



Hand in hand for tomorrow



Fiche technique du produit

Unité de rotation universelle SRM 16

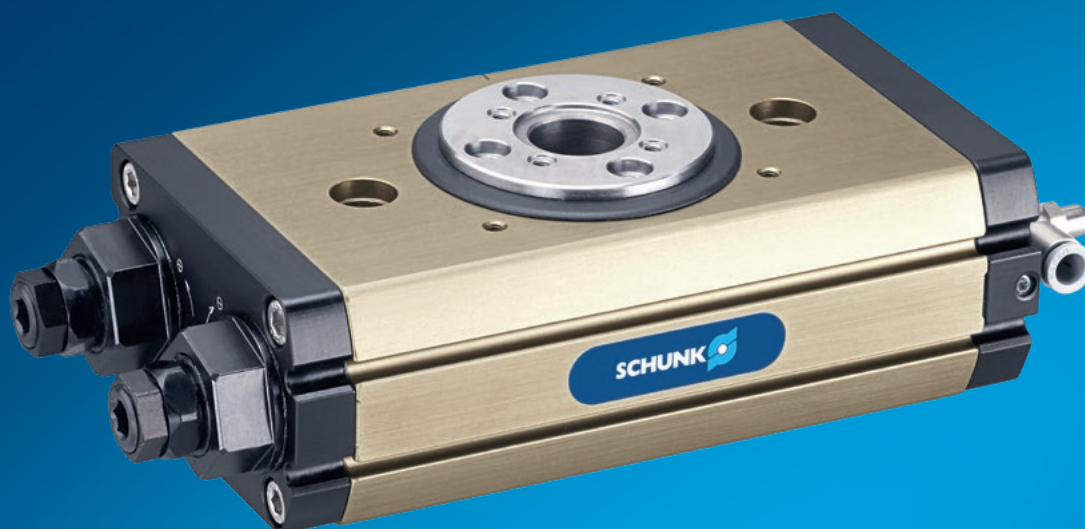
Robuste. Rapide. Performances élevées.

Unité de rotation universelle SRM

Unité pour utilisation universelle pour des rotations pneumatiques

Domaines d'application

Peut être utilisée aussi bien dans des environnements propres que sales, partout où la rotation pneumatique est nécessaire.



Avantages – Vos bénéfices

Différentes tailles échelonnées avec une croissance régulière du couple de nombreuses tailles disponibles en version standard pour une grande diversité d'applications

Grand alésage central pour le passage de câbles et de tuyaux au centre de l'unité

Course de l'amortisseur pré-ajustée pour une mise en service rapide et simple

Angle de rotation au choix de 90° ou 180° flexibilité complète dans la sélection de l'angle de rotation, possibilité d'angles spécifiques sur demande

Possibilité de réglage des position finales petit ou grand pour le réglage flexible de l'angle de pivotement

Joint tournant pneumatique et électrique disponible en option pour le passage fiable d'air, vide, et signaux électriques d'actionneurs et détecteurs

Fixation modulaire de différentes options pour l'adaptation à différents cas d'application

Commutateurs magnétiques électroniques ou détecteurs de proximité inductifs au choix pour une variabilité absolue de l'interrogation concernant la position



Tailles
Quantité: 8



Poids
0.252 .. 11.14 kg



Couple
0.45 .. 23.7 Nm



Répétabilité
0.03 .. 0.07°



Angle de rotation
90 .. 180°

Description du fonctionnement

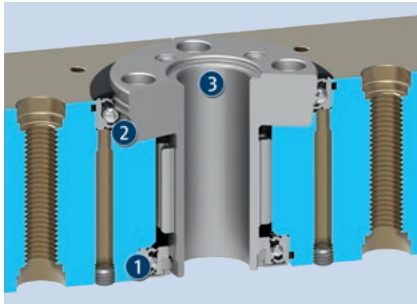
Lorsqu'elle est mise sous pression, les deux pistons pneumatiques se déplacent en ligne droite et font tourner le pignon via la denture.



- ① **Corps**
poids optimisé par l'utilisation d'un alliage d'aluminium à anodisation dure à haute résistance
- ② **Pignon**
Pignon stable pour la transformation du mouvement du piston en un mouvement de rotation
- ③ **Réglage de l'angle de rotation**
pour un ajustement rapide, facile et intuitif de la position finale
- ④ **Amortissement des vibrations**
amortisseurs hydrauliques pour des moments d'inertie élevés
- ⑤ **Entraînement**
Entraînement pneumatique et puissant par double piston
- ⑥ **Point d'appui**
palier pré-chargé, sans jeu

Description détaillée du fonctionnement

Palier du pignon



Le pignon de l'unité de rotation SRM est entraîné par deux pistons et est fixé sur deux points. Le palier supérieur est intégré dans le pignon, de ce fait une hauteur minimum de l'unité complète est atteinte. Le palier inférieur est préchargé sans jeu, de ce fait une très haute précision et rigidité de palier est atteinte. Les deux paliers sont étanches à l'environnement extérieur avec des doubles joints à lèvres fabriqués en FKM solide et durable.

- ① Palier préchargé à double joints à lèvres
- ② Palier intégré à double joints à lèvres
- ③ Grand alésage central pour le passage de câbles et de flexibles

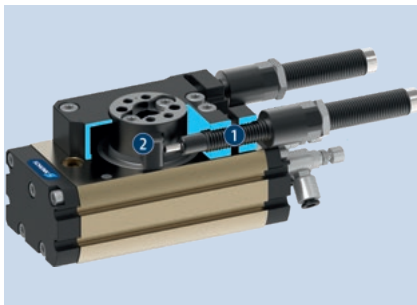
Ajustement de la position finale et de la course d'amortissement



Les deux positions finales et la course d'amortissement peuvent être ajustées manuellement sur l'unité. En raison du préréglage en usine de la course d'amortissement, son réglage n'est pas nécessaire pour de nombreuses applications. Les repères sur le couvercle indiquent le sens de rotation sur l'ajustement de l'angle de rotation.

- ① Ajustement de la course d'amortissement
- ② Ajustement de la position finale

Version avec amortissement externe



Dans le modèle de base de la SRM, le mouvement des pistons est amorti par les amortisseurs situés dans la chambre des pistons. Dans le modèle avec amortissement externe, les amortisseurs de chocs sont fixés sur la face côté pignon de l'unité. Le mouvement y est amorti directement sur l'unité de rotation. En conséquence, un moment d'inertie plus élevé et une répétabilité plus grande peuvent être réalisés. De plus, un couple complet est disponible dans toutes les positions.

- ① Amortisseur hydraulique
- ② Unité de rotation avec butée mécanique

Version avec joint tournant pneumatique



L'unité de rotation SRM peut être équipée en option avec un joint tournant pneumatique permettant un passage fiable d'air comprimé, de gaz, ou de vide. Dans le cas des tailles SRM 10, 12, 14 et 16, le joint tournant utilise l'alésage central, qui n'est donc plus disponible. Dans le cas des tailles SRM 20, 25, 32 et 40, l'alésage central reste complètement intact, même si l'option de joint tournant pneumatique est choisie.

- ① Raccordement pour l'élément en rotation, équipé avec joint tournant pneumatique
- ② Raccordement partie fixe du joint tournant pneumatique

Version avec joint tournant électrique



L'unité de rotation SRM peut être équipée en option d'un joint tournant électrique, ce qui assure une transmission opérationnelle fiable des signaux électriques. Le joint tournant électrique est équipé sur les deux côtés de connecteurs M8 ou M12 standard et avec codage par couleur. Cela simplifie l'identification des signaux et facilite la mise en service.

- ① Connecteur sur le côté entraîne-ment, 4 pôles, codage par couleur
- ② Connecteur sur le côté entraîne-ment, 3 pôles, codage par couleur
- ③ Connecteur sur le côté entraîne-ment, 4 pôles, codage par couleur

Détection par détecteur électromagnétique



Deux rainures en C se trouvent de chaque côté de l'unité de rotation SRM, dans lesquelles les détecteurs électromagnétiques SCHUNK MMS peuvent être insérés. Cela garantit une détection flexible des positions finales, quelle que soit la position d'installation de l'unité SRM.

- ① Détection avec détecteur magné-tique sur la face arrière de l'unité de rotation
- ② Détection avec détecteur magné-tique sur la face avant de l'unité de rotation

Détection par détecteurs de proximité inductifs et came de contrôle réglable



Pour détecter les positions finales de l'unité de rotation avec des détecteurs inductifs, un élément supplémentaire est montée sur la table rotative. Pour une détection flexible de l'angle de rotation, une version avec came de détection réglable est disponible. Ceci permet une détection inductive jusqu'à trois positions.

Détection par détecteurs de proximité inductifs et came de contrôle fixe



Pour une mise en œuvre simple et une maintenance des détecteurs inductifs, une version avec une gamme de détections fixes est également disponible. Celle-ci ne peut pas être ajustée et est, de ce fait, disponible uniquement pour des angles de pivotement de 180° ou 90°. Une détection de jusqu'à trois positions est ainsi possible.

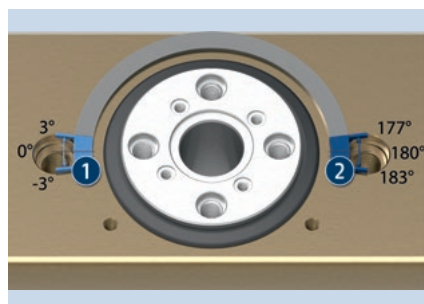
Version avec position intermédiaire pneumatique



L'unité de rotation SRM peut être commandée en option avec position intermédiaire pneumatique. Cela permet une troisième position en plus des deux positions finales.

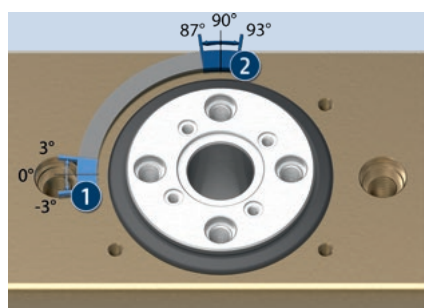
Ajustement de la plage des positions finales et de l'angle de pivotement

Version avec possibilité de réglage fin de la position finale



Ajustement fin pour un réglage précis des deux positions finales ($\pm 3^\circ$) dans le cas d'unités de rotation avec un angle de rotation de 180°

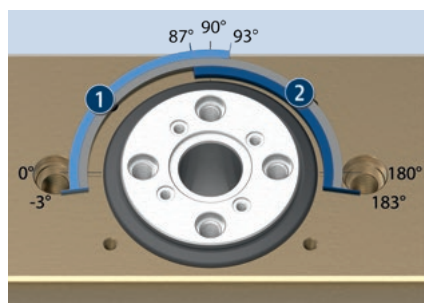
- ❶ Plage d'ajustement angle de départ ❷ Plage d'ajustement angle de fin



Ajustement fin pour un réglage précis des deux positions finales ($\pm 3^\circ$) dans le cas d'unités de rotation avec un angle de rotation de 90°

- ❶ Plage d'ajustement angle de départ ❷ Plage d'ajustement angle de fin

Version avec possibilité de réglage large de la position finale



Ajustement large pour un réglage de l'angle de rotation entre 0° et 186° . Les deux positions finales peuvent chacune être limitées de $90^\circ (\pm 3^\circ)$.

- ❶ Plage d'ajustement angle de départ ❷ Plage d'ajustement angle de fin

Exemple de commande

	SRM	25	-	H	-	180	-	3	-	M	-	4P	-	6E	-	SI
Description	SRM															
Taille	10/12/14/16/20/25/32/40															
Type de technologie d'amortissement	H = hydraulique E = élastomère (pour tailles 10-14) X = amortissement externe (pour tailles 10-14) S = amortissement Speed (pour tailles 12 et 14)															
Angle de rotation	90°/180°															
Réglage des fins de course	3 = ±3° 90 = +5°/-95° (pour tailles 10-14) 90 = +3°/-93° (pour tailles 16-40)															
Position intermédiaire	M = position intermédiaire pneumatique															
Nombre de passages du joint tournant pneumatique	- = aucun 2P = 2 passages pneumatiques (pour taille 10) 4P = 4 passages pneumatiques (pour tailles 12-40)															
Nombre de connecteurs du joint tournant électrique	- = aucun 6E = 6 connecteurs (pour tailles 16-32) 10E = 10 connecteurs (pour taille 40)															
Option pour détecteurs inductifs	- = aucun SI = avec position réglable (pour tailles 16-40) SF = avec position fixe (pour tailles 16-40)															

Informations générales concernant la gamme

Conditions de référence: Les caractéristiques techniques citées se rapportent à une température de 20 °C et à la pression atmosphérique.

Matériau du corps: Aluminium (profilé extrudé)

Actionnement: pneumatique, par air comprimé filtré selon la norme ISO 8573-1:2010 [7:4:4].

Principe de fonctionnement: Principe de double piston crémaillère et pignon

Etendue de la livraison: Unité de rotation dans la variante commandée, lot séparé pochette annexe (douilles de centrage, joints toriques pour un raccordement direct / contenus détaillés dans le manuel d'utilisation) et consignes de sécurité. Les instructions spécifiques aux produits peuvent être téléchargées sur schunk.com/downloads-manuals.

Garantie: 24 mois

Caractéristiques de la durée de vie: sur demande

Répétabilité: se définit comme étant la dispersion de la position fin de course pour 100 cycles successifs.

Position du pignon: est toujours représentée dans la position finale gauche. De cette position, le pignon tourne vers la droite dans le sens horaire. La flèche indique le sens de rotation.

Schéma de raccordement sur le pignon: Lors du réglage d'un angle de rotation inférieure à 90°, la butée gauche doit être entièrement vissée. Cela signifie que la position finale à gauche à un schéma de fixation sur le pignon tourné à 90° dans le sens horaire en comparaison à la vue principale, qui montre un angle de rotation de 180°.

Angle de rotation spécifique: Angles de rotation supplémentaires disponibles sur demande.

Couple aux positions finales: Veuillez noter que les derniers degrés (env. 2°) avant la position finale sont approchés en utilisant uniquement la force d'un piston d'entraînement. Pour cette raison, les modules doublement actionnés ont dans cette plage seulement la moitié du couple nominal disponible.

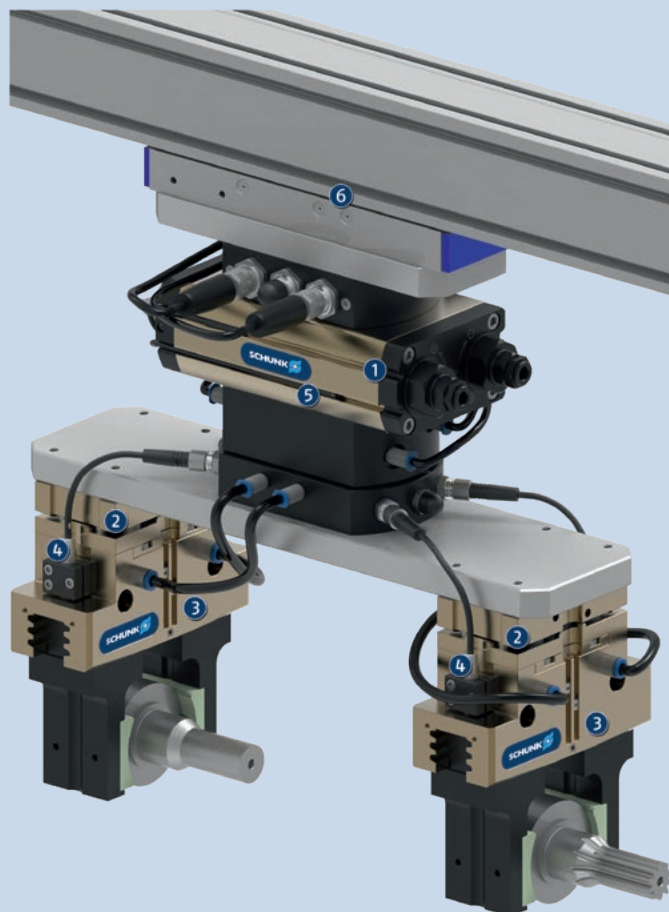
Course en position médiane pneumatique: uniquement réalisée avec le demi couple nominal.

Temps de rotation: est le temps de rotation du pignon/du flasque par rapport à l'angle de rotation nominal. Les temps de commutation des distributeurs, les temps de remplissage des tuyaux, ou les temps de réponse des automates ne sont pas inclus et doivent être pris en compte lors du calcul des temps de cycle.

Exemple d'application

Unité de rotation avec passage électrique et pneumatique et pince double pour le chargement et le déchargement d'une machine-outil

- ❶ Unité de rotation universelle SRM
- ❷ Compliance TCU
- ❸ Pince universelle PGN-plus-P
- ❹ Détecteurs de proximité inductifs IN
- ❺ Commutateur magnétique MMS
- ❻ Axe linéaire universel Beta avec entraînement par courroie crantée



SCHUNK vous en offre plus ...

Les composants suivants augmentent encore la productivité du produit – pour un maximum de fonctionnalité, flexibilité, fiabilité et suivi de fabrication.



Pince universelle



Pince pour petites pièces



Axe linéaire



Portique



Fixé par des vis



DéTECTEURS inductifs



DéTECTEURS magnétiques



Clapets anti-retour

① Des informations supplémentaires sur ces produits sont disponibles sur les pages produits suivantes ou sur notre site internet [schunk.com](https://www.schunk.com).

Options et informations particulières

Variante d'absorbeurs de chocs: La version de base de l'unité de rotation SRM est équipée d'amortisseurs hydrauliques. Des variantes supplémentaires d'amortisseurs de chocs sont disponibles : amortissement par élastomère (E), amortissement externe (X) et amortissement Speed (S).

Réglage des fins de course: L'unité SRM est disponible dans les deux angles de rotation 90° et 180° et les positions finales peuvent être ajustées avec précision. Dans ce cas, un ajustage fin des positions finales de $\pm 3^\circ$ est possible. Pour tous les autres angles de rotation, un ajustage large des positions finales est disponible en option. Il est ainsi possible de réaliser tous les angles de rotation compris entre -3° et $+183^\circ$.

Variante avec passage des fluides MDF: Le joint tournant optionnel garantit un passage fiable de l'air comprimé, des gaz ou du vide avec quatre canaux.

Versión avec joint tournant électrique EDF: Le joint tournant électrique optionnel garantit un passage fiable des signaux électriques.

Variante avec surveillance inductive: Une fixation supplémentaire est nécessaire pour surveiller le SRM avec détecteurs de proximité inductifs. Il est possible de choisir ici entre une position de commutation fixe (SF) et ajustable (SI).

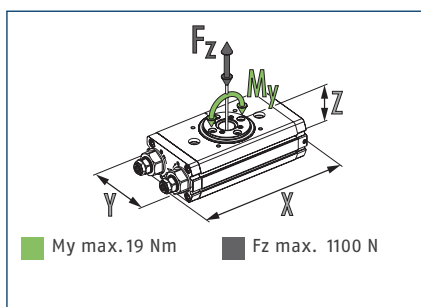
Veuillez prendre en considération le fait que des scénarios d'arrêt d'urgence adaptés sont nécessaires pour les actionneurs pneumatiques (p. ex. arrêt défini) ainsi que des scénarios de redémarrage (p. ex. vannes d'établissement de la pression, séquences de commutation des vannes).

Versión avec position intermédiaire pneumatique: L'unité de rotation SRM peut être commandée en option avec position intermédiaire pneumatique. Cela permet une troisième position en plus des deux positions finales.

Graisse alimentaire: Le produit contient en standard des graisses conformes aux normes alimentaires. Les exigences de la norme EN 1672-2:2020 ne sont pas entièrement satisfaites. Les certificats NSF correspondants sont disponibles sur le site <https://info.nsf.org/USDA/Listings.asp> en utilisant les informations sur les graisses figurant dans la notice d'utilisation. Les composants tels que les roulements, les guidages linéaires ou les amortisseurs ne sont pas pourvus de graisses conformes aux normes alimentaires.



Dimensions et charges max.



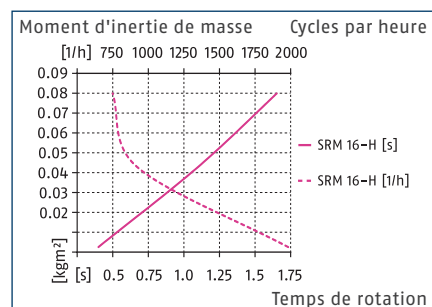
① Les moments et les forces indiqués correspondent à des valeurs statiques, valables pour l'unité de base, et pouvant se produire simultanément. Le réglage de la vitesse par les limiteurs de débit doit être effectué pour s'assurer que le mouvement de rotation est réalisé sans impact ni rebond. Dans le cas contraire, la durée de vie peut être réduite.

Caractéristiques techniques SRM

Description		SRM 16-H-90-3	SRM 16-H-180-3	SRM 16-H-180-90
ID		1347181	1331286	1347230
Amortissement de la position finale		Amortisseur hydraulique	Amortisseur hydraulique	Amortisseur hydraulique
Angle de rotation	[°]	90.0	180.0	180.0
Réglage des fins de course	[°]	+3/-3	+3/-3	+3/-93
Couple	[Nm]	1.47	1.47	1.47
Nombre de positions intermédiaires		aucune	aucune	aucune
Indice de protection IP		65	65	65
Poids	[kg]	0.62	0.62	0.72
Consommation de fluide (2x angle nominal)	[cm³]	12.0	22.0	22.0
Pression d'utilisation min./nom./max.	[bar]	4/6/6.5	4/6/6.5	4/6/6.5
Diamètre de flexible à utiliser		6 x 3.9 x 1.05	6 x 3.9 x 1.05	6 x 3.9 x 1.05
Température ambiante min./max.	[°C]	5/60	5/60	5/60
Catégorie salle blanche ISO 14644-1:2015		5	5	5
Répétabilité	[°]	0.06	0.06	0.06
Diamètre du passage au centre	[mm]	10.5	10.5	10.5
moment d'inertie de masse maximum admissible	[kgm²]	0.08	0.08	0.08
Dimensions X x Y x Z	[mm]	125.5 x 56.5 x 36.5	125.5 x 56.5 x 36.5	152.5 x 56.5 x 36.5
Options				
avec joint tournant pneumatique (MDF)		SRM 16-H-90-3-4P	SRM 16-H-180-3-4P	SRM 16-H-180-90-4P
ID		1468367	1468365	1468369
avec joint tournant électrique (EDF)		SRM 16-H-90-3-6E	SRM 16-H-180-3-6E	SRM 16-H-180-90-6E
ID		1347189	1331289	1347249
pour détecteurs inductifs, réglables (SI)		SRM 16-H-90-3-SI	SRM 16-H-180-3-SI	SRM 16-H-180-90-SI
ID		1347203	1347140	1347257
pour détecteurs inductifs, fixes (SF)		SRM 16-H-90-3-SF	SRM 16-H-180-3-SF	SRM 16-H-180-90-SF
ID		1357447	1357409	1357425
avec MDF et SI		SRM 16-H-90-3-4P-SI	SRM 16-H-180-3-4P-SI	SRM 16-H-180-90-4P-SI
ID		1468368	1468366	1468370
avec MDF et SF		SRM 16-H-90-3-4P-SF	SRM 16-H-180-3-4P-SF	SRM 16-H-180-90-4P-SF
ID		1468373	1468371	1468372
avec EDF et SI		SRM 16-H-90-3-6E-SI	SRM 16-H-180-3-6E-SI	SRM 16-H-180-90-6E-SI
ID		1347224	1347167	1347266
avec EDF et SF		SRM 16-H-90-3-6E-SF	SRM 16-H-180-3-6E-SF	SRM 16-H-180-90-6E-SF
ID		1357459	1357422	1357431

① Les données techniques complètes ou supplémentaires de toutes les combinaisons possibles peuvent être consultées dans le catalogue ci-dessous ou sur le site schunk.com.

Moment d'inertie admissible max. J*



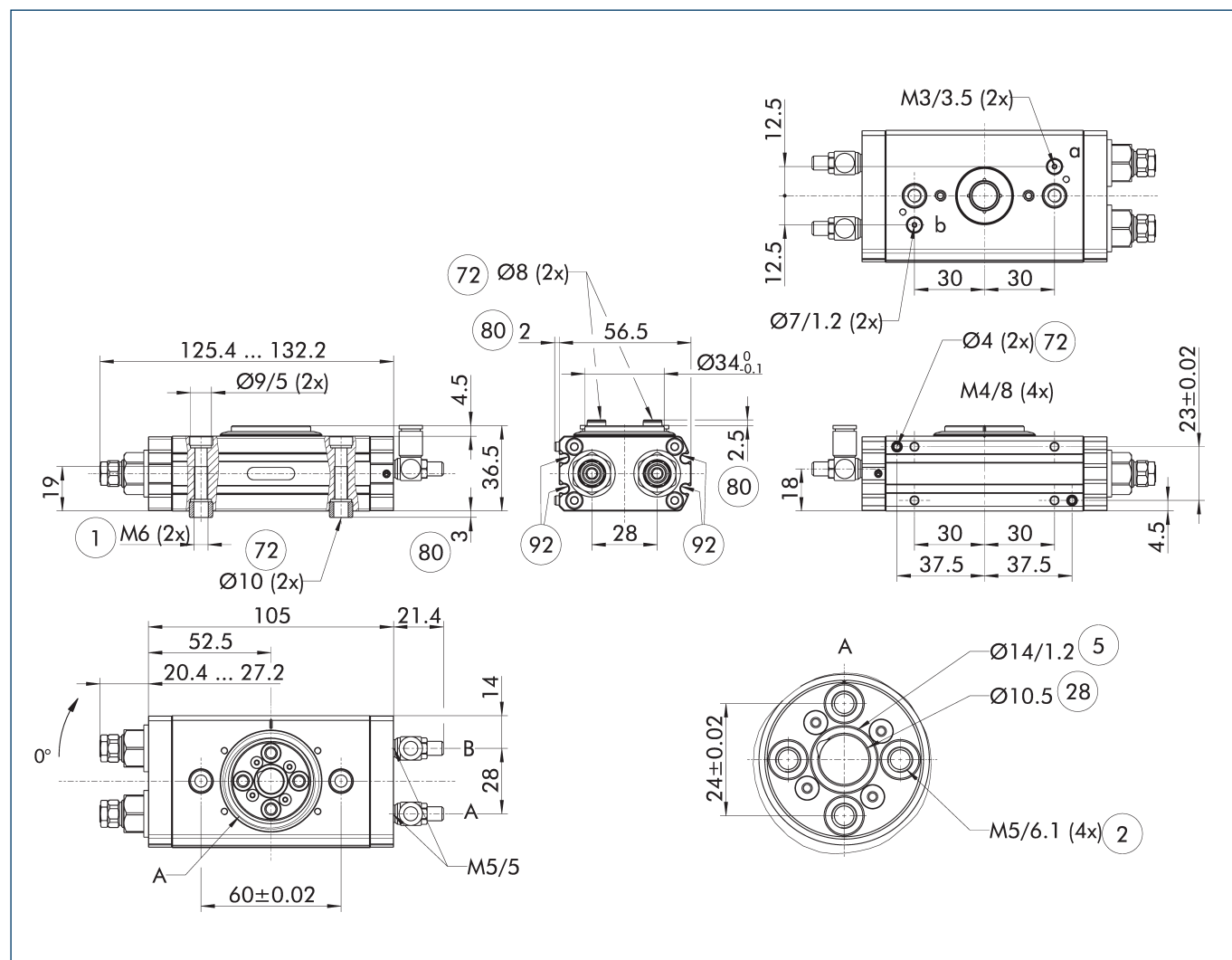
* Les diagrammes sont valables pour des unités de base et pour des applications avec un axe de rotation vertical ainsi que pour des charges parfaitement centrées avec un axe de rotation horizontal et une pression d'utilisation de 6 bars. Les temps de rotation doivent être respectés en ajustant les limiteurs de débit, sinon la durée de vie de l'unité peut être réduite. Nous contacter pour le dimensionnement de tout autre type d'application. De plus, l'assistant de dimensionnement SCHUNK est disponible en ligne.

Caractéristiques techniques SRM avec position intermédiaire

Description		SRM 16-H-180-3-M	SRM 16-H-180-90-M
ID		1455606	1455607
Amortissement de la position finale		Amortisseur hydraulique	Amortisseur hydraulique
Angle de rotation	[°]	180.0	180.0
Réglage des fins de course	[°]	+3/-3	+3/-93
Couple	[Nm]	1.47	1.47
Couple en position centrale	[Nm]	1.0	1.0
Nombre de positions intermédiaires		1x M (Position intermédiaire pneumatique)	1x M (Position intermédiaire pneumatique)
Réglage position intermédiaire	[°]	+3/-3	+3/-3
Indice de protection IP		65	65
Poids	[kg]	0.85	0.95
Consommation de fluide (2x angle nominal)	[cm³]	30.0	30.0
Pression d'utilisation min./nom./max.	[bar]	4/6/6.5	4/6/6.5
Diamètre de flexible à utiliser		6 x 3.9 x 1.05	6 x 3.9 x 1.05
Température ambiante min./max.	[°C]	5/60	5/60
Catégorie salle blanche ISO 14644-1:2015		5	5
Répétabilité	[°]	0.06	0.06
Diamètre du passage au centre	[mm]	10.5	10.5
moment d'inertie de masse maximum admissible	[kgm²]	0.03	0.03
Dimensions X x Y x Z	[mm]	190 x 56.5 x 36.5	217 x 56.5 x 36.5
Options			
avec joint tournant pneumatique (MDF)		SRM 16-H-180-3-M-4P	SRM 16-H-180-90-M-4P
ID		1468374	1468375
avec joint tournant électrique (EDF)		SRM 16-H-180-3-M-6E	SRM 16-H-180-90-M-6E
ID		1455680	1455681
pour détecteurs inductifs, réglables (SI)		SRM 16-H-180-3-M-SI	SRM 16-H-180-90-M-SI
ID		1455684	1455685
pour détecteurs inductifs, fixes (SF)		SRM 16-H-180-3-M-SF	SRM 16-H-180-90-M-SF
ID		1455692	1455693
avec MDF et SI		SRM 16-H-180-3-M-4P-SI	SRM 16-H-180-90-M-4P-SI
ID		1468376	1468377
avec MDF et SF		SRM 16-H-180-3-M-4P-SF	SRM 16-H-180-90-M-4P-SF
ID		1468378	1468379
avec EDF et SI		SRM 16-H-180-3-M-6E-SI	SRM 16-H-180-90-M-6E-SI
ID		1455688	1455689
avec EDF et SF		SRM 16-H-180-3-M-6E-SF	SRM 16-H-180-90-M-6E-SF
ID		1455696	1455697

① Les données techniques complètes ou supplémentaires de toutes les combinaisons possibles peuvent être consultées dans le catalogue ci-dessous ou sur le site schunk.com.

Vue principale de la version de base avec amortisseur hydraulique



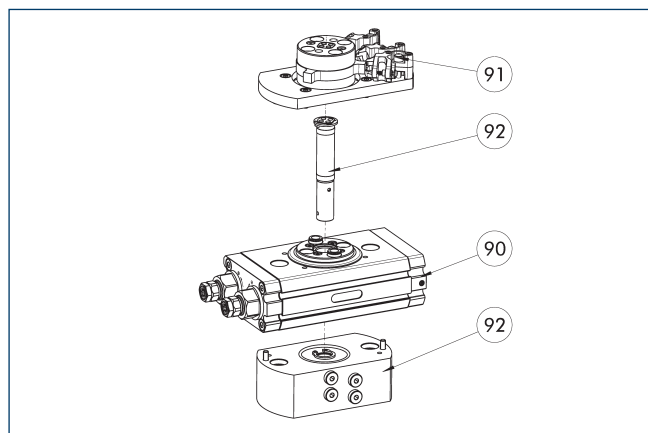
Le plan montre l'unité dans sa version de base sans tenir compte des dimensions des options décrites ci-après.

- ❶ La soupape de maintien de pression SDV-P peut être utilisée pour maintenir la position en cas de perte de pression (voir section catalogue « Accessoires »).

- A, a Raccordement principal / direct
de l'unité de rotation pour
rotation vers la droite
- B, b Raccordement principal / direct
de l'unité de rotation pour
rotation vers la gauche
- ① Fixation de l'unité de rotation
- ② Fixation de la charge

- ⑤ Joint torique
- ②⑧ Perçage
- ⑦② Ajustement pour douilles de centrage
- ⑧① Dépassement des douilles de centrage
- ⑨② Détecteur MMS 22...

Exemple avec MDF

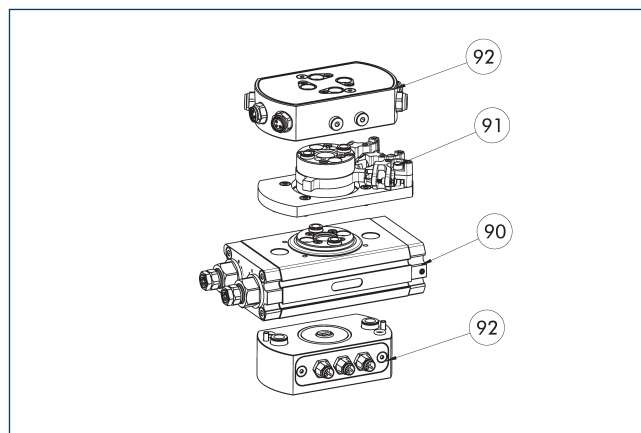


- 90 Base SRM
- 91 Option SI

- 92 Option MDF

Le plan montre un exemple de SRM avec le plus de modules optionnels possibles. La SRM peut être commandée en version de base sans modules optionnels, avec un des modules optionnels ou plusieurs modules optionnels combinés. L'unité est livrée entièrement assemblée. Les options ne peuvent pas être commandées séparément. Vous trouverez une liste des combinaisons disponibles avec leur référence dans le tableau des données techniques.

Exemple avec EDF

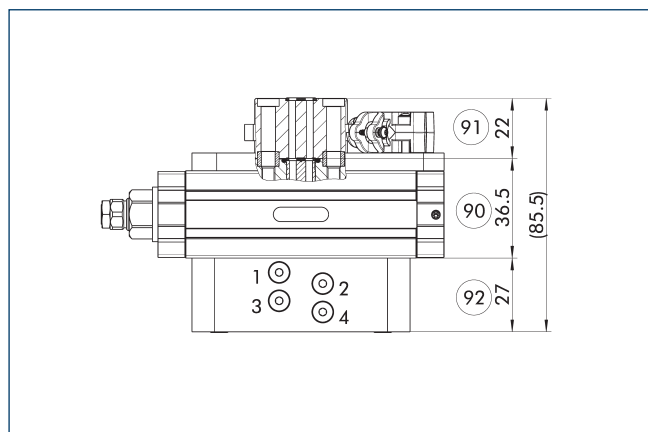


- 90 Base SRM
- 91 Option SI

- 92 Option EDF

Le plan montre un exemple de SRM avec le plus de modules optionnels possibles. La SRM peut être commandée en version de base sans modules optionnels, avec un des modules optionnels ou plusieurs modules optionnels combinés. L'unité est livrée entièrement assemblée. Les options ne peuvent pas être commandées séparément. Vous trouverez une liste des combinaisons disponibles avec leur référence dans le tableau des données techniques.

Hauteur totale avec MDF



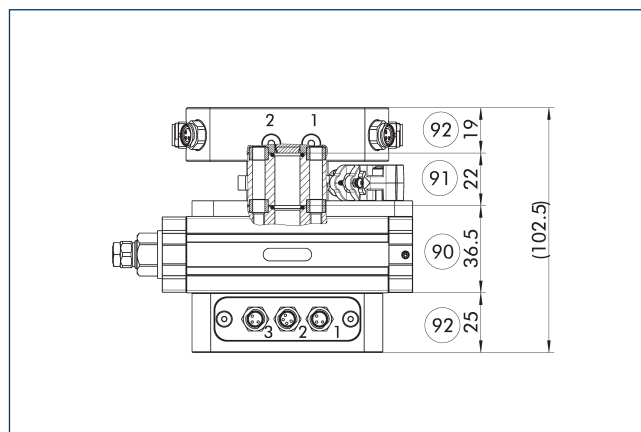
- 90 Hauteur totale SRM version de base

- 91 Dimensions supplémentaire de l'option SI/SF

- 92 Dimensions option MDF

Le plan indique la dimension supplémentaire maximale. En fonction des modules optionnels sélectionnés, la hauteur totale est réduite.

Hauteur totale avec EDF



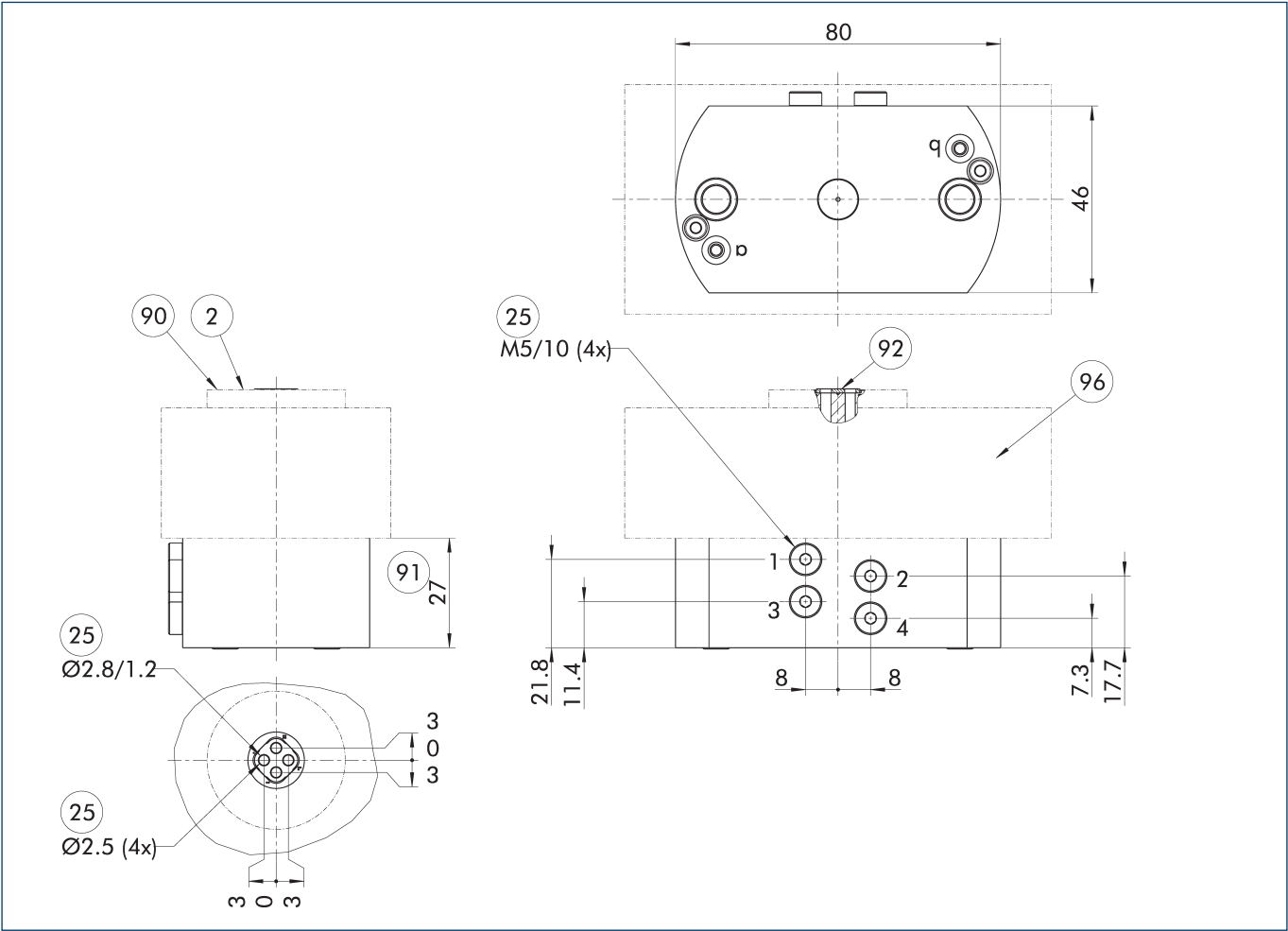
- 90 Hauteur totale SRM version de base

- 91 Dimensions supplémentaire de l'option SI/SF

- 92 Dimension supplémentaire du module option EDF

Le plan indique la dimension supplémentaire maximale. En fonction des modules optionnels sélectionnés, la hauteur totale est réduite.

Vue principale de l'option joint tournant pneumatique MDF



Le plan montre l'option joint tournant pneumatique, sans le module de base ni autres options de l'unité de rotation.

- ②

Fixation de la charge
- ②⑤

Passages pneumatiques
- ⑨⑥

Le schéma de fixation se trouve sur le plan de l'unité de base.
- ⑨①

Dimensions option MDF
- ⑨②

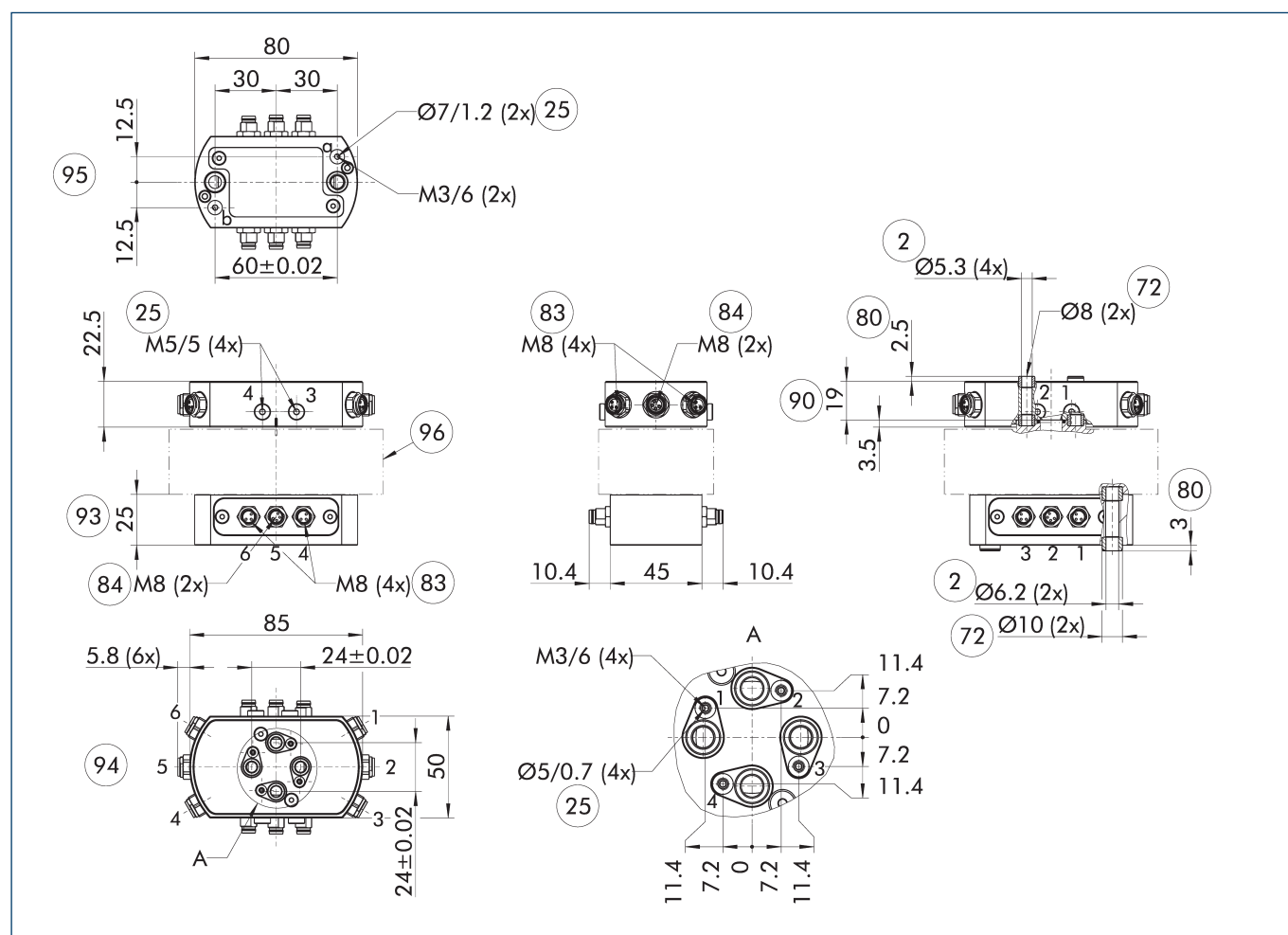
Joint
- ⑨⑥

Base SRM

Réduction du couple de rotation avec 6 bars 6 dans le joint tournant pneumatique	Poids du module sans l'unité de base	Nombre de passages de fluide	Pression min. dans le joint tournant	Pression nominale joint tournant	Pression max. passage pneumatique	Débit max. du passage pneumatique (à 6 bars)
[Nm]	[kg]		[bar]	[bar]	[bar]	[l/min]
Option joint tournant pneumatique MDF						
- 0.47	0.28	4	-0.8	6	8	120

① Cette option ne peut pas être commandée séparément. Elle fait partie d'une configuration de l'unité de rotation. Pour obtenir les données techniques complètes de toutes les options de combinaison possibles, veuillez configurer l'unité de rotation sur schunk.com. Les options MDF et EDF ne peuvent pas être combinées pour la taille 16. Veuillez noter que les données mentionnées ci-dessus concernent uniquement l'option et non l'unité complète.

Vue principale de l'option joint tournant électrique EDF



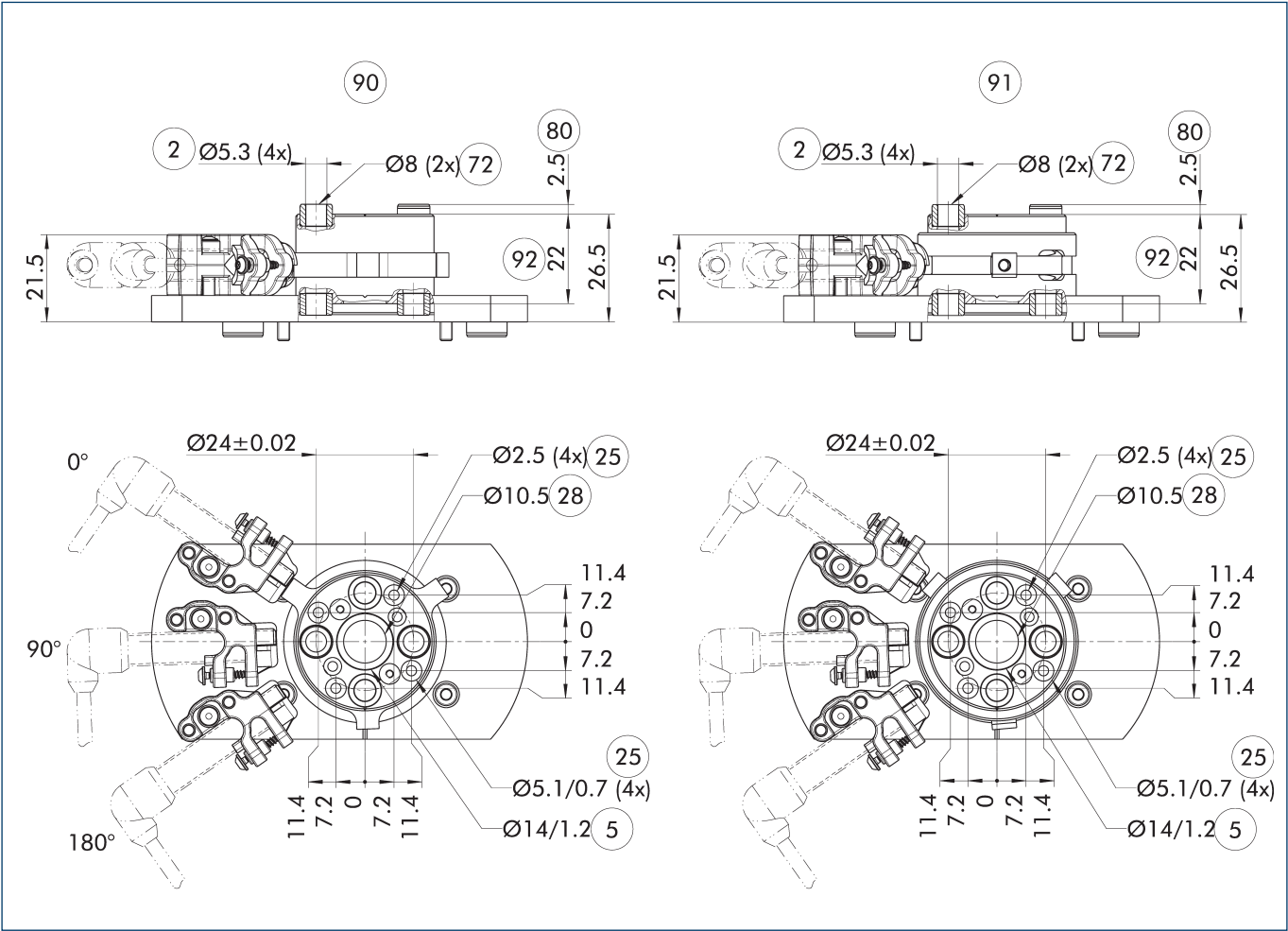
Le plan montre l'option joint tournant électrique, sans le module de base ni autres options de l'unité de rotation.

- A, a Raccordement principal / direct de l'unité de rotation pour rotation vers la droite
- B, b Raccordement principal / direct de l'unité de rotation pour rotation vers la gauche
- ② Fixation de la charge
- ②⑤ Passages pneumatiques
- ⑦② Ajustement pour douilles de centrage
- ⑧② Dépassement des douilles de centrage
- ⑧③ Entrée pour passage de capteur 3 pôles
- ⑧④ Entrée pour passage de capteur 4 pôles
- ⑨② Dimensions option EDF côté sortie
- ⑨③ Dimensions option EDF côté sortie
- ⑨④ EDF côté entrée masqué sur la vue
- ⑨⑤ EDF côté sortie masqué sur la vue
- ⑨⑥ SRM de base et autres options

Poids du module sans l'unité de base	Taille des connecteurs (sortie)	Taille des connecteurs (entrée)	Nombre de signaux	Tension max.	Courant max. par contact	Température ambiante maxi.
[kg]				[V]	[A]	[°C]
Option joint tournant électrique EDF						
0.34	4xM8/3-polig 2xM8/4-polig	4xM8/3-polig 2xM8/4-polig	20	48	1	60

① Cette option ne peut pas être commandée séparément. Elle fait partie d'une configuration de l'unité de rotation. Pour obtenir les données techniques complètes de toutes les options de combinaison possibles, veuillez configurer l'unité de rotation sur schunk.com. Les options MDF et EDF ne peuvent pas être combinées pour la taille 16. Veuillez noter que les données mentionnées ci-dessus concernent uniquement l'option et non l'unité complète.

Vue principale de l'option pour détecteurs inductifs pour la combinaison sans MDF



Le plan montre l'option détecteurs inductifs, sans le module de base ni autres options de l'unité de rotation.Cette option permet de détecter jusqu'à trois positions avec des détecteurs inductifs. L'option SI permet des positions de détection réglables, SF permet des positions fixes.

- 2

Fixation de la charge
- 5

Joint torique
- 25

Passages pneumatiques
- 28

Perçage
- 72

Ajustement pour douilles de centrage

80

Dépassement des douilles de centrage

90

Détection inductive avec position fixe (SF)

91

Détection inductive avec position réglable (SI)

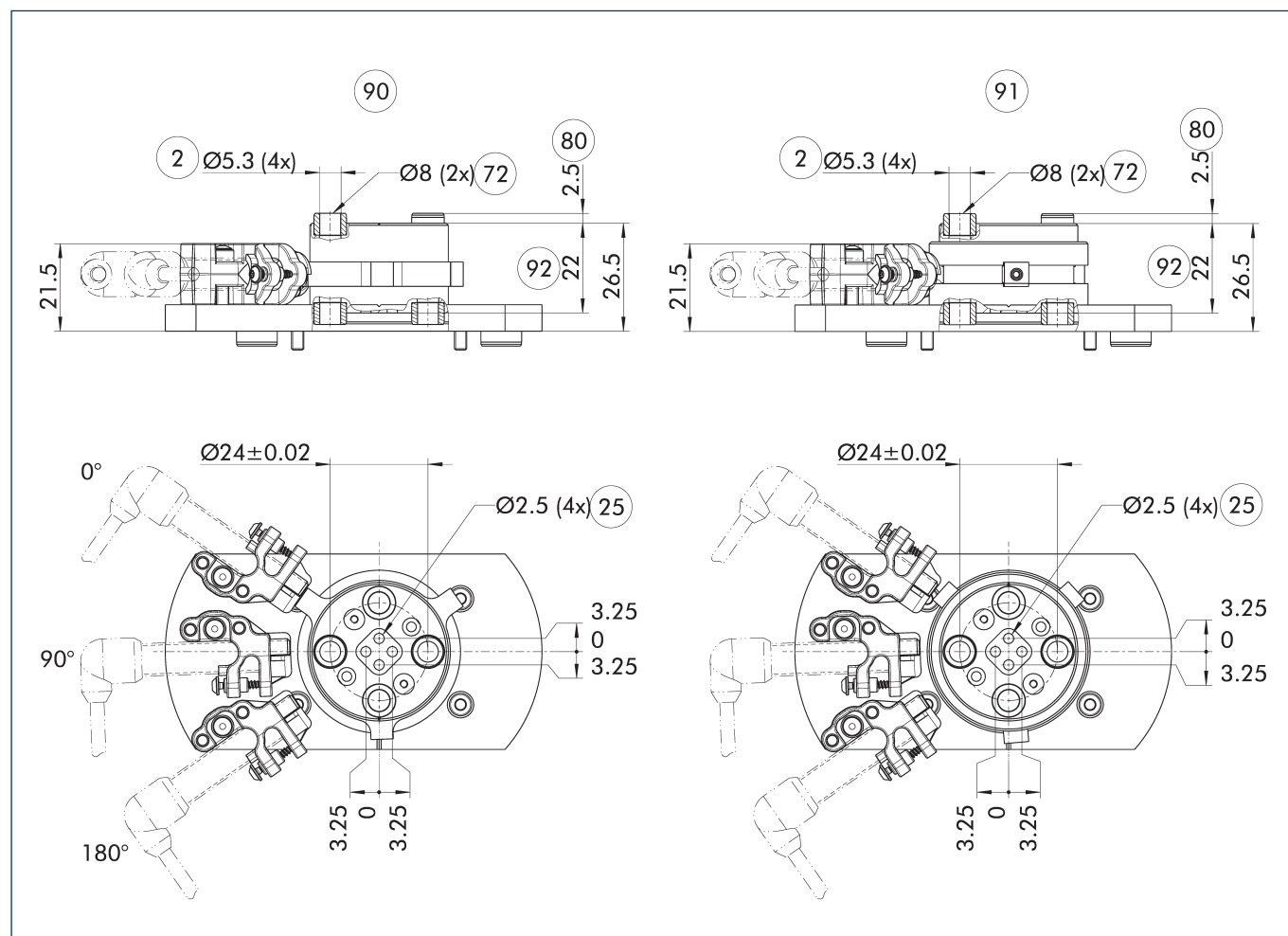
92

Dimensions supplémentaire de l'option SI/SF

Description	La détection de position est réglable.	Poids du module sans l'unité de base
		[kg]
Option pour détecteurs inductifs		
SF 16		0.19
SI 16	Oui	0.12

① Cette option peut être commandée en kit séparé ou directement dans version configurée de l'unité de rotation. Pour obtenir les données techniques complètes de toutes les options de combinaison possibles, veuillez configurer l'unité de rotation sur schunk.com. Veuillez noter que les données mentionnées ci-dessus concernent uniquement l'option et non l'unité complète.

Vue principale de l'option pour détecteurs d'inductifs pour la combinaison avec MDF



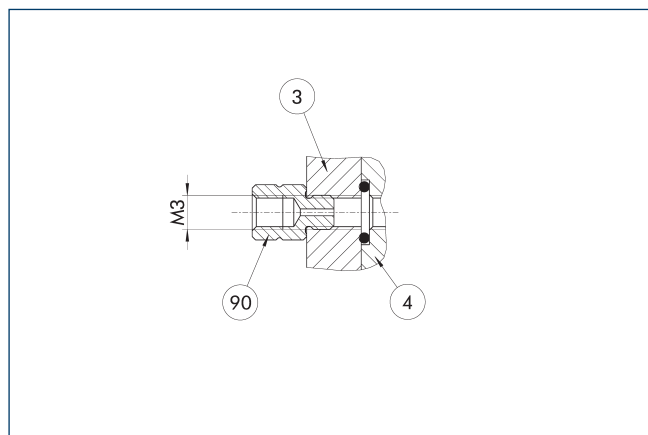
Le plan montre l'option détecteurs inductifs, sans le module de base ni autres options de l'unité de rotation. Cette option permet de détecter jusqu'à trois positions avec des détecteurs inductifs. L'option SI permet des positions de détection réglables, SF permet des positions fixes.

- ② Fixation de la charge
- ②⑤ Passages pneumatiques
- ⑦② Ajustement pour douilles de centrage
- ⑧② Dépassement des douilles de centrage
- ⑨② Détection inductive avec position fixe (SF)
- ⑨① Détection inductive avec position réglable (SI)
- ⑨② Dimensions supplémentaire de l'option SI/SF

Description	La détection de position est réglable.	Poids du module sans l'unité de base
		[kg]
Option pour détecteurs inductifs		
SF 16 MDF		0.21
SI 16 MDF	Oui	0.13

① Cette option peut être commandée en kit séparé ou directement dans version configurée de l'unité de rotation. Pour obtenir les données techniques complètes de toutes les options de combinaison possibles, veuillez configurer l'unité de rotation sur schunk.com. Veuillez noter que les données mentionnées ci-dessus concernent uniquement l'option et non l'unité complète.

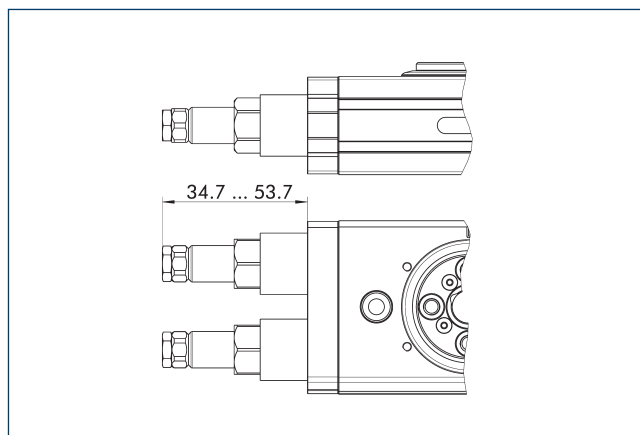
Raccordement direct sans tuyau M3



- ③ Plaque-support ⑨0 Limiteur de débit fixe
- ④ Unité de rotation

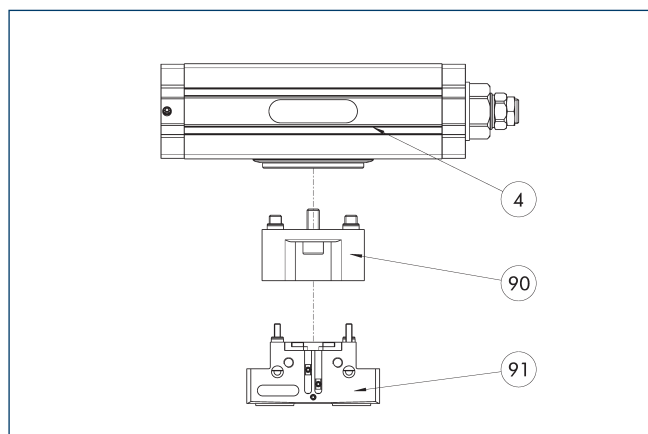
Le raccordement direct permet une alimentation pneumatique de l'unité sans flexible gênants et sujets à défaillance. L'alimentation pneumatique passe directement par des passages dans la plaque support. Le joint torique nécessaire ainsi que le limiteur de débit fixe sont fournis dans le kit d'accessoires du produit.

Réglage large (90°) des positions finales



Le plan indique le changement de dimension avec l'option « large plage de réglage des positions finales (90°) » par rapport à la version de base. Cette option permet le réglage jusqu'à 93° des positions finales. Pour plus d'informations, se reporter aux pages d'introduction du catalogue.

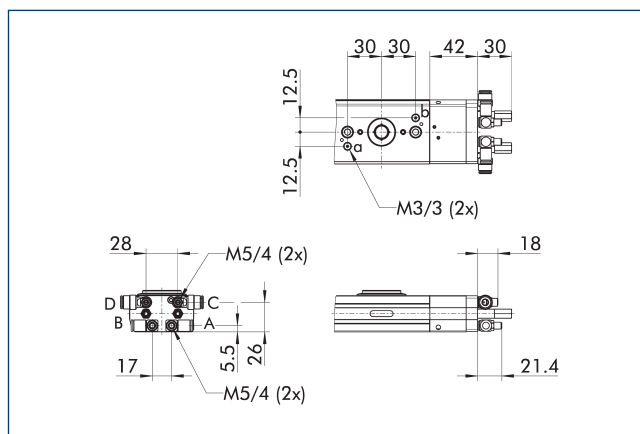
Plaque interface pour pince SCHUNK



- ④ Unité de rotation ⑨1 Pinces de préhension
- ⑨0 Plaque interface

Des plaques interfaces sont disponibles pour le montage de nombreux types de pinces SCHUNK. Toutes les combinaisons d'unités de rotation et de préhension et les plaques interfaces associées peuvent être configurées dans la SCHUNK PARTCommunity et téléchargées sous forme de modèle 3D.

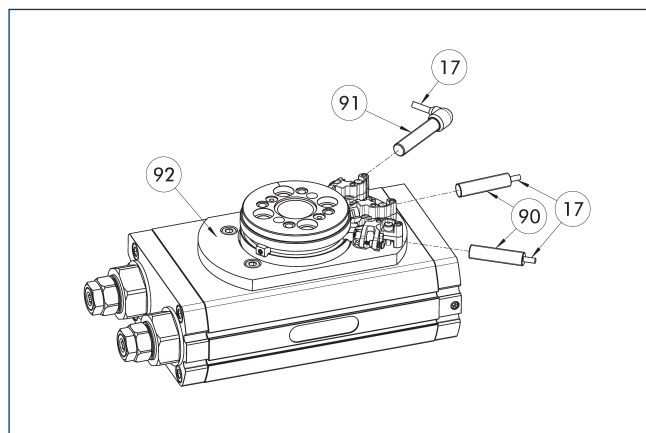
Position intermédiaire pneumatique (M)



- A, a Raccordement principal / direct de l'unité de rotation pour rotation vers la droite
- B, b Raccordement principal / direct de l'unité de rotation pour rotation vers la gauche
- C Position centrale de la connexion principale
- D Position centrale de la connexion principale

Le plan indique le changement de dimension de l'option « position intermédiaire pneumatique (M) » par rapport à la version de base. Des charges importantes peuvent provoquer des oscillations avant d'atteindre la position intermédiaire.

Détecteurs de proximité inductifs IN 80



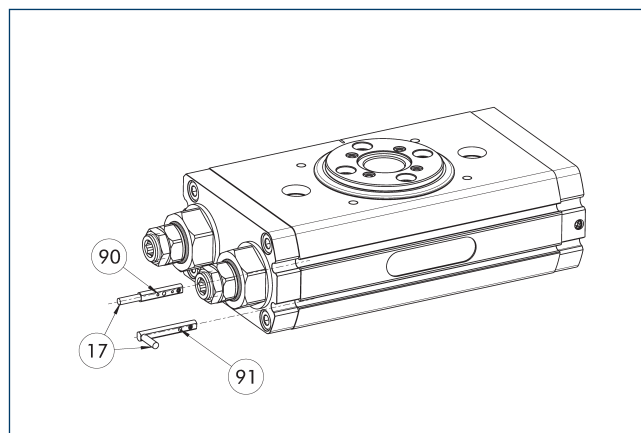
- 17 Sortie de câble
 90 Détecteur IN ...
 91 Détecteur IN ...-SA
 92 Options SI/SF

Une détection des positions finales et intermédiaire peut être assemblée avec un kit de fixation. Note pour commande : Lorsque vous combinez une SRM 16 avec une option MDF, vous avez besoin du kit de fixation avec l'abréviation (4P).

Description	ID	Souvent combiné
Kit de montage pour détecteur inductif		
AS-NHS-SF-SRM 16	1483228	
AS-NHS-SF-SRM 16 (4P)	1496612	
AS-NHS-SI-SRM 16	1483226	
AS-NHS-SI-SRM 16 (4P)	1496586	
Détecteurs inductifs		
IN 80-O-M12	0301588	
IN 80-O-M8	0301488	
IN 80-S-M12	0301578	
IN 80-S-M8	0301478	●
INK 80-O	0301551	
INK 80-S	0301550	
Détecteur inductif avec sortie e câble latérale		
IN 80-S-M12-SA	0301587	
IN 80-S-M8-SA	0301483	●
INK 80-S-SA	0301566	

- ① Deux ou trois détecteurs (contact à fermeture/S) sont nécessaires pour chaque unité, ainsi que des rallonges de câble en option. Les rayons de courbure minimaux admissibles des câbles de détecteur doivent être respectés. Ils sont généralement de 35 mm.

Commutateur électromagnétique MMS



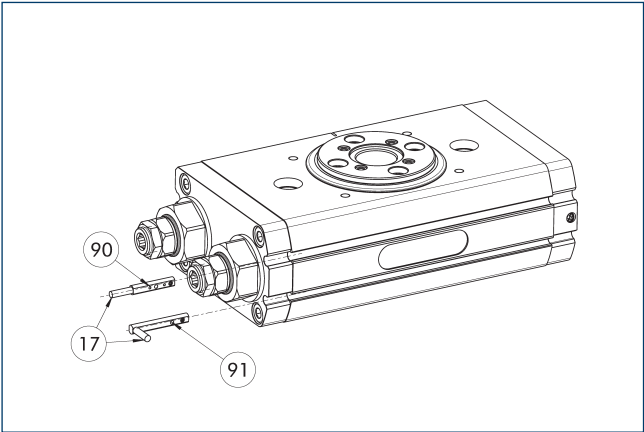
- 17 Sortie de câble
 90 Détecteur MMS 22...
 91 Détecteur MMS 22...-SA

Détecteur de position à monter dans la rainure en C

Description	ID	Souvent combiné
Commutateur électromagnétique		
MMS 22-S-M8-PNP	0301032	●
MMSK 22-S-PNP	0301034	
Détecteurs magnétiques avec sortie de câble latérale		
MMS 22-S-M8-PNP-SA	0301042	●
MMSK 22-S-PNP-SA	0301044	
Câbles		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	●
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
Clip pour connecteur/prise		
CLI-M8	0301463	
Rallonge de câble		
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	●
Répartiteur pour détecteurs		
V2-M8	0301775	●
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	

- ① Deux détecteurs sont nécessaires par unité pour la détection de deux positions. Des rallonges et répartiteurs sont disponibles en option. D'autres versions du détecteur, et de plus amples informations et caractéristiques techniques sont disponibles dans le catalogue au chapitre systèmes de détection.

Détecteur magnétique programmable MMS 22-PI1



- 17 Sortie de câble
- 91 Détecteur MMS 22...-PI1-...-SA
- 90 Détecteur MMS 22 PI1-...

Détection de position avec une position programmable par détecteur et électronique intégrée dans le détecteur. Peut être programmée au moyen d'un outil d'apprentissage magnétique MT (inclus dans l'étendue de livraison, ID 0301030) ou d'un outil d'apprentissage par prise ST (en option). Détecteur de position à monter dans la rainure en C Si l'outil d'apprentissage par prise ST figure dans le tableau, l'apprentissage est possible uniquement avec l'outil d'apprentissage ST.

Description	ID	Souvent combiné
Commutateur magnétique programmable		
MMS 22-PI1-S-M8-PNP	0301160	●
MMSK 22-PI1-S-PNP	0301162	
Détecteur magnétique programmable avec sortie de câble latérale		
MMS 22-PI1-S-M8-PNP-SA	0301166	●
MMSK 22-PI1-S-PNP-SA	0301168	
Détecteur magnétique programmable avec corps en acier inoxydable		
MMS 22-PI1-S-M8-PNP-HD	0301110	●
MMSK 22-PI1-S-PNP-HD	0301112	

- ① Deux détecteurs sont nécessaires par unité pour la détection de deux positions. Des rallonges et répartiteurs sont disponibles en option. D'autres versions du détecteur, et de plus amples informations et caractéristiques techniques sont disponibles dans le catalogue au chapitre systèmes de détection.



SCHUNK SE & Co. KG

Spanntechnik

Greiftechnik

Automatisierungstechnik

Bahnhofstr. 106 - 134

D-74348 Lauffen/Neckar

Tel. +49-7133-103-0

Fax +49-7133-103-2399

info@de.schunk.com

schunk.com

Folgen Sie uns | *Follow us*

