



Hand in hand for tomorrow



产品参数表

快换系统 SWS

模块化。 坚固。 灵活

快换系统 SWS

气动快换系统, 带专利锁定系统

应用领域

搬运装置和刀具 (托盘、机械手) 之间切换时间短时使用

优势 – 您将获益

全系列包含 14 个尺寸 优化尺寸选择, 应用广泛

专利保险锁定机构 让快换主装置和快换法兰牢固连接

所有功能部件采用硬化钢制成 让快换系统具有高机械弹性

提供多种可选信号、气动、流体和通信模块 适合大部分的通用能源传输

配套气动通道 搬运模块和刀具安全能源供应

可用流体介质传输系统 采用自封式联轴器

刀具侧编码 通过连接插头实现

所有尺寸均适用的储存架 保证成为满足你应用需求的最佳选择

ISO 安装方式 便于装配到大部分机器人型号上, 无需其他转接板



规格
数量: 14



搬运重量
1.4 .. 300 kg



力矩负载 M_x
2.8 .. 7170 Nm



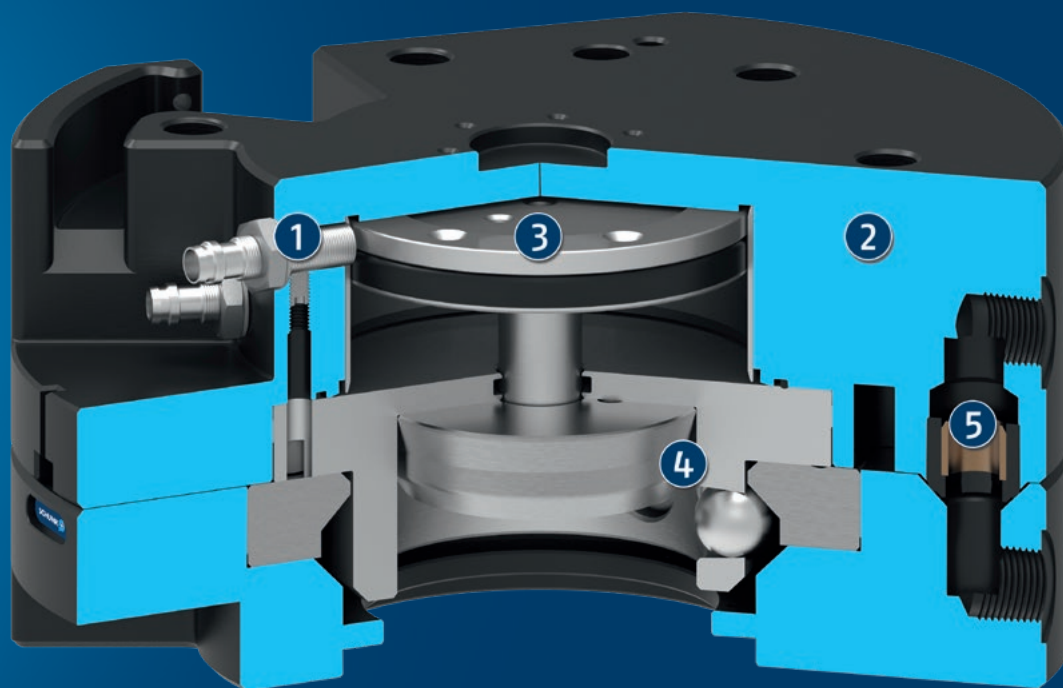
力矩负载 M_z
3.45 .. 3800 Nm

功能描述

自动更换末端执行器（例如，机械手、托盘、真空抓取系统、气动或电动工具和焊枪等），提高机器人的灵活性。

快换系统（SWS）包括快换主装置（SWK）和快换法兰（SWA）。SWK 安装在机器人上并连接安装在刀具上的 SWA。采用专利

设计的气动锁定活塞保证连接牢固。连接后，将通过电气通道自动为机器人末端刀具提供动力。



① 锁定装置传感器监控
选配，用于锁定状态下的可靠工艺监控

② 外壳
采用高强度的铝合金，使得重量减轻

③ 传动装置
气动、高效、便于搬运

④ 锁定机构
无负荷锁定和解锁，在锁定位置确保故障安全

⑤ 空气通道
由于整合至外壳，无干扰轮廓。还适用于真空。

详细功能说明

剖面图 SWS-001



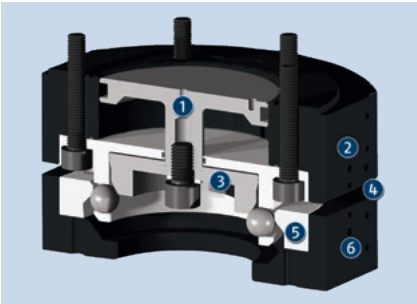
- 1 传动装置
气动、高效、便于搬运
- 2 锁定机构
无负荷锁定和解锁，在锁定位置确保故障安全
- 3 外壳
采用高强度的铝合金，使得重量减轻
- 4 定心和安装可能性
采用标准化 ISO 9409 机器人接口
- 5 电路通道
全部集成在壳体内，不会产生干涉轮廓
- 6 空气通道
由于整合至外壳，无干扰轮廓。还适用于真空。

处于解锁位置的快换系统



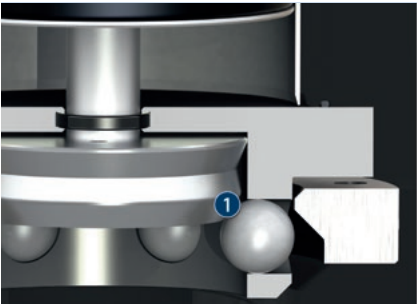
- 1 连接板
- 2 快换机器人侧 SWK
- 3 电模块，机器人侧
- 4 锁定机构
- 5 锁定环
- 6 快换工具侧 SWA
- 7 电模块，刀具侧

准备锁定位置剖视图



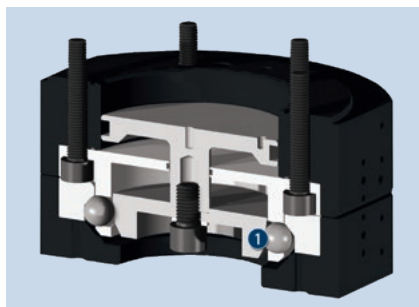
- 1 活塞
- 2 快换机器人侧 SWK
- 3 锁定活塞
- 4 No-Touch-Locking 无接触锁定机构
- 5 锁定环
- 6 快换工具侧 SWA

准备锁定位置的锁定球位置细节图



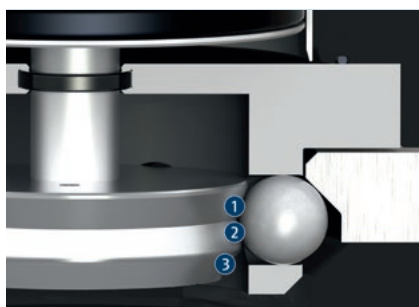
- 1 硬化锁定钢球在凸轮的第一个锥体上。第一个锥体允许主机侧和刀具侧在锁定时分离。

锁定位置的快换系统剖视图



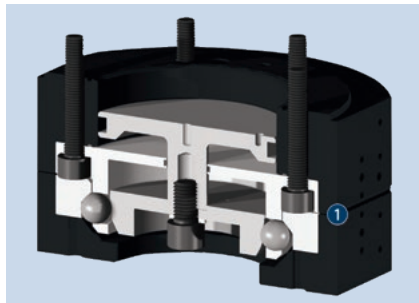
- ① 启动活塞后, 将定位球推到硬化钢环下方, 并将转接头拉到活塞头上。

锁定位置的锁定球细节图



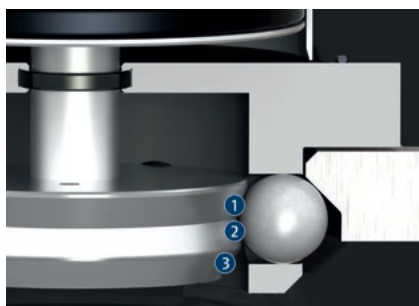
- ① 第二个锥体上的硬化钢球可产生极高的锁紧力。
- ② 故障安全备用锥体
- ③ 凸轮的第一个锥体

防故障安全位置的快换系统剖视图



- ① 在自锁状态下, 只有解锁气压驱动活塞时, 机器人侧和刀具侧才能断开。

防故障安全位置的锁定球细节图



- ① 如果失压, 锁定活塞在锁定活塞的圆柱型材作用下, 保持在适当位置。活塞密封件产生的摩擦力防止活塞因自身重量或震动而发生移动。只能通过气动启动活塞分离头和转接头。
- ② 故障安全备用锥体
- ③ 凸轮的第一个锥体

产品系列的常规说明

启动：气动，带符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4] 的过滤压缩空气。

工作原理：活塞驱动定位钢球实现锁紧

介质传输：根据装置尺寸，通过连接模块可提供灵活性

外壳：外壳由高强度硬化涂层铝合金制成所有功能部件均由硬化钢制成

保修期：24 个月

使用寿命特性：根据要求

恶劣环境条件：请注意：在恶劣环境条件（例如：冷却液区域、铸造和研磨粉尘）下使用可能大大缩短装置的使用寿命，我公司将不承担任何保修责任。但是，大部分情况下，我们可以找到解决方案。详细信息，请咨询我们。

搬运重量：是连接到法兰的总荷载重量。设计时，应注意允许的力和力矩。请注意，超过建议的搬运重量会缩短使用寿命。

应用示例

装配中小型工件用插入刀具。此刀具可在清洁和多尘的环境使用。其自身的快换系统，使得其他刀具也可安装在机器人法兰盘上。

- ① 快换系统 SWS
- ② 电路通道
- ③ 公差补偿装置 TCU-Z
- ④ 三指定心机械手 PZN-plus



雄克提供更多产品...

以下部件使得产品的生产效率更高 – 更大程度地实现功能性、灵活性、可靠性以及受控生产。



补偿单元



防碰撞和过载保护传感器



防缠绕装置



通用型机械手



感应式接近开关



电子模块



存放架

① 在以下产品页上或者 schunk.com 可查找到有关这些产品的更多信息。

选件和特殊信息

No-Touch-Locking ☐ 无接触锁定机构：无接触式锁定。即使 SWK 和 SWA 不接触，SWS 系统也能保证牢固锁定。

专利保险锁定机构：大活塞直径和外部夹持锁定增加了允许的力矩负载。采用低腐蚀性 Rc 58 材料制造钢材部件

快换系统 SWS 选择

1. 确定尺寸

快速方法：

当低或中等的力和力矩作用于 SCHUNK 快换系统时，您应该选择一个有效负载与机器人相当的快换系统。如果要较高的力矩和力作用于 SCHUNK 快换系统，请使用以下更为精确的方法。

更为精确的方法：

力和力矩是选择适当快换系统的关键因素。按照以下步骤，估计极限力矩：

- ☐ 计算待使用的最重末端执行器的近似重心 (COG)。计算 COG 到快换工具侧底部的距离 (D)。
- ☐ 计算待使用的最重末端执行器的重量 (W)。
- ☐ 将 W 和 D 相乘，可得到近似的静态力矩 (M) (或基于 1 g 加速度的力矩)。
- ☐ 选择高力矩负载等于或大于 M 的快换系统。

由于其内在的高加速度，机器人能够产生高达 M 的两到三倍的力矩。

2. 气动和电动系统

确定所需的空气接头和电触点的数量。较大的快换系统具有更多的空气接头和电触点。

3. 温度和化学品

SCHUNK 快换系统使用丁腈橡胶垫片，用于气源通道。O 型圈密封气动锁定机构。这些 O 形圈可抵御大多数化学品影响，并且能够承受 -25 至 +65 °C 的温度。如果您需要有关特定环境中的温度或化学品影响的信息，请与我们联系。

4. 精密应用

如果您的应用场合需求较高的重复精度，请始终遵从规格要求。

请注意：

快换系统会影响机器人的力和力矩、有效负载、尺寸和重复精度。

SWS 尺寸

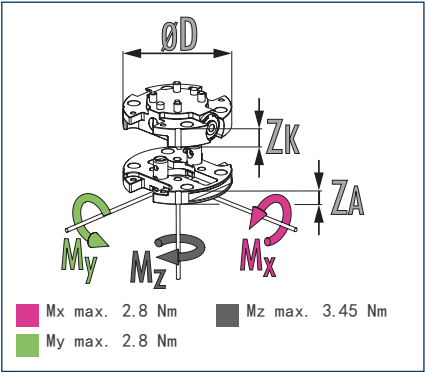
描述	建议搬运重量 [kg]	最大力矩 [Nm] M_x 和 M_y	最大力矩 [Nm] M_z	气动通道	空气接口锁定和解锁
SWS 001	1.4	2.8	3.45	4x M5	M3
SWS 007	16	61	38	5x M5	M5
SWS 011	16	61	38	6x M5	M5
SWS 020	25	169.5	105	12x M5	M5
SWS 021	25	169.5	105	8x G1/8"	M5
SWS 029	35	169.5	230	2x G1/8" ; 4x M5	M5
SWS 040Q	50	471	648	8x G1/8"	G1/8"
SWS 041	50	471	648	6x G3/8"; 4x G1/8"	G1/8"
SWS 046	50	678	450	–	G1/8"
SWS 060	75	591	326	8x G1/8"	G1/8"
SWS 071	79	1185	378	8x G1/4"	G1/8"
SWS 076	100	1626	2103	5x G3/8"	G1/8"
SWS 110	150	2352	2352	8x G3/8"	G1/8"
SWS 160	300	7170	3800	5x G3/8"; 4xG1/2"	G1/8"
SWS-L 210	300	7600	4060	–	–
SWS-L 310	510	9900	9600	–	–
SWS-L 510	700	10900	10500	–	–
SWS-L 1210	1350	13500	16200	–	–

订购示例 SWS

	SW	K	-	110	-	R19	-	G19	-	SM
描述										
SW										
页面										
K = 公头（机器人侧）										
A = 适配器（刀具侧）										
尺寸										
选配模块										
Rxx, Sxx, Gxx, Kxx = 电气模块										
Pxx = 气动模块（阳极氧化铝合金壳体, 不适合于液体）										
Vxx = 真空模块										
Fxx = 流体模块（不锈钢, 自密封）										
000 = 未使用选配项										
接近开关监控										
SG = 感应接近开关（用于 SWK-040Q/076）										
SM = 感应接近开关（SWK-007/022/029/110/160）										
SQ = 感应接近开关（用于 SWK-011H/020H/021H）										
SIP-IN = 监控准备就绪, 包括感应式接近开关（SWK-011/020/021/027/041/046/060/071）										
按要求提供更多型式										



尺寸和最大载荷



① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

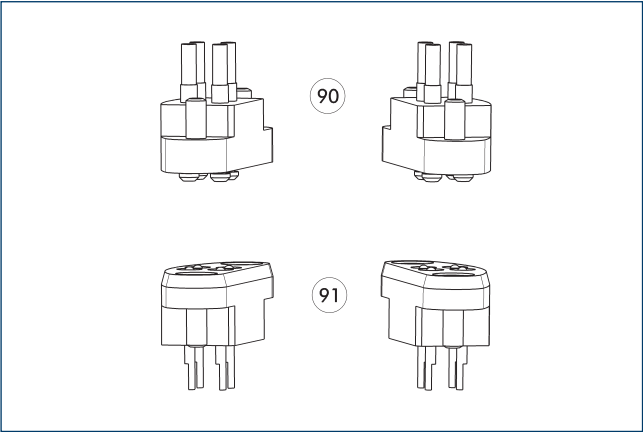
描述		SWK-001-000-000	SWA-001-000-000	SWK-001-E04-E04	SWA-001-E04-E04
		快换机器人侧	快换刀具侧	快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302290	0302291	0302292	0302293
建议搬运重量	[kg]	1.4	1.4	1.4	1.4
锁紧力	[N]	170	170	170	170
重复精度	[mm]	0.01	0.01	0.01	0.01
重量	[kg]	0.03	0.02	0.08	0.04
锁定时最大距离	[mm]	1	1	1	1
气路通道空气接口螺纹		4x M5	4x M5	4x M5	4x M5
锁定/解锁主连接		M3		M3	
电气通道的数量				8	8
电压	[V]			50	50
最大电流	[A]			3	3
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±0.3	±0.3	±0.3	±0.3
最大允许角偏移	[°]	±0.8	±0.8	±0.8	±0.8
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	45 x 10.9	45 x 6	45 x 10.9	45 x 6
螺钉连接图		S1	S1	S1	S1

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

[illegible]

⑨⑥ 适合定心

电路通道模块



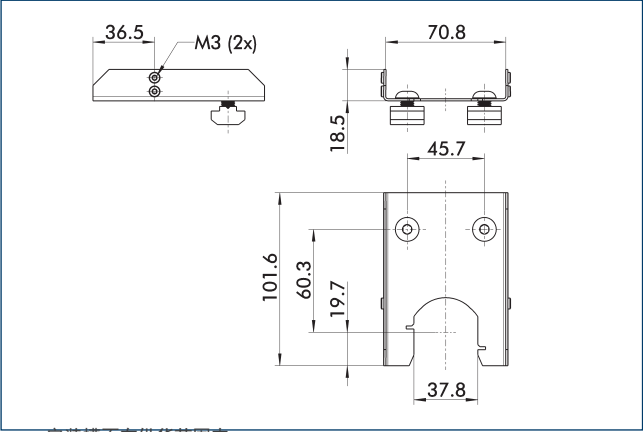
90 机器人侧 91 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧信号馈通模块		
SW0-E04-K	9960359	4
SW0-E06-K	9962997	6
工具侧信号馈通模块		
SW0-E04-A	9960360	4
SW0-E06-A	9962998	6

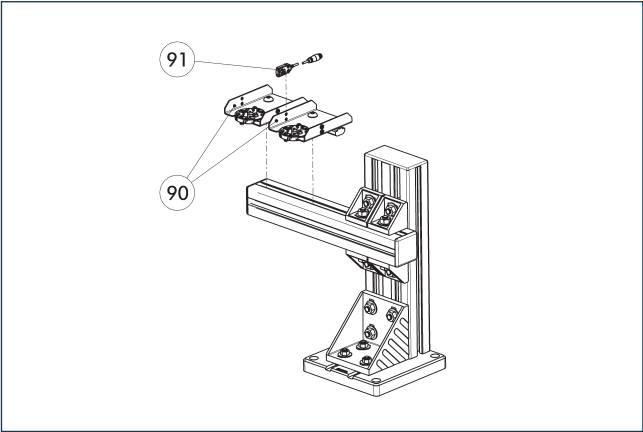
① 如需了解详情及其他模块和匹配的电连接器，请参见样本的“SW0”一章，或者访问我们的网站。

SWS 001存储板



① 安装槽不在供货范围内。

模块化放置架 SWM-S-001



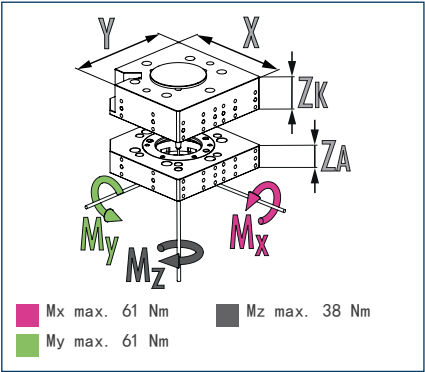
90 存储板 91 传感器

模块化存储架为特定尺寸专门设计。采用系统模块化设计，可定制您独特的存储架。考虑工具数量、摆放位置和工具尺寸，提供满足个性化需求的存储架。如需更多信息，请参见“SWM 存储架”一章

描述	ID	
存储板		
SWM-TSS-MM-7869	x0303276	
传感器		
SWM-SMA-7869	0303277	



尺寸和最大载荷



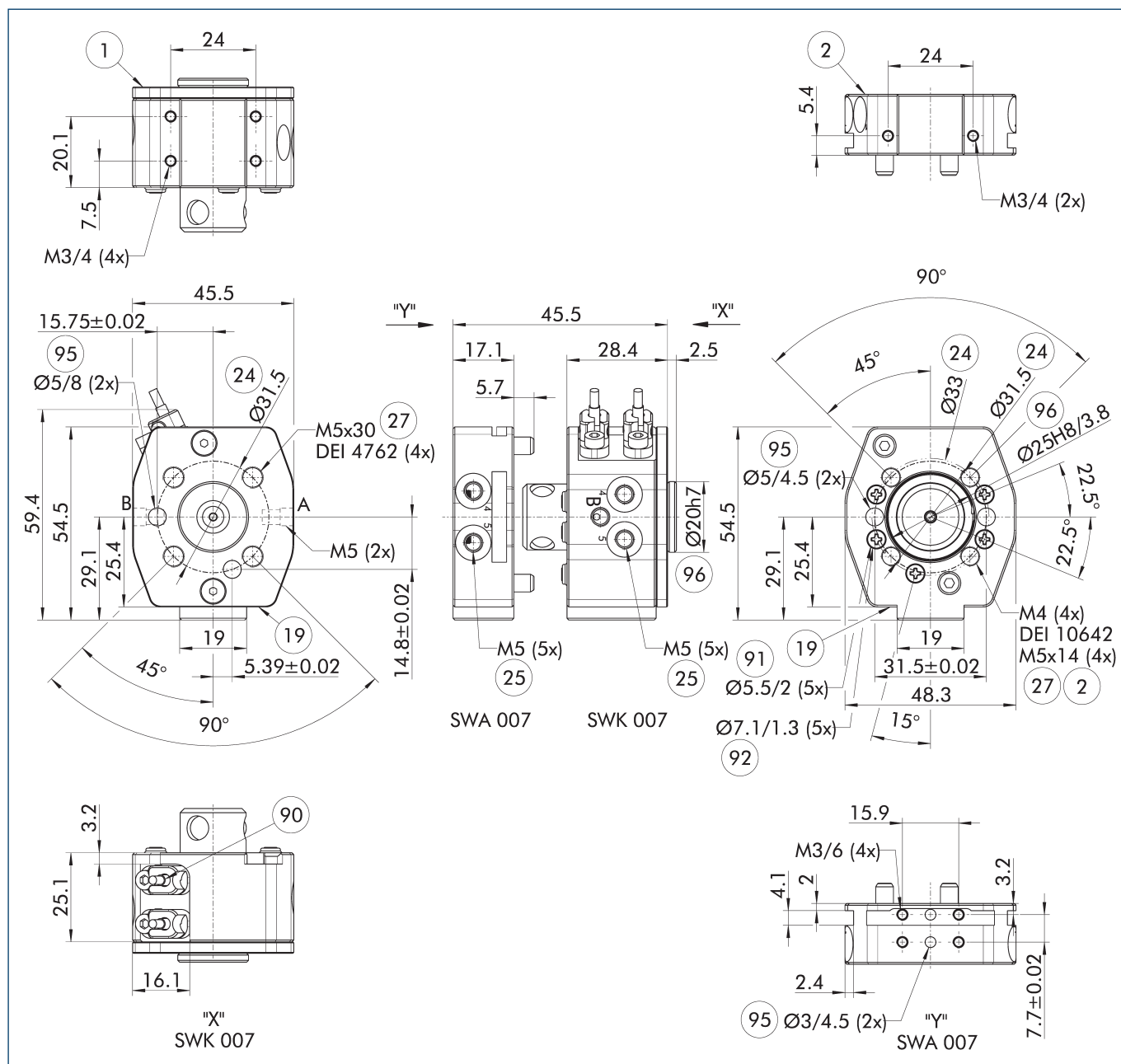
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-007-000-000-IN03	SWA-007-000-000
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		1405836	1365513
建议搬运重量	[kg]	16	16
活塞行程监控		配套	
锁紧力	[N]	1100	1100
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	0.16	0.08
锁定时最大距离	[mm]	1.5	1.5
气路通道空气接口螺纹		5x M5	5x M5
锁定/解锁主连接		M5	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±1	±1
最大允许角偏移	[°]	±2	±2
机械人侧连接		ISO 9409-1-31.5-4-M5	ISO 9409-1-31.5-4-M5
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 X x Y x Z*	[mm]	54.5 x 45.5 x 28.4	54.5 x 48.3 x 17.1
螺钉连接图		S7	S7

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

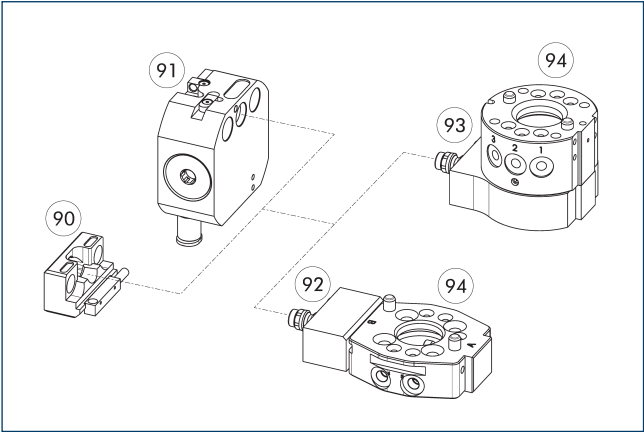
主视图



图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- | | |
|------------|--------------------|
| A, a空气接口锁定 | 27 螺纹连接通孔 |
| B, b空气接口解锁 | 90 传感器 IN ... |
| 1 机械侧连接 | 91 轴向空气接头 (提供锁定螺钉) |
| 2 工具侧连接 | 92 用于密封环 (背面) 的钻孔 |
| 19 选配件安装面 | 95 适合定心销 |
| 24 螺栓圈数 | 96 适合定心 |
| 25 气体通道 | |

存储系统 SWM-B



- 90 SWM-B 050

91 SWM-B 050-V

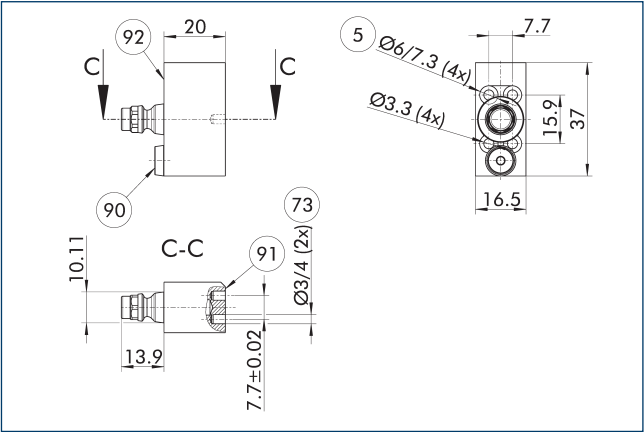
92 侧板
- 93 过渡板

94 快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统, 用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节“SWM-B”和“SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 050	x1459336	
SWM-B 050-V	1442568	

法兰 SWA 007



- 5 螺纹连接用通孔

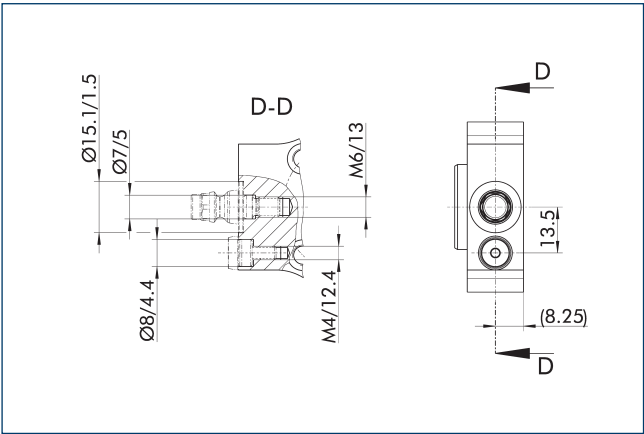
73 适合定心销

90 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
- 91 安装侧 SWA

92 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-007-SWM-B 050	x1523812	SWA 007
A-SWA-007-SWM-B 050-V	x1523842	SWA 007

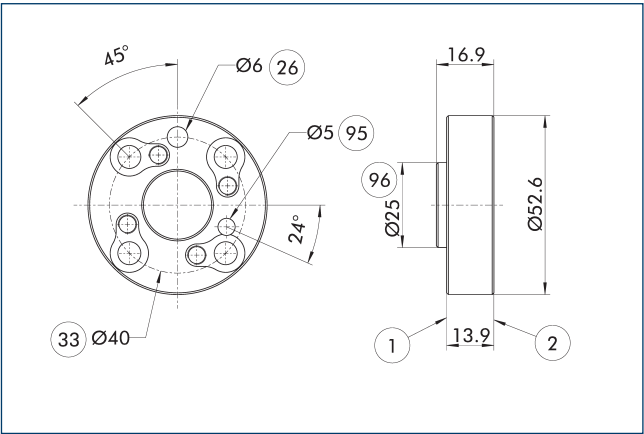
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板, 还可以将存储销和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差, 图纸上的所有尺寸均需考虑在内, 尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-007-SWM-B 050	x1523812	SWA 007
A-SWA-007-SWM-B 050-V	x1523842	SWA 007

转接板ISO-A40-R



- 1 机械侧连接

2 工具侧连接

26 通孔
- 33 DIN ISO-9409 螺栓分布圆

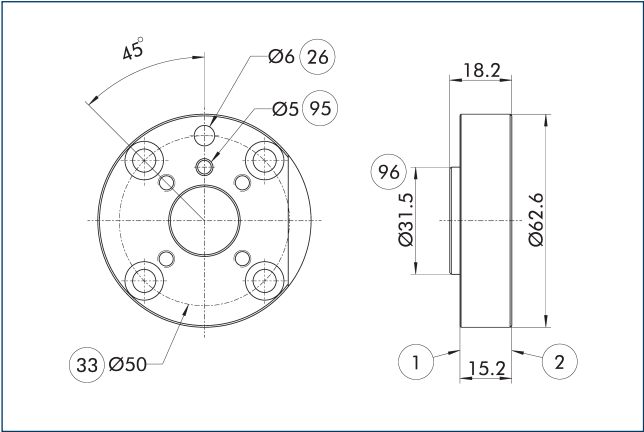
95 适合定心销

96 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-007-ISO-A40	1369388	

转接板ISO-A50-R



- ① 机械人侧连接

② 工具侧连接

②6 通孔
- ③3 DIN ISO-9409 螺栓分布圆

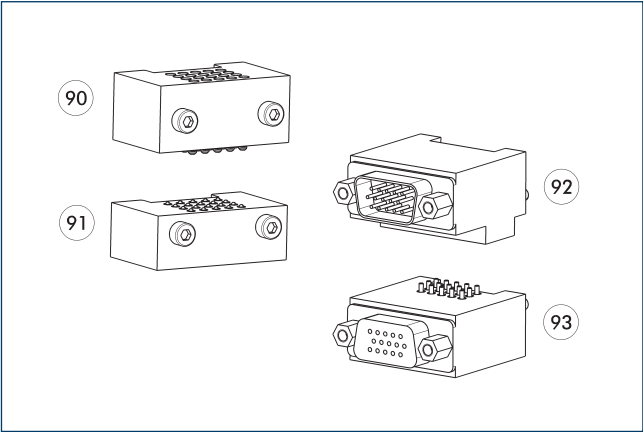
③5 适合定心销

③6 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-007-ISO-A50	1369392	

电路通道模块



- ③0 E....., 机器人侧

③1 E....., 刀具侧
- ③2 A.../B... 机器人侧

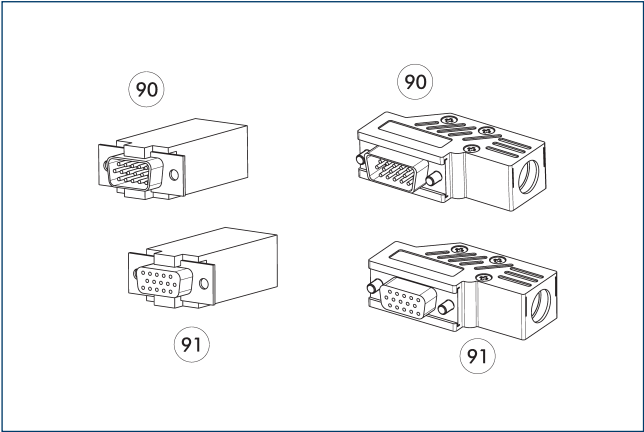
③3 A.../B... 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧信号馈通模块		
SWO-A15-K	9936357	15
SWO-E10-011-K	9935801	10
SWO-E20-011-K	9936525	20
SWO-EM8-011-K	9966153	8
SWO-ML12R-K	1426575	12
SWO-ML8A-K	1426624	8
工具侧信号馈通模块		
SWO-A15-A	9936356	15
SWO-E10-011-A	9935802	10
SWO-E20-011-A	9936526	20
SWO-EM8-011-A	9966154	8
SWO-ML12R-A	1426576	12
SWO-ML6-A	1426626	6
SWO-ML8A-A	1426625	8

① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器，请参见样本的“SWO”一章，或者访问我们的网站。

电缆接头



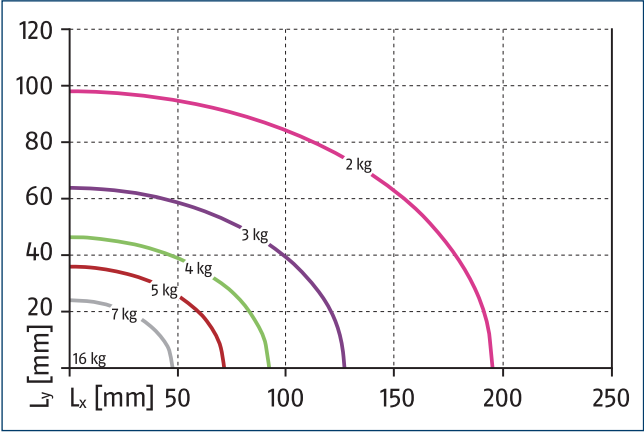
90 D-sub 连接插头

91 D-sub 连接器

描述	ID	
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-A15-K-90	0301301	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-A15-A-90	0301302	
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-A15-K-0	0301264	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-A15-A-0	0301265	
电缆延长线		
KV-2-SWA-08G-M8-0	0302181	
KV-2-SWA-08G-M8-90	0302183	
KV-5-SWK-08G-M8-0	0302180	
KV-5-SWK-08G-M8-90	0302182	

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

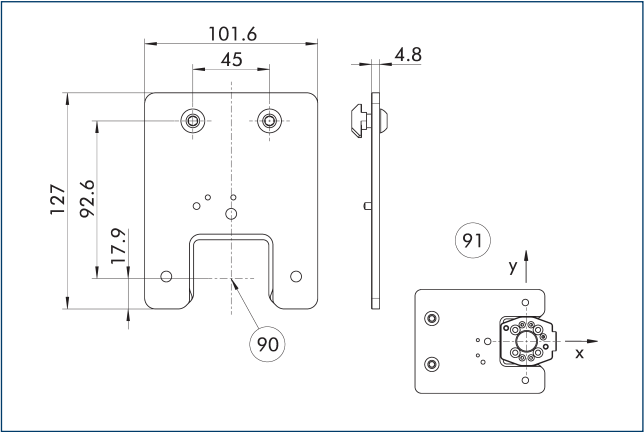
使用存储架的负载图



如果工具的重心在 x 或 y 方向上偏移超过 10 mm (参见存储托盘图纸), 则 SWA 将在放入存储模块后倾斜。在这种情况下, 建议不要在使用 SCARA 机器人或直角坐标机器人的应用中使用此存储托盘。

描述	ID	
刀具板, 水平		
SWM-TSS-MMS-11345	x1459976	

刀具板, 水平



90 SWS 007 中心 (负载图的参考点)

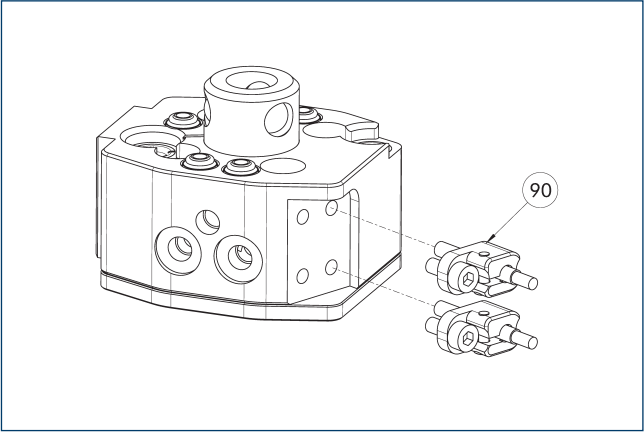
91 查看重心在 x 或 y 方向上的偏移

储物台可用于储存架, 将快换工具侧安装客户自有的工具, 然后存放于此。

描述	ID	
刀具板, 水平		
SWM-TSS-MMS-11345	x1459976	

① 使用存放架时, 必须遵守负载图说明。

锁定监控的组装状况



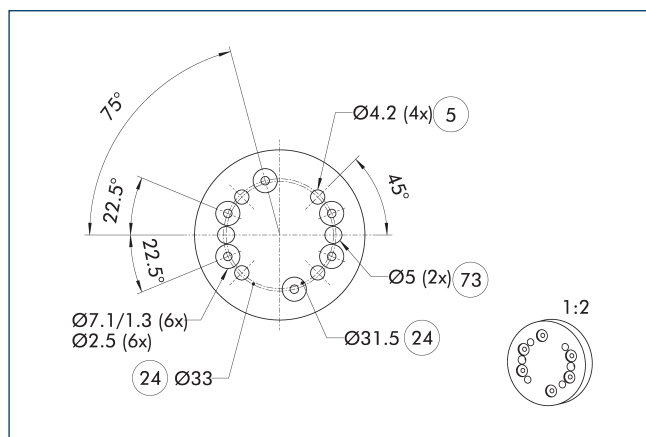
90 AS-SWK 007

图纸显示了快换主装置上带内置接近开关的集成活塞行程的安装情况。

描述	ID	
机器人侧		
AS-SWK-007-SM 连接套件 (含 PNP 传感器)	1421347	
AS-SWK-007-SP 连接套件 (含 NPN 传感器)	1428672	

① SWK 的 -SG/-SM/-SQ/-IN 型号包含活塞行程监控选项。无需额外订购安装套件。安装套件的交付范围包括每个带有支架的预置传感器, 这意味着每台 SWK 需要两个安装套件。

使用轴向空气通道的转接板的设计



⑤ 螺纹连接用通孔

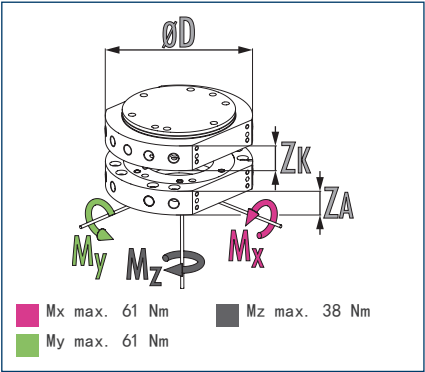
⑦③ 适合定心销

②④ 螺栓圈数

转接板用作快换工具侧和客户工具之间的接口。为了确保正确使用轴向气路，必须在设计转接板时考虑到图中所示的对孔。配件套件中包含了相应的密封件。



尺寸和最大载荷



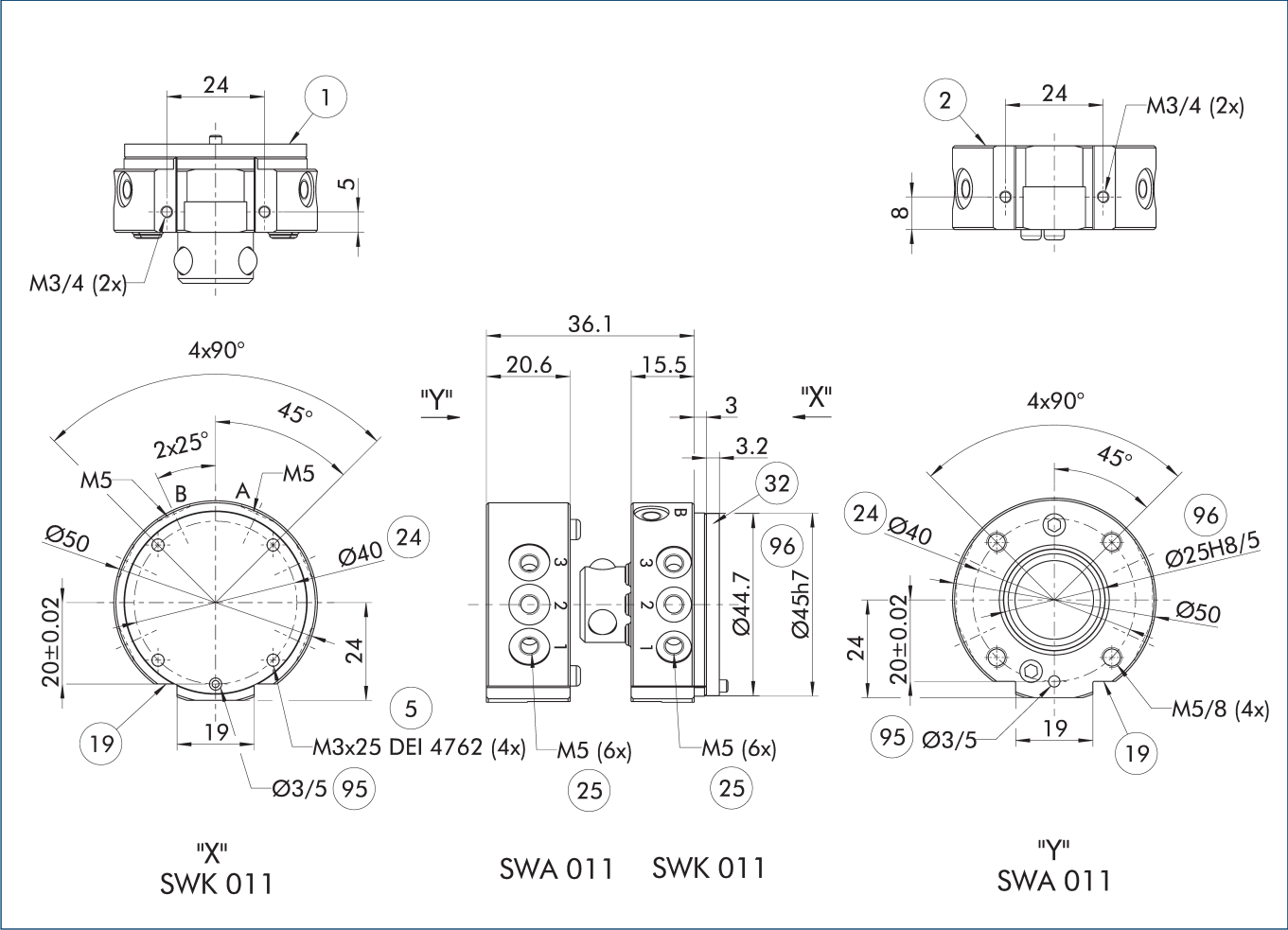
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-011-000-000	SWK-011HM-000-000-SQ	SWA-011-000-000
		快换机器人侧	适配腕部空心机器人的快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302316		0302317
建议搬运重量	[kg]	16	16	16
活塞行程监控		可选项	配套	
锁紧力	[N]	1100	1100	1100
重复精度	[mm]	0.015	0.015	0.015
重量	[kg]	0.13	0.29	0.09
锁定时最大距离	[mm]	1.5	1.5	1.5
气路通道空气接口螺纹		6x M5	6x M5	6x M5
锁定/解锁主连接		M5	M5	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±1	±1	±1
最大允许角偏移	[°]	±2	±2	±2
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	50 x 15.5	50 x 46.4	50 x 20.6
螺钉连接图		S7	S7	S7

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

主视图

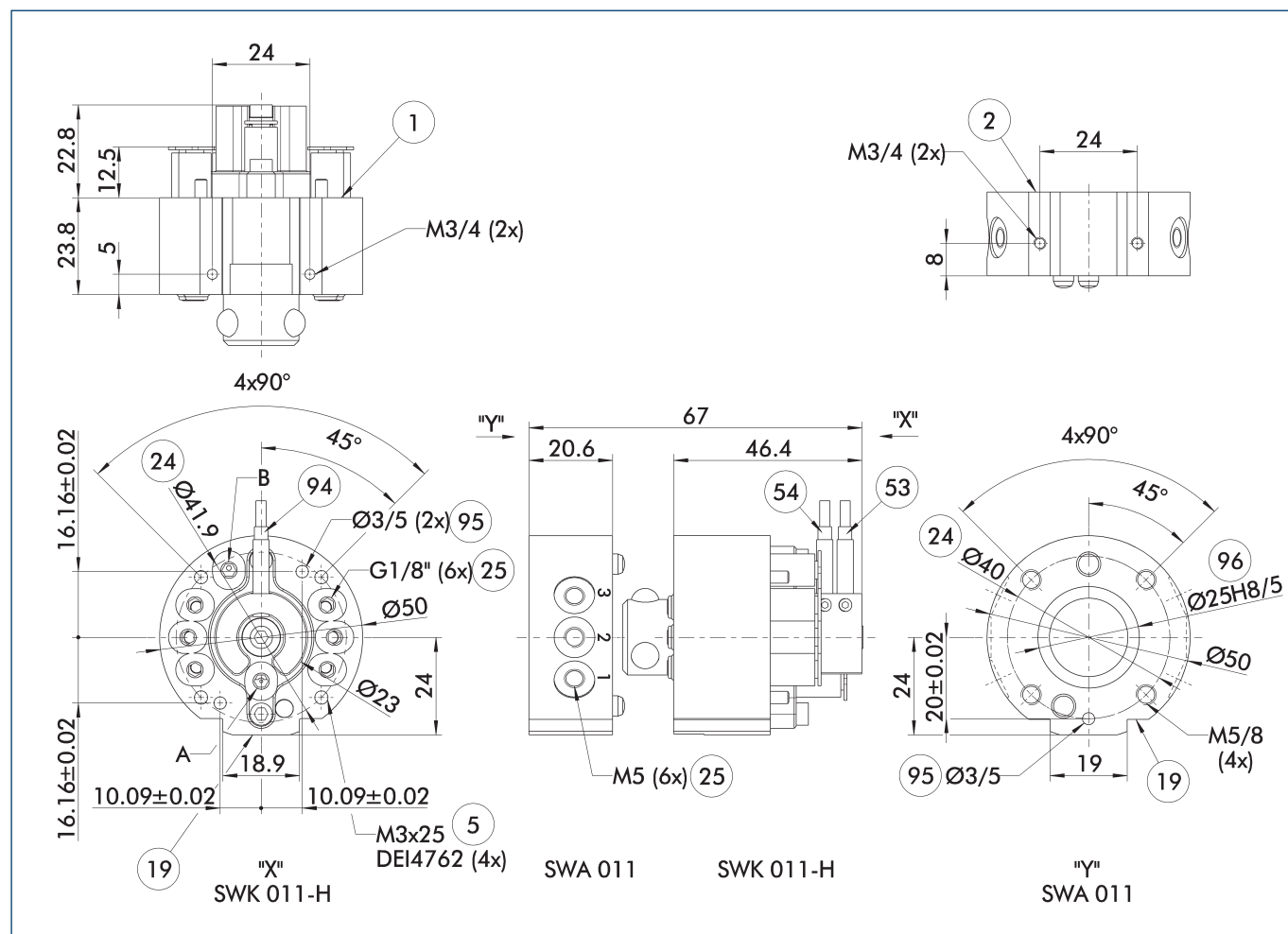


图纸显示快换系统基本设计，不考虑下述配件的尺寸。

① 安装在 SWK 上机器人侧的板为活塞腔护盖。重要的是，此板由法兰板支撑。
关于法兰板的设计说明请参见更多信息。

- A, a空气接口锁定
- B, b空气接口解锁
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ⑤ 螺纹连接用通孔
- ①⑨ 选配件安装面
- ②④ 螺栓圈数
- ②⑤ 气体通道
- ③② 防护罩
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

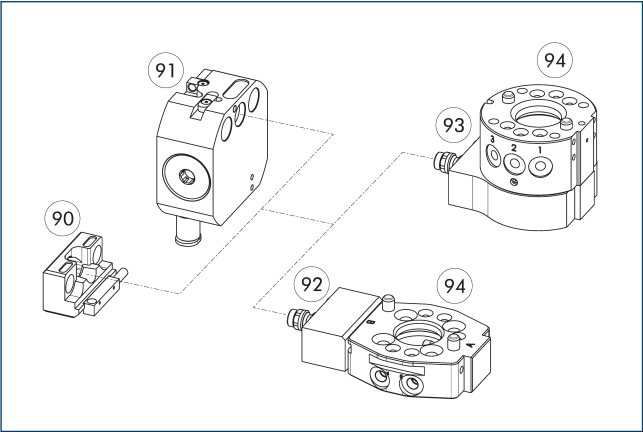
SWK-011-H 主视图



通过轴向空气接头连接带通孔的机器人。

- | | |
|-------------|-------------|
| A, a 空气接口锁定 | (25) 气体通道 |
| B, b 空气接口解锁 | (53) 监控位置解锁 |
| (1) 机械人侧连接 | (54) 监控位置锁定 |
| (2) 工具侧连接 | (94) 可选择近开关 |
| (5) 螺纹连接用通孔 | (95) 适合定心销 |
| (19) 选配件安装面 | (96) 适合定心 |
| (24) 螺栓圈数 | |

存储系统 SWM-B



- 90

SWM-B 050
- 91

SWM-B 050-V
- 92

侧板
- 93

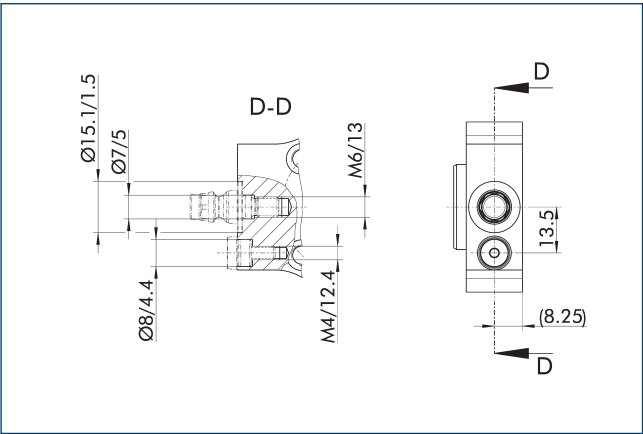
过渡板
- 94

快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统, 用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节“SWM-B”和“SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 050	x1459336	
SWM-B 050-V	1442568	

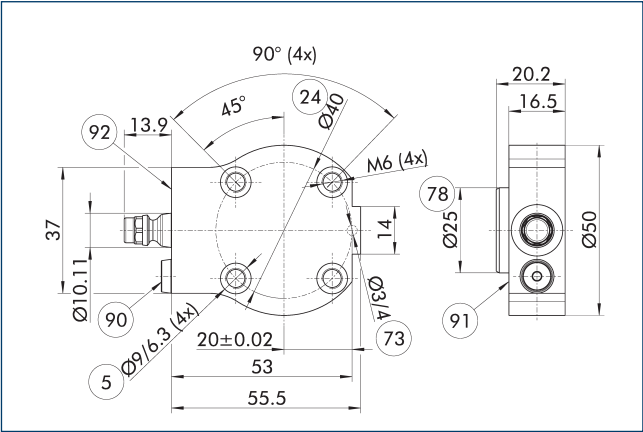
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板, 还可以将存储销和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差, 图纸上的所有尺寸均需考虑在内, 尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-005/011-SWM-B 050	x1523807	SWA 005, SWA 011
A-SWA-005/011-SWM-B 050-V	x1523840	SWA 005, SWA 011

法兰 SWA 005/011



- 5

螺纹连接用通孔
- 24

螺栓圈数
- 73

适合定心销
- 78

适合定心
- 90

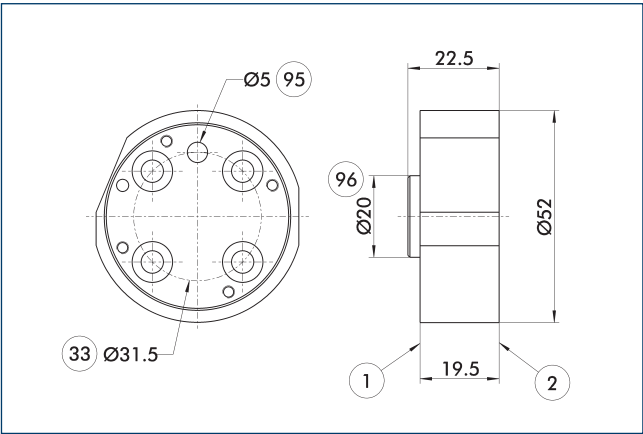
防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
- 91

安装侧 SWA
- 92

安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-005/011-SWM-B 050	x1523807	SWA 005, SWA 011
A-SWA-005/011-SWM-B 050-V	x1523840	SWA 005, SWA 011

转接板ISO-A31.5-R



- 1

机械人侧连接
- 2

工具侧连接
- 33

DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- 95

适合定心销
- 96

适合定心

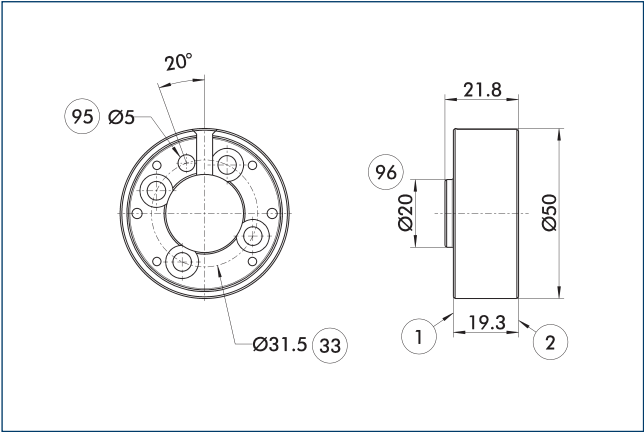
机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-011-ISO-A31.5	0302221	

- 1

转接板

转接板ISO-A31.5-SIP-R



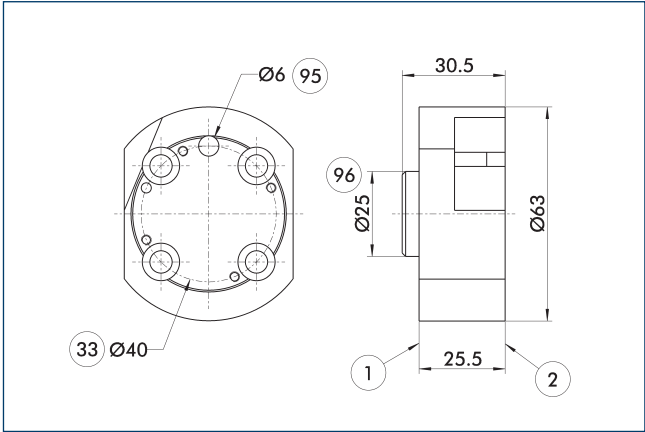
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-011-ISO-A31.5-SIP	0302226	

① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板，不适用于中空手腕机器人用快换头

转接板ISO-A40-R



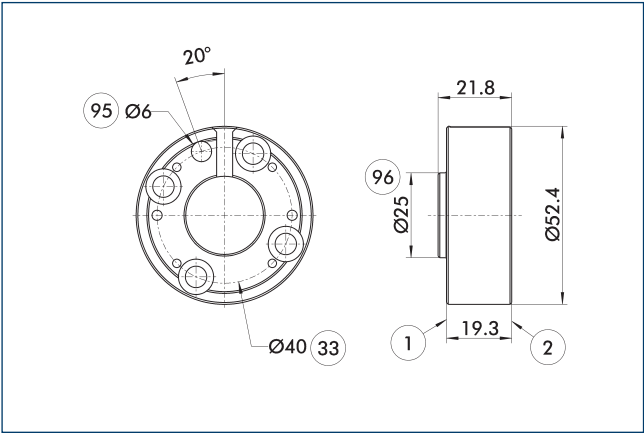
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-011-ISO-A40	0302222	

① 转接板

转接板ISO-A40-SIP-R



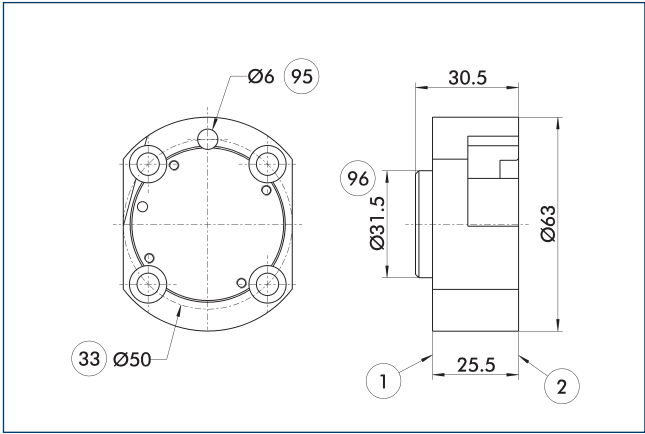
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-011-ISO-A40-SIP	0302227	

① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板，不适用于中空手腕机器人用快换头

转接板ISO-A50-R



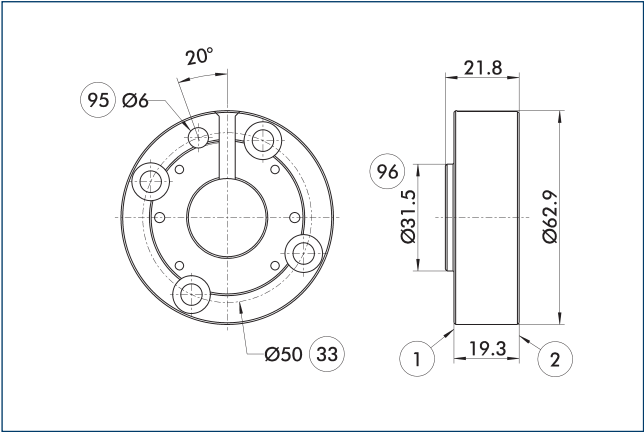
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-011-ISO-A50	0302223	

① 转接板

转接板ISO-A50-SIP-R



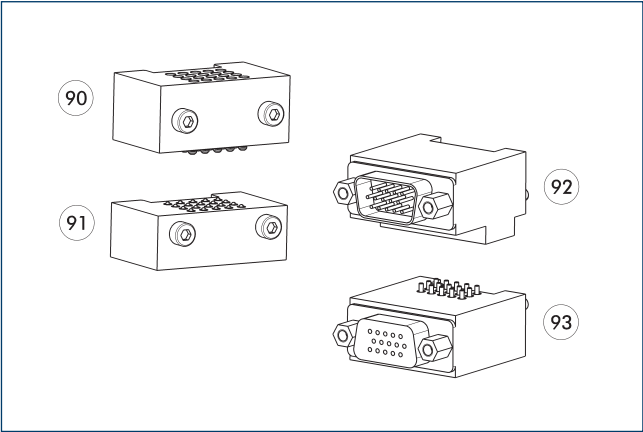
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-011-ISO-A50-SIP	0302228	

① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板，不适用于中空手腕机器人用快换头

电路通道模块



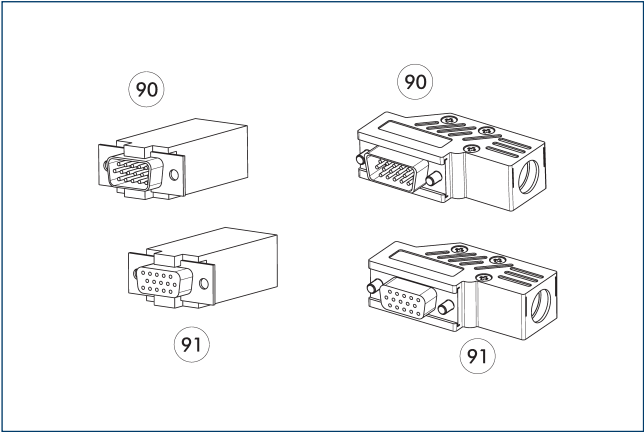
- ⑨⑦ E....., 机器人侧
- ⑨⑧ E....., 刀具侧
- ⑨② A.../B... 机器人侧
- ⑨③ A.../B... 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧信号馈通模块		
SWO-A15-K	9936357	15
SWO-E10-011-K	9935801	10
SWO-E20-011-K	9936525	20
SWO-EM8-011-K	9966153	8
SWO-ML8A-K	1426624	8
工具侧信号馈通模块		
SWO-A15-A	9936356	15
SWO-E10-011-A	9935802	10
SWO-E20-011-A	9936526	20
SWO-EM8-011-A	9966154	8
SWO-ML6-A	1426626	6
SWO-ML8A-A	1426625	8

① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器，请参见样本的“SWO”一章，或者访问我们的网站。

电缆接头



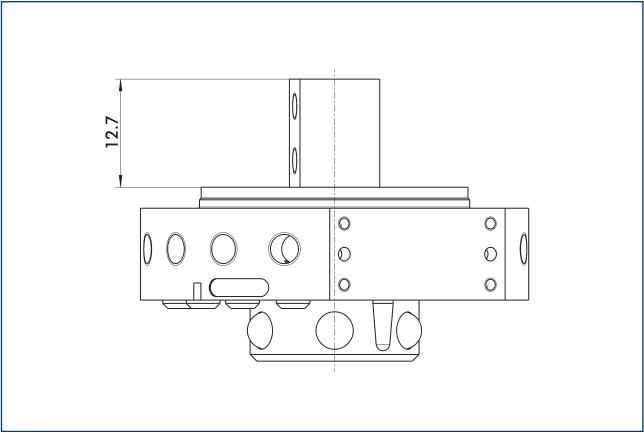
90 D-sub 连接插头

91 D-sub 连接器

描述	ID	
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-A15-K-90	0301301	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-A15-A-90	0301302	
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-A15-K-0	0301264	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-A15-A-0	0301265	
电缆延长线		
KV-2-SWA-08G-M8-0	0302181	
KV-2-SWA-08G-M8-90	0302183	
KV-5-SWK-08G-M8-0	0302180	
KV-5-SWK-08G-M8-90	0302182	

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

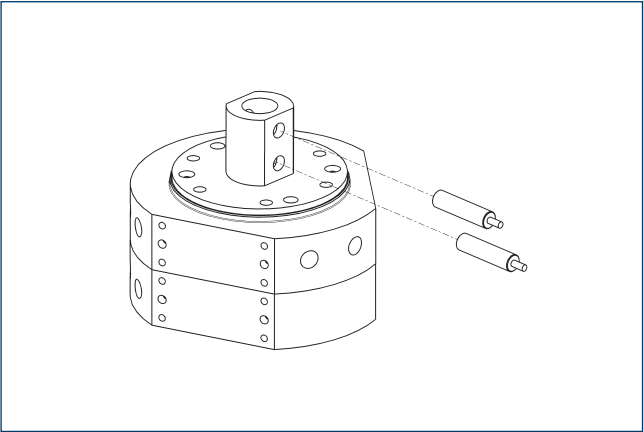
活塞行程控制



图纸说明安装活塞行程控制器时所需的转接板最小高度。

描述	ID	
活塞行程控制		
SWK-011-SIP	0302318	

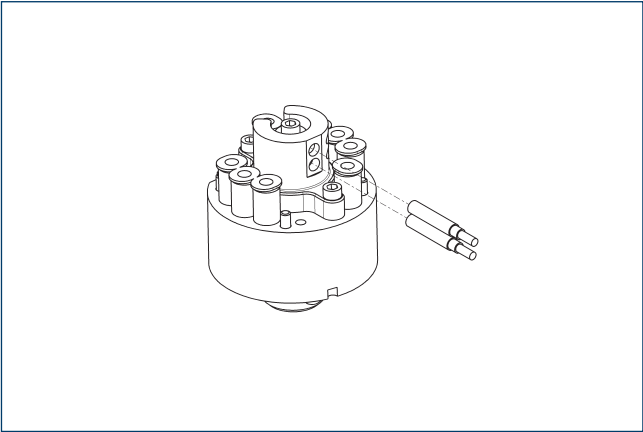
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 41-S-M8-PNP	1325755	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
用于连接器/插座的管夹		
CLI-M8	0301463	

① 每台装置需要两台传感器（闭合器/S），可选配延长电缆。请注意传感器电缆的最小允许弯曲半径。一般是 35 mm。

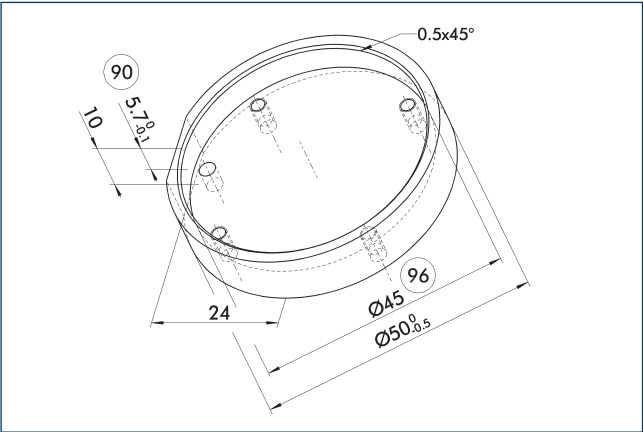
SWK-011-H 活塞行程监控



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 41-S-M8-PNP	1325755	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
用于连接器/插座的管夹		
CLI-M8	0301463	

① 每个单元需要使用两个传感器，以监控两个位置。可选项有延长电缆和传感器分配器传感器的其它产品版本、以及更多信息和技术数据等，可参考样本的传感器系统章节。

法兰板设计



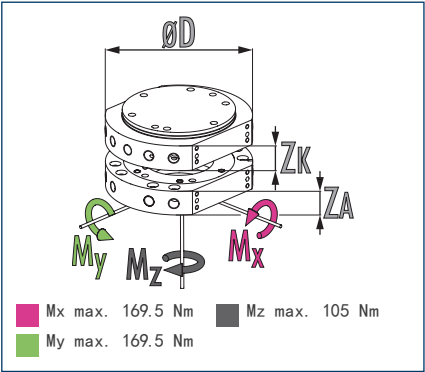
⑨0 建议连接板厚度

⑨6 适合定心

建议的转接板设计。



尺寸和最大载荷



① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

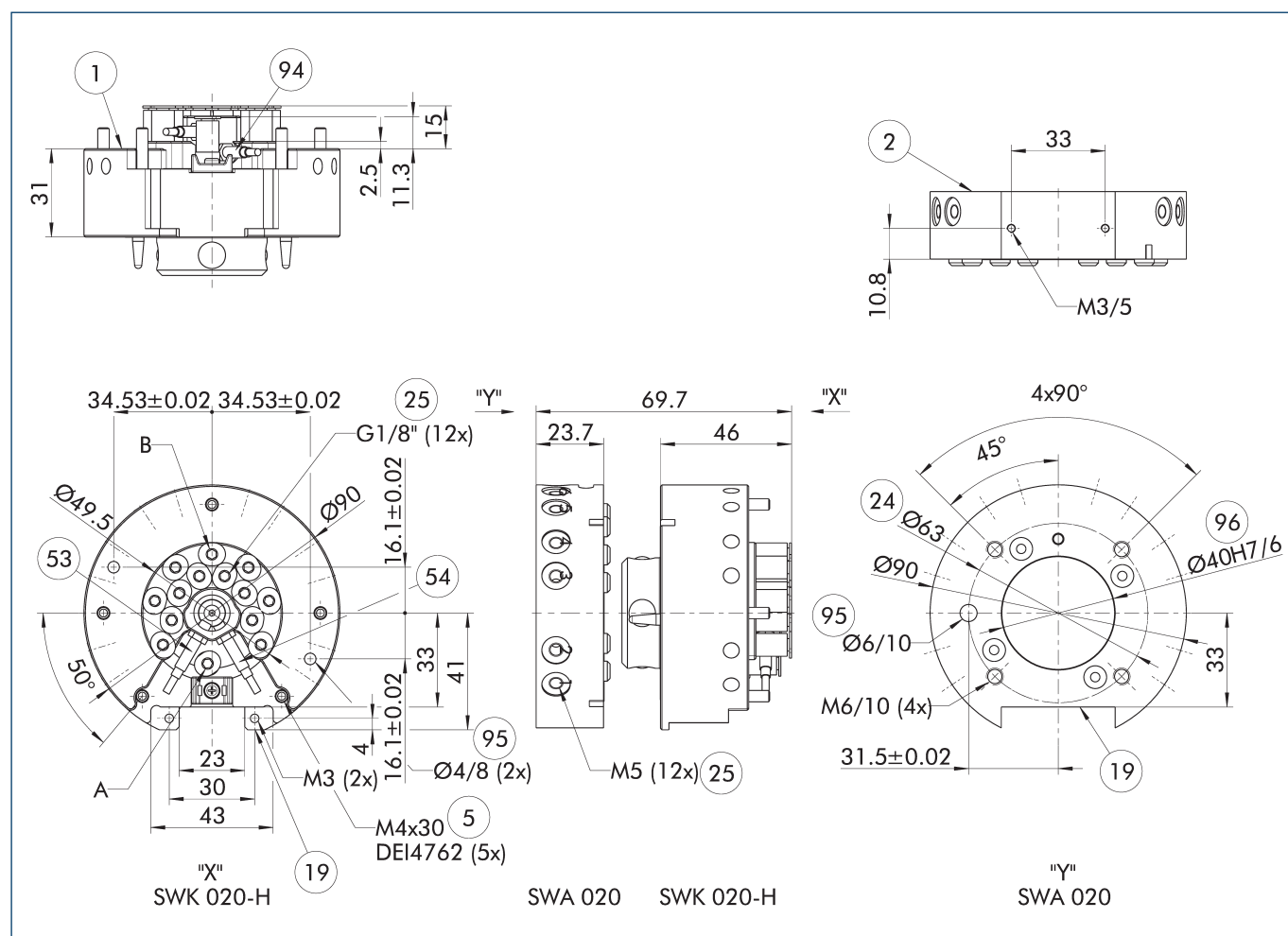
描述		SWK-020-000-000	SWK-020HM-000-000-SQ	SWA-020-000-000
		快换机器人侧	适配腕部空心机器人的快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302322		0302323
建议搬运重量	[kg]	25	25	25
活塞行程监控		可选项	配套	
锁紧力	[N]	2300	2300	2300
重复精度	[mm]	0.015	0.015	0.015
重量	[kg]	0.54	0.68	0.32
锁定时最大距离	[mm]	2	2	2
气路通道空气接口螺纹		12x M5	12x M5	12x M5
锁定/解锁主连接		M5	M5	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±1	±1	±1
最大允许角偏移	[°]	±2	±2	±2
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	90 x 18.7	90 x 46	90 x 23.7
螺钉连接图		K	K	K

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

① 安装在 SWK 上机器人侧的板为活塞腔护盖。重要的是，此板由法兰板支撑。关于法兰板的设计说明请参见更多产品信息。

- | | |
|-------------|------------|
| A, a空气接口锁定 | (24) 螺栓圈数 |
| B, b空气接口解锁 | (25) 气体通道 |
| (1) 机械人侧连接 | (32) 防护罩 |
| (2) 工具侧连接 | (95) 适合定心销 |
| (5) 螺纹连接用通孔 | (96) 适合定心 |
| (19) 选配件安装面 | |

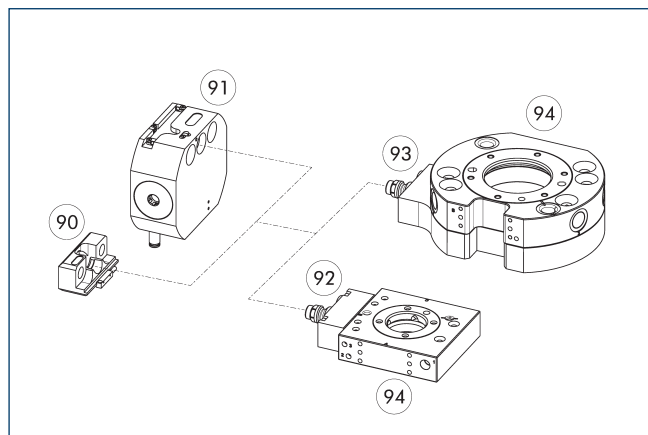
SWK-020-H 主视图



通过轴向空气接头连接带通孔的机器人。

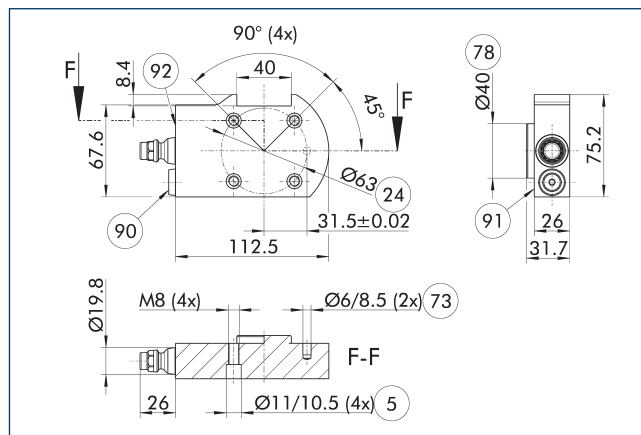
- | | |
|-------------|-------------|
| A, a 空气接口锁定 | (25) 气体通道 |
| B, b 空气接口解锁 | (53) 监控位置解锁 |
| (1) 机械人侧连接 | (54) 监控位置锁定 |
| (2) 工具侧连接 | (94) 可选择近开关 |
| (5) 螺纹连接用通孔 | (95) 适合定心销 |
| (19) 选配件安装面 | (96) 适合定心 |
| (24) 螺栓圈数 | |

法兰 SWA 020/021/022



- 帶（-V）和不帶鎖的存儲系統，用於安全地存放工具。詳細信息和更多附件請查看目錄章節“SWM-B”和“SWM”。

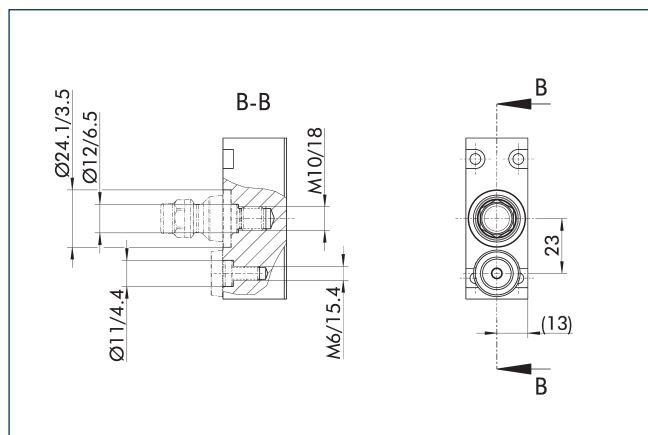
描述	ID	
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	



- | | |
|-----------|-----------------------------|
| ⑤ 螺纹连接用通孔 | ⑨0 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰) |
| ②4 螺栓圈数 | ⑨1 安装侧 SWA |
| ⑦3 适合定心销 | ⑨2 安装侧 SWM-B (-V) |
| ⑦8 适合定心 | |

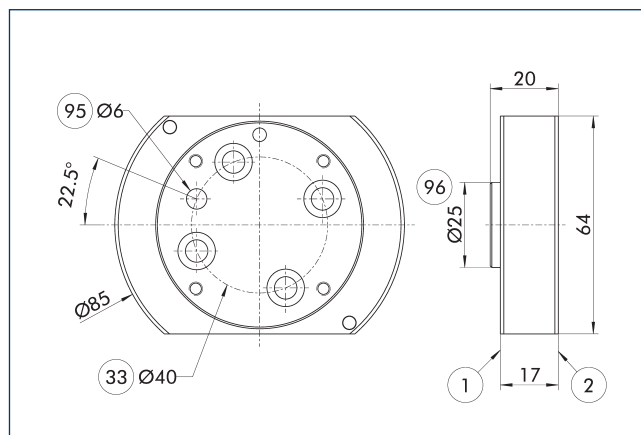
描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085	x1523816	SWA 020/021/022
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085-V	x1523845	SWA 020/021/022

转接板ISO-A40-R



除了使用标准适配器板，还可以将存储针和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差，图纸上的所有尺寸均需考虑在内，尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085	x1523816	SWA 020/021/022
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085-V	x1523845	SWA 020/021/022



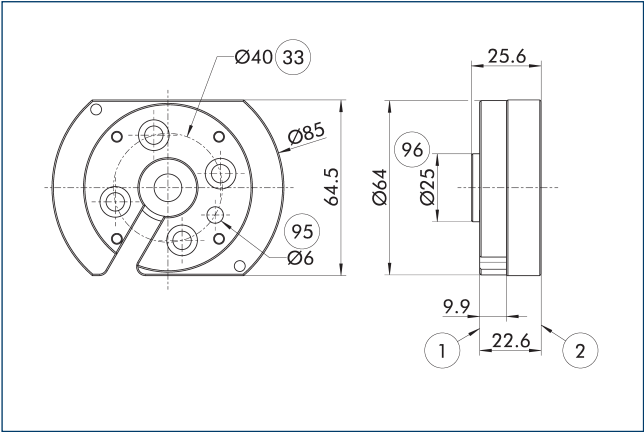
- ① 机械人侧连接
② 工具侧连接
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A40	0302200	

- ① 转接板

转接板ISO-A40-SIP-R



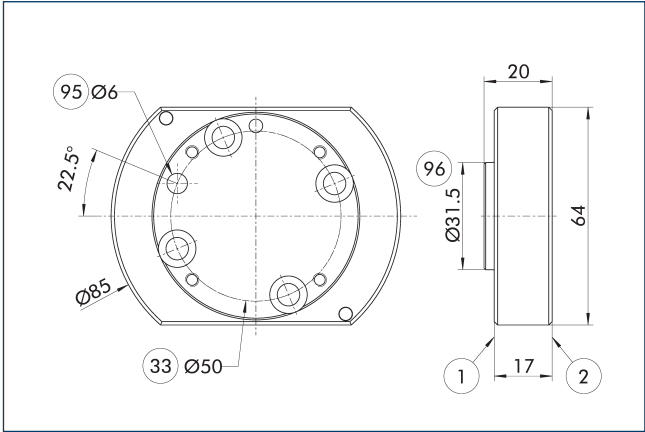
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A40-SIP	0302229	

① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板，不适用于中空手腕机器人用快换头

转接板ISO-A50-R



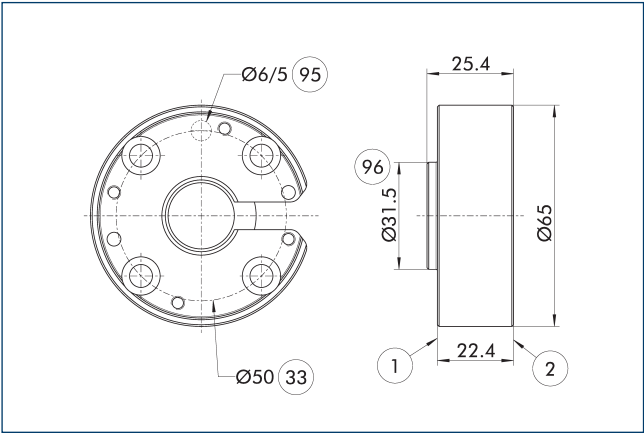
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A50	0302201	

① 转接板

转接板ISO-A50-SIP-R



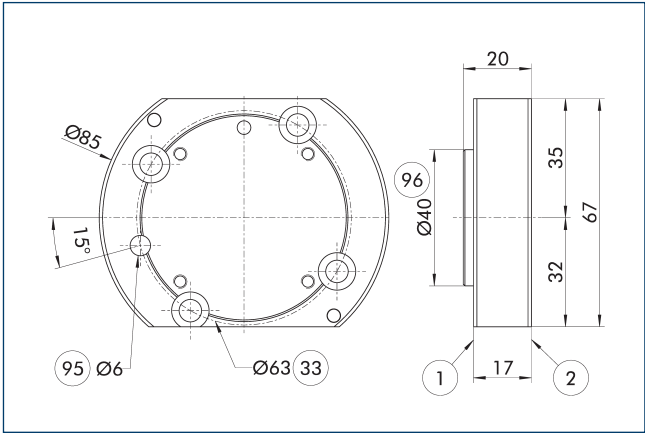
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A50-SIP	0302230	

① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板，不适用于中空手腕机器人用快换头

转接板ISO-A63-R



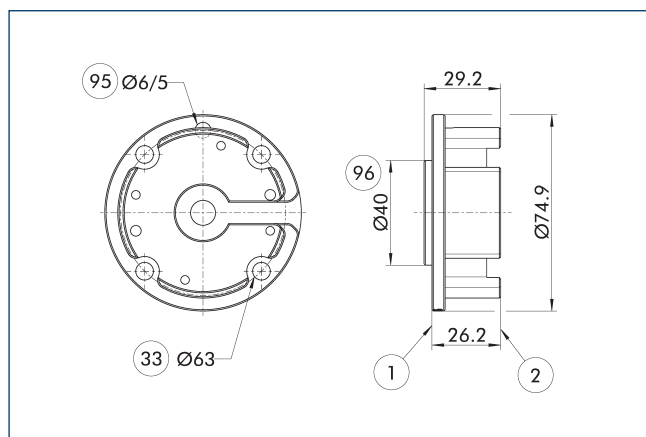
- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A63	0302202	

① 转接板

转接板ISO-A63-SIP-R



- ① 机械人侧连接
 ② 工具侧连接
 ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

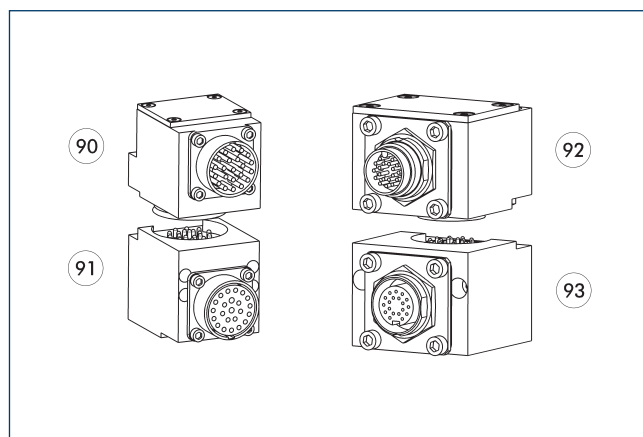
- ⑨⑤ 适合定心销
 ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A63-SIP	0302231	

- ① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板, 不适用于中空手腕机器人用快换头

电路通道模块



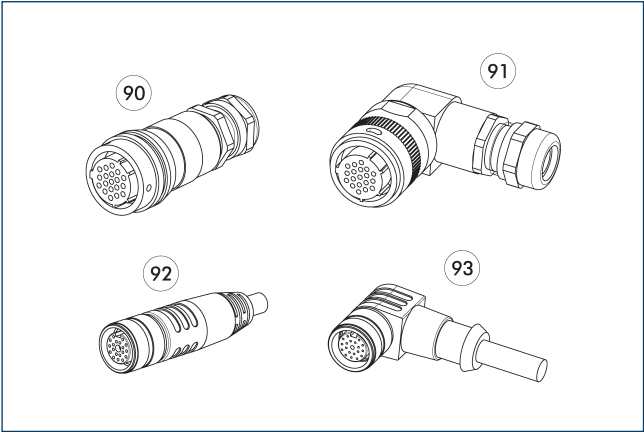
- ⑨① 电气模块, 带卡口插头, 机器人侧
 ⑨② 电气模块, 带卡口插头, 刀具侧
 ⑨② 电气模块, 带公制螺纹, 机器人侧
 ⑨③ 电气模块, 带公制螺纹, 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-KE7-K	9960993	
工具侧通信馈通模块		
SWO-KE7-A	9960994	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-K12-K	9948701	12
SWO-K19-K	9937328	19
SWO-K19P-K	9949315	15
SWO-K26-K	9937798	26
SWO-KF19-K	9959886	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-K12-A	9948702	12
SWO-K19-A	9937329	19
SWO-K26-A	9937799	26
SWO-KF19-A	9959887	19

- ① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器, 请参见样本的“SWO”一章, 或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



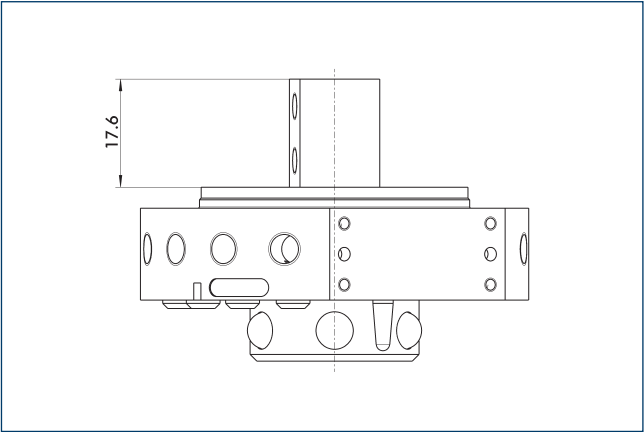
- 90 直连插头/插座
- 91 连接器/斜型插座
- 92 连接器/直连插座, 带延长线
- 93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

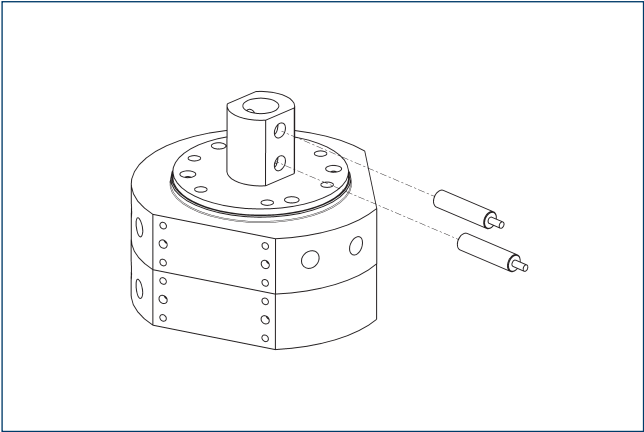
活塞行程控制



图纸说明安装活塞行程控制器时所需的转接板最小高度。

描述	ID	
活塞行程控制		
SWK-020-SIP	0302325	

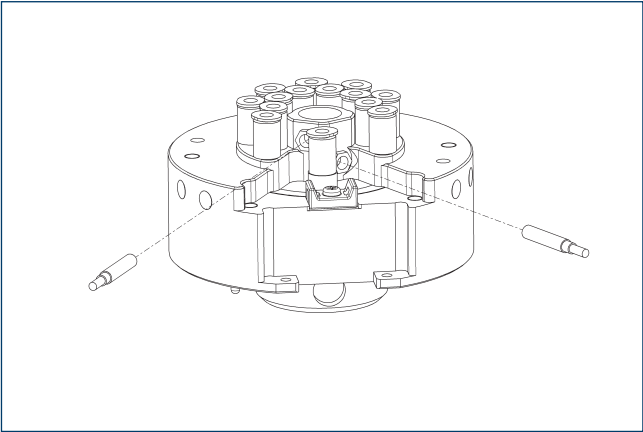
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 41-S-M8-PNP	1325755	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
用于连接器/插座的管夹		
CLI-M8	0301463	

① 每台装置需要两台传感器（闭合器/S），可选配延长电缆。请注意传感器电缆的最小允许弯曲半径。一般是 35 mm。

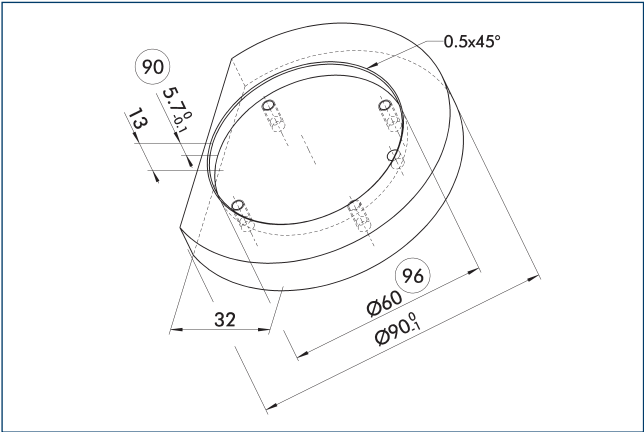
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 41-S-M8-PNP	1325755	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
用于连接器/插座的管夹		
CLI-M8	0301463	

① 每个单元需要使用两个传感器，以监控两个位置。可选项有延长电缆和传感器分配器传感器的其它产品版本、以及更多信息和技术数据等，可参考样本的传感器系统章节。

法兰板设计



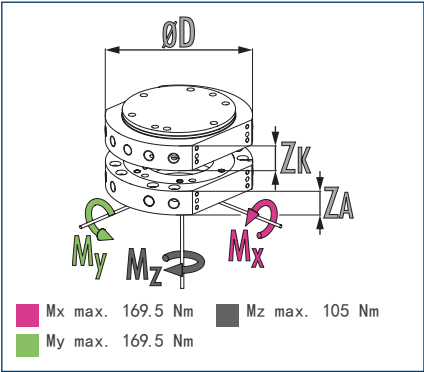
90 建议连接板厚度

96 适合定心

建议的转接板设计。



尺寸和最大载荷



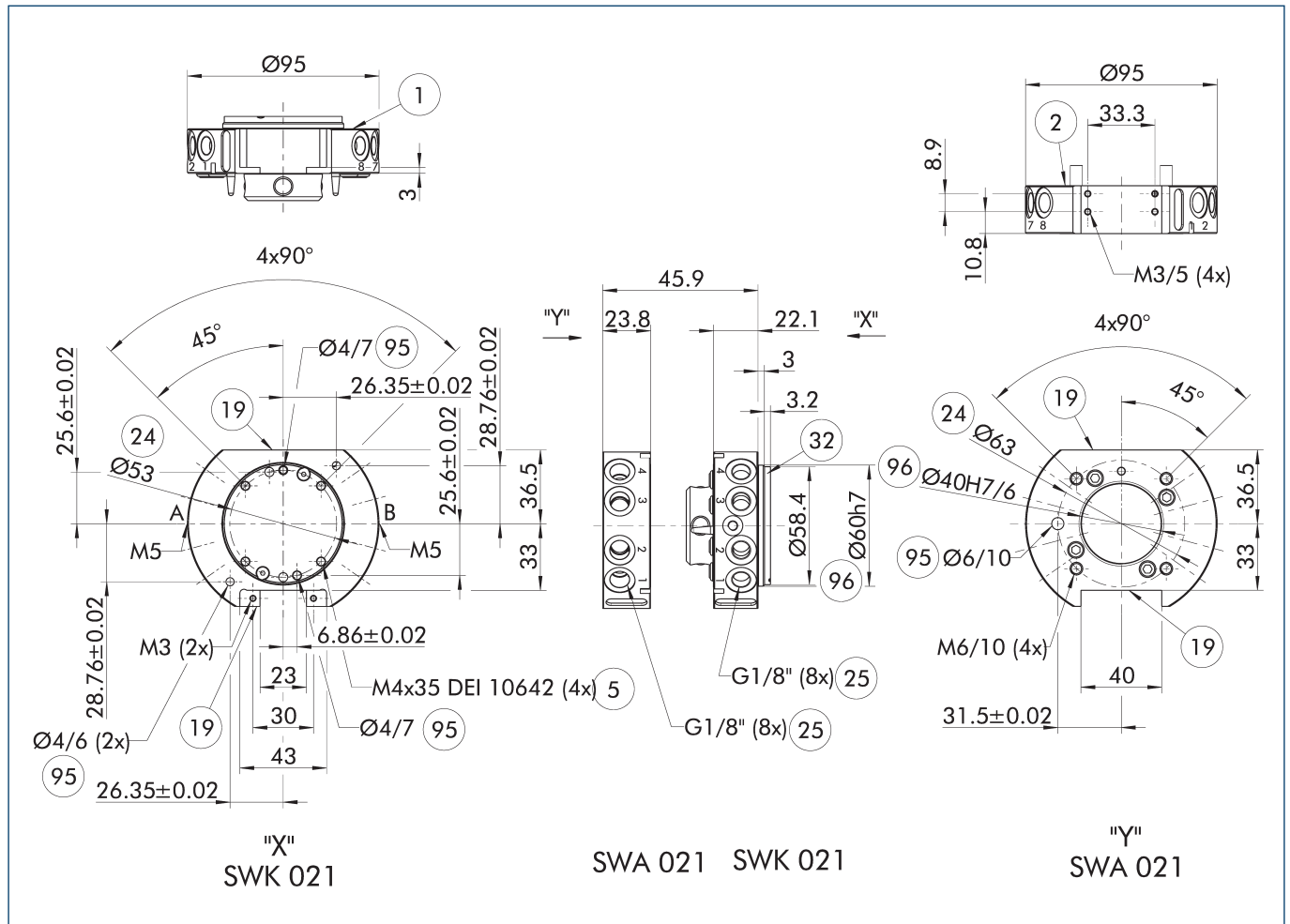
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-021-000-000	SWK-021HM-000-000-SQ	SWA-021-000-000
		快换机器人侧	适配腕部空心机器人的快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302326		0302327
建议搬运重量	[kg]	25	25	25
活塞行程监控		可选项	配套	
锁紧力	[N]	2300	2300	2300
重复精度	[mm]	0.015	0.015	0.015
重量	[kg]	0.5	0.7	0.3
锁定时最大距离	[mm]	2	2	2
气路通道空气接口螺纹		8x G1/8"	8x G1/8"	8x G1/8"
锁定/解锁主连接		M5	M5	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±1	±1	±1
最大允许角偏移	[°]	±1	±1	±1
最低/最高环境温度	[°C]	5/60	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	95 x 22.1	95 x 58.9	95 x 23.8
螺钉连接图		K 面 A/K J 侧 S/J, 经由法兰盘 B 侧	K 面 A/K J 侧 S/J, 经由法兰盘 B 侧	K 面 A/K J 侧 S/J, 经由法兰盘 B 侧

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

主视图



图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- ① 安装在 SWK 上机器人侧的板为活塞腔护盖。重要的是, 此板由法兰板支撑。
关于法兰板的设计说明请参见更多信息。

A, a 空气接口锁定

B, b 空气接口解锁

① 机械侧连接

② 工具侧连接

⑤ 螺纹连接用通孔

①⑨ 选配件安装面

②④ 螺栓圈数

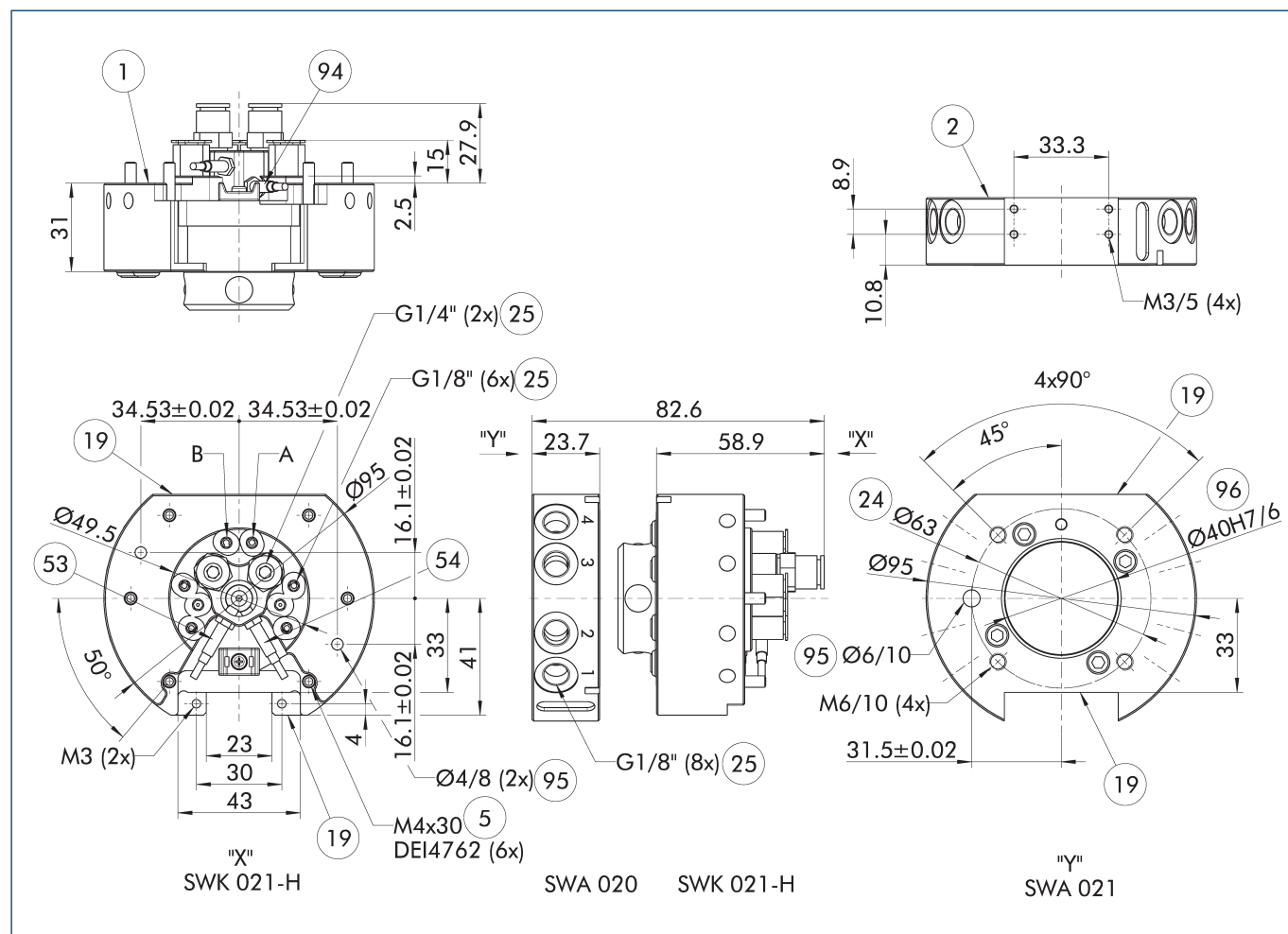
②⑤ 气体通道

③② 防护罩

⑨⑤ 适合定心销

⑨⑥ 适合定心

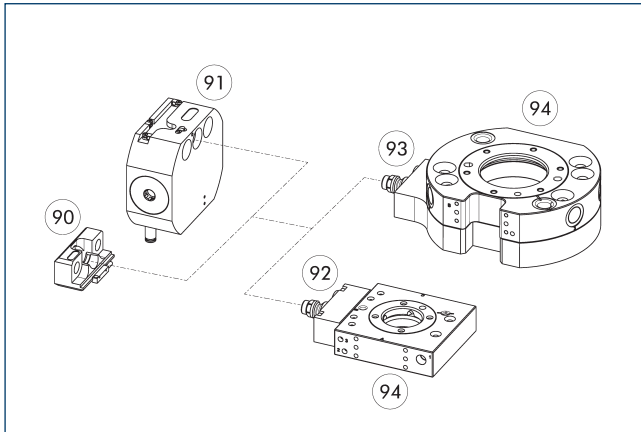
SWK-021-H 主视图



通过轴向空气接头连接带通孔的机器人。

- | | |
|-------------|-------------|
| A, a 空气接口锁定 | (25) 气体通道 |
| B, b 空气接口解锁 | (53) 监控位置解锁 |
| (1) 机械人侧连接 | (54) 监控位置锁定 |
| (2) 工具侧连接 | (94) 可选择近开关 |
| (5) 螺纹连接用通孔 | (95) 适合定心销 |
| (19) 选配件安装面 | (96) 适合定心 |
| (24) 螺栓圈数 | |

存储系统 SWM-B



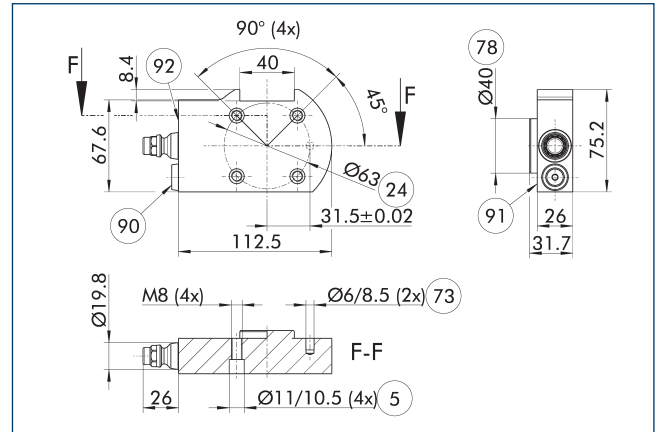
- ⑨⑩ SWM-B 085
⑨① SWM-B 085-V
⑨② 侧板

- ⑨③ 过渡板
⑨④ 快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统, 用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节“SWM-B”和“SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	

法兰 SWA 020/021/022

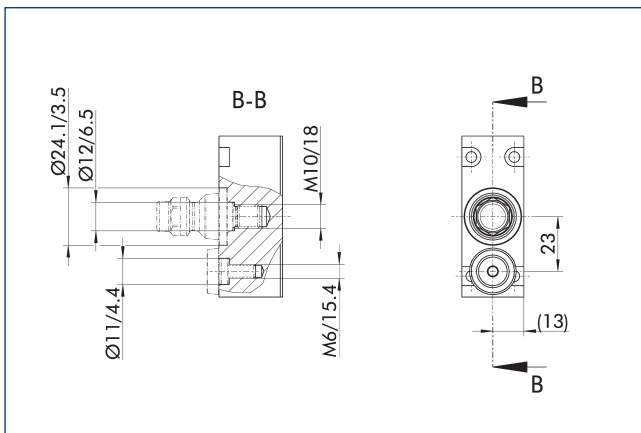


- ⑤ 螺纹连接用通孔
②④ 螺栓圈数
⑦③ 适合定心销
⑦⑧ 适合定心

- ⑨⑩ 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
⑨① 安装侧 SWA
⑨② 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085	x1523816	SWA 020/021/022
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085-V	x1523845	SWA 020/021/022

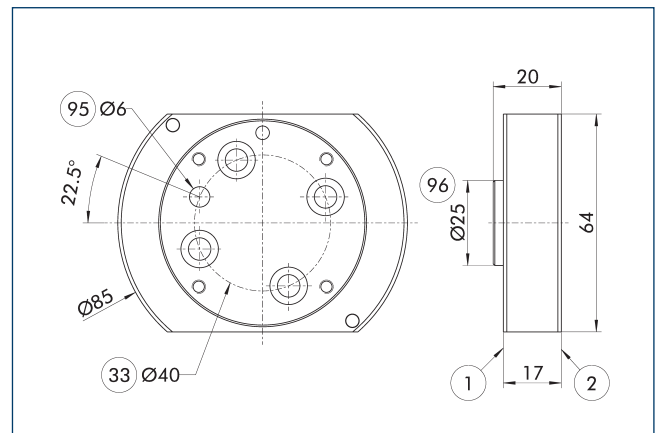
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板, 还可以将存储销和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差, 图纸上的所有尺寸均需考虑在内, 尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085	x1523816	SWA 020/021/022
A-SWA-020/021/022-SWM-B 085-V	x1523845	SWA 020/021/022

转接板ISO-A40-R



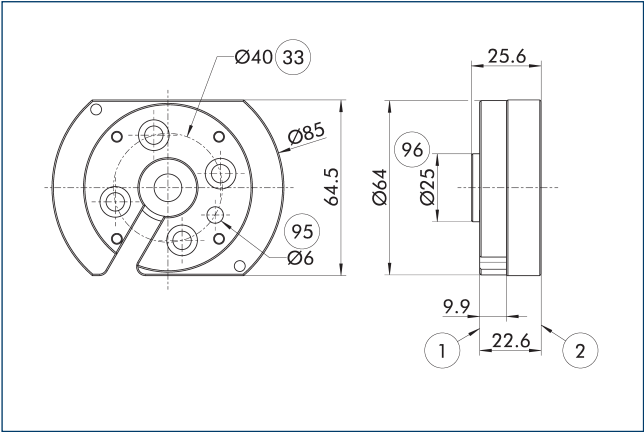
- ① 机械侧连接
② 工具侧连接
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A40	0302200	

- ① 转接板

转接板ISO-A40-SIP-R



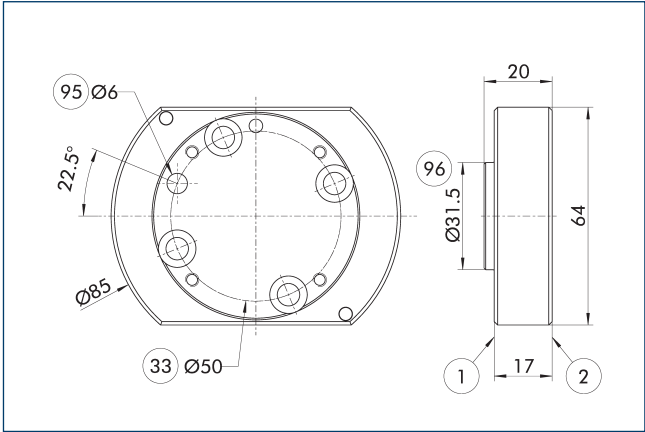
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A40-SIP	0302229	

① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板，不适用于中空手腕机器人用快换头

转接板ISO-A50-R



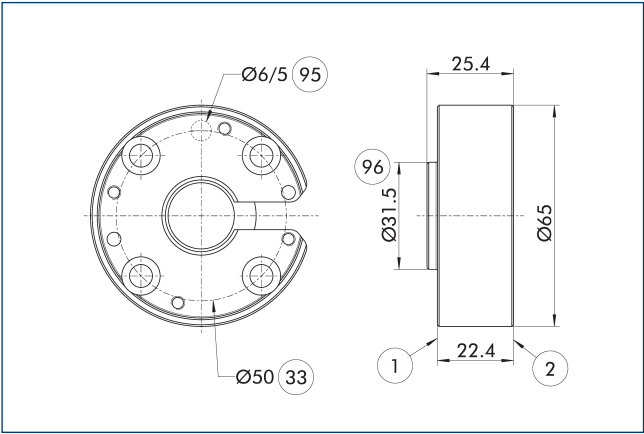
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A50	0302201	

① 转接板

转接板ISO-A50-SIP-R



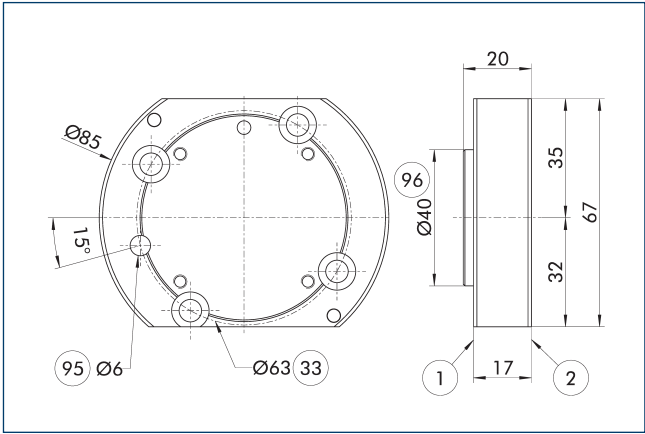
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A50-SIP	0302230	

① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板，不适用于中空手腕机器人用快换头

转接板ISO-A63-R



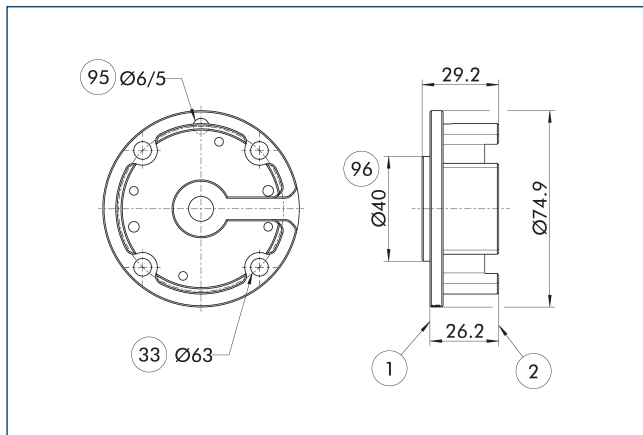
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A63	0302202	

① 转接板

转接板ISO-A63-SIP-R



- ① 机械人侧连接
② 工具侧连接
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

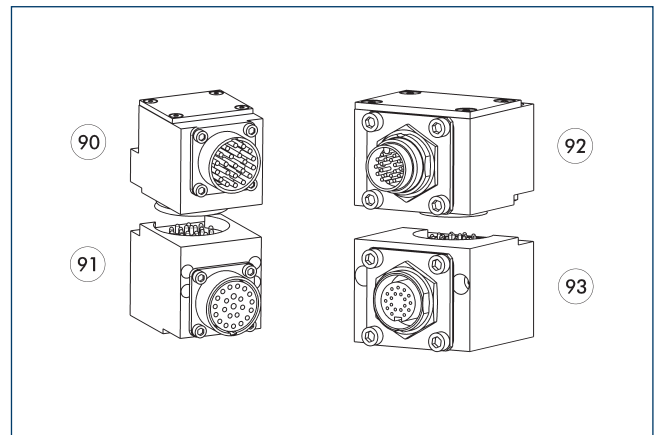
- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-020/021-ISO-A63-SIP	0302231	

- ① 用于活塞冲程控制快换主装置的转接板, 不适用于中空手腕机器人用快换头

电路通道模块



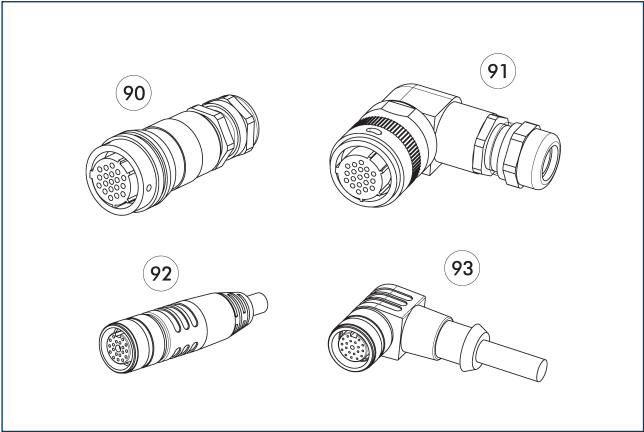
- ⑨① 电气模块, 带卡口插头, 机器人侧
⑨② 电气模块, 带卡口插头, 刀具侧
⑨③ 电气模块, 带公制螺纹, 机器人侧
⑨④ 电气模块, 带公制螺纹, 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-KE7-K	9960993	
工具侧通信馈通模块		
SWO-KE7-A	9960994	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-K12-K	9948701	12
SWO-K19-K	9937328	19
SWO-K19P-K	9949315	15
SWO-K26-K	9937798	26
SWO-KF19-K	9959886	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-K12-A	9948702	12
SWO-K19-A	9937329	19
SWO-K26-A	9937799	26
SWO-KF19-A	9959887	19

- ① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器, 请参见样本的“SWO”一章, 或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



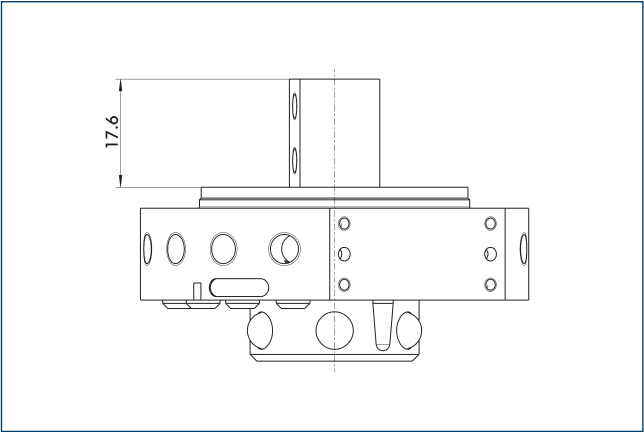
- 90 直连插头/插座
- 91 连接器/斜型插座
- 92 连接器/直连插座, 带延长线
- 93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

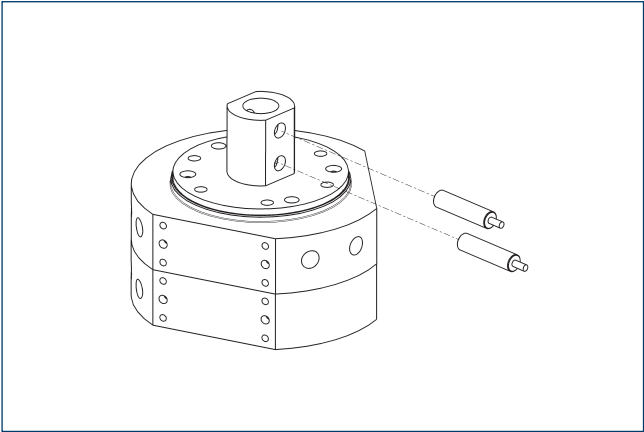
活塞行程控制



图纸说明安装活塞行程控制器时所需的转接板最小高度。

描述	ID	
活塞行程控制		
SWK-021-SIP	0302328	

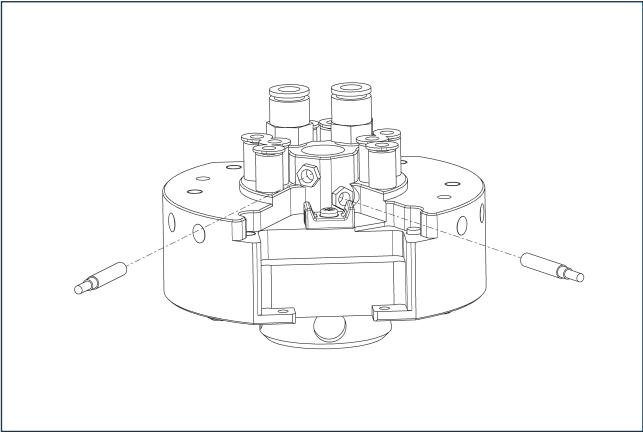
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 41-S-M8-PNP	1325755	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
用于连接器/插座的管夹		
CLI-M8	0301463	

① 每台装置需要两台传感器（闭合器/S），可选配延长电缆。请注意传感器电缆的最小允许弯曲半径。一般是 35 mm。

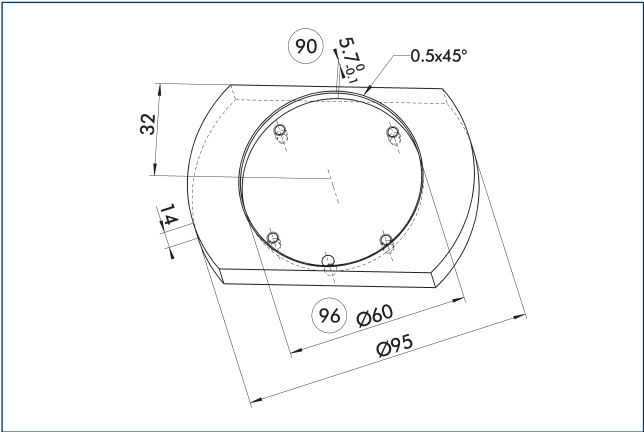
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 41-S-M8-PNP	1325755	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
用于连接器/插座的管夹		
CLI-M8	0301463	

① 每个单元需要使用两个传感器，以监控两个位置。可选项有延长电缆和传感器分配器传感器的其它产品版本、以及更多信息和技术数据等，可参考样本的传感器系统章节。

法兰板设计



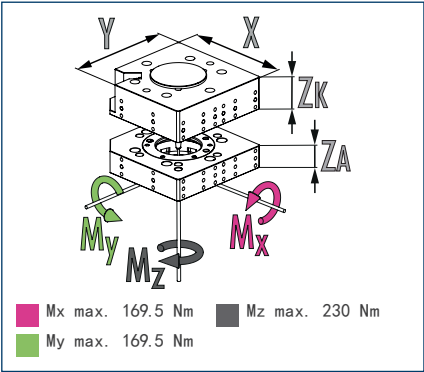
⑨0 建议连接板厚度

⑨6 适合定心

建议的转接板设计。



尺寸和最大载荷



① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

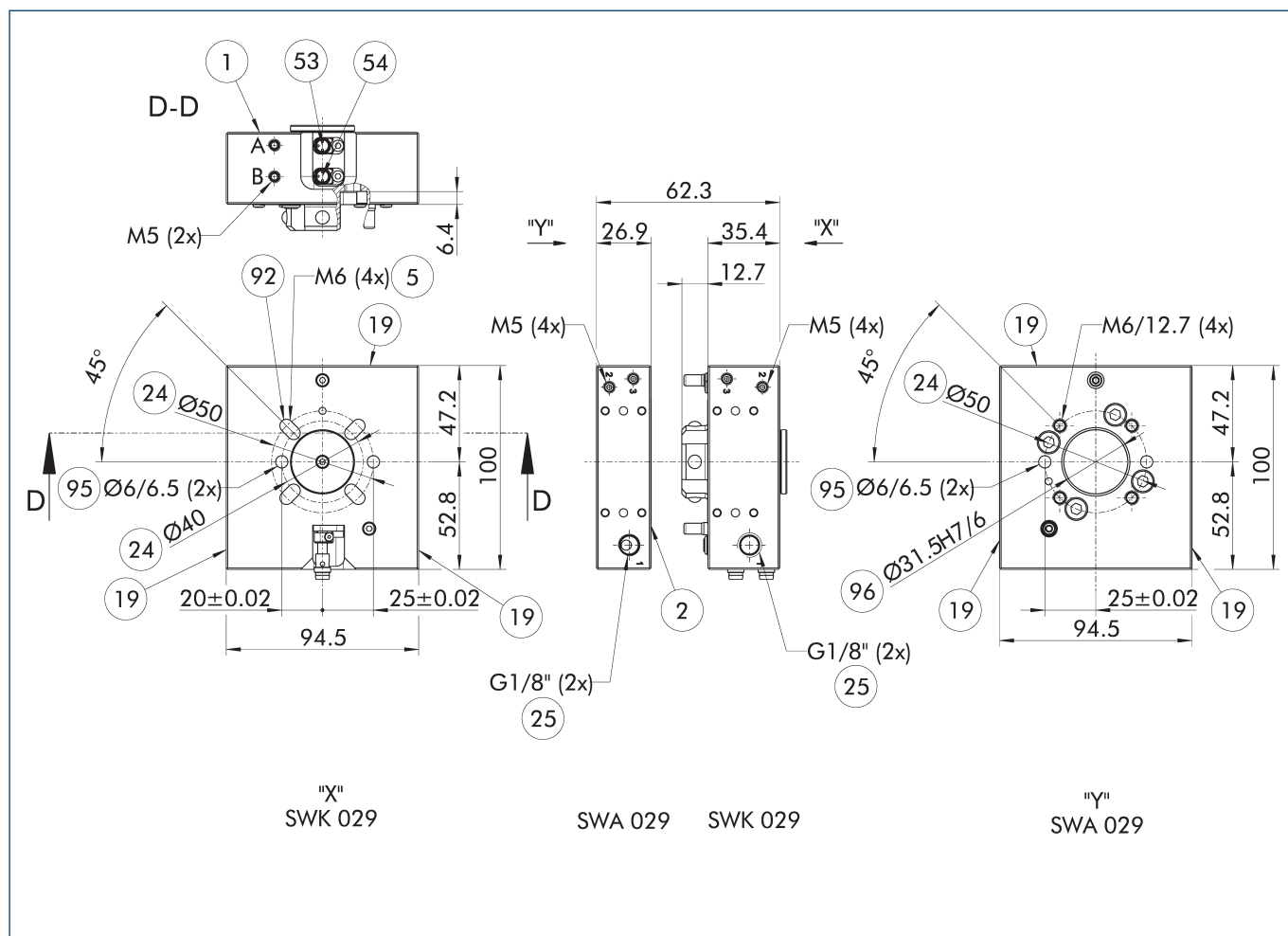
技术参数

描述		SWK-029-0-0-0-SM	SWA-029-0-0-0
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		1499175	1499191
建议搬运重量	[kg]	35	35
活塞行程监控		配套	
锁紧力	[N]	2850	2850
重复精度	[mm]	0.0152	0.0152
重量	[kg]	0.99	0.67
锁定时最大距离	[mm]	1.5	1.5
气路通道空气接口螺纹		2x G1/8"	2x G1/8"
气路通道空气接口螺纹		4x M5	4x M5
锁定/解锁主连接		M5	M5
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	0.9	0.9
最大允许角偏移	[°]	0.8	0.8
机械人侧连接		ISO 9409-1-50-4-M6 **	ISO 9409-1-50-4-M6
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 X x Y x Z*	[mm]	100 x 94.5 x 35.4	100 x 94.5 x 26.9
螺钉连接图		3 x J	3 x J

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

** **可根据要求提供 ISO 9409-40-4-M6 的机器人侧直接连接。

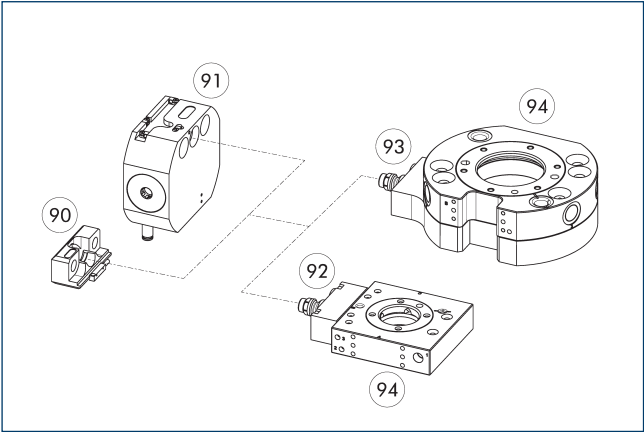
主视图



图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- A. a空气接口锁定
- B. b空气接口解锁
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ⑤ 螺纹连接用通孔
- ①⑨ 选配件安装面
- ②④ 螺栓圈数
- ②⑤ 气体通道
- ⑤③ 监控位置解锁
- ⑤④ 监控位置锁定
- ⑨② 带沉孔的长方形孔 (始于对侧)
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

存储系统 SWM-B



- 90

SWM-B 085
- 91

SWM-B 085-V
- 92

侧板
- 93

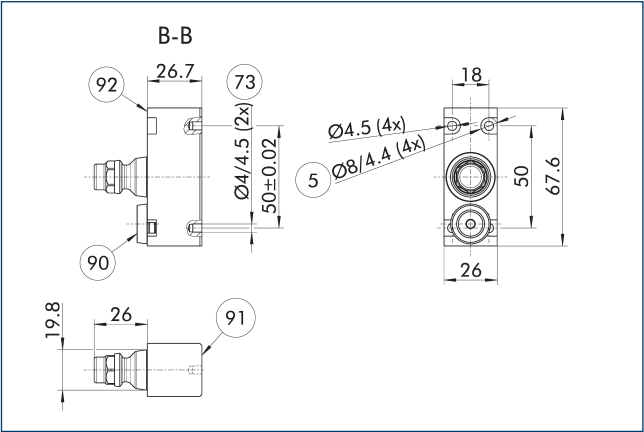
过渡板
- 94

快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统, 用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节“SWM-B”和“SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	

转接板 J 螺钉连接图



- 5

螺纹连接用通孔
- 73

适合定心销
- 90

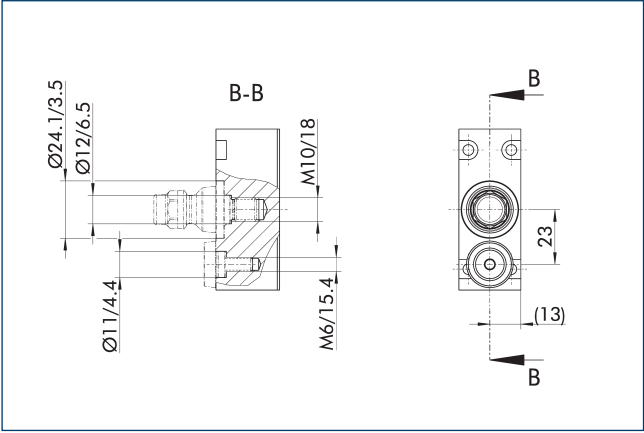
防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
- 91

安装侧 SWA
- 92

安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

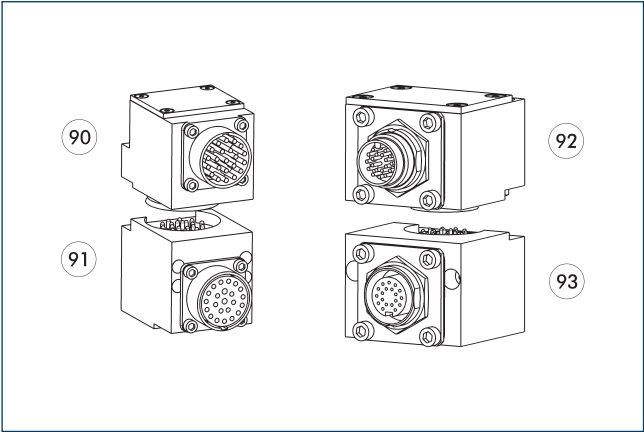
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板, 还可以将存储销和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差, 图纸上的所有尺寸均需考虑在内, 尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

电路通道模块



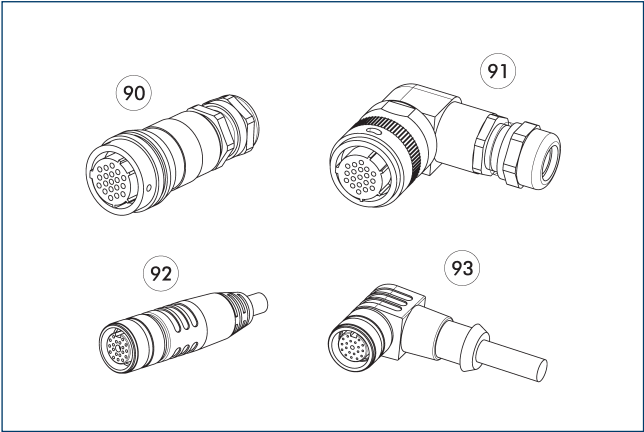
- ⑨① 电气模块，带卡口插头，机器人侧
- ⑨② 电气模块，带公制螺纹，机器人侧
- ⑨① 电气模块，带卡口插头，刀具侧
- ⑨③ 电气模块，带公制螺纹，刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SW0-RE5-K	9957444	
工具侧通信馈通模块		
SW0-RE5-A	9957445	
机器人侧电源馈通模块		
SW0-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SW0-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SW0-G19-K	9940649	19
SW0-R19-K	9935815	19
SW0-R19R-K	9942391	15
SW0-R26-K	9935819	26
SW0-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SW0-G19-A	9940650	19
SW0-R19-A	9935816	19
SW0-R26-A	9935820	26
SW0-RF19-A	9948657	19

① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器，请参见样本的“SWO”一章，或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



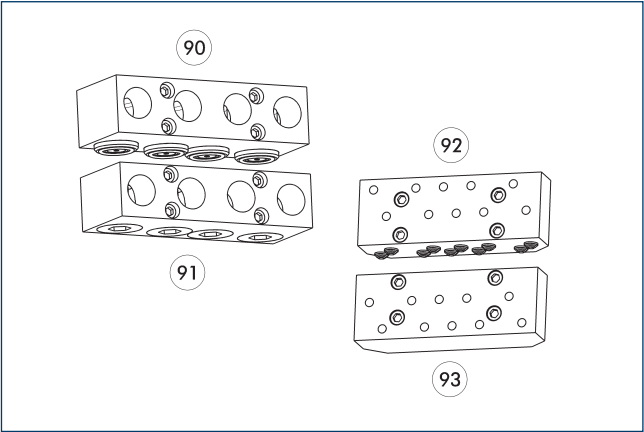
- 90 直连插头/插座
91 连接器/斜型插座
92 连接器/直连插座, 带延长线
93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-90	0301270	
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-90	0301271	
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



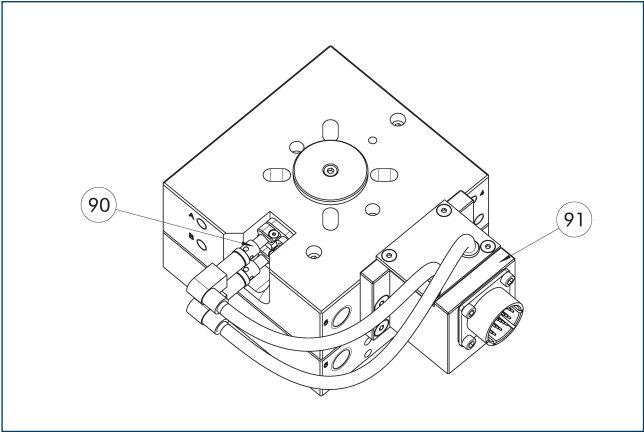
- 90 自封流体模块, 机器人侧
91 自封流体模块, 刀具侧
92 气动模块, 机器人侧
93 气动模块, 刀具侧

油液（空气、真空和油液）输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SWO-FG2-K	9936817	2
工具侧液体馈通模块		
SWO-FG2-A	9936818	2
机器人侧气动馈通模块		
SWO-P238-K	9940578	2
SWO-P8M5-K	9872067	8
工具侧气动馈通模块		
SWO-P238-A	9940580	2
SWO-P8M5-A	9872068	8

① 如需了解其他气动和流体模块, 请参见产品目录的“选配件”一章, 或者访问我们的网站。

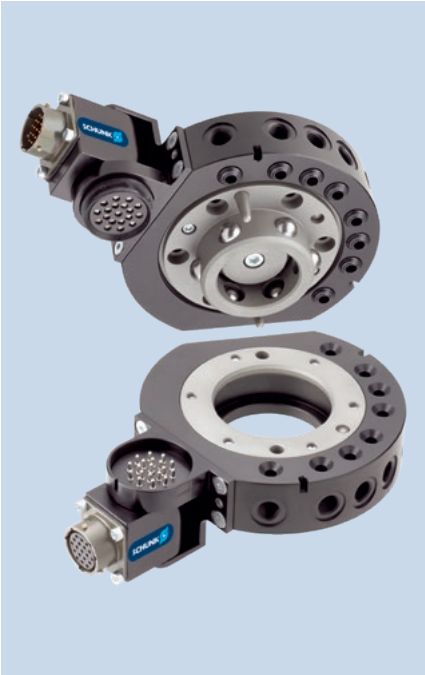
锁定监控的组装状况



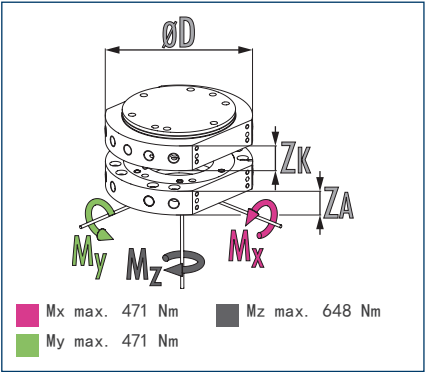
90 AS-SWK 029 91 选配电模块……R 主装置, 带配套传感器接头

描述	ID	
机器人侧		
AS-SWK-022/029-SM	1501841	

① SWK 的 -SG/-SM/-SQ/-IN 型号包含活塞行程监控选项。无需额外订购安装套件。安装套件的交付范围包括每个带有支架的预置传感器, 这意味着每台 SWK 需要两个安装套件。



尺寸和最大载荷



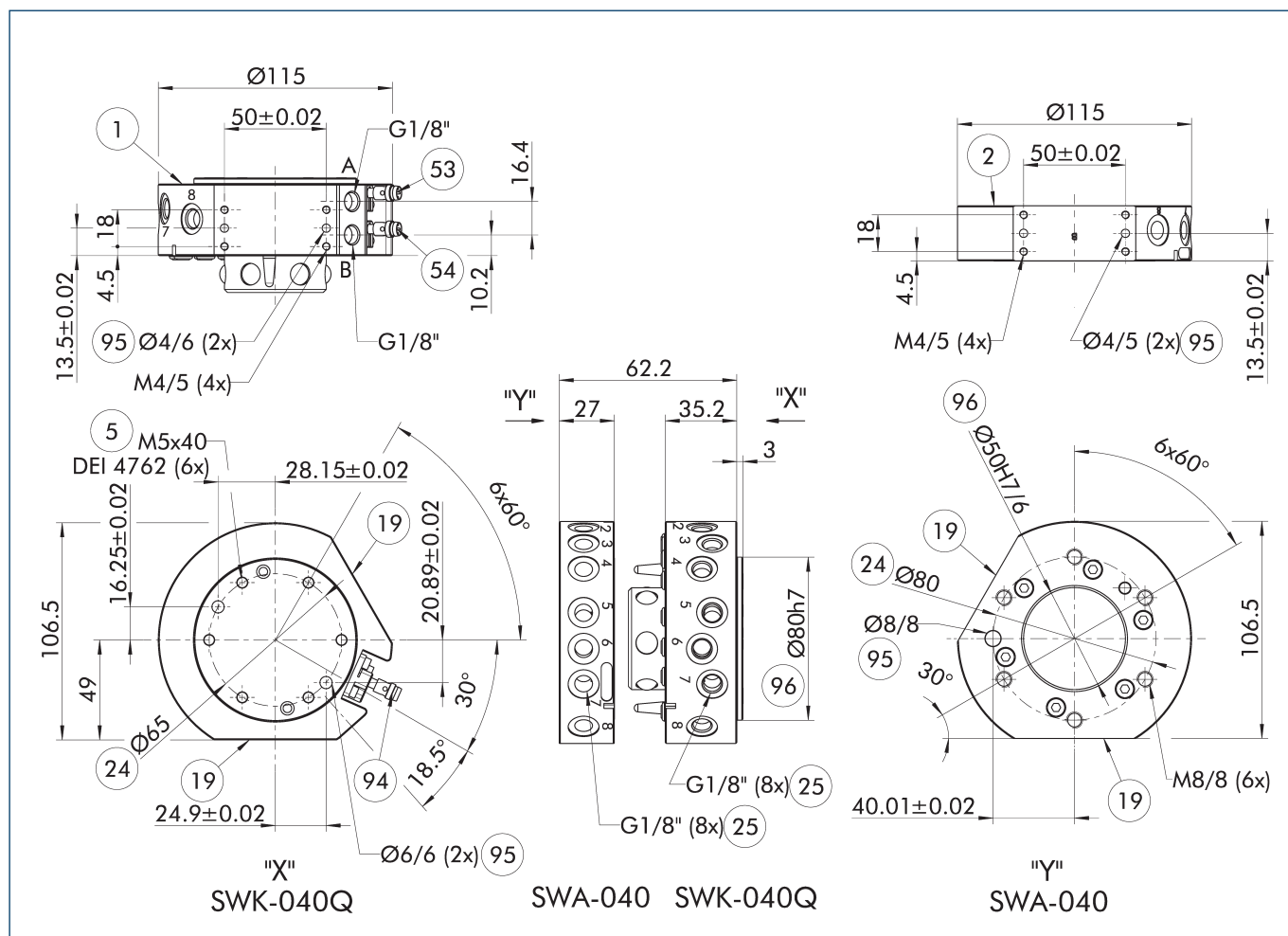
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述	SWK-0400-000-000-SG	SWA-040-000-000
	快换机器人侧	快换刀具侧
ID	0302364	0302343
建议搬运重量	[kg] 50	50
活塞行程监控	配套	
锁紧力	[N] 5650	5650
重复精度	[mm] 0.015	0.015
重量	[kg] 1.27	0.6
锁定时最大距离	[mm] 3	3
气路通道空气接口螺纹	8x G1/8"	8x G1/8"
锁定/解锁主连接	G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm] ±2	±2
最大允许角偏移	[°] ±2	±2
最低/最高环境温度	[° C] 5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar] 4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm] 115 x 35.2	115 x 27.1
螺钉连接图	J	J

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

主视图

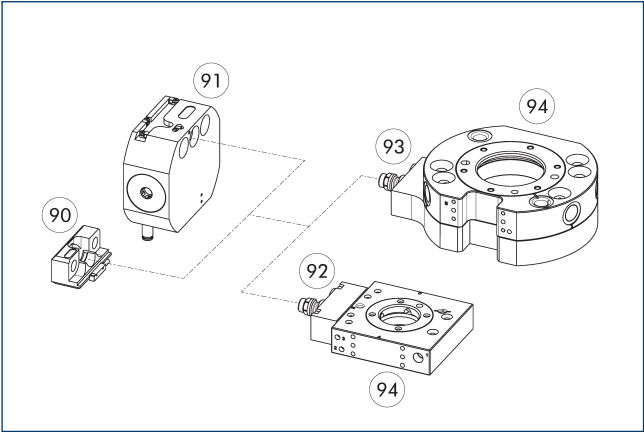


图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- A, a空气接口锁定
- B, b空气接口解锁
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ⑤ 螺纹连接用通孔
- ①⑨ 选配件安装面
- ②④ 螺栓圈数

- ②⑤ 气体通道
- ⑤③ 监控位置解锁
- ⑤④ 监控位置锁定
- ⑨④ 可选接近开关
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

存储系统 SWM-B



- 90 SWM-B 085

91 SWM-B 085-V

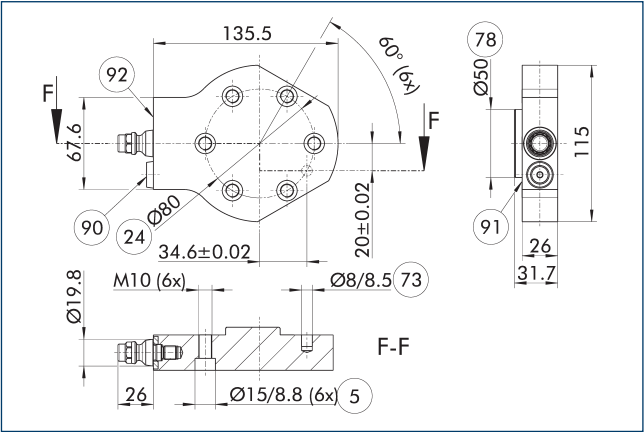
92 侧板
- 93 过渡板

94 快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统, 用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节 “SWM-B” 和 “SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	

法兰 SWA 040



- 5 螺纹连接用通孔

24 螺栓圈数

73 适合定心销

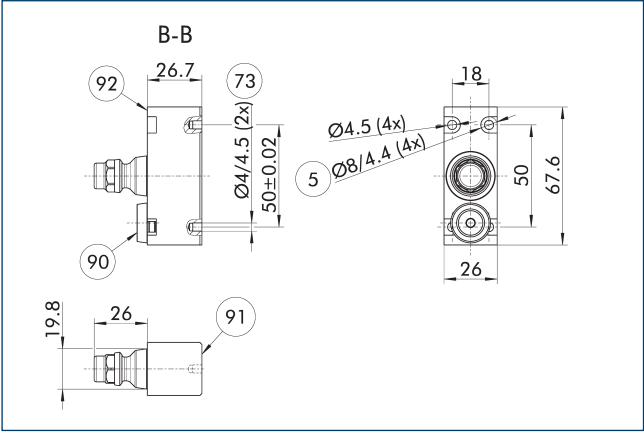
78 适合定心
- 90 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)

91 安装侧 SWA

92 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-040-SWM-B 085	x1523817	SWA 040
A-SWA-040-SWM-B 085-V	x1523846	SWA 040

转接板 J 螺钉连接图



- 5 螺纹连接用通孔

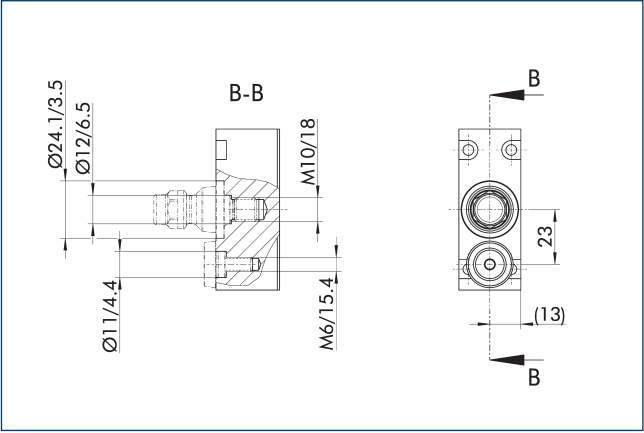
73 适合定心销

90 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
- 91 安装侧 SWA

92 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

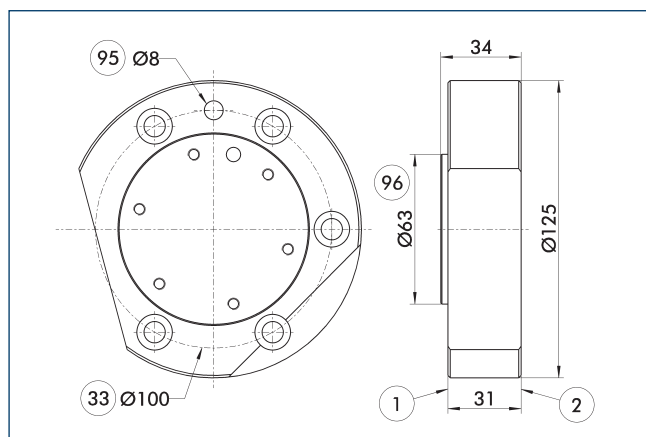
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板, 还可以将存储针和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差, 图纸上的所有尺寸均需考虑在内, 尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-040-SWM-B 085	x1523817	SWA 040
A-SWA-040-SWM-B 085-V	x1523846	SWA 040
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

转接板ISO-A100-R



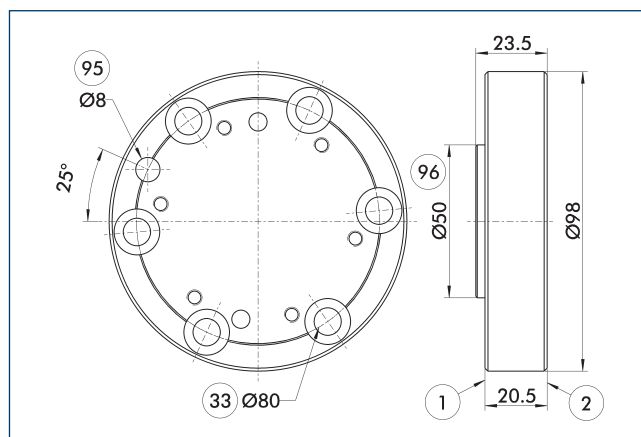
- ① 机械侧连接
② 工具侧连接
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-040-ISO-A100	0302204	

转接板ISO-A80-R



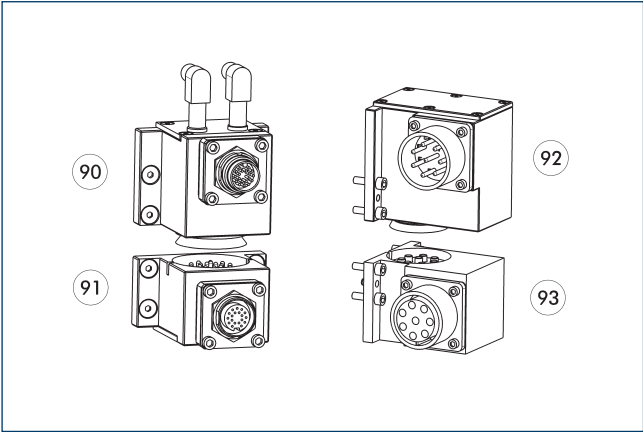
- ① 机械侧连接
② 工具侧连接
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-040-ISO-A80	0302203	

电路通道模块



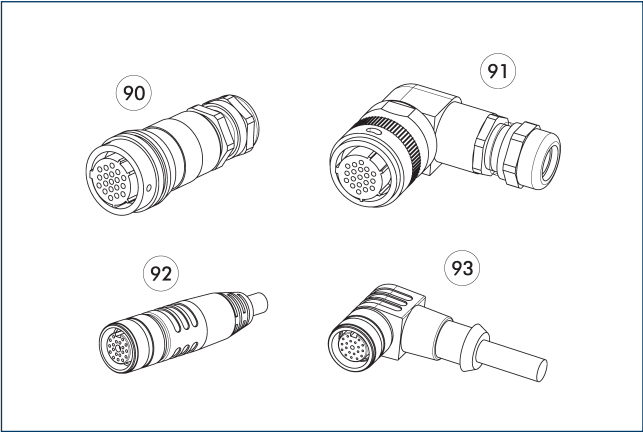
- 90 电气模块，带公制螺纹，机器人侧
- 91 电气模块，带公制螺纹，刀具侧
- 92 电气模块，带军标螺纹，机器人侧
- 93 电气模块，带军标螺纹，刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-RE5-K	9957444	
工具侧通信馈通模块		
SWO-RE5-A	9957445	
机器人侧电源馈通模块		
SWO-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SWO-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-G19-K	9940649	19
SWO-R19-K	9935815	19
SWO-R19W-K	9942041	15
SWO-R26-K	9935819	26
SWO-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-G19-A	9940650	19
SWO-R19-A	9935816	19
SWO-R26-A	9935820	26
SWO-RF19-A	9948657	19

① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器，请参见样本的“SWO”一章，或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



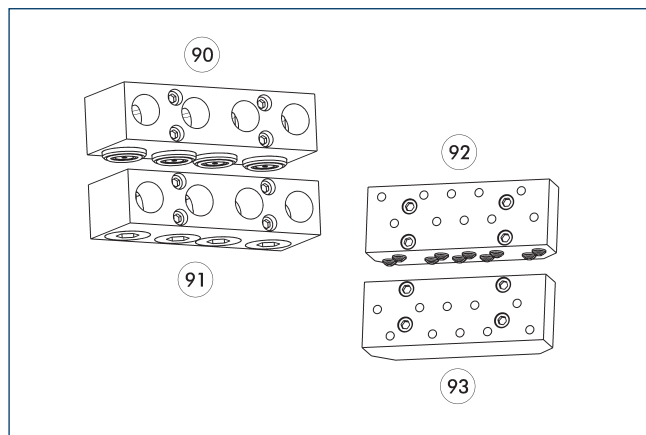
- 90 直连插头/插座
- 91 连接器/斜型插座
- 92 连接器/直连插座，带延长线
- 93 连接器/斜型插座，带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器，机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
KAS-36B-K-90	0301274	
角式电缆连接器，工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
KAS-36B-A-90	0301275	
角式电缆连接器及电缆，机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆，工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器，机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
KAS-36B-K-0	0301272	
直式电缆连接器，工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
KAS-36B-A-0	0301273	
直式电缆连接器及电缆，机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆，工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



90 自封流体模块, 机器人侧

92 气动模块, 机器人侧

91 自封流体模块, 刀具侧

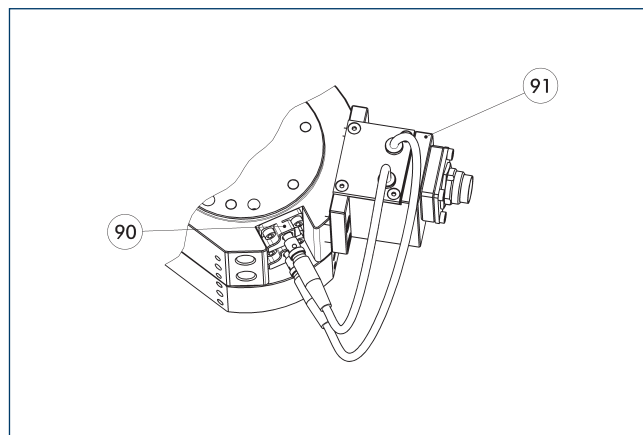
93 气动模块, 刀具侧

油液（空气、真空和油液）输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SW0-FG2-K	9936817	2
工具侧液体馈通模块		
SW0-FG2-A	9936818	2
机器人侧气动馈通模块		
SW0-P8M5-K	9872067	8
工具侧气动馈通模块		
SW0-P8M5-A	9872068	8

① 如需了解其他气动和流体模块, 请参见产品目录的“选配件”一章, 或者访问我们的网站。

锁定监控的组装状况



90 AS-SWK 040Q

91 选配电模块, 带配套传感器接头

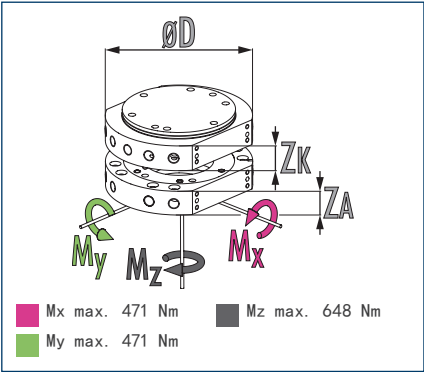
图纸显示了带配套活塞行程监控和内置接近开关的快换系统; 它直接连接至电模块。

描述	ID	
接近式传感器安装套件		
AS-SWK-40Q/076 连接套件 (含传感器)	9955216	

① SWK 的 -SG/-SM/-SQ/-IN 型号包含活塞行程监控选项。无需额外订购安装套件。安装套件的交付范围包括每个带有支架的预置传感器, 这意味着每台 SWK 需要两个安装套件。



尺寸和最大载荷



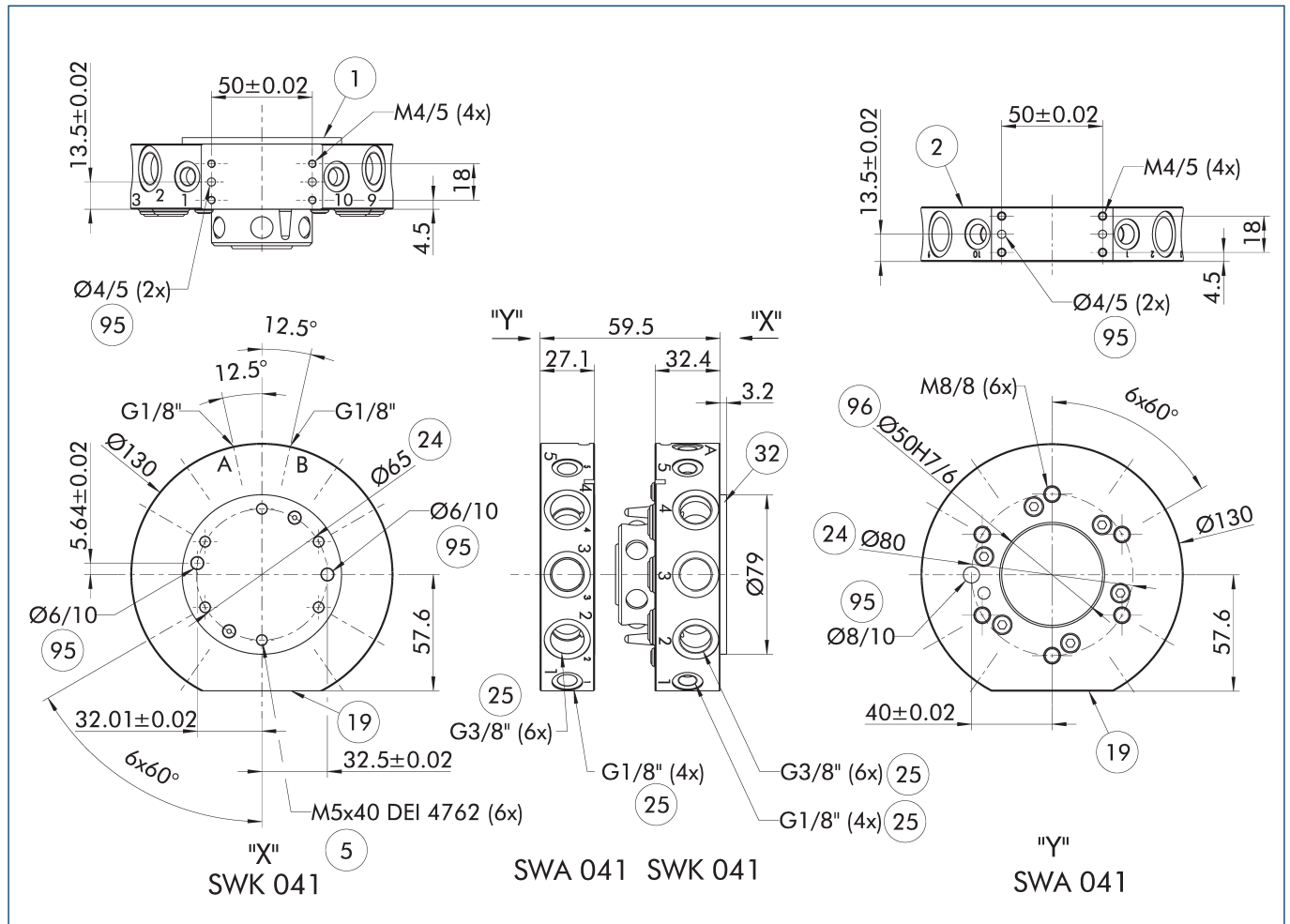
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-041-000-000	SWA-041-000-000
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302346	0302347
建议搬运重量	[kg]	50	50
活塞行程监控		可选项	
锁紧力	[N]	4500	4500
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	1.4	0.7
锁定时最大距离	[mm]	3	3
气路通道空气接口螺纹		6x G3/8"	6x G3/8"
气路通道空气接口螺纹		4x G1/8"	4x G1/8"
锁定/解锁主连接		G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±2	±2
最大允许角偏移	[°]	±2	±2
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	130 x 32.3	130 x 27
螺钉连接图		J	J

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

主视图



图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- ① 安装在 SWK 上机器人侧的板为活塞腔护盖。重要的是, 此板由法兰板支撑。
关于法兰板的设计说明请参见更多产品信息。

A, a空气接口锁定

B, b空气接口解锁

① 机械侧连接

② 工具侧连接

⑤ 螺纹连接用通孔

①⑨ 选配件安装面

②④ 螺栓圈数

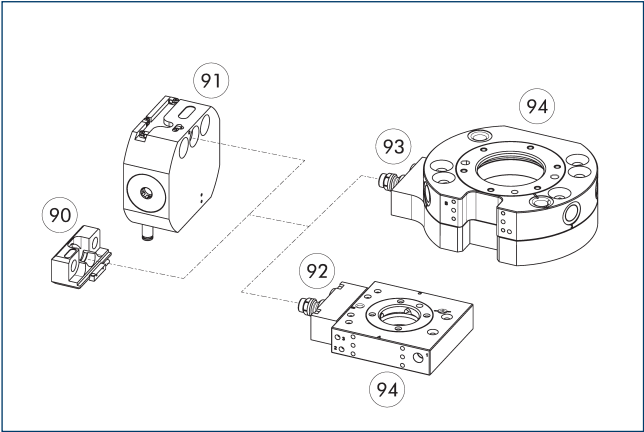
②⑤ 气体通道

③② 防护罩

⑨⑤ 适合定心销

⑨⑥ 适合定心

存储系统 SWM-B



- 90 SWM-B 085

91 SWM-B 085-V

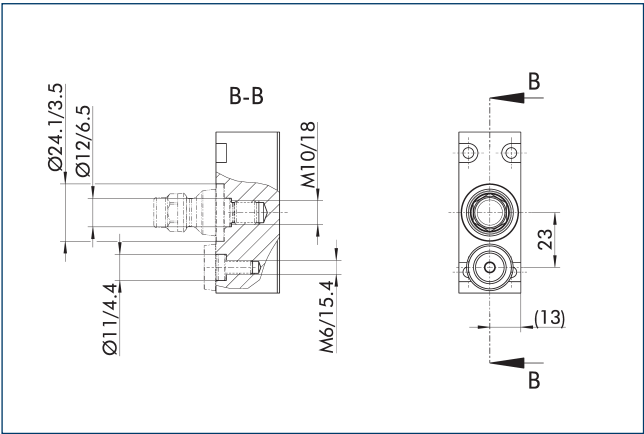
92 侧板
- 93 过渡板

94 快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统，用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节“SWM-B”和“SWM”。

描述	ID	适用于
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	

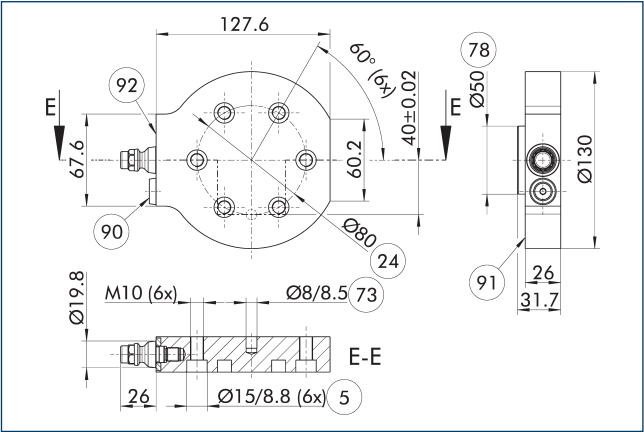
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板，还可以将存储销和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差，图纸上的所有尺寸均需考虑在内，尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-041-SWM-B 085	x1523819	SWA 041
A-SWA-041-SWM-B 085-V	x1523860	SWA 041

法兰 SWA 041



- 5 螺纹连接用通孔

24 螺栓圈数

73 适合定心销

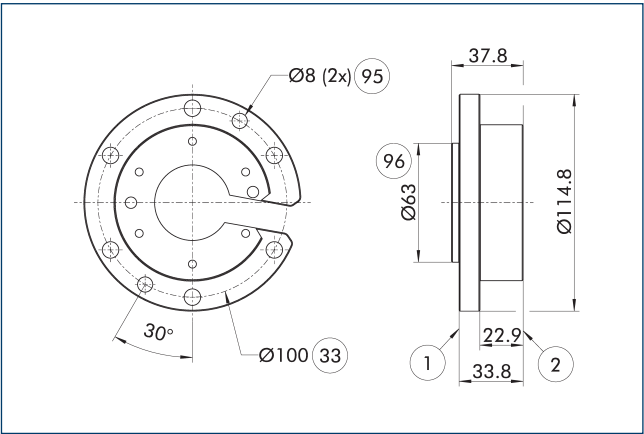
78 适合定心
- 90 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)

91 安装侧 SWA

92 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-041-SWM-B 085	x1523819	SWA 041
A-SWA-041-SWM-B 085-V	x1523860	SWA 041

转接板ISO-A100-SIP-R



- 1 机械人侧连接

2 工具侧连接

33 DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- 95 适合定心销

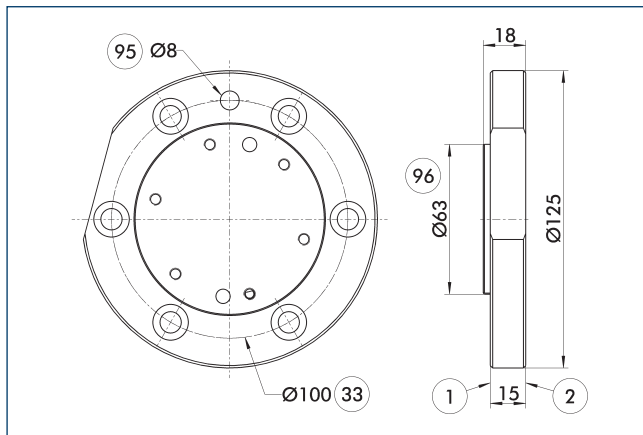
96 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	适用于
机器人侧		
A-SWK-040/041-ISO-A100-SIP	0302232	

- ① 让快换主装置侧转接板，带活塞行程控制

转接板ISO-A100-R



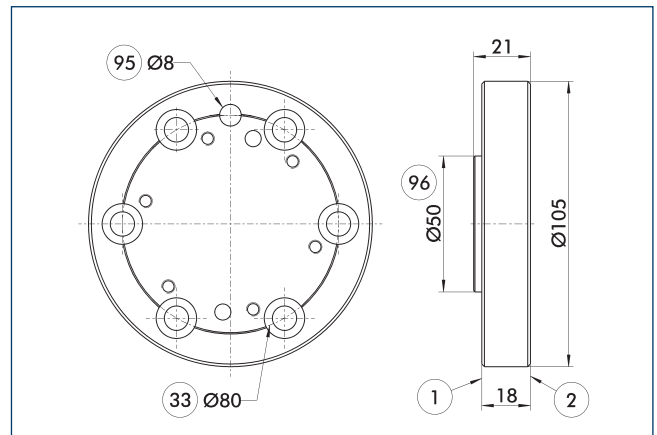
- ① 机械侧连接
② 工具侧连接
③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-041-ISO-A100	0302206	

- ① 让快换主装置侧转接板, 不带活塞行程控制

转接板ISO-A80-R



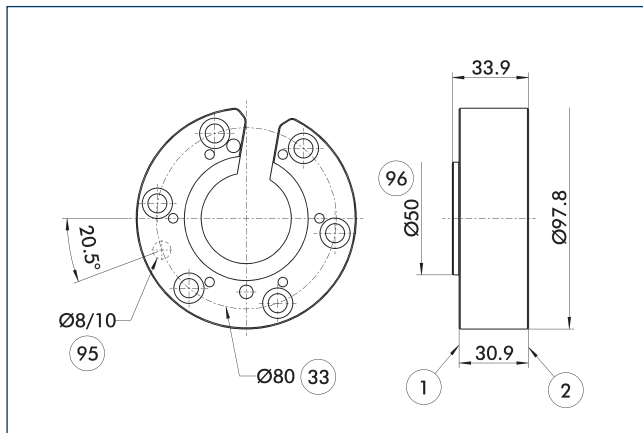
- ① 机械侧连接
② 工具侧连接
③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-041-ISO-A80	0302205	

- ① 让快换主装置侧转接板, 不带活塞行程控制

转接板ISO-A80-SIP-R



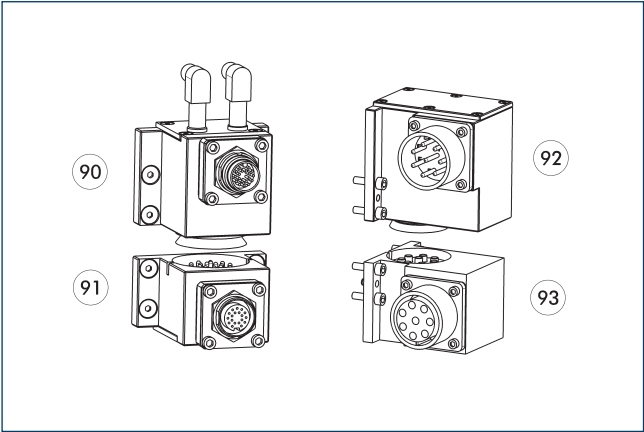
- ① 机械侧连接
② 工具侧连接
③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-041-ISO-A80-SIP	0302235	

- ① 让快换主装置侧转接板, 带活塞行程控制

电路通道模块



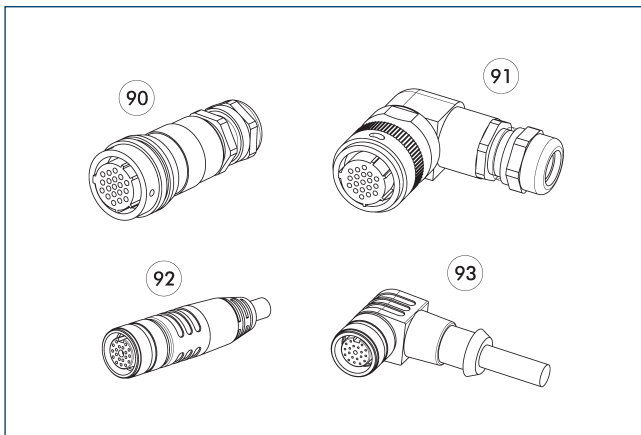
- ⑨① 电气模块，带公制螺纹，机器人侧
- ⑨② 电气模块，带军标螺纹，机器人侧
- ⑨① 电气模块，带公制螺纹，刀具侧
- ⑨③ 电气模块，带军标螺纹，刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SW0-RE5-K	9957444	
工具侧通信馈通模块		
SW0-RE5-A	9957445	
机器人侧电源馈通模块		
SW0-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SW0-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SW0-G19-K	9940649	19
SW0-R19-K	9935815	19
SW0-R19W-K	9942041	15
SW0-R26-K	9935819	26
SW0-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SW0-G19-A	9940650	19
SW0-R19-A	9935816	19
SW0-R26-A	9935820	26
SW0-RF19-A	9948657	19

① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器，请参见样本的“SW0”一章，或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



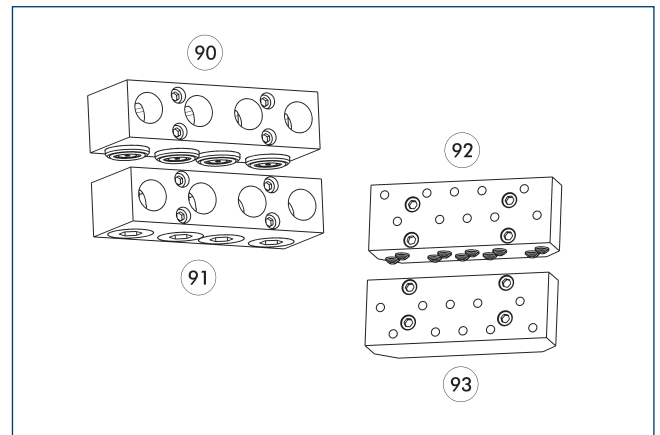
- 90 直连插头/插座
91 连接器/斜型插座
92 连接器/直连插座, 带延长线
93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
KAS-36B-K-90	0301274	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
KAS-36B-A-90	0301275	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
KAS-36B-K-0	0301272	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
KAS-36B-A-0	0301273	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



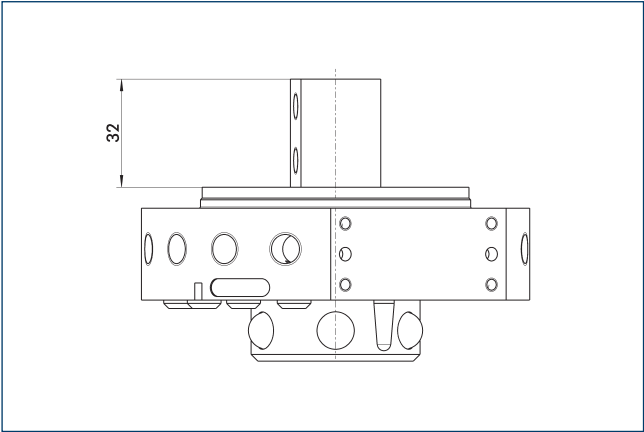
- 90 自封流体模块, 机器人侧
91 自封流体模块, 刀具侧
92 气动模块, 机器人侧
93 气动模块, 刀具侧

油液(空气、真空和油液)输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SWO-FG2-K	9936817	2
工具侧液体馈通模块		
SWO-FG2-A	9936818	2
机器人侧气动馈通模块		
SWO-P8M5-K	9872067	8
工具侧气动馈通模块		
SWO-P8M5-A	9872068	8

① 如需了解其他气动和流体模块, 请参见产品目录的“选配件”一章, 或者访问我们的网站。

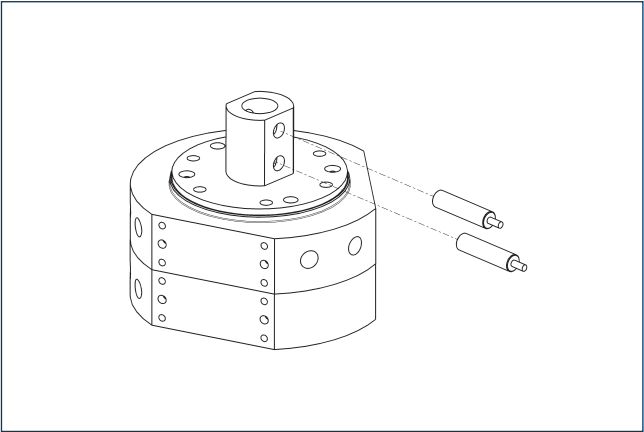
活塞行程控制



图纸说明安装活塞行程控制器时所需的转接板最小高度。

描述	ID	
活塞行程控制		
SWK-041-SIP	0302348	

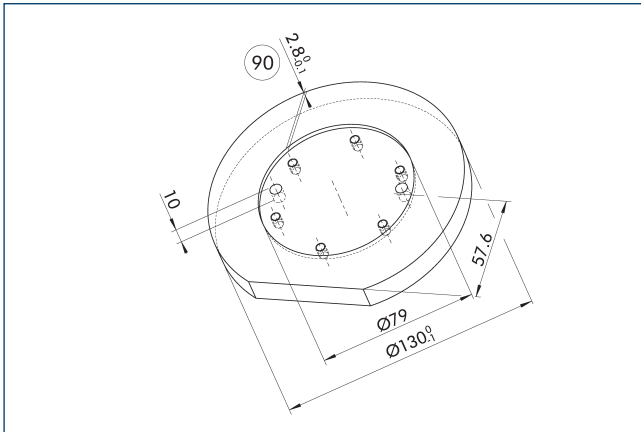
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 80-S-M12	0301578	
IN 80-S-M8	0301478	
INK 80-S	0301550	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BG12-L 3P-0500-PNP	30016369	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
KA BW12-L 3P-0300-PNP	0301503	
KA BW12-L 3P-0500-PNP	0301507	
用于连接器/插座的管夹		
CLI-M12	0301464	
CLI-M8	0301463	
电缆延长线		
KV BG12-SG12 3P-0030-PNP	0301999	
KV BG12-SG12 3P-0060-PNP	0301998	
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
KV BW12-SG12 3P-0030-PNP	0301595	
KV BW12-SG12 3P-0100-PNP	0301596	
KV BW12-SG12 3P-0200-PNP	0301597	
传感器分配器		
V2-M12	0301776	●
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

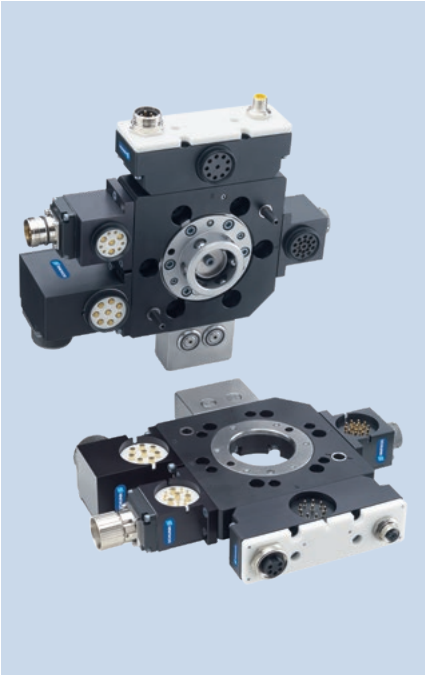
① 每台装置需要两台传感器（闭合器/S），可选配延长电缆。请注意传感器电缆的最小允许弯曲半径。一般是 35 mm。

法兰板设计

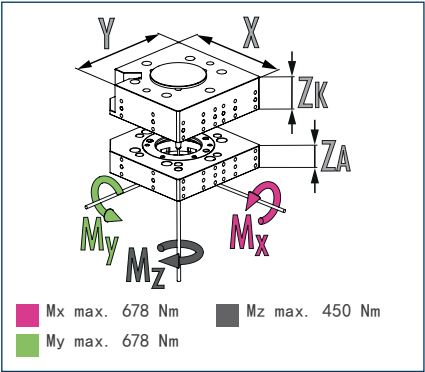


90 建议连接板厚度

建议的转接板设计。



尺寸和最大载荷



① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-046-0-0-000-0-SM	SWA-046-0-0-000-0
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		1330577	1315663
建议搬运重量	[kg]	50	50
活塞行程监控		配套	
锁紧力	[N]	5800	5800
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	1.95	1.03
锁定时最大距离	[mm]	2.5	2.5
锁定/解锁主连接		G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±1.5	±1.5
最大允许角偏移	[°]	±2	±2
机械人侧连接		ISO 9409-1-100-6-M8	ISO 9409-1-100-6-M8
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 X x Y x Z*	[mm]	129.5 x 129.5 x 39.1	129.5 x 129.5 x 27
螺钉连接图		5 x J	5 x J

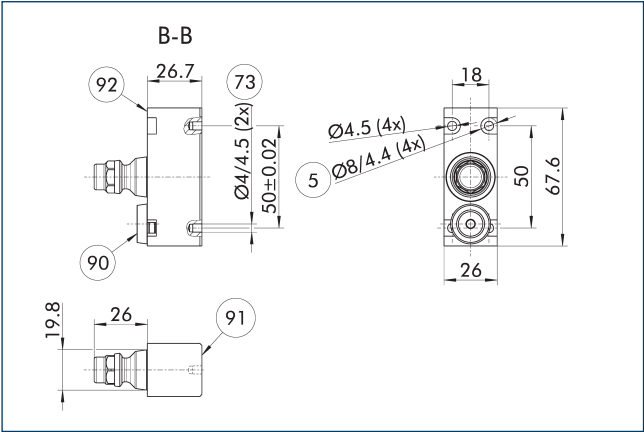
* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

[illegible]

图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- | | |
|------------|---------------|
| A, a空气接口锁定 | 20 电通道连接 |
| B, b空气接口解锁 | 24 螺栓圈数 |
| ① 机械人侧连接 | 90 在两侧 |
| ② 工具侧连接 | 91 锁定监控的传感器接头 |
| ⑤ 螺纹连接用通孔 | 95 适合定心销 |
| ①9 选配件安装面 | 96 适合定心 |

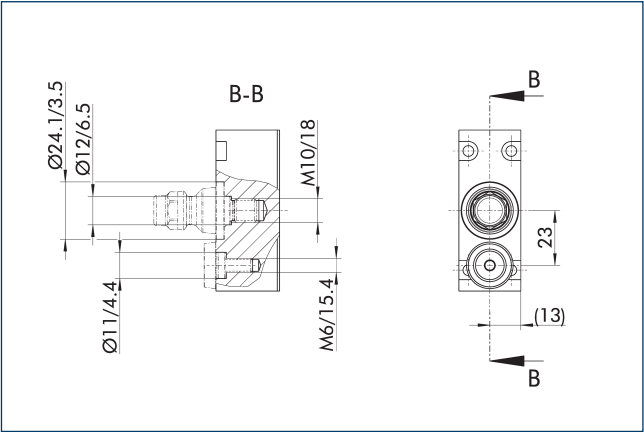
转接板 J 螺钉连接图



- ⑤ 螺纹连接用通孔
- ⑦③ 适合定心销
- ⑨⑩ 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
- ⑨① 安装侧 SWA
- ⑨② 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

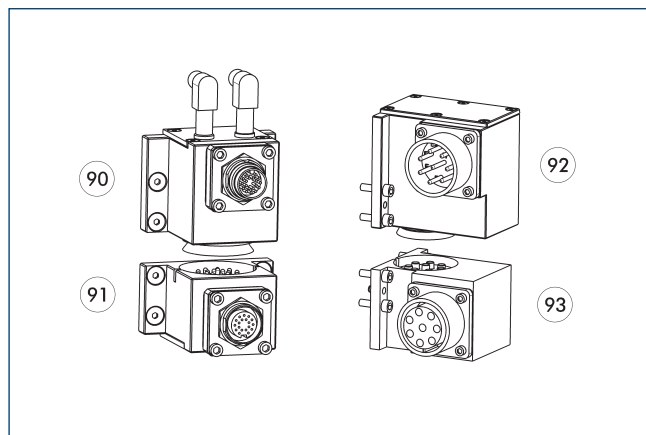
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板, 还可以将存储针和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差, 图纸上的所有尺寸均需考虑在内, 尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

电路通道模块



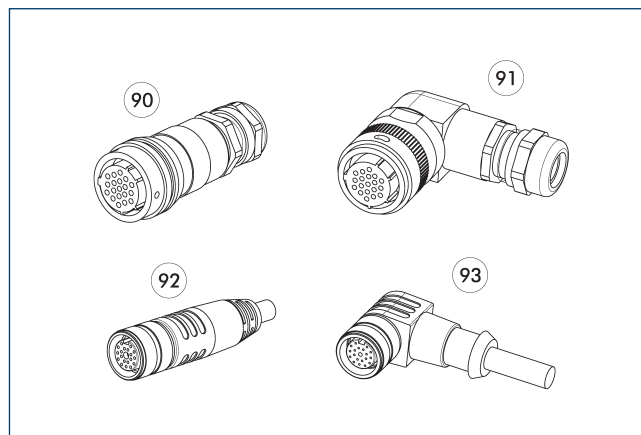
- 90 电气模块, 带公制螺纹, 机器人侧
 91 电气模块, 带公制螺纹, 刀具侧
 92 电气模块, 带军标螺纹, 机器人侧
 93 电气模块, 带军标螺纹, 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-RE5-K	9957444	
工具侧通信馈通模块		
SWO-RE5-A	9957445	
机器人侧电源馈通模块		
SWO-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SWO-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-G19-K	9940649	19
SWO-R19-K	9935815	19
SWO-R19W-K	9942041	15
SWO-R26-K	9935819	26
SWO-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-G19-A	9940650	19
SWO-R19-A	9935816	19
SWO-R26-A	9935820	26
SWO-RF19-A	9948657	19

- ① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器, 请参见样本的“SWO”一章, 或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



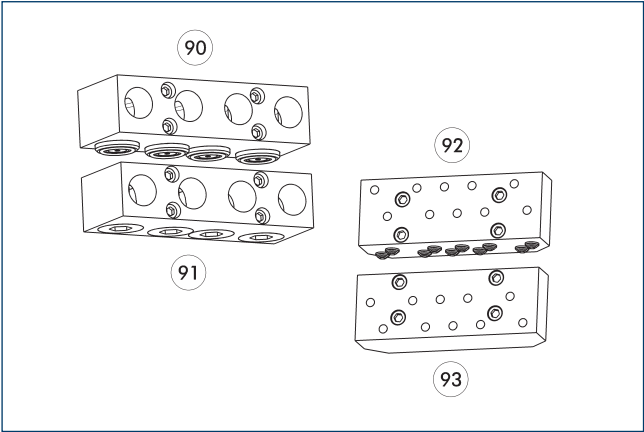
- 90 直连插头/插座
 91 连接器/斜型插座
 92 连接器/直连插座, 带延长线
 93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-90	0301270	
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
KAS-36B-K-90	0301274	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-90	0301271	
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
KAS-36B-A-90	0301275	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
KAS-36B-K-0	0301272	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
KAS-36B-A-0	0301273	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

- ① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



- ⑨⑩ 自封流体模块, 机器人侧
- ⑨② 气动模块, 机器人侧
- ⑨① 自封流体模块, 刀具侧
- ⑨③ 气动模块, 刀具侧

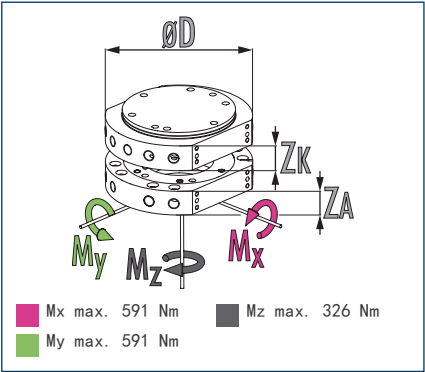
油液（空气、真空和油液）输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SW0-FG2-K	9936817	2
工具侧液体馈通模块		
SW0-FG2-A	9936818	2
机器人侧气动馈通模块		
SW0-P8M5-K	9872067	8
工具侧气动馈通模块		
SW0-P8M5-A	9872068	8

① 如需了解其他气动和流体模块，请参见产品目录的“选配件”一章，或者访问我们的网站。



尺寸和最大载荷



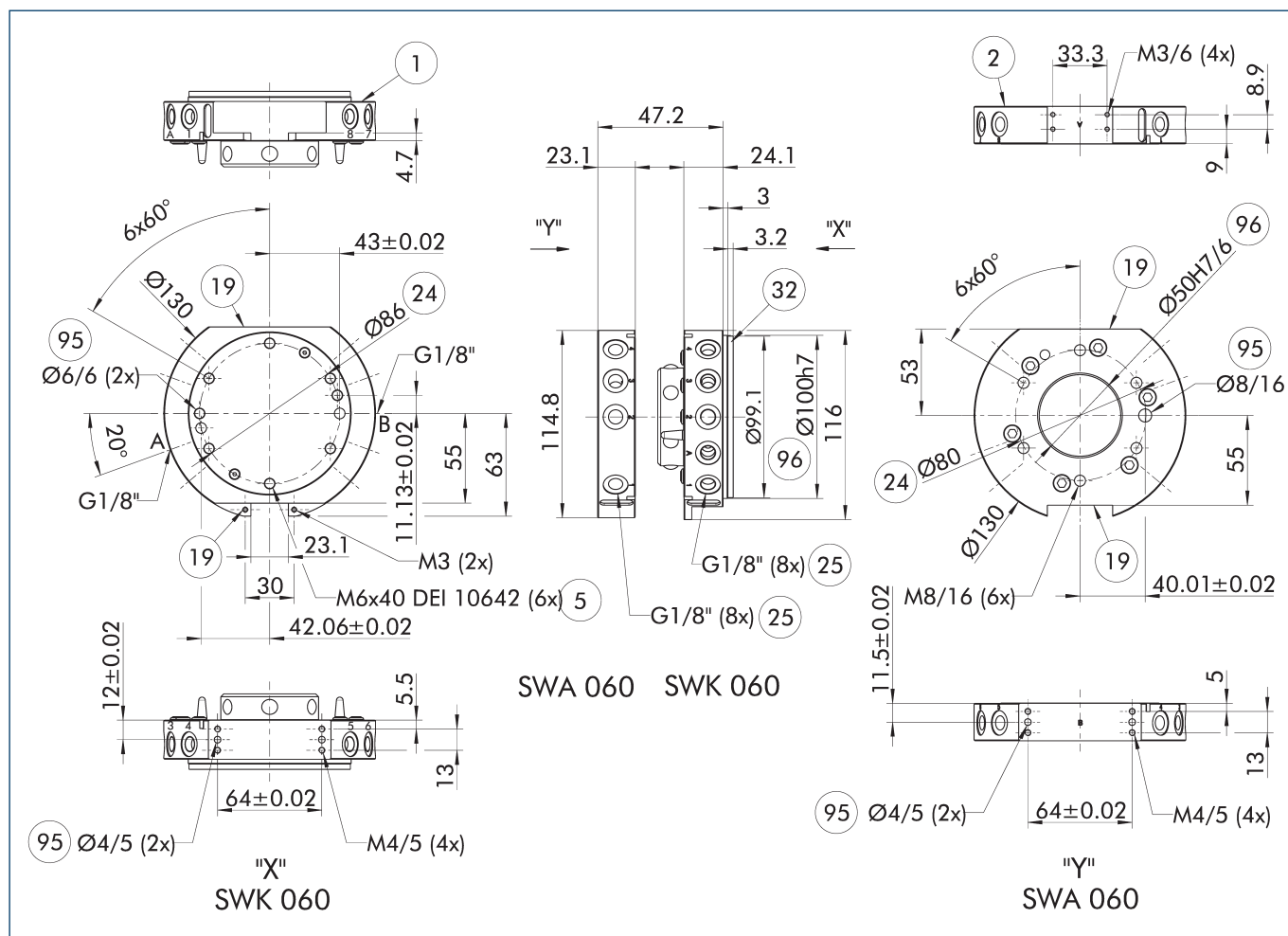
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-060-000-000	SWA-060-000-000
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302362	0302363
建议搬运重量	[kg]	75	75
活塞行程监控		可选项	
锁紧力	[N]	7400	7400
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	1.3	0.7
锁定时最大距离	[mm]	3	3
气路通道空气接口螺纹		8x G1/8"	8x G1/8"
锁定/解锁主连接		G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±2	±2
最大允许角偏移	[°]	±1	±1
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	130 x 24.1	130 x 23.1
螺钉连接图		K 侧 S/J, 经由法兰盘 B 侧	K 侧 S/J, 经由法兰盘 B 侧

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

主视图



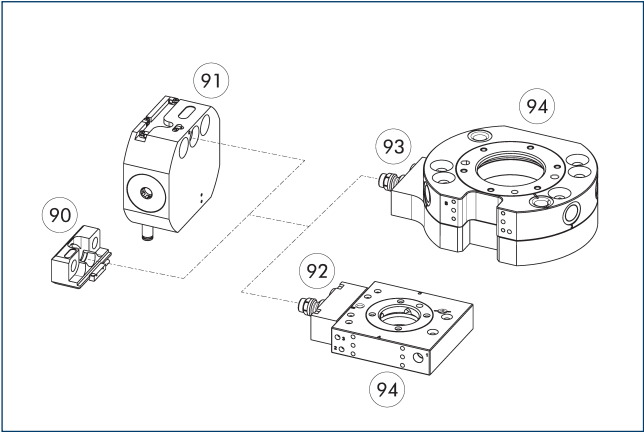
图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- ① 安装在 SWK 上机器人侧的板为活塞腔护盖。重要的是, 此板由法兰板支撑。
关于法兰板的设计说明请参见更多信息。

- A, a 空气接口锁定
B, b 空气接口解锁
① 机械侧连接
② 工具侧连接
⑤ 螺纹连接用通孔
①⑨ 选配件安装面

- ②④ 螺栓圈数
②⑤ 气体通道
③② 防护罩
⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

存储系统 SWM-B



- 90 SWM-B 085

91 SWM-B 085-V

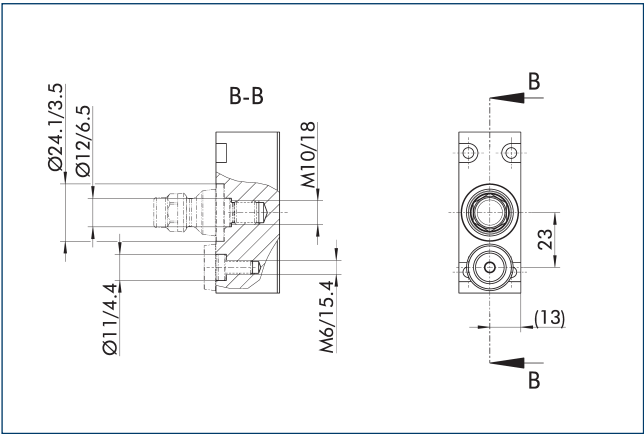
92 侧板
- 93 过渡板

94 快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统，用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节“SWM-B”和“SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	

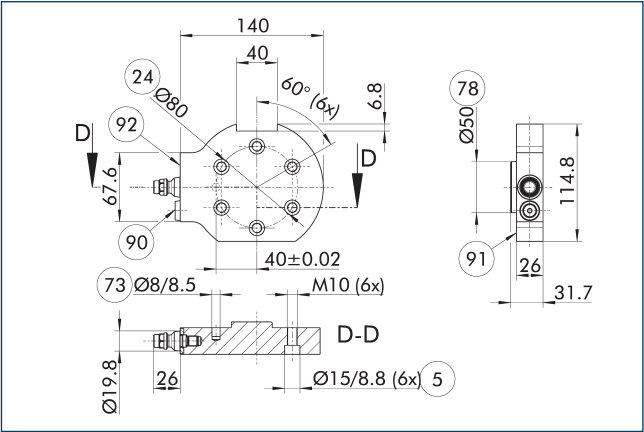
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板，还可以将存储销和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差，图纸上的所有尺寸均需考虑在内，尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-060-SWM-B 085	x1523828	SWA 060
A-SWA-060-SWM-B 085-V	x1523862	SWA 060

法兰 SWA 060



- 5 螺纹连接用通孔

24 螺栓圈数

73 适合定心销

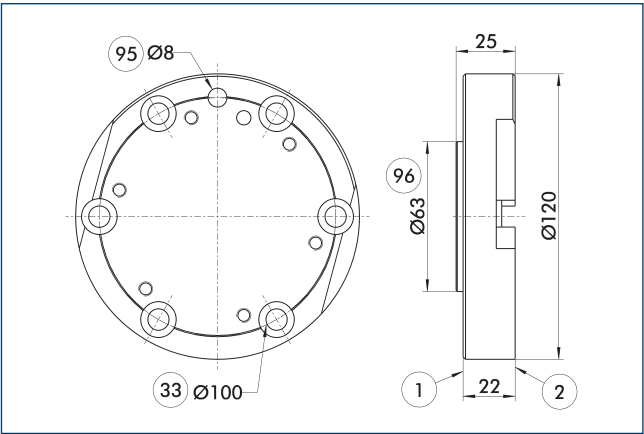
78 适合定心
- 90 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)

91 安装侧 SWA

92 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-060-SWM-B 085	x1523828	SWA 060
A-SWA-060-SWM-B 085-V	x1523862	SWA 060

转接板ISO-A100-R



- 1 机械人侧连接

2 工具侧连接

33 DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- 95 适合定心销

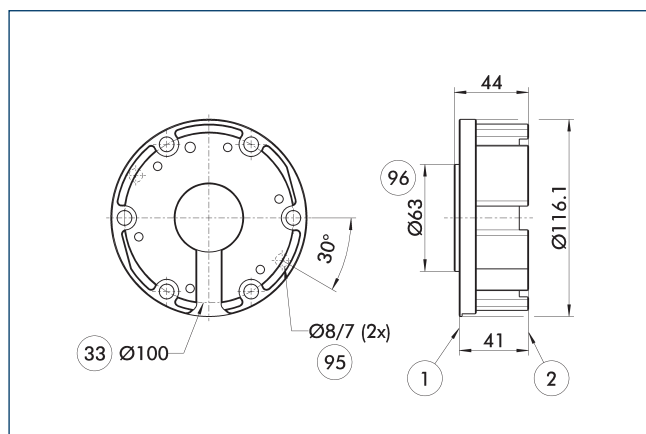
96 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-060/062-ISO-A100	0302208	

① 让快换主装置侧转接板，不带活塞行程控制

转接板ISO-A100-SIP-R



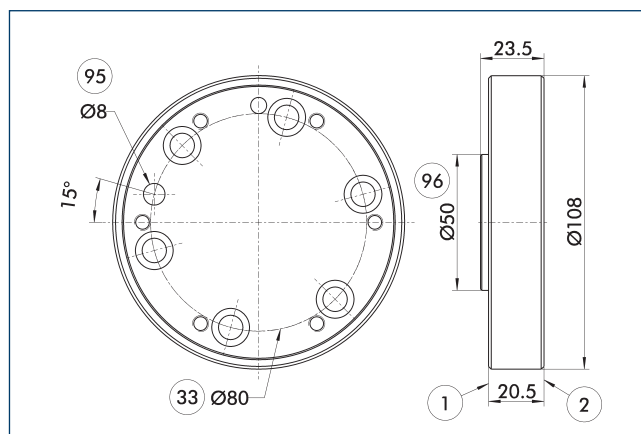
- ① 机械侧连接 ⑨⑤ 适合定心销
 ② 工具侧连接 ⑨⑥ 适合定心
 ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-060/062-ISO-A100-SIP	0302236	

- ① 让快换主装置侧转接板, 带活塞行程控制

转接板ISO-A80-R



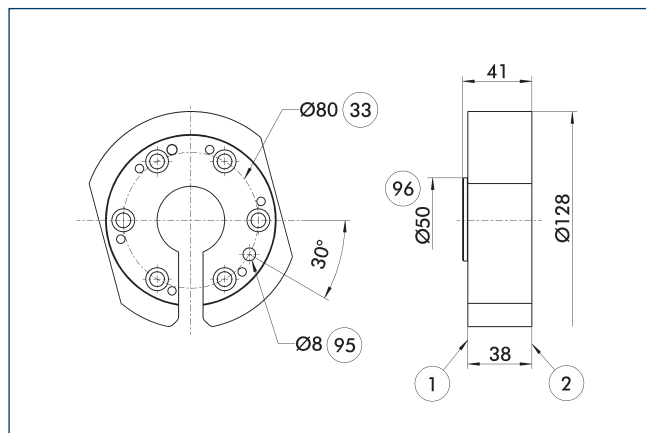
- ① 机械侧连接 ⑨⑤ 适合定心销
 ② 工具侧连接 ⑨⑥ 适合定心
 ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-060/062-ISO-A80	0302207	

- ① 让快换主装置侧转接板, 不带活塞行程控制

转接板ISO-A80-SIP-R



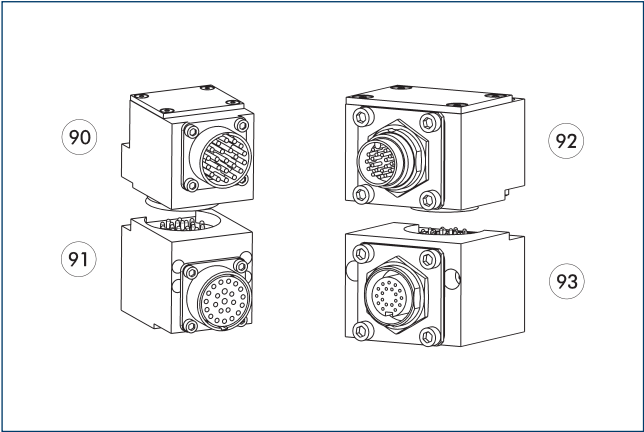
- ① 机械侧连接 ⑨⑤ 适合定心销
 ② 工具侧连接 ⑨⑥ 适合定心
 ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-060/062-ISO-A80-SIP	0302237	

- ① 让快换主装置侧转接板, 带活塞行程控制

电路通道模块



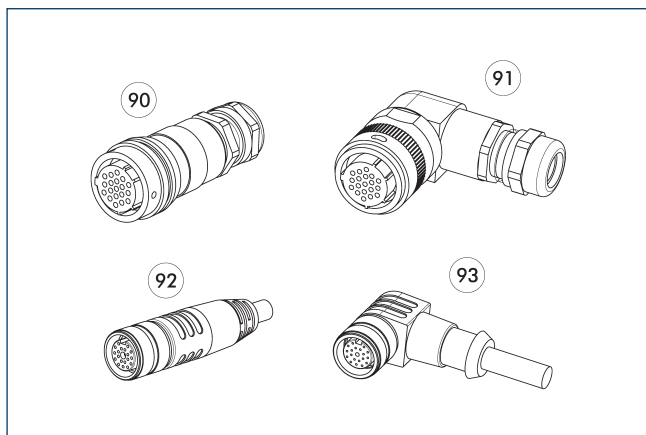
- ⑨① 电气模块，带卡口插头，机器人侧
- ⑨② 电气模块，带公制螺纹，机器人侧
- ⑨③ 电气模块，带卡口插头，刀具侧
- ⑨④ 电气模块，带公制螺纹，刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SW0-KE7-K	9960993	
工具侧通信馈通模块		
SW0-KE7-A	9960994	
机器人侧信号馈通模块		
SW0-K12-K	9948701	12
SW0-K19-K	9937328	19
SW0-K19W-K	9949316	15
SW0-K26-K	9937798	26
SW0-KF19-K	9959886	19
工具侧信号馈通模块		
SW0-K12-A	9948702	12
SW0-K19-A	9937329	19
SW0-K26-A	9937799	26
SW0-KF19-A	9959887	19

① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器，请参见样本的“SW0”一章，或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



90 直连插头/插座

91 连接器/斜型插座

92 连接器/直连插座, 带延长线

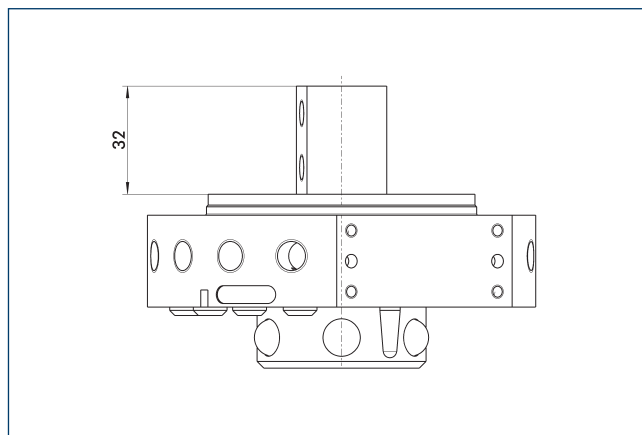
93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

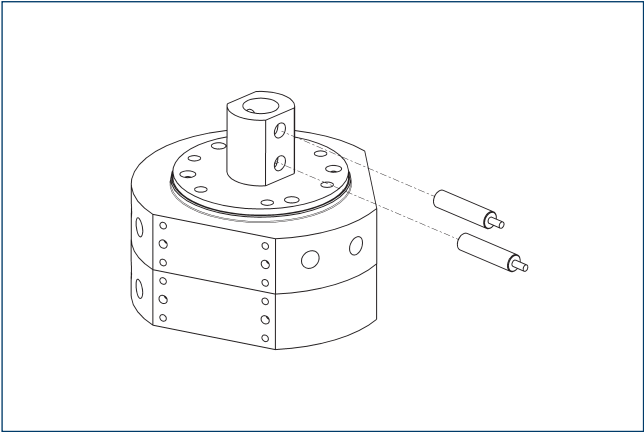
活塞行程控制



图纸说明安装活塞行程控制器时所需的转接板最小高度。

描述	ID	
活塞行程控制		
SWK-060-SIP	0302365	

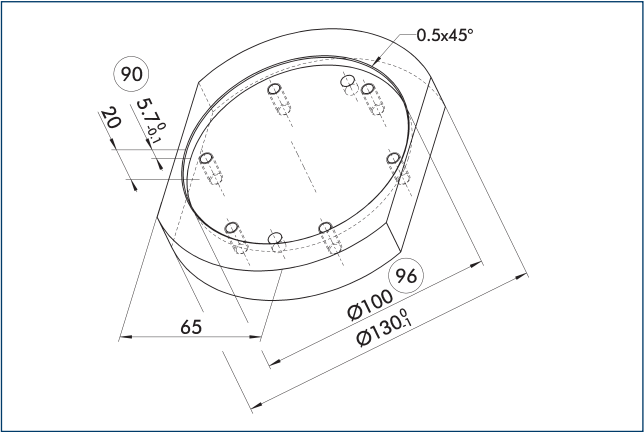
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 80-S-M12	0301578	
IN 80-S-M8	0301478	
INK 80-S	0301550	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BG12-L 3P-0500-PNP	30016369	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
KA BW12-L 3P-0300-PNP	0301503	
KA BW12-L 3P-0500-PNP	0301507	
用于连接器/插座的管夹		
CL1-M12	0301464	
CL1-M8	0301463	
电缆延长线		
KV BG12-SG12 3P-0030-PNP	0301999	
KV BG12-SG12 3P-0060-PNP	0301998	
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
KV BW12-SG12 3P-0030-PNP	0301595	
KV BW12-SG12 3P-0100-PNP	0301596	
KV BW12-SG12 3P-0200-PNP	0301597	
传感器分配器		
V2-M12	0301776	●
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

① 每台装置需要两台传感器（闭合器/S），可选配延长电缆。请注意传感器电缆的最小允许弯曲半径。一般是 35 mm。

法兰板设计



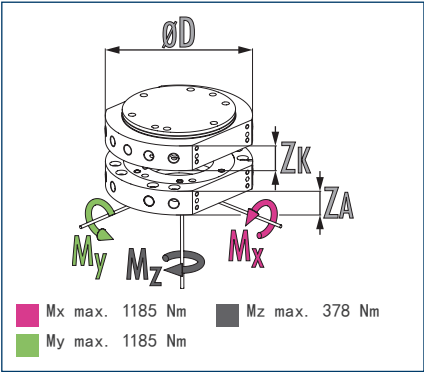
90 建议连接板厚度

96 适合定心

建议的转接板设计。



尺寸和最大载荷



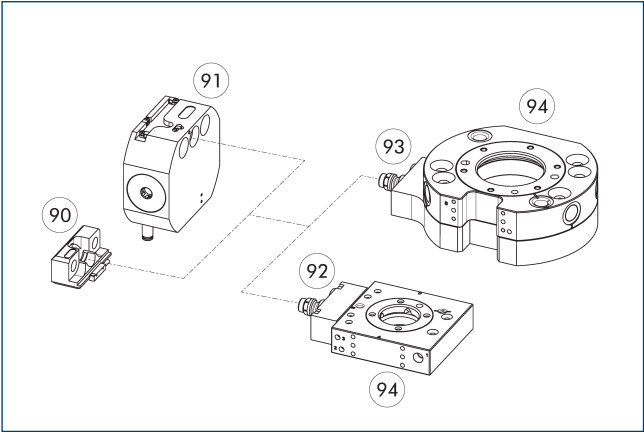
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-071-000-000	SWA-071-000-000
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302370	0302371
建议搬运重量	[kg]	79	79
活塞行程监控		可选项	
锁紧力	[N]	8100	8100
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	1.8	1.3
锁定时最大距离	[mm]	3	3
气路通道空气接口螺纹		8x G1/4"	8x G1/4"
锁定/解锁主连接		G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±2	±2
最大允许角偏移	[°]	±1	±1
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	150 x 30.2	150 x 32.1
螺钉连接图		2 x J	2 x J

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

存储系统 SWM-B

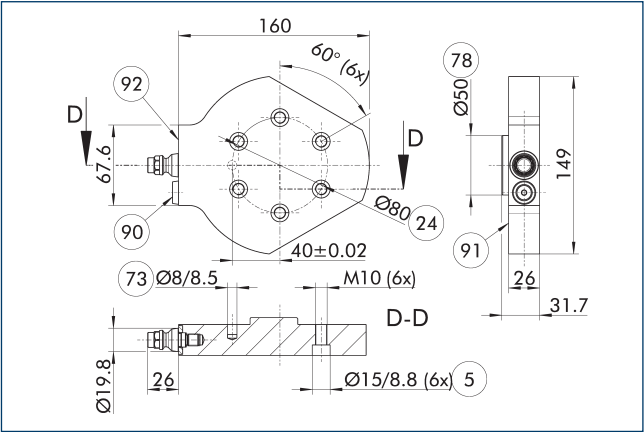


- 90 SWM-B 085
91 SWM-B 085-V
92 侧板
93 过渡板
94 快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统, 用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节“SWM-B”和“SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	

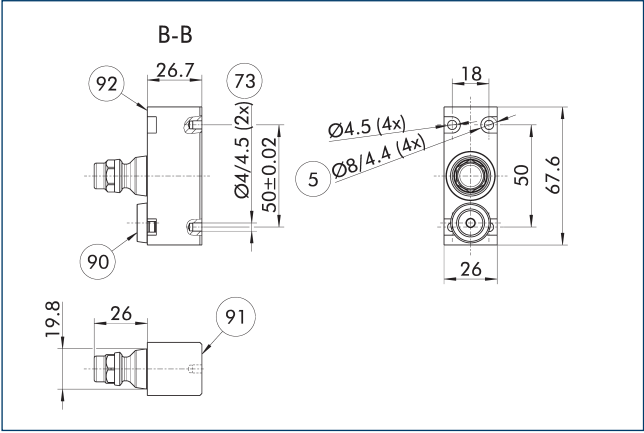
法兰 SWA 071



- 5 螺纹连接用通孔
24 螺栓圈数
73 适合定心销
78 适合定心
90 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
91 安装侧 SWA
92 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-071-SWM-B 085	x1523830	SWA 071
A-SWA-071-SWM-B 085-V	x1523865	SWA 071

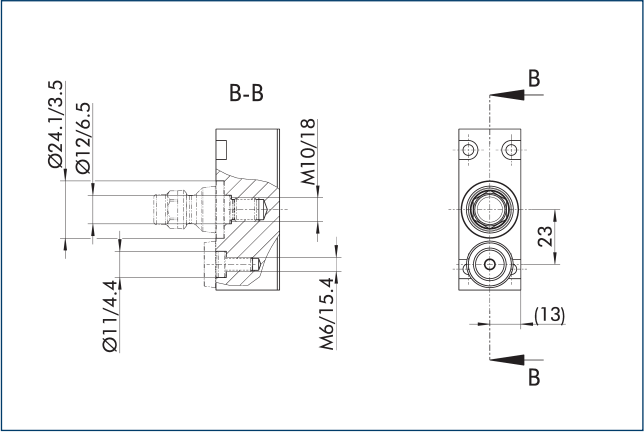
转接板 J 螺钉连接图



- 5 螺纹连接用通孔
73 适合定心销
90 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
91 安装侧 SWA
92 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

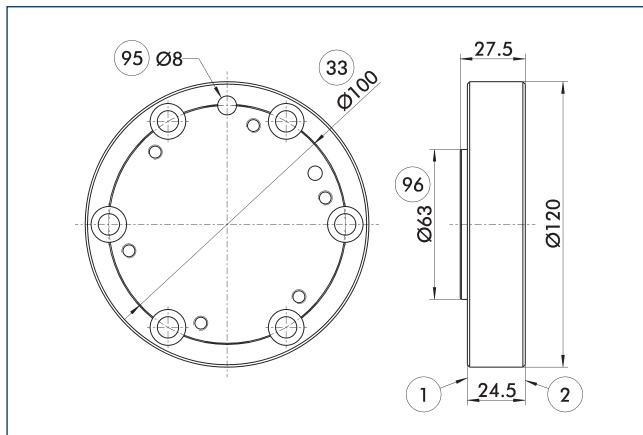
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板, 还可以将存储针和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差, 图纸上的所有尺寸均需考虑在内, 尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-071-SWM-B 085	x1523830	SWA 071
A-SWA-071-SWM-B 085-V	x1523865	SWA 071
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

转接板ISO-A100-R



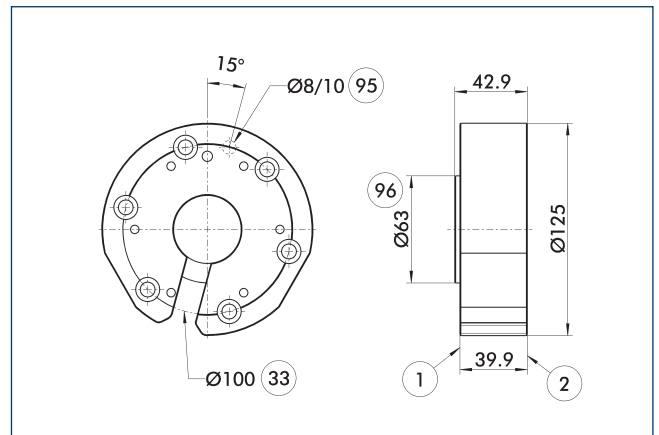
- ① 机械人侧连接 ⑨⑤ 适合定心销
② 工具侧连接 ⑨⑥ 适合定心
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-071-ISO-A100	0321555	

- ① 让快换主装置侧转接板, 不带活塞行程控制

转接板ISO-A100-SIP-R



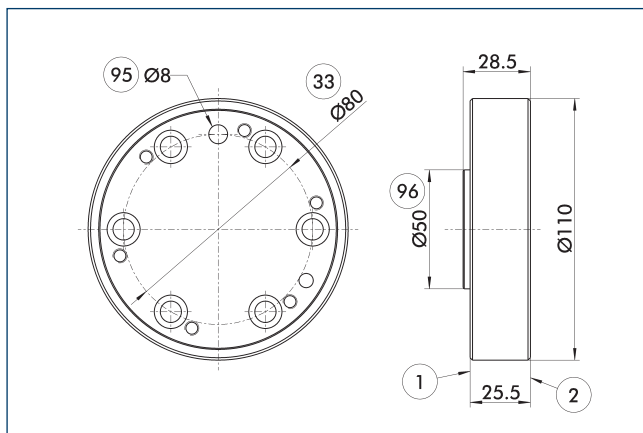
- ① 机械人侧连接 ⑨⑤ 适合定心销
② 工具侧连接 ⑨⑥ 适合定心
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-071-ISO-A100-SIP	0302238	

- ① 让快换主装置侧转接板, 带活塞行程控制

转接板ISO-A80-R



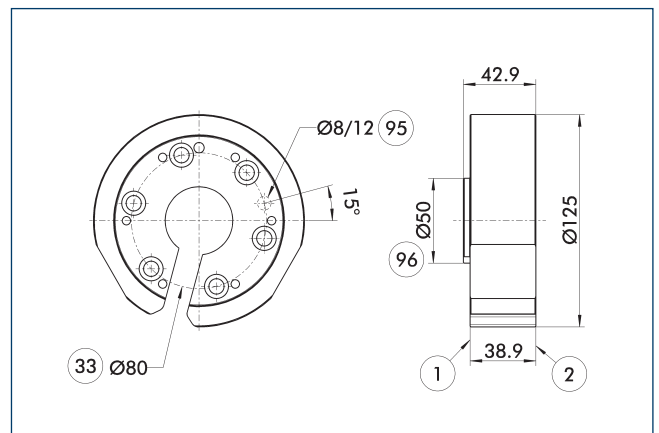
- ① 机械人侧连接 ⑨⑤ 适合定心销
② 工具侧连接 ⑨⑥ 适合定心
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-071-ISO-A80	0321554	

- ① 让快换主装置侧转接板, 不带活塞行程控制

转接板ISO-A80-SIP-R



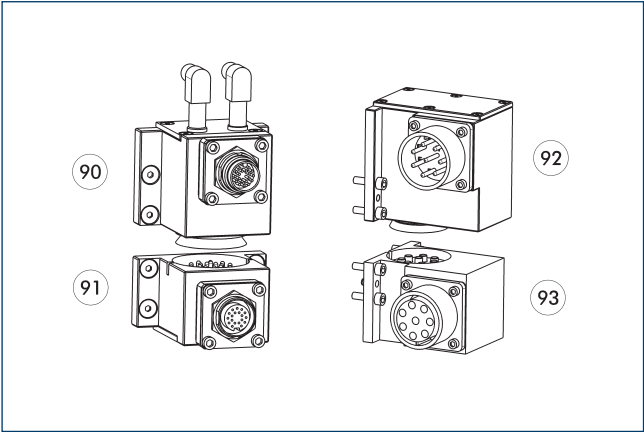
- ① 机械人侧连接 ⑨⑤ 适合定心销
② 工具侧连接 ⑨⑥ 适合定心
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-071-ISO-A80-SIP	0302239	

- ① 让快换主装置侧转接板, 带活塞行程控制

电路通道模块



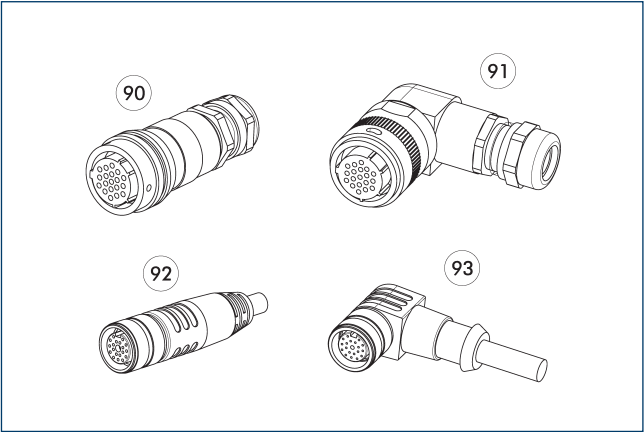
- 90 电气模块，带公制螺纹，机器人侧
- 91 电气模块，带公制螺纹，刀具侧
- 92 电气模块，带军标螺纹，机器人侧
- 93 电气模块，带军标螺纹，刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-RE5-K	9957444	
工具侧通信馈通模块		
SWO-RE5-A	9957445	
机器人侧电源馈通模块		
SWO-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SWO-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-G19-K	9940649	19
SWO-R19-K	9935815	19
SWO-R19W-K	9942041	15
SWO-R26-K	9935819	26
SWO-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-G19-A	9940650	19
SWO-R19-A	9935816	19
SWO-R26-A	9935820	26
SWO-RF19-A	9948657	19

① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器，请参见样本的“SWO”一章，或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



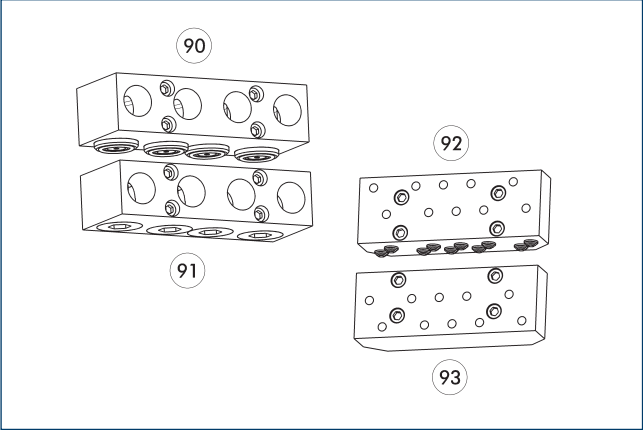
- 90 直连插头/插座
- 91 连接器/斜型插座
- 92 连接器/直连插座，带延长线
- 93 连接器/斜型插座，带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器，机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
KAS-36B-K-90	0301274	
角式电缆连接器，工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
KAS-36B-A-90	0301275	
角式电缆连接器及电缆，机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆，工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器，机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
KAS-36B-K-0	0301272	
直式电缆连接器，工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
KAS-36B-A-0	0301273	
直式电缆连接器及电缆，机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆，工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



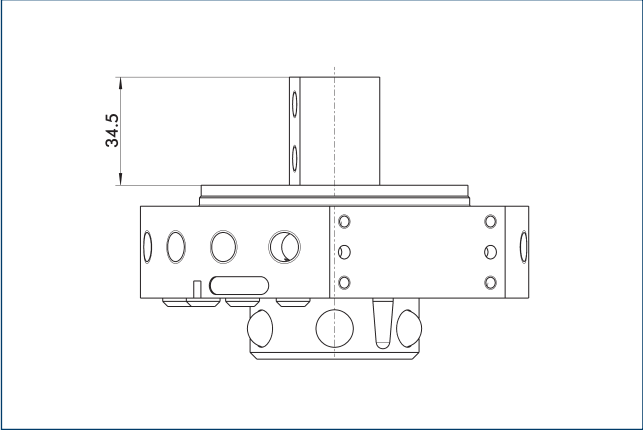
- ⑨⑩ 自封流体模块, 机器人侧
- ⑨② 气动模块, 机器人侧
- ⑨① 自封流体模块, 刀具侧
- ⑨③ 气动模块, 刀具侧

油液（空气、真空和油液）输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SW0-FG2-K	9936817	2
工具侧液体馈通模块		
SW0-FG2-A	9936818	2
机器人侧气动馈通模块		
SW0-P8M5-K	9872067	8
工具侧气动馈通模块		
SW0-P8M5-A	9872068	8

① 如需了解其他气动和流体模块，请参见产品目录的“选配件”一章，或者访问我们的网站。

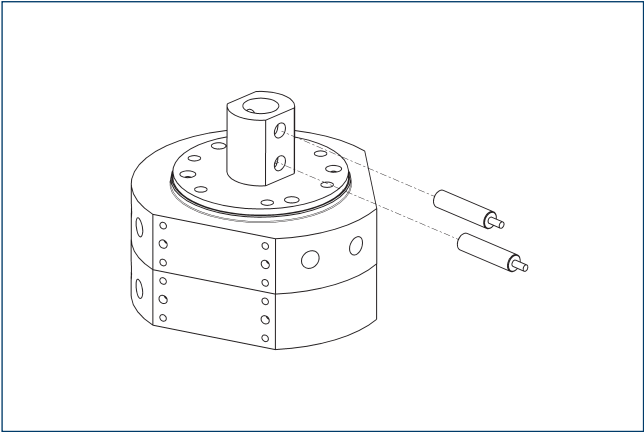
活塞行程控制



图纸说明安装活塞行程控制器时所需的转接板最小高度。

描述	ID	
活塞行程控制		
SWK-071-SIP	0302375	

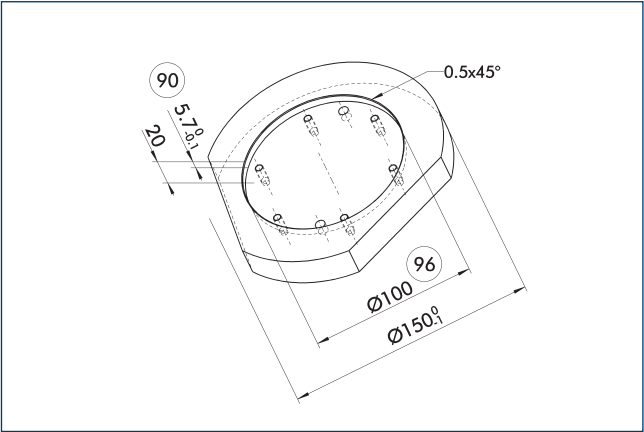
活塞行程控制



描述	ID	经常加以组合
感应式接近开关		
IN 80-S-M12	0301578	
IN 80-S-M8	0301478	
INK 80-S	0301550	
连接电缆		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BG12-L 3P-0500-PNP	30016369	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
KA BW12-L 3P-0300-PNP	0301503	
KA BW12-L 3P-0500-PNP	0301507	
用于连接器/插座的管夹		
CL1-M12	0301464	
CL1-M8	0301463	
电缆延长线		
KV BG12-SG12 3P-0030-PNP	0301999	
KV BG12-SG12 3P-0060-PNP	0301998	
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
KV BW12-SG12 3P-0030-PNP	0301595	
KV BW12-SG12 3P-0100-PNP	0301596	
KV BW12-SG12 3P-0200-PNP	0301597	
传感器分配器		
V2-M12	0301776	●
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

① 每台装置需要两台传感器（闭合器/S），可选配延长电缆。请注意传感器电缆的最小允许弯曲半径。一般是 35 mm。

法兰板设计



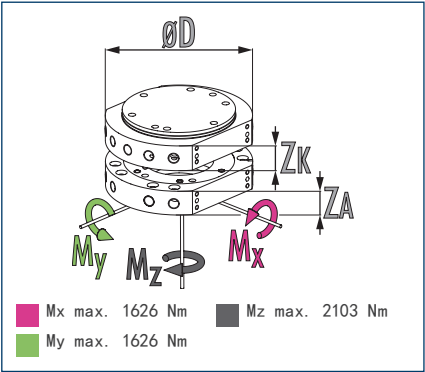
90 建议连接板厚度

96 适合定心

建议的转接板设计。



尺寸和最大载荷



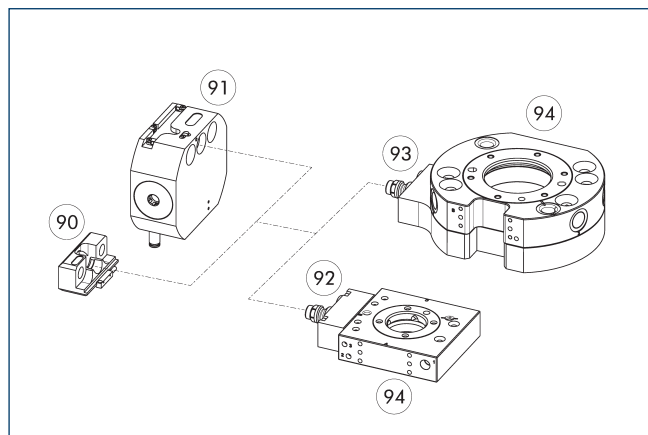
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-076-000-000-SG	SWA-076-000-000
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302392	0302391
建议搬运重量	[kg]	100	100
活塞行程监控		配套	
锁紧力	[N]	12000	12000
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	2.25	1.43
锁定时最大距离	[mm]	2	2
气路通道空气接口螺纹		5x G3/8"	5x G3/8"
锁定/解锁主连接		G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±1	±1
最大允许角偏移	[°]	±1	±1
机械人侧连接		ISO 9409-1-125-6-M10	ISO 9409-1-125-6-M10
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	160 x 37.3	160 x 30.9
螺钉连接图		2 x J	2 x J

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

存储系统 SWM-B

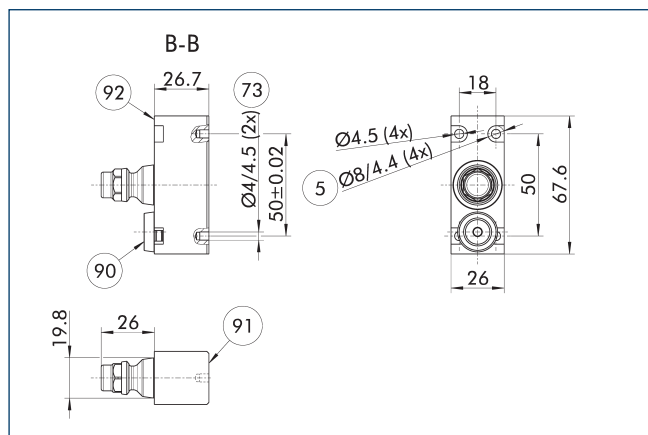


- 90 SWM-B 085
 91 SWM-B 085-V
 92 侧板
 93 过渡板
 94 快换工具侧 SWA

带 (-V) 和不带锁的存储系统, 用于安全地存放工具。详细信息和更多附件请查看目录章节 “SWM-B” 和 “SWM”。

描述	ID	
存储系统		
SWM-B 085	x1459339	
SWM-B 085-V	1442590	

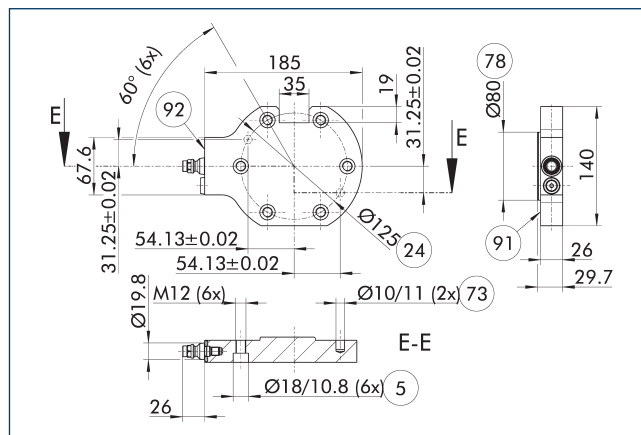
转接板 J 螺钉连接图



- ⑤ 螺纹连接用通孔
 - ⑦3 适合定心销
 - ⑨0 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰)
 - ⑨1 安装侧 SWA
 - ⑨2 安装侧 SWM-B (-V)

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523836	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

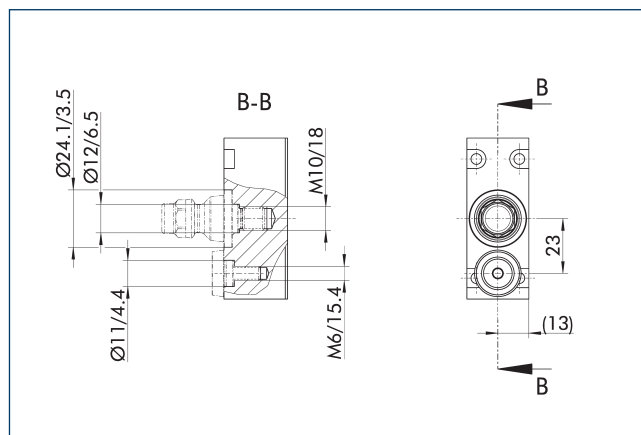
法兰 SWA 076



- | | |
|-----------|-----------------------------|
| ⑤ 螺纹连接用通孔 | ⑨0 防旋转保护 (仅适用于 SWM-B -V 法兰) |
| ②4 螺栓圈数 | ⑨1 安装侧 SWA |
| ⑦3 适合定心销 | ⑨2 安装侧 SWM-B (-V) |
| ⑦8 适合定心 | |

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-076-SWM-B 085	x1523831	SWA 076
A-SWA-076-SWM-B 085-V	x1523869	SWA 076

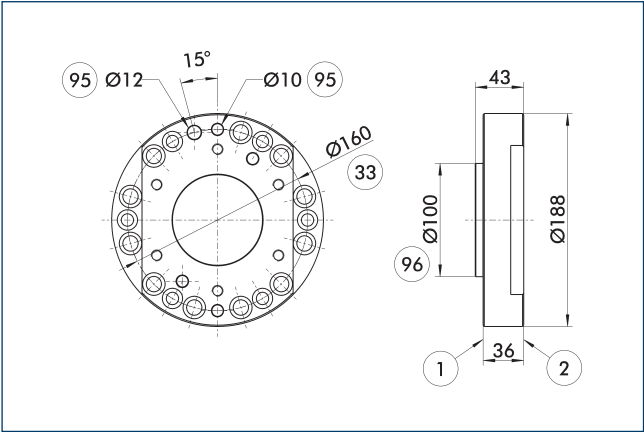
法兰设计 SWM-B



除了使用标准适配器板，还可以将存储针和防扭保护装置连接到定制的适配器板上。为确保功能无误差，图纸上的所有尺寸均需考虑在内，尤其是抗扭曲保护装置与存储销之间的距离。该图纸也适用于下列所有标准板。

描述	ID	适用于
法兰盘		
A-SWA-076-SWM-B 085	x1523831	SWA 076
A-SWA-076-SWM-B 085-V	x1523869	SWA 076
A-SWA-J16-SWM-B 085	x1523862	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接
A-SWA-J16-SWM-B 085-V	x1523875	所有 SWA 均配有 J 螺钉连接

转接板ISO-A160-M10/M12-R



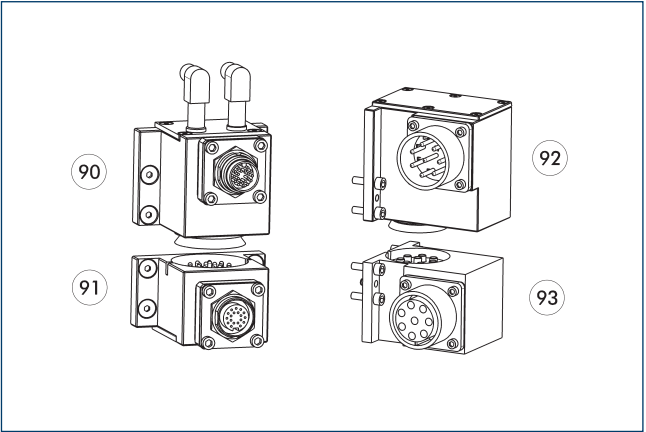
- ① 机械人侧连接
② 工具侧连接
③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-076-ISO-A160-M10/M12	0302247	

- ① 机器人转接板, M10或M12安装方式

电路通道模块



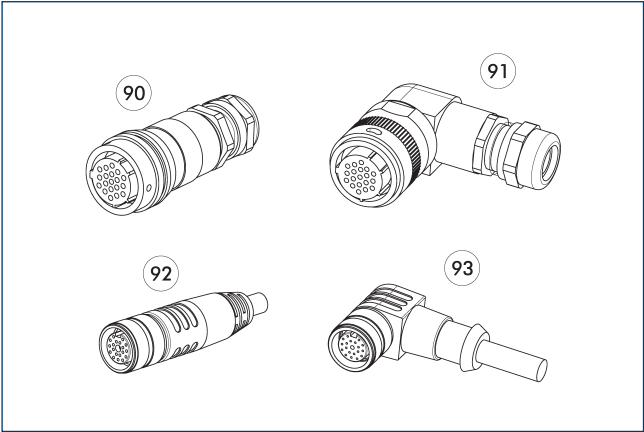
- ⑨⑩ 电气模块, 带公制螺纹, 机器人侧
⑨① 电气模块, 带公制螺纹, 刀具侧
⑨② 电气模块, 带军标螺纹, 机器人侧
⑨③ 电气模块, 带军标螺纹, 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-RE5-K	9957444	
SWO-TP-K	9871166	
工具侧通信馈通模块		
SWO-RE5-A	9957445	
SWO-TP-A	9871165	
机器人侧电源馈通模块		
SWO-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SWO-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-R19-K	9935815	19
SWO-R19R-K	9942391	15
SWO-R26-K	9935819	26
SWO-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-R19-A	9935816	19
SWO-R26-A	9935820	26
SWO-RF19-A	9948657	19

- ① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器, 请参见样本的“SWO”一章, 或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



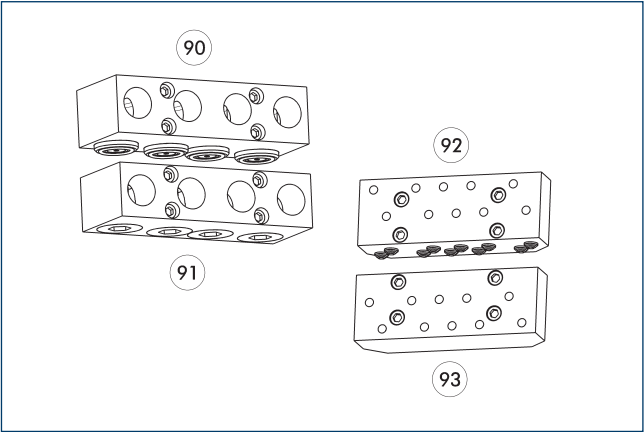
- 90 直连插头/插座
91 连接器/斜型插座
92 连接器/直连插座, 带延长线
93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
KAS-36B-K-90	0301274	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
KAS-36B-A-90	0301275	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
KAS-36B-K-0	0301272	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
KAS-36B-A-0	0301273	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



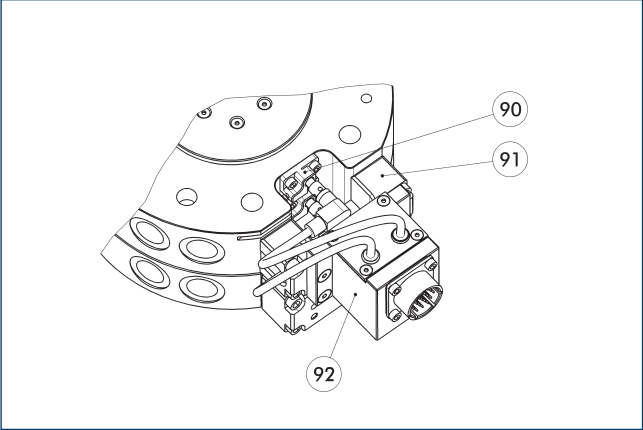
- 90 自封流体模块, 机器人侧
91 自封流体模块, 刀具侧
92 气动模块, 机器人侧
93 气动模块, 刀具侧

油液（空气、真空和油液）输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SWO-FG4-K	9937333	4
工具侧液体馈通模块		
SWO-FG4-A	9937334	4
机器人侧气动馈通模块		
SWO-P186-K	9939024	6
工具侧气动馈通模块		
SWO-P186-A	9939025	6

① 如需了解其他气动和流体模块, 请参见产品目录的“选配件”一章, 或者访问我们的网站。

锁定监控的组装状况



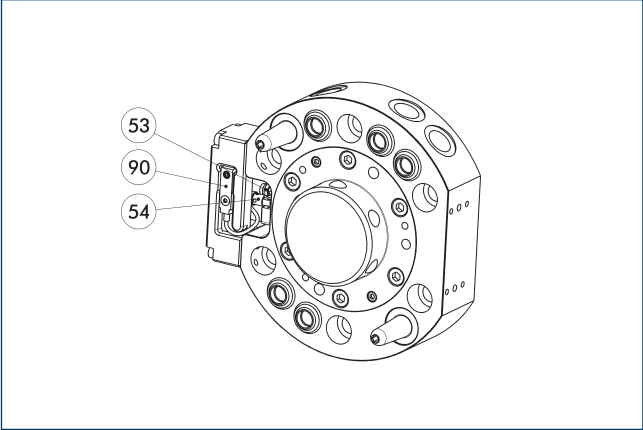
- 90 AS-SWK 076
- 91 垫片
- 92 选配电模块……R 主装置, 带配套传感器接头

当使用集成的活塞行程监控时, 可选电模块和 SWK 之间需要使用垫片。SWK (和 SWA) 供货范围内包含垫片。如果不使用活塞行程监控, 则无需使用垫片。

描述	ID	
接近式传感器安装套件		
AS-SWK-40Q/076 连接套件 (含传感器)	9955216	

- ① SWK 的 -SG/-SM/-SQ/-IN 型号包含活塞行程监控选项。无需额外订购安装套件。安装套件的交付范围包括每个带有支架的预置传感器, 这意味着每台 SWK 需要两个安装套件。

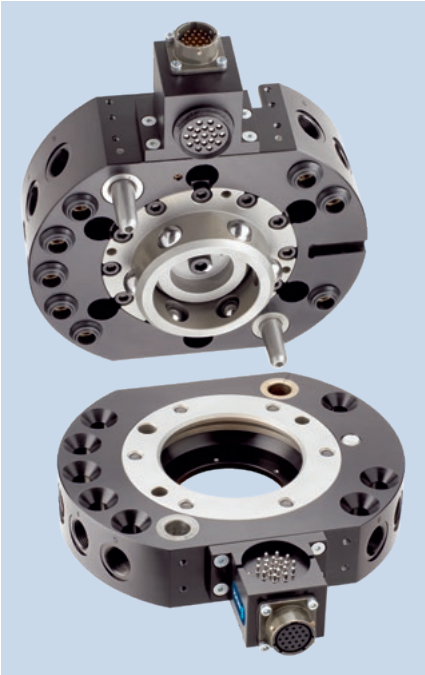
安装情况现场监控



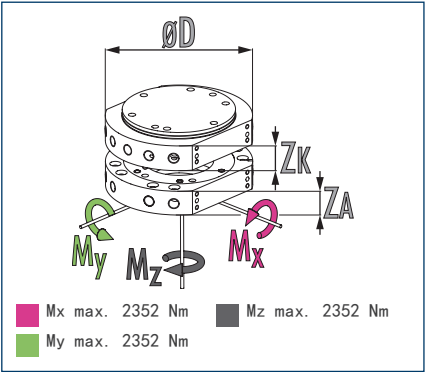
- 53 监控位置解锁
- 54 监控位置锁定
- 90 到位控制传感器

描述	ID	
感应式接近开关		
INK 8-SL	0302456	

- ① 对于每个 SWK, 需要一个接近开关来进行状态监测。



尺寸和最大载荷



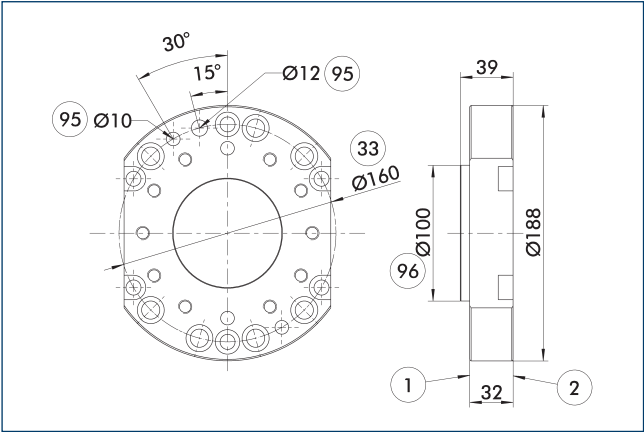
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-110-000-000-SM	SWA-110-000-000
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302412	0302411
建议搬运重量	[kg]	150	150
活塞行程监控		配套	
锁紧力	[N]	12000	12000
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	4	2.2
锁定时最大距离	[mm]	3	3
气路通道空气接口螺纹		8x G3/8"	8x G3/8"
锁定/解锁主连接		G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±1	±1
最大允许角偏移	[°]	±1	±1
机械人侧连接		ISO 9409-1-125-6-M10	ISO 9409-1-125-6-M10
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	188 x 55.5	188 x 37.6
螺钉连接图		2 x J	2 x J

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

转接板ISO-A160-M10/M12-R



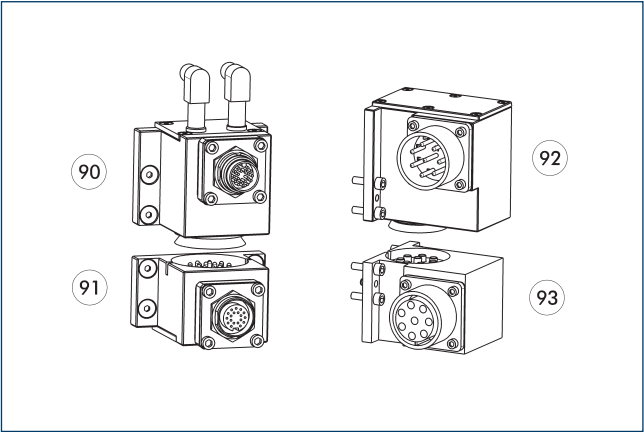
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-110/210-ISO-A160-M10/M12	0302225	

- ① 机器人转接板, M10或M12安装方式

电路通道模块



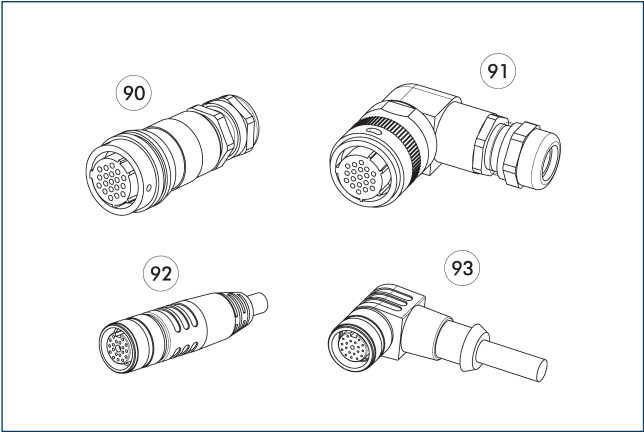
- ⑨⑩ 电气模块, 带公制螺纹, 机器人侧
- ⑨① 电气模块, 带公制螺纹, 刀具侧
- ⑨② 电气模块, 带军标螺纹, 机器人侧
- ⑨③ 电气模块, 带军标螺纹, 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-RE5-K	9957444	
SWO-TP-K	9871166	
工具侧通信馈通模块		
SWO-RE5-A	9957445	
SWO-TP-A	9871165	
机器人侧电源馈通模块		
SWO-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SWO-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-R19-K	9935815	19
SWO-R19R-K	9942391	15
SWO-R26-K	9935819	26
SWO-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-R19-A	9935816	19
SWO-R26-A	9935820	26
SWO-RF19-A	9948657	19

- ① 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器, 请参见样本的“SWO”一章, 或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



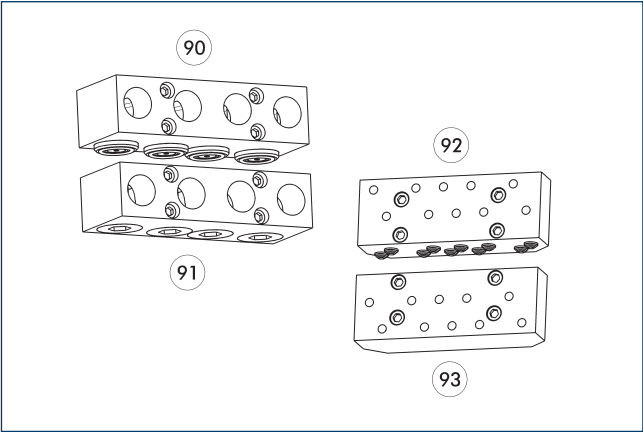
- 90 直连插头/插座
91 连接器/斜型插座
92 连接器/直连插座, 带延长线
93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
KAS-36B-K-90	0301274	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
KAS-36B-A-90	0301275	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
KAS-36B-K-0	0301272	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
KAS-36B-A-0	0301273	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



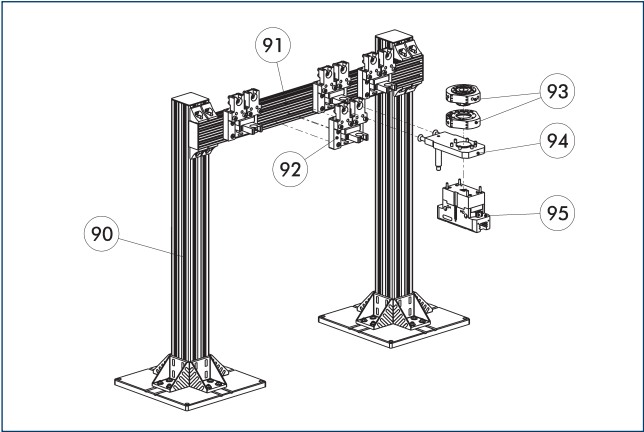
- 90 自封流体模块, 机器人侧
91 自封流体模块, 刀具侧
92 气动模块, 机器人侧
93 气动模块, 刀具侧

油液（空气、真空和油液）输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SWO-FG4-K	9937333	4
工具侧液体馈通模块		
SWO-FG4-A	9937334	4
机器人侧气动馈通模块		
SWO-P186-K	9939024	6
工具侧气动馈通模块		
SWO-P186-A	9939025	6

① 如需了解其他气动和流体模块, 请参见产品目录的“选配件”一章, 或者访问我们的网站。

SWM-M 模块化存储架

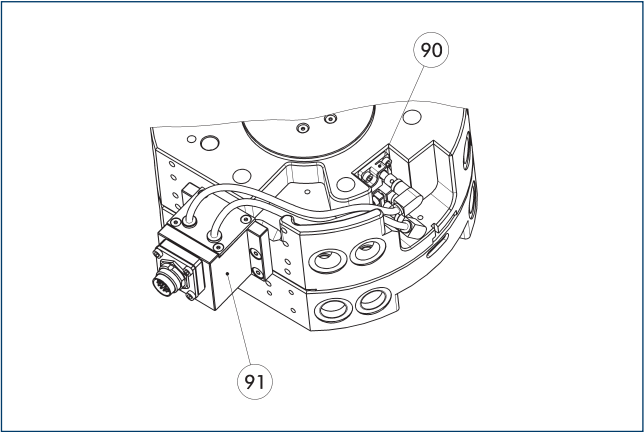


- 90 垂直面挤压成型的底板
- 91 水平型面
- 92 存储模块
- 93 快换系统 SWS
- 94 过渡板
- 95 平动机械手

模块化存储架为特定尺寸专门设计。采用系统模块化设计, 可定制您独特的存储架。考虑工具数量、摆放位置和工具尺寸, 提供满足个性化需求的存储架。如需更多信息, 请参见“SWM 存储架”一章

描述	ID	
存储模块		
SWM-TSM-MM-4018	x0303214	
十字型材		
SWM-TSM-HM-3317	x0303228	
SWM-TSM-HM 3323	x0303229	
传感器		
IN-B180-S-M12	x0303244	
传感器支架		
SWM-TSM-SM-4205	x0303245	
垂直型面		
SWM-TSM-PM-3318	x0303226	
SWM-TSM-PM-3322	x0303227	
过渡板		
SWM-TSM-TP-4059	x0303220	

锁定监控的组装状况



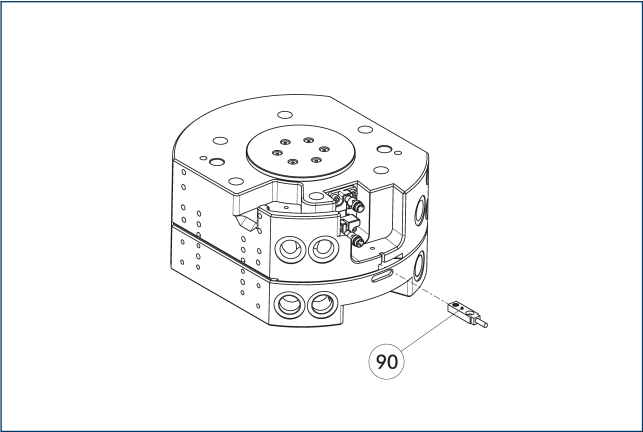
- 90 AS-SWK 110
- 91 选配电模块……R 主装置, 带配套传感器接头

图纸显示了带配套活塞行程监控和内置接近开关的快换系统; 它直接连接至电模块。

描述	ID	
接近式传感器安装套件		
AS-SWK-110/160 连接套件 (含传感器)	9957835	

- ① SWK 的 -SG/-SM/-SQ/-IN 型号包含活塞行程监控选项。无需额外订购安装套件。安装套件的交付范围包括每个带有支架的预置传感器, 这意味着每台 SWK 需要两个安装套件。

安装情况现场监控



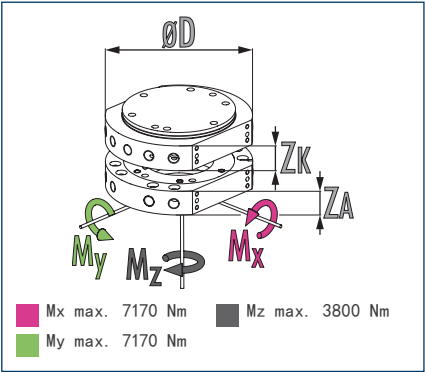
90 到位控制传感器

描述	ID	
感应式接近开关		
INK 8-SL	0302456	

① 对于每个 SWK，需要一个接近开关来进行状态监测。



尺寸和最大载荷



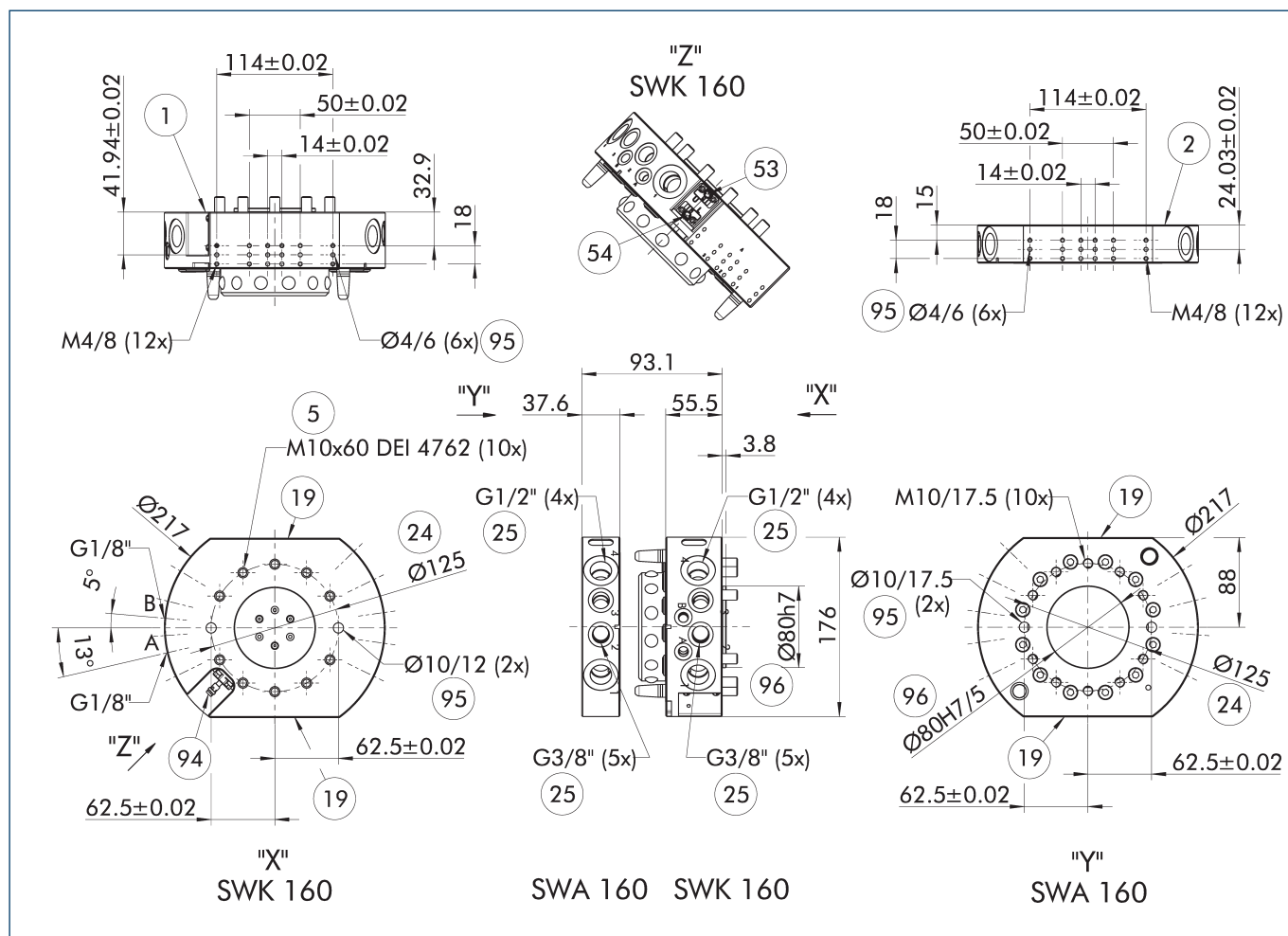
① 这是保持正常运行时允许施加到快换系统上的所有力和力矩之和的最大值。

技术参数

描述		SWK-160-000-000-SM	SWA-160-000-000
		快换机器人侧	快换刀具侧
ID		0302440	0302441
建议搬运重量	[kg]	300	300
活塞行程监控		配套	
锁紧力	[N]	31000	31000
重复精度	[mm]	0.015	0.015
重量	[kg]	6.44	2.86
锁定时最大距离	[mm]	2	2
气路通道空气接口螺纹		5x G3/8"	5x G3/8"
气路通道空气接口螺纹		4x G1/2"	4x G1/2"
锁定/解锁主连接		G1/8"	
最大允许 XY 轴偏移	[mm]	±2	±2
最大允许角偏移	[°]	±1	±1
机械人侧连接		ISO 9409-1-125-10-M10	ISO 9409-1-125-10-M10
最低/最高环境温度	[° C]	5/60	5/60
最小/最大工作压力	[bar]	4.5/6.9	4.5/6.9
尺寸 □ D x Z*	[mm]	217 x 55.5	217 x 37.6
螺钉连接图		2 x J	2 x J

* 请注意更换主装置（ZK）和更换转接器（ZA）的高度有所不同。算数和代表已连接好的快换系统的总高度。

主视图

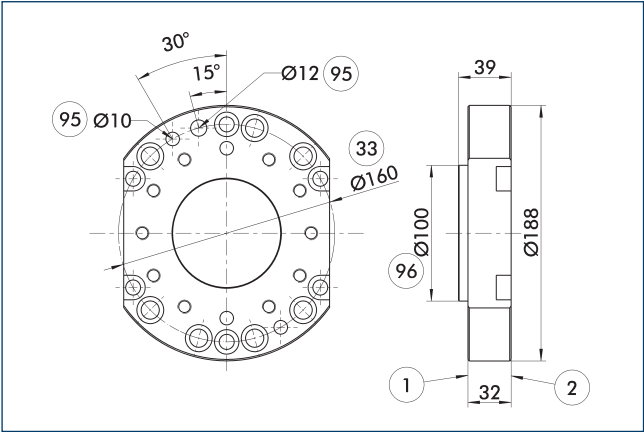


图纸显示快换系统基本设计, 不考虑下述配件的尺寸。

- A, a空气接口锁定
- B, b空气接口解锁
- ① 机械侧连接
- ② 工具侧连接
- ⑤ 螺纹连接用通孔
- ①⑨ 选配件安装面
- ②④ 螺栓圈数

- ②⑤ 气体通道
- ⑤③ 监控位置解锁
- ⑤④ 监控位置锁定
- ⑨④ 可选接近开关
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

转接板ISO-A160-R

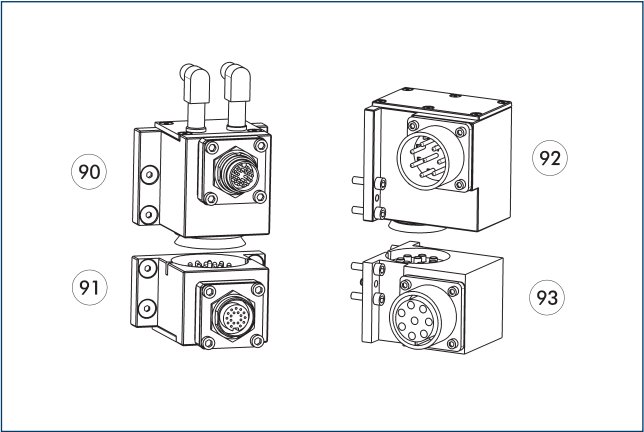


- ① 机械人侧连接
- ② 工具侧连接
- ③③ DIN ISO-9409 螺栓分布圆
- ⑨⑤ 适合定心销
- ⑨⑥ 适合定心

机器人侧转接板

描述	ID	
机器人侧		
A-SWK-160-ISO-A160	0302248	

电路通道模块



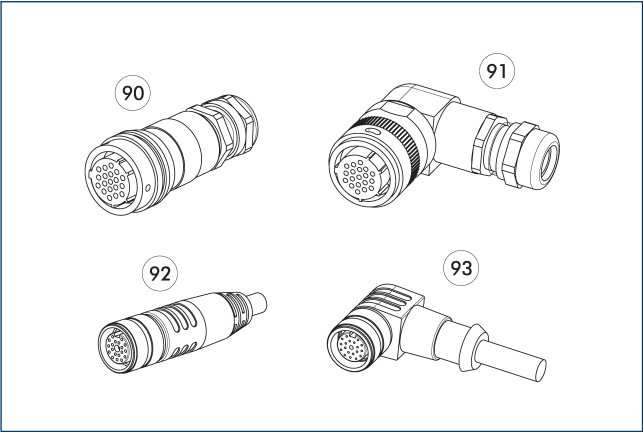
- ⑨⑩ 电气模块, 带公制螺纹, 机器人侧
- ⑨① 电气模块, 带公制螺纹, 刀具侧
- ⑨② 电气模块, 带军标螺纹, 机器人侧
- ⑨③ 电气模块, 带军标螺纹, 刀具侧

电信号传输模块。

描述	ID	针脚数量
机器人侧通信馈通模块		
SWO-RE5-K	9957444	
SWO-TP-K	9871166	
工具侧通信馈通模块		
SWO-RE5-A	9957445	
SWO-TP-A	9871165	
机器人侧电源馈通模块		
SWO-MT8-K	9937157	
工具侧电源馈通模块		
SWO-MT8-A	9937158	
机器人侧信号馈通模块		
SWO-R19-K	9935815	19
SWO-R19W-K	9942041	15
SWO-R26-K	9935819	26
SWO-RF19-K	9948654	19
工具侧信号馈通模块		
SWO-R19-A	9935816	19
SWO-R26-A	9935820	26
SWO-RF19-A	9948657	19

- ④ 如需了解详情及其他模块和匹配的电缆连接器, 请参见样本的“SWO”一章, 或者访问我们的网站。

电缆插头/延长线



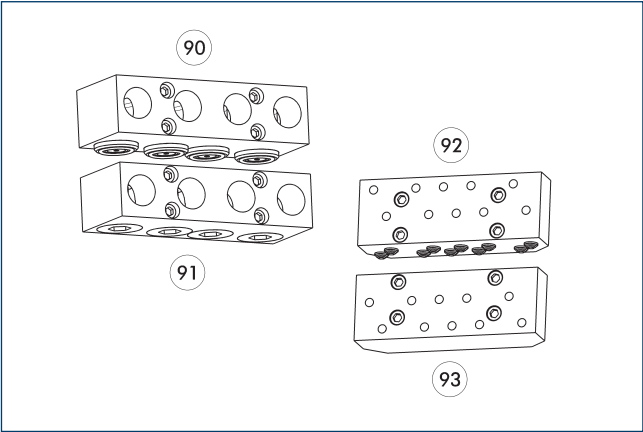
- 90 直连插头/插座
91 连接器/斜型插座
92 连接器/直连插座, 带延长线
93 连接器/斜型插座, 带延长线

可按照客户要求提供其他长度的电缆。

描述	ID	长度
		[m]
角式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-19B-K-90-C	0301294	
KAS-19F-K-90	1316879	
KAS-26B-K-90-C	0301296	
KAS-36B-K-90	0301274	
角式电缆连接器, 工具侧		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
KAS-19F-A-90	1316873	
KAS-26B-A-90-C	0301297	
KAS-36B-A-90	0301275	
角式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-90	0302190	5
KV-5-SWK-19F-90	0302172	5
角式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-90	0302191	3
KV-3-SWA-19F-90	0302175	3
直式电缆连接器, 机器人侧		
KAS-08G-K-0	0301268	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
KAS-19F-K-0	1351134	
KAS-26B-K-0-C	0301290	
KAS-36B-K-0	0301272	
直式电缆连接器, 工具侧		
KAS-08G-A-0	0301269	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
KAS-19F-A-0	1351135	
KAS-26B-A-0-C	0301291	
KAS-36B-A-0	0301273	
直式电缆连接器及电缆, 机器人侧		
KV-5-SWK-19B-0	0302177	5
KV-5-SWK-19F-0	0302170	5
直式电缆连接器及电缆, 工具侧		
KV-3-SWA-19B-0	0302178	3
KV-3-SWA-19F-0	0302174	3

① 请前往 schunk.com 了解详细信息和更多电缆接头

气动/液压连通模块



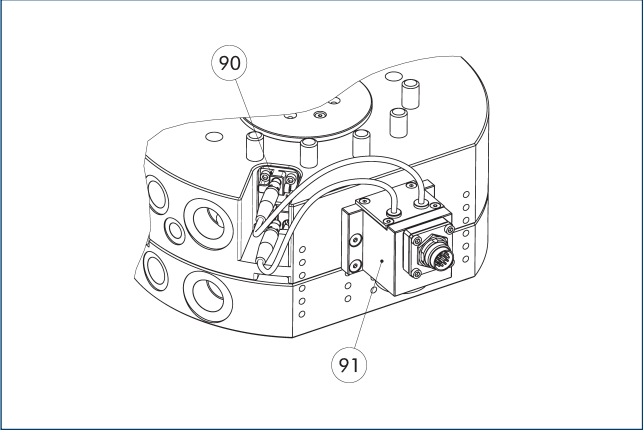
- 90 自封流体模块, 机器人侧
91 自封流体模块, 刀具侧
92 气动模块, 机器人侧
93 气动模块, 刀具侧

油液（空气、真空和油液）输送模块。

描述	ID	流体通路数量
机器人侧液体馈通模块		
SWO-FG4-K	9937333	4
工具侧液体馈通模块		
SWO-FG4-A	9937334	4
机器人侧气动馈通模块		
SWO-P186-K	9939024	6
工具侧气动馈通模块		
SWO-P186-A	9939025	6

① 如需了解其他气动和流体模块, 请参见产品目录的“选配件”一章, 或者访问我们的网站。

锁定监控的组装状况



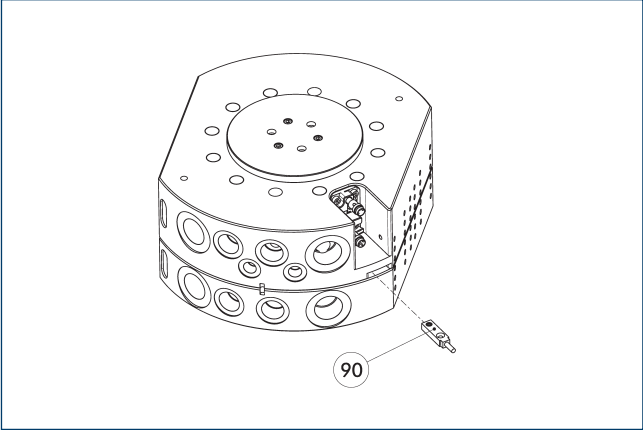
90 AS-SWK 160 91 可选电模块……W 主装置，带配套传感器接头

图纸显示了带配套活塞行程监控和内置接近开关的快换系统；它直接连接至电模块。

描述	ID	
接近式传感器安装套件		
AS-SWK-110/160 连接套件 (含传感器)	9957835	

① SWK 的 -SG/-SM/-SQ/-IN 型号包含活塞行程监控选项。无需额外订购安装套件。安装套件的交付范围包括每个带有支架的预置传感器，这意味着每台 SWK 需要两个安装套件。

安装情况现场监控



90 到位控制传感器

描述	ID	
感应式接近开关		
INK 8-SL	0302456	

① 对于每个 SWK，需要一个接近开关来进行状态监测。



SCHUNK SE & Co. KG

Spanntechnik

Greiftechnik

Automatisierungstechnik

Bahnhofstr. 106 - 134

D-74348 Lauffen/Neckar

Tel. +49-7133-103-0

Fax +49-7133-103-2399

info@de.schunk.com

schunk.com

Folgen Sie uns | *Follow us*

