



Superior Clamping and Gripping



产品信息

扁平旋转单元 RM-F

模块化。 快速。 生产效率高。

小旋转单元 RM-f

轻量化气动单元，用于快速回转任务

应用领域

用于清洁或略微多尘的环境，例如，装配或包装区域或者要求回转周期短的情况。



优点 – 为您带来的益处

连续旋转角度的调整 整个旋转范围内

双活塞原理 消除终端位置的侧隙，重复精度高

集成缓冲器，具有缓冲可调整性 为了获得最佳的缓冲

“连续可调整中间位置”选项 通过可集成的中间止位块实现。

选择电磁传感器或感应接近传感器 充分满足位置检测的各种需求

标准安装孔 与装配技术其他系统元件有多种组合



规格
数量: 6



重量
0.046 .. 1.6 kg



扭矩
0.05 .. 1.9 Nm



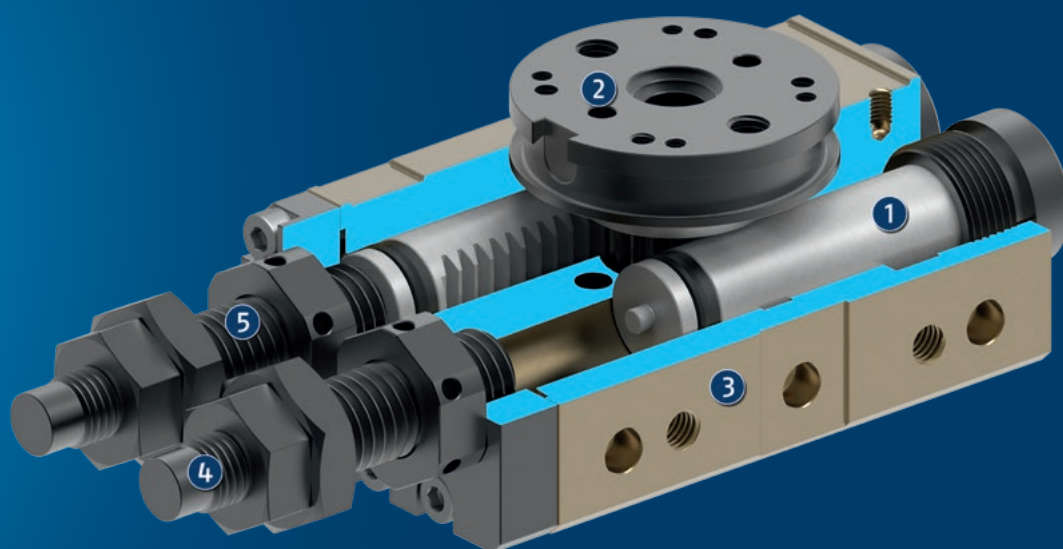
重复精度
0.082 .. 0.15°



旋转角度
185 .. 190°

功能描述

在压力作用下，两个气动活塞在各自的活塞孔中沿直线移动其端面，通过其侧面细齿转动小齿轮。



① 传动装置
气动强大双活塞传动

② 动力学
采用齿条和小齿轮原理，减小反冲，将驱动力转化为旋转运动

③ 安装方式
完全整合到模块系统

④ 终端终点位置阻尼
通过阻尼形成调整调整阻尼特性

⑤ 旋转角度调整
终端位置灵活

产品系列的常规说明

外壳材料: 铝合金, 阳极氧化

启动: 气动, 带符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4] 的过滤压缩空气。

工作原理: 双活塞齿条和小齿轮原理

标配范围: 完成运行准备, 无近位开关支架, 无近位开关

保修期: 24 个月

重复精度: 定义为 100 个连续回转循环后极限位置分布。

齿轮轴位置: 始终显示在左端位置。齿轮沿着顺时针方向从这个位置向右转动。箭头表示旋转方向。

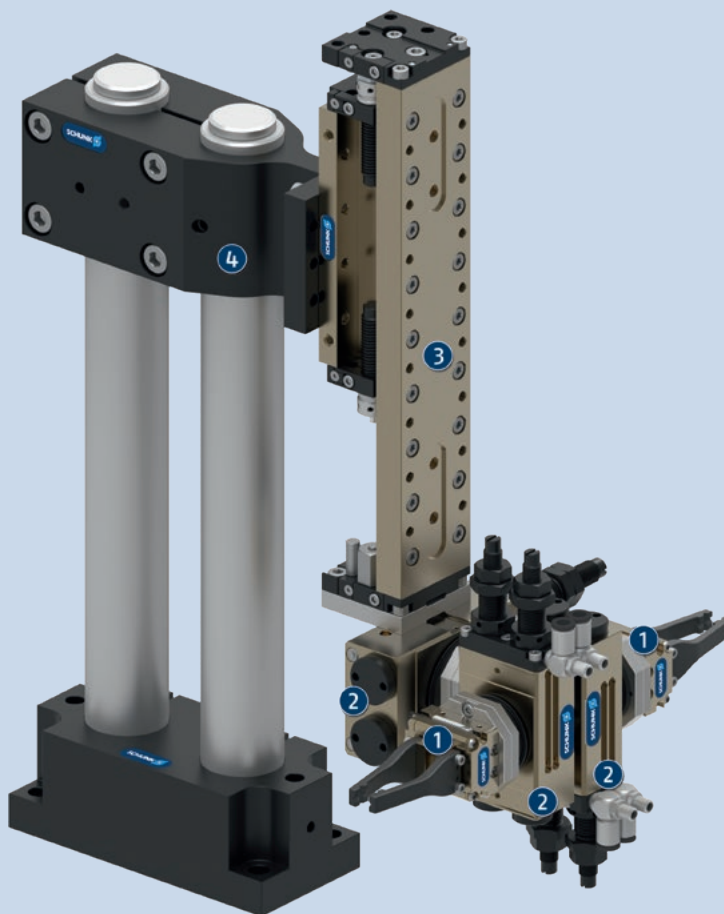
齿轮轴螺纹连接图: 设置的旋转角度小于 90° 的话, 机械手的左侧末端挡块必须完全旋入。也就是说, 左侧末端位置处有一个螺钉连接到小齿轮上, 其与主视图相比已顺时针转动 90° , 显示出的转动角度为 180° 。

设计或控制算法: 对于本装置的配置或控制计算, 我们建议采用我们的 Toolbox 软件, 可从网上下载。必须对所选装置进行控制计算以防止过载。

应用示例

气动上下料, 带三个小工件回转装置

- ① 用于抓取小元件的机械手 MPC
- ② 旋转单元 RM-F
- ③ 线性模块 LM
- ④ 立柱装配系统



雄克提供更多产品...

以下部件使得产品的生产效率更高 – 更大程度地实现功能性、灵活性、可靠性以及受控生产。



用于抓取小元件的机械手



旋转抓取模块



线性模块



取放单元



磁性传感器



压力保持阀



中间止动



立柱装配系统



感应接近式传感器



使用螺钉紧固

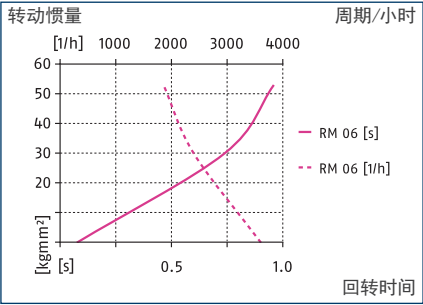
① 在以下产品页上或者 schunk.com 可查找到有关这些产品的更多信息。

选件和特殊信息

带中间过渡位置 RZ 的型号：通过安装两个气缸，可以设置中间位置，中间位置可在整个旋转范围内进行灵活调整。
模块化系统：作为标配，该模块可以与模块化系统的众多组件组合使用。我们诚挚为您提供帮助。

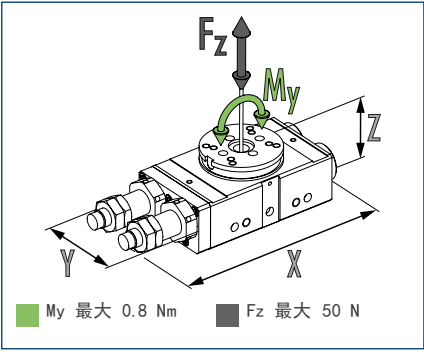


最大允许惯性 J*



* 该图适用于基本型模块，以及采用垂直旋转轴的应用或者带水平旋转轴且工作压力为 6 bar 的绝对中心负载。需要使用节流阀调整回转时间，否则将缩短使用寿命。我们很乐意协助您设计其他应用情形。此外，也可使用在线 SCHUNK 设计旋转工具。

尺寸和最大载荷



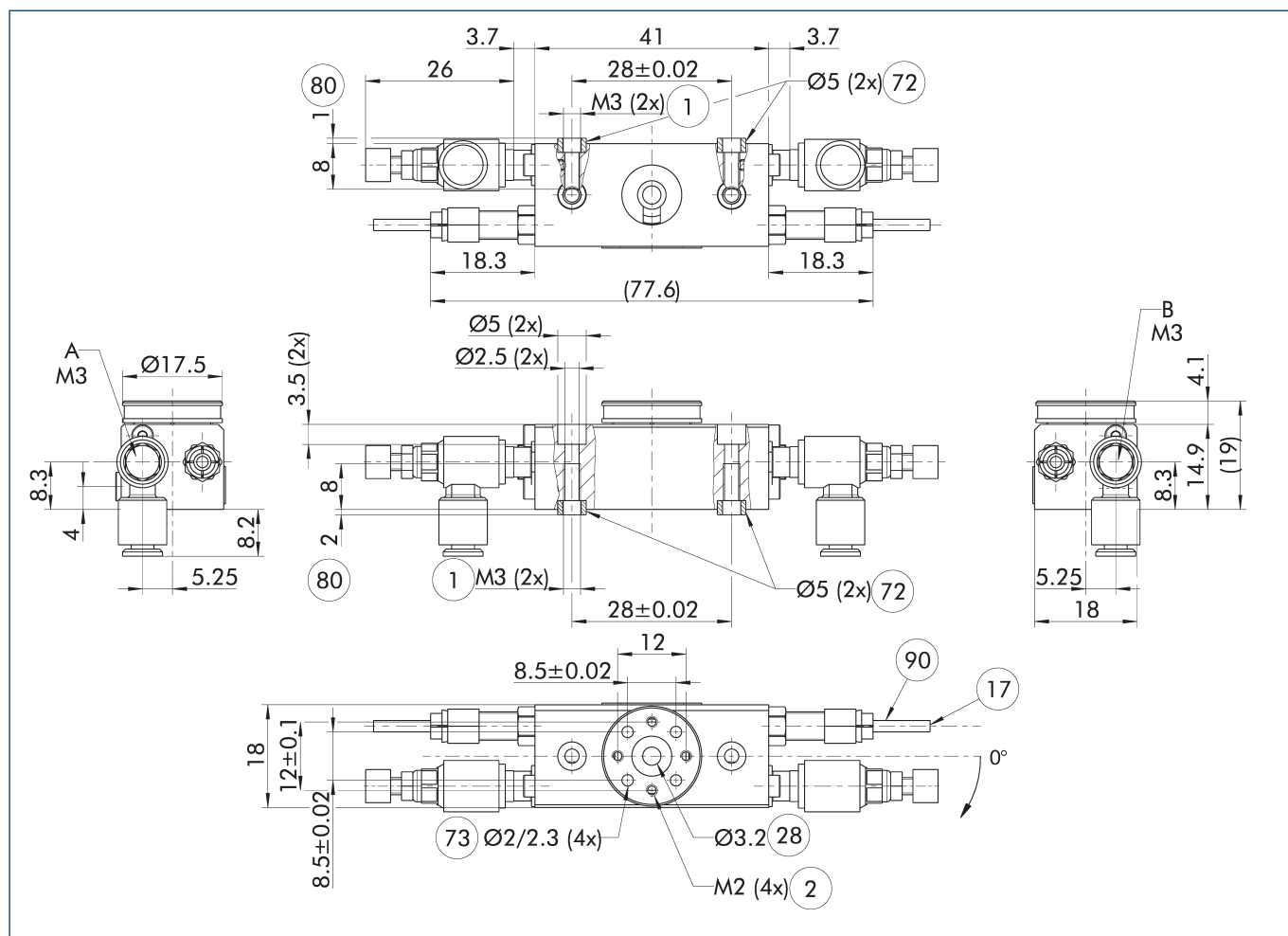
① 所示力矩和力为静态值，可能会同时出现。必须进行节流，以确保出现旋转动作时不会发生撞击或弹跳现象。否则将缩短使用寿命。

技术参数

描述		RM 06
ID		0313017
旋转角度	[°]	185.0
端位置调整	[°]	90.0
扭矩	[Nm]	0.05
中间位置数量		无
IP 防护等级		40
重量	[kg]	0.046
流体消耗量 (2×额定角度)	[cm³]	0.656
最小/额定/最大工作压力	[bar]	3/6/8
最低/最高环境温度	[° C]	5/60
重复精度	[°]	0.082
尺寸 X x Y x Z	[mm]	77.6 x 18 x 19

① 对于旋转模块的配置，我们建议采用我们的 Toolbox 软件，可从网上下载。为了防止发生过载，强烈建议对选定的装置进行验证。

主视图



图纸显示标准设计装置, 不考虑下述选项的任何尺寸。

① SDV-P 压力保持阀可用于压力损失时维持位置 (参见样本的“附件”部分)。

A. a主/直接接口, 旋转气缸顺时针旋转

B. b主/直接接口, 旋转气缸逆时针旋转

① 旋转气缸接口

② 连接件接口

①7 电缆出口

②8 通孔

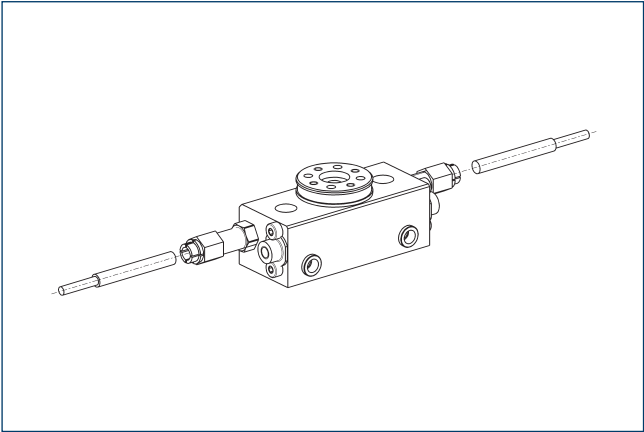
⑦2 适合定心套

⑦3 适合定心销

⑧0 接合部分定心套孔深度

⑨0 感应接近式传感器

感应接近式传感器



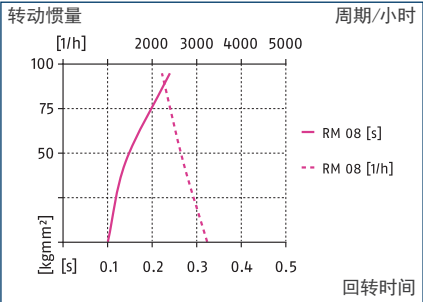
末端位置监控装置能够通过感应式接近开关实现。

描述	ID	经常加以组合
感应接近式传感器		
IN 30L-S-M8-PNP	1001274	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
管夹		
CL1-M8	0301463	
电缆延长线		
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
传感器分配器		
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

① 一般情况下, 每个回转装置和选配延长电缆需两个传感器。

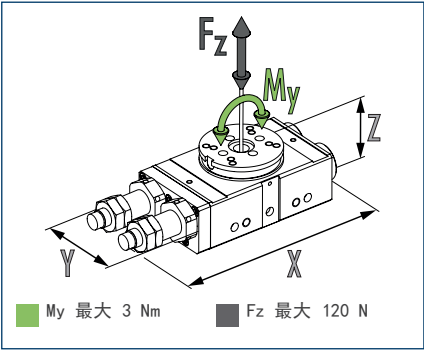


最大允许惯性 J*



* 该图适用于基本型模块，以及采用垂直旋转轴的应用或者带水平旋转轴且工作压力为 6 bar 的绝对中心负载。需要使用节流阀调整回转时间，否则将缩短使用寿命。我们很乐意协助您设计其他应用情形。此外，也可使用在线 SCHUNK 设计旋转工具。

尺寸和最大载荷



① 所示力矩和力为静态值，可能会同时出现。必须进行节流，以确保出现旋转动作时不会发生撞击或弹跳现象。否则将缩短使用寿命。

技术参数

描述		RM 08
ID		0313018
旋转角度	[°]	185.0
端位置调整	[°]	90.0
扭矩	[Nm]	0.107
中间位置数量		无
IP 防护等级		40
重量	[kg]	0.091
流体消耗量 (2×额定角度)	[cm³]	1.4
最小/额定/最大工作压力	[bar]	3/6/8
最低/最高环境温度	[° C]	5/60
重复精度	[°]	0.084
尺寸 X x Y x Z	[mm]	90.6 x 22 x 25.5

① 对于旋转模块的配置，我们建议采用我们的 Toolbox 软件，可从网上下载。为了防止发生过载，强烈建议对选定的装置进行验证。

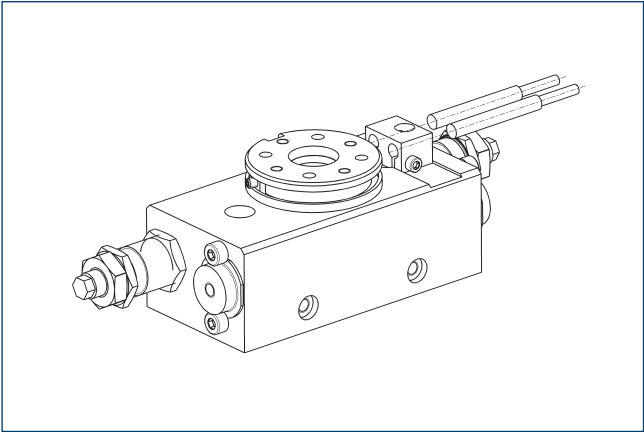
[illegible]

① SDV-P 压力保持阀可用于压力损失时维持位置（参见样本的“附件”部分）。

- A, a主/直接接口, 旋转气缸顺时针旋转
- B, b主/直接接口, 旋转气缸逆时针旋转
- ① 旋转气缸接口
- ② 连接件接口
- ⑬ 电缆出口

- ②8 通孔
- ⑦2 适合定心套
- ⑦3 适合定心销
- ⑧0 接合部分定心套孔深度
- ⑧1 不在供货范围内
- ⑨0 感应接近式传感器

感应接近式传感器



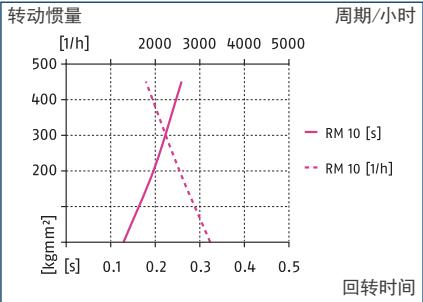
末端位置监控通过感应式接近开关安装到单元中。

描述	ID	经常加以组合
感应接近式传感器		
RMNS 08-G	1353702	●
RMNS 08-W	1353720	
RMNS 08-X	1353736	
管夹		
CLI-M8	0301463	

① RMNS 套件中包含有两个传感器，各带 30 cm 线缆及 M8 接头、开关凸轮和传感器支架。其中 -G/-W 版本包含一条 5 m 长的连接电缆，并带直型（-G）或弯型（-W）插头，可用于断开电缆端。

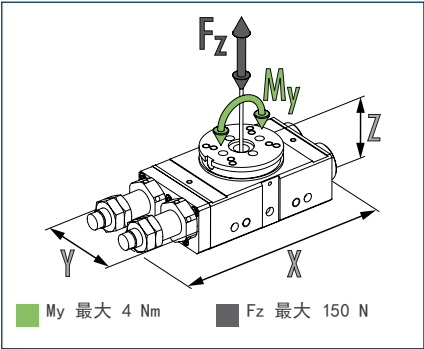


最大允许惯性 J*



* 该图适用于基本型模块，以及采用垂直旋转轴的应用或者带水平旋转轴且工作压力为 6 bar 的绝对中心负载。需要使用节流阀调整回转时间，否则将缩短使用寿命。我们很乐意协助您设计其他应用情形。此外，也可使用在线 SCHUNK 设计旋转工具。

尺寸和最大载荷



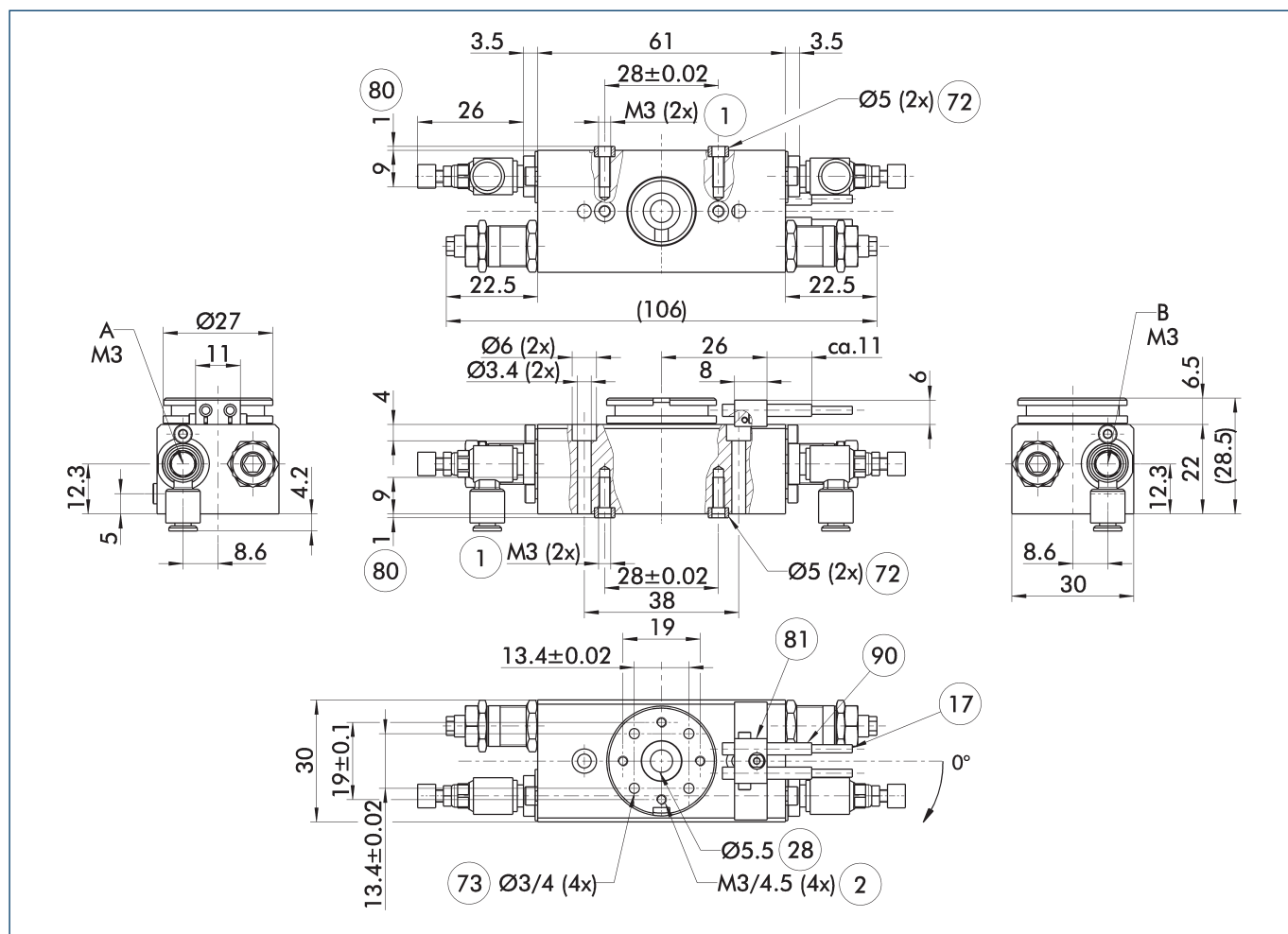
① 所示力矩和力为静态值，可能会同时出现。必须进行节流，以确保出现旋转动作时不会发生撞击或弹跳现象。否则将缩短使用寿命。

技术参数

描述		RM 10
ID		0313019
旋转角度	[°]	185.0
端位置调整	[°]	90.0
扭矩	[Nm]	0.224
中间位置数量		无
IP 防护等级		40
重量	[kg]	0.178
流体消耗量 (2×额定角度)	[cm³]	2.9
最小/额定/最大工作压力	[bar]	3/6/8
最低/最高环境温度	[° C]	5/60
重复精度	[°]	0.088
尺寸 X x Y x Z	[mm]	106 x 30 x 28.5

① 对于旋转模块的配置，我们建议采用我们的 Toolbox 软件，可从网上下载。为了防止发生过载，强烈建议对选定的装置进行验证。

主视图



图纸显示标准设计装置, 不考虑下述选项的任何尺寸。

① SDV-P 压力保持阀可用于压力损失时维持位置 (参见样本的“附件”部分)。

A. a主/直接接口, 旋转气缸顺时针旋转

B. b主/直接接口, 旋转气缸逆时针旋转

① 旋转气缸接口

② 连接件接口

①⑦ 电缆出口

②⑧ 通孔

⑦② 适合定心套

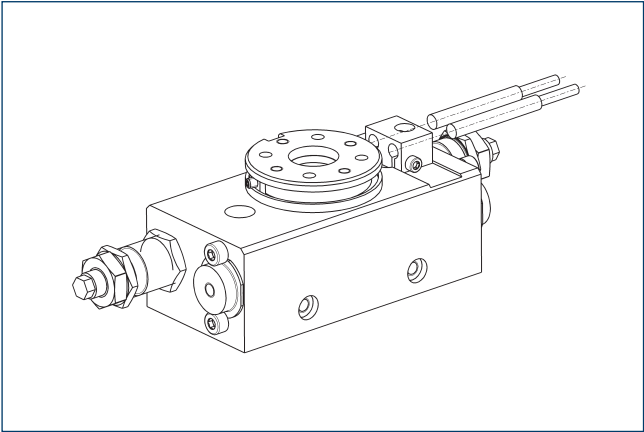
⑦③ 适合定心销

⑧① 接合部分定心套孔深度

⑧① 不在供货范围内

⑨① 感应接近式传感器

感应接近式传感器



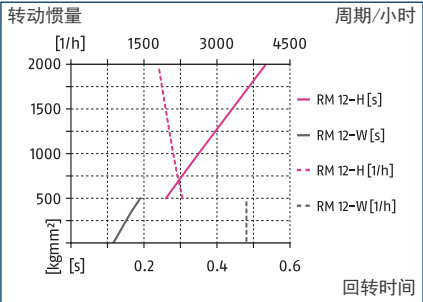
末端位置监控通过感应式接近开关安装到单元中。

描述	ID	经常加以组合
感应接近式传感器		
RMNS 08-G	1353702	●
RMNS 08-W	1353720	
RMNS 08-X	1353736	
管夹		
CLI-M8	0301463	

① RMNS 套件中包含有两个传感器，各带 30 cm 线缆及 M8 接头、开关凸轮和传感器支架。其中 -G/-W 版本包含一条 5 m 长的连接电缆，并带直型（-G）或弯型（-W）插头，可用于断开电缆端。

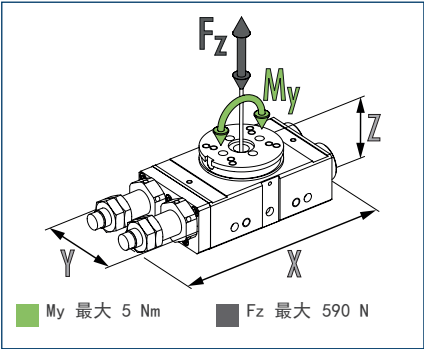


最大允许惯性 J*



* 该图适用于基本型模块，以及采用垂直旋转轴的应用或者带水平旋转轴且工作压力为 6 bar 的绝对中心负载。需要使用节流阀调整回转时间，否则将缩短使用寿命。我们很乐意协助您设计其他应用情形。此外，也可使用在线 SCHUNK 设计旋转工具。

尺寸和最大载荷



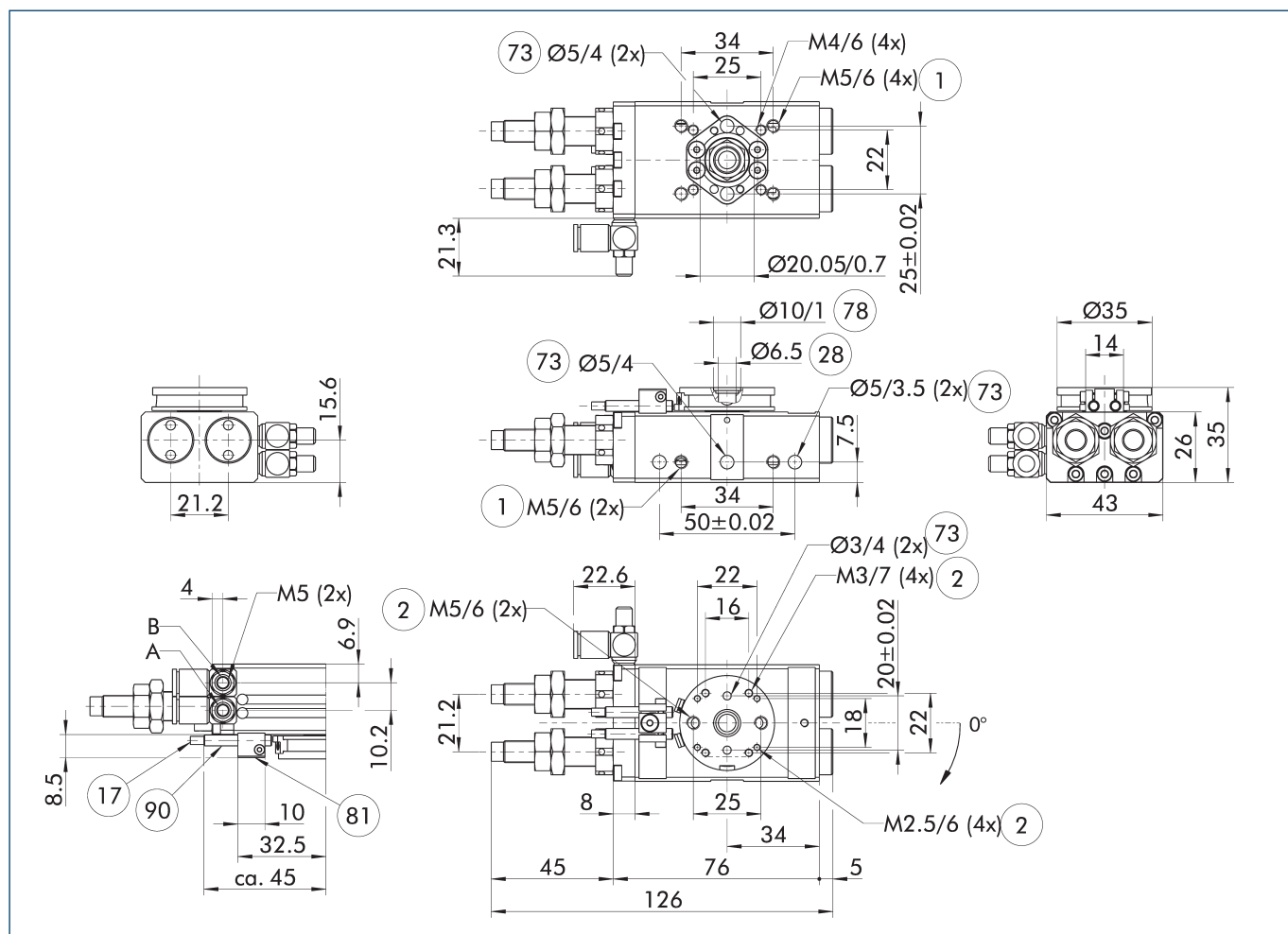
① 所示力矩和力为静态值，可能会同时出现。必须进行节流，以确保出现旋转动作时不会发生撞击或弹跳现象。否则将缩短使用寿命。

技术参数

描述		RM 12-W	RM 12-W-RZ	RM 12-H	RM 12-H-RZ
ID		1348062	1380163	0313000	0313013
旋转角度	[°]	190.0	190.0	190.0	190.0
端位置调整	[°]	90.0	90.0	90.0	90.0
扭矩	[Nm]	0.38	0.38	0.38	0.38
中间位置数量		无	1 x M (气动)	无	1 x M (气动)
中间位置调整角度	[°]		190.0		190.0
IP 防护等级		40	40	40	40
重量	[kg]	0.36	0.48	0.36	0.48
流体消耗量 (2×额定角度)	[cm³]	4.8	4.8	4.8	4.8
最小/额定/最大工作压力	[bar]	3/6/8	3/6/8	3/6/8	3/6/8
最低/最高环境温度	[°C]	5/60	5/60	5/60	5/60
安装的最大允许质量惯性矩	[kgm²]		0.00045		0.00045
重复精度	[°]	0.098	0.15	0.098	0.15
重复精度 (两个方向不同)	[°]		0.35		0.35
尺寸 X x Y x Z	[mm]	122 x 43 x 35	122 x 43 x 35	122 x 43 x 35	122 x 43 x 35

① 对于旋转模块的配置，我们建议采用我们的 Toolbox 软件，可从网上下载。为了防止发生过载，强烈建议对选定的装置进行验证。

主视图



图纸显示标准设计装置, 不考虑下述选项的任何尺寸。

① SDV-P 压力保持阀可用于压力损失时维持位置 (参见样本的“附件”部分)。

A. a主/直接接口, 旋转气缸顺时针旋转

B. b主/直接接口, 旋转气缸逆时针旋转

① 旋转气缸接口

② 连接件接口

①7 电缆出口

②8 通孔

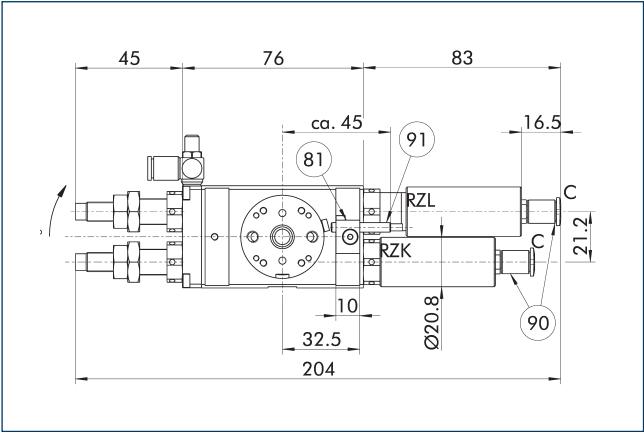
⑦3 适合定心销

⑦8 适合定心

⑧1 不在供货范围内

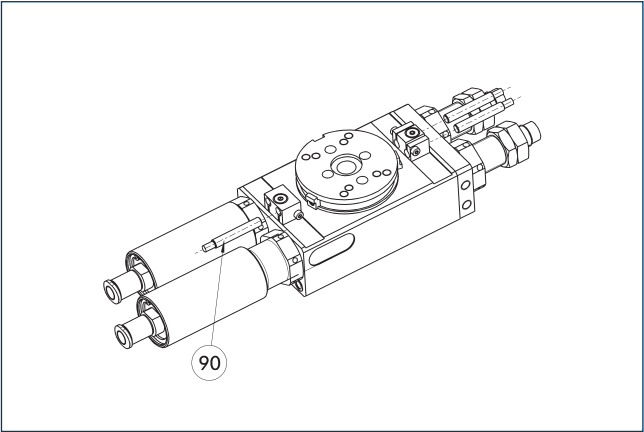
⑨0 感应接近式传感器

中间位置, RZ



- 81 不在供货范围内
- 91 感应接近式传感器
- 90 中间位置的其他空气接口
- ① 在整个旋转范围内可调整中间位置。因此，必须锁定两个主活塞，使中间位置无侧隙。对于最大 90° 的中间位置，止动缸（RZK 和 RZL）应按图示安装。对于大于 90° 的中间位置，必须进行交换。

感应接近式传感器

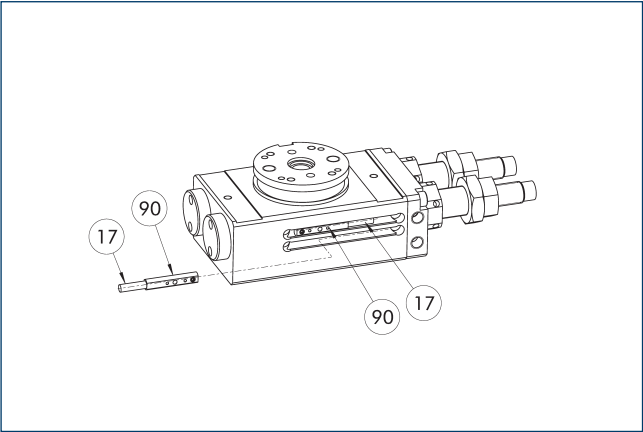


- 90 仅 RZ 型需要使用其他接近开关。
- 末端位置监控装置（RMNS）和中段位置监控装置（RMNZ）均能够直接使用感应式接近开关安装到单元中。

描述	ID	经常加以组合
感应接近式传感器		
RMNS 12-G	0313042	●
RMNS 12-W	0313043	
RMNS 12-X	0313041	
RMNZ 12-G	0313045	●
RMNZ 12-W	0313046	
RMNZ 12-X	0313044	
管夹		
CLI-M8	0301463	

- ① RMNS 套件中包含有两个传感器，各带 30 cm 线缆及 M8 接头、开关凸轮和传感器支架。RMNZ 套件的供货范围包含有一个传感器、一个开关凸轮以及一个传感器支架。其中 -G/-W 版本包含一条 5 m 长的连接电缆，并带直型（-G）或弯型（-W）插头，可用于断开电缆端。

电磁开关 MMS



17 电缆出口 90 传感器 MMS 22..

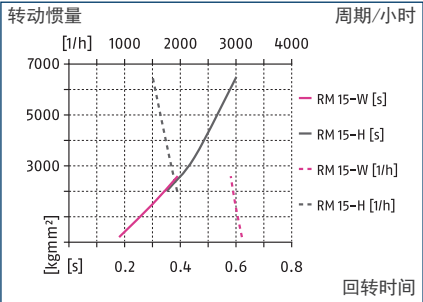
末端位置监控装置能够通过直接通过磁性开关安装到单元的两个 C 型槽中。

描述	ID	经常加以组合
电磁开关		
MMS 22-S-M8-PNP	0301032	
MMSK 22-S-PNP	0301034	
电磁开关, 带侧向电缆出口		
MMS 22-S-M8-PNP-SA	0301042	
MMSK 22-S-PNP-SA	0301044	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
管夹		
CLI-M8	0301463	
电缆延长线		
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
传感器分配器		
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

① 每个单元需要使用两个传感器，以监控两个位置。可选项有延长电缆和传感器分配器传感器的其它产品版本、以及更多信息和技术数据等，可参考样本的传感器系统章节。

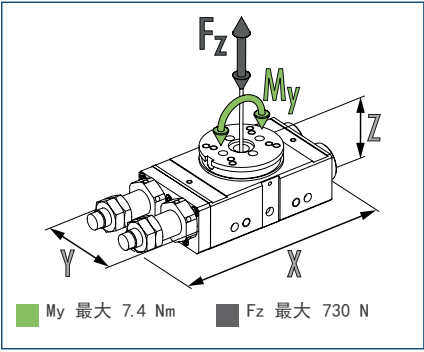


最大允许惯性 J*



* 该图适用于基本型模块，以及采用垂直旋转轴的应用或者带水平旋转轴且工作压力为 6 bar 的绝对中心负载。需要使用节流阀调整回转时间，否则将缩短使用寿命。我们很乐意协助您设计其他应用情形。此外，也可使用在线 SCHUNK 设计旋转工具。

尺寸和最大载荷



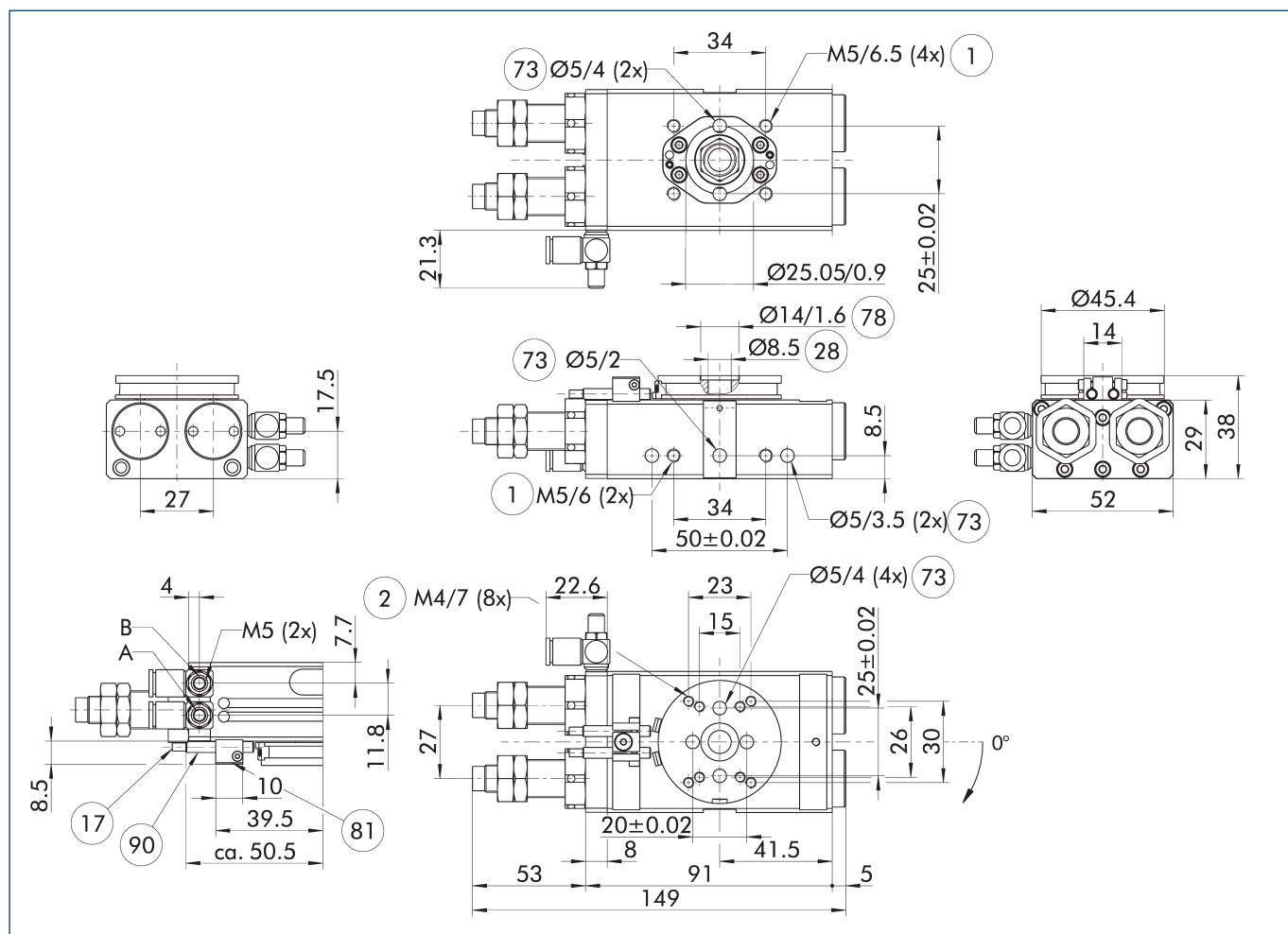
① 所示力矩和力为静态值，可能会同时出现。必须进行节流，以确保出现旋转动作时不会发生撞击或弹跳现象。否则将缩短使用寿命。

技术参数

描述		RM 15-W	RM 15-W-RZ	RM 15-H	RM 15-H-RZ
ID		0313104	0313105	0313001	0313014
旋转角度	[°]	190.0	190.0	190.0	190.0
端位置调整	[°]	90.0	90.0	90.0	90.0
扭矩	[Nm]	0.76	0.76	0.76	0.76
中间位置数量		无	1 x M (气动)	无	1 x M (气动)
中间位置调整角度	[°]		190.0		190.0
IP 防护等级		40	40	40	40
重量	[kg]	0.58	0.78	0.58	0.78
流体消耗量 (2×额定角度)	[cm³]	9.6	9.6	9.6	9.6
最小/额定/最大工作压力	[bar]	3/6/8	3/6/8	3/6/8	3/6/8
最低/最高环境温度	[°C]	5/60	5/60	5/60	5/60
安装的最大允许质量惯性矩	[kgm²]		0.002		0.002
重复精度	[°]	0.1	0.15	0.1	0.15
重复精度 (两个方向不同)	[°]		0.3		0.3
尺寸 X x Y x Z	[mm]	144 x 52 x 38	234 x 52 x 38	144 x 52 x 38	234 x 52 x 38

① 对于旋转模块的配置，我们建议采用我们的 Toolbox 软件，可从网上下载。为了防止发生过载，强烈建议对选定的装置进行验证。

主视图



图纸显示标准设计装置, 不考虑下述选项的任何尺寸。

① SDV-P 压力保持阀可用于压力损失时维持位置 (参见样本的“附件”部分)。

A. a主/直接接口, 旋转气缸顺时针旋转

B. b主/直接接口, 旋转气缸逆时针旋转

① 旋转气缸接口

② 连接件接口

①7 电缆出口

②8 通孔

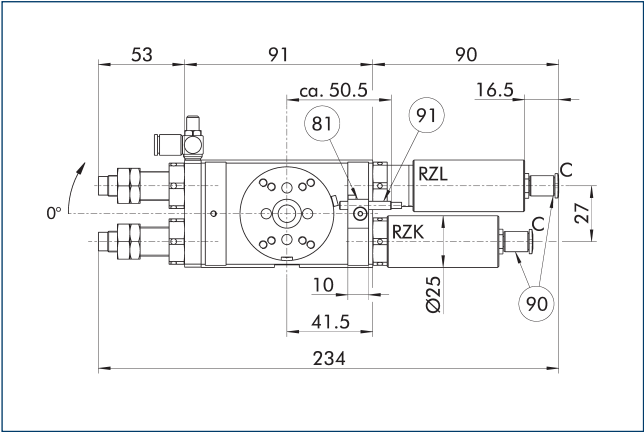
⑦3 适合定心销

⑦8 适合定心

⑧1 不在供货范围内

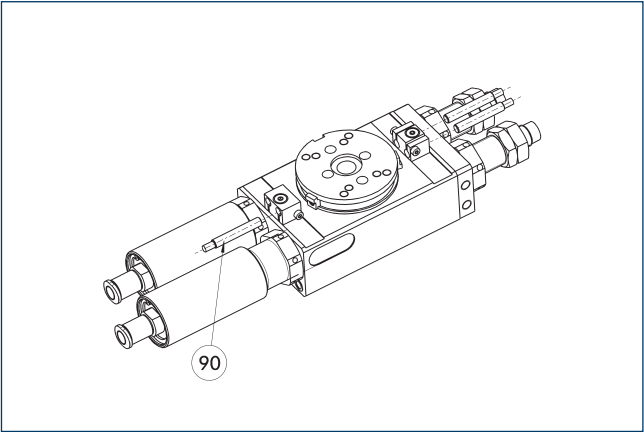
⑨0 感应接近式传感器

中间位置, RZ



- 81 不在供货范围内
- 91 感应接近式传感器
- 90 中间位置的其他空气接口
- ① 在整个旋转范围内可调整中间位置。因此，必须锁定两个主活塞，使中间位置无侧隙。对于最大 90° 的中间位置，止动缸（RZK 和 RZL）应按图示安装。对于大于 90° 的中间位置，必须进行交换。

感应接近式传感器

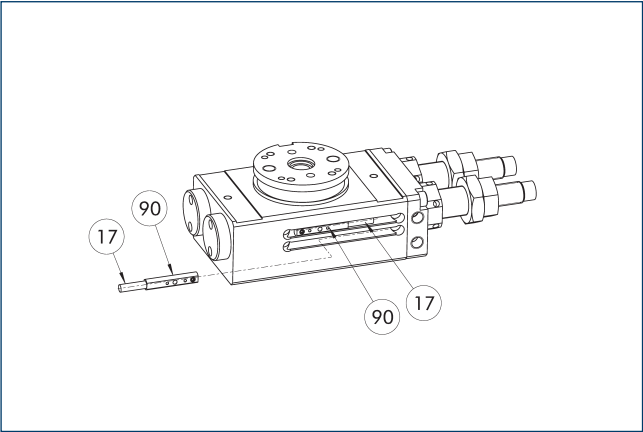


- 90 仅 RZ 型需要使用其他接近开关。
- 末端位置监控装置（RMNS）和中段位置监控装置（RMNZ）均能够直接使用感应式接近开关安装到单元中。

描述	ID	经常加以组合
感应接近式传感器		
RMNS 12-G	0313042	●
RMNS 12-W	0313043	
RMNS 12-X	0313041	
RMNZ 12-G	0313045	●
RMNZ 12-W	0313046	
RMNZ 12-X	0313044	
管夹		
CLI-M8	0301463	

- ① RMNS 套件中包含有两个传感器，各带 30 cm 线缆及 M8 接头、开关凸轮和传感器支架。RMNZ 套件的供货范围包含有一个传感器、一个开关凸轮以及一个传感器支架。其中 -G/-W 版本包含一条 5 m 长的连接电缆，并带直型（-G）或弯型（-W）插头，可用于断开电缆端。

电磁开关 MMS



17 电缆出口 90 传感器 MMS 22..

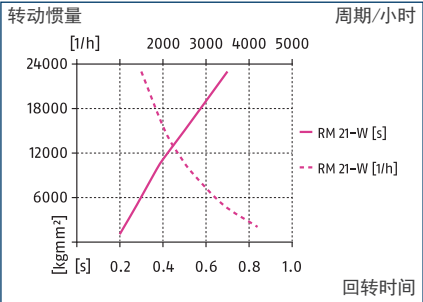
末端位置监控装置能够通过直接通过磁性开关安装到单元的两个 C 型槽中。

描述	ID	经常加以组合
电磁开关		
MMS 22-S-M8-PNP	0301032	
MMSK 22-S-PNP	0301034	
电磁开关, 带侧向电缆出口		
MMS 22-S-M8-PNP-SA	0301042	
MMSK 22-S-PNP-SA	0301044	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
管夹		
CLI-M8	0301463	
电缆延长线		
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
传感器分配器		
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

① 每个单元需要使用两个传感器，以监控两个位置。可选项有延长电缆和传感器分配器传感器的其它产品版本、以及更多信息和技术数据等，可参考样本的传感器系统章节。

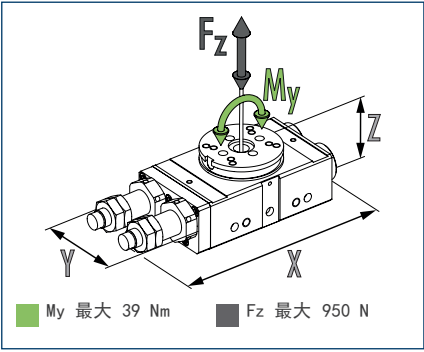


最大允许惯性 J*



* 该图适用于基本型模块，以及采用垂直旋转轴的应用或者带水平旋转轴且工作压力为 6 bar 的绝对中心负载。需要使用节流阀调整回时间，否则将缩短使用寿命。我们很乐意协助您设计其他应用情形。此外，也可使用在线 SCHUNK 设计旋转工具。

尺寸和最大载荷



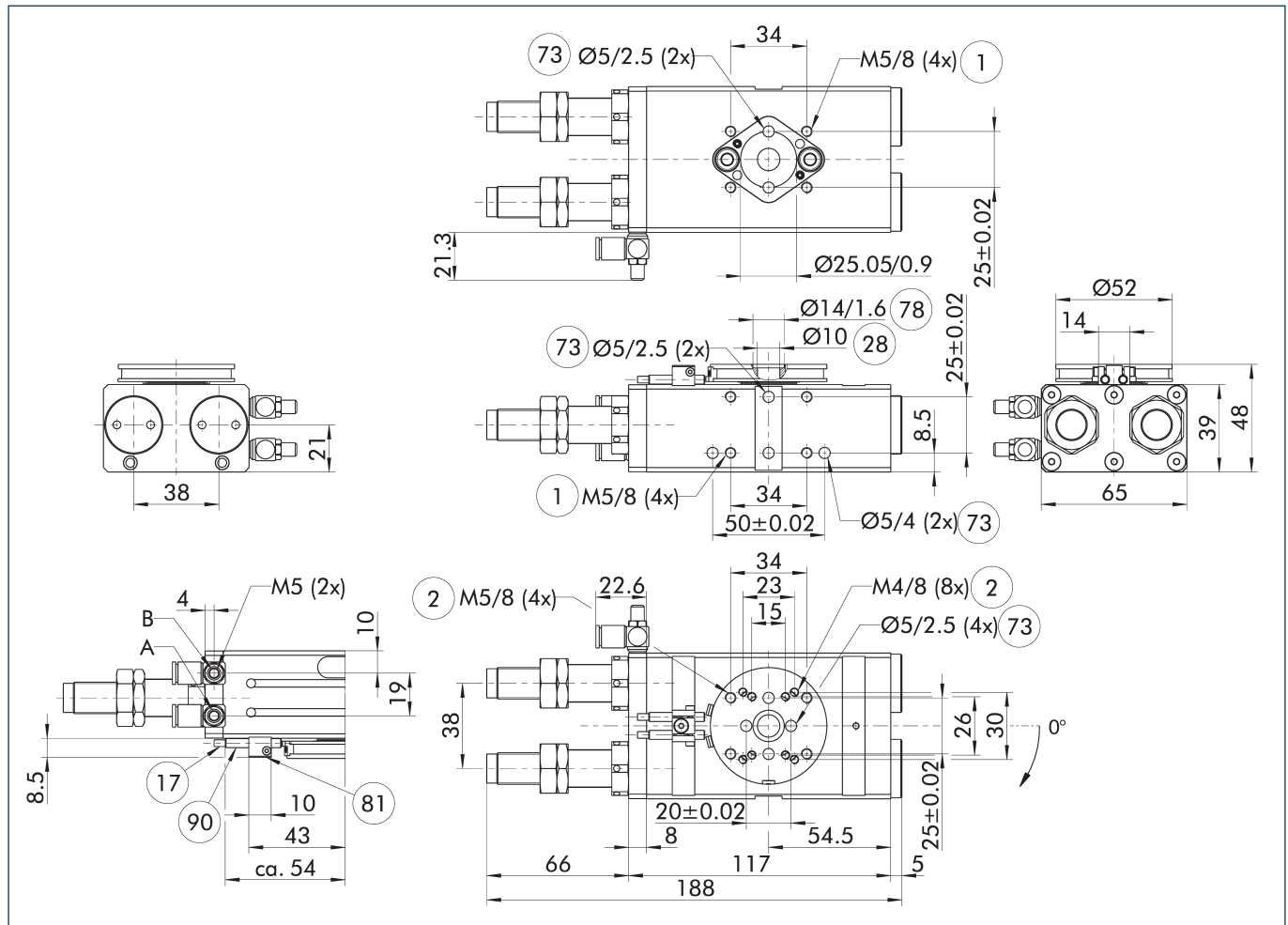
① 所示力矩和力为静态值，可能会同时出现。必须进行节流，以确保出现旋转动作时不会发生撞击或弹跳现象。否则将缩短使用寿命。

技术参数

描述		RM 21-W	RM 21-W-RZ
ID		0313002	0313015
旋转角度	[°]	190.0	190.0
端位置调整	[°]	90.0	90.0
扭矩	[Nm]	1.9	1.9
中间位置数量		无	1 x M (气动)
中间位置调整角度	[°]		190.0
IP 防护等级		40	40
重量	[kg]	1.16	1.6
流体消耗量 (2×额定角度)	[cm³]	23.8	23.8
最小/额定/最大工作压力	[bar]	3/6/8	3/6/8
最低/最高环境温度	[°C]	5/60	5/60
安装的最大允许质量惯性矩	[kgm²]		0.02
重复精度	[°]	0.088	0.12
重复精度 (两个方向不同)			0.25
尺寸 X x Y x Z	[mm]	183 x 65 x 48	294 x 65 x 48

① 对于旋转模块的配置，我们建议采用我们的 Toolbox 软件，可从网上下载。为了防止发生过载，强烈建议对选定的装置进行验证。

主视图



图纸显示标准设计装置, 不考虑下述选项的任何尺寸。

① SDV-P 压力保持阀可用于压力损失时维持位置 (参见样本的“附件”部分)。

A. a主/直接接口, 旋转气缸顺时针旋转

B. b主/直接接口, 旋转气缸逆时针旋转

① 旋转气缸接口

② 连接件接口

①7 电缆出口

②8 通孔

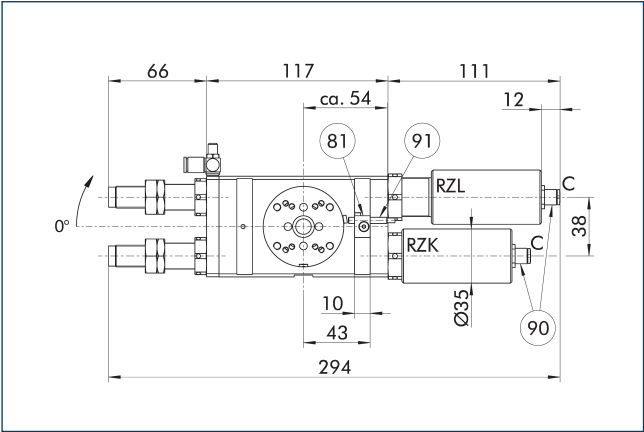
⑦3 适合定心销

⑦8 适合定心

⑧1 不在供货范围内

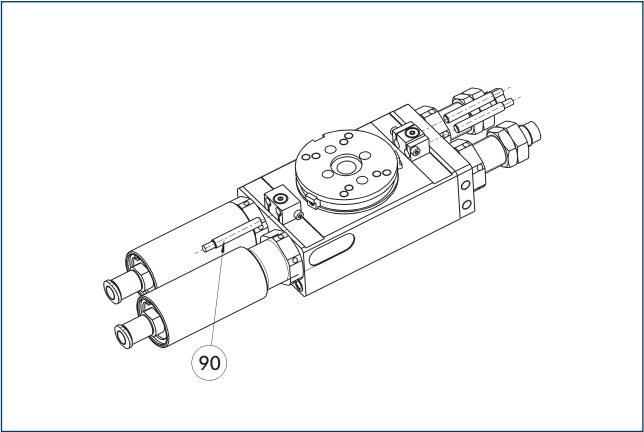
⑨0 感应接近式传感器

中间位置, RZ



- 81 不在供货范围内
- 91 感应接近式传感器
- 90 中间位置的其他空气接口
- ① 在整个旋转范围内可调整中间位置。因此, 必须锁定两个主活塞, 使中间位置无侧隙。对于最大 90° 的中间位置, 止动缸 (RZK 和 RZL) 应按图示安装。对于大于 90° 的中间位置, 必须进行交换。

感应接近式传感器

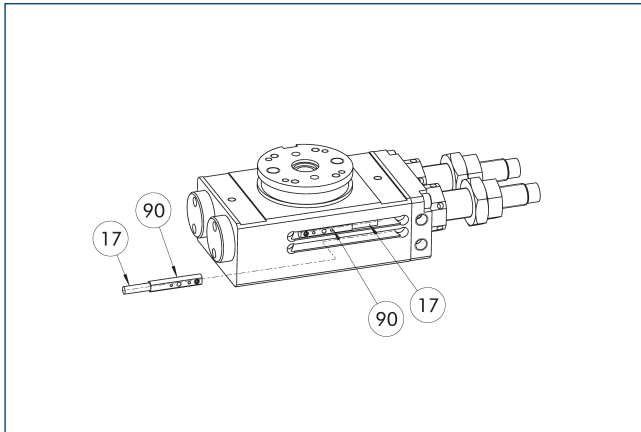


- 90 仅 RZ 型需要使用其他接近开关。
- 末端位置监控装置 (RMNS) 和中段位置监控装置 (RMNZ) 均能够直接使用感应式接近开关安装到单元中。

描述	ID	经常加以组合
感应接近式传感器		
RMNS 12-G	0313042	●
RMNS 12-W	0313043	
RMNS 12-X	0313041	
RMNZ 12-G	0313045	●
RMNZ 12-W	0313046	
RMNZ 12-X	0313044	
管夹		
CLI-M8	0301463	

- ① RMNS 套件中包含有两个传感器, 各带 30 cm 线缆及 M8 接头、开关凸轮和传感器支架。RMNZ 套件的供货范围包含有一个传感器、一个开关凸轮以及一个传感器支架。其中 -G/-W 版本包含一条 5 m 长的连接电缆, 并带直型 (-G) 或弯型 (-W) 插头, 可用于断开电缆端。

电磁开关 MMS



⑰ 电缆出口

⑨⑩ 传感器 MMS 22..

末端位置监控装置能够通过直接通过磁性开关安装到单元的两个 C 型槽中。

描述	ID	经常加以组合
电磁开关		
MMS 22-S-M8-PNP	0301032	
MMSK 22-S-PNP	0301034	
电磁开关, 带侧向电缆出口		
MMS 22-S-M8-PNP-SA	0301042	
MMSK 22-S-PNP-SA	0301044	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
管夹		
CLI-M8	0301463	
电缆延长线		
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
传感器分配器		
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

① 每个单元需要使用两个传感器, 以监控两个位置。可选项有延长电缆和传感器分配器传感器的其它产品版本、以及更多信息和技术数据等, 可参考样本的传感器系统章节。



SCHUNK GmbH & Co. KG
Spann- und Greiftechnik

Bahnhofstr. 106 - 134
D-74348 Lauffen/Neckar
Tel. +49-7133-103-0
Fax +49-7133-103-2399
info@de.schunk.com
schunk.com

Folgen Sie uns | *Follow us*

