



Superior Clamping and Gripping



製品情報

小物部品用協働型グリッパ Co-act EGP-C

Co-act EGP-C

小物部品用協働型グリッパー

協働作業。 パワフル。 認証済み

Co-act EGP-C グリッパー

24 V 動作およびデジタル I/O を使用した、協働作業のための認証済み電動式 2 爪平行開閉グリッパー

適用分野

電子機器製品の組み付けおよび工作機械へのローディングの分野での協働作業による適切な把持力での小～中サイズのワークピースの把持および移動が可能。

利点とメリット

認定把持ユニット アプリケーションの安全性評価に必要な時間を節約

プラグアンドワーク 各種のコボット（共同作業用ロボット）に対応

デジタル I/O を介して制御 簡単な試運転と既存システムへの迅速な統合

機能安全性 電流制限方式による生来の安全性により保証される安全性

ロボットインターフェース付きの組み付け済み把持ユニット 簡単迅速な統合

統合型ステータスディスプレイ アプリケーションの状態を視覚的に表示

衝突保護カバー内のサービス用フラップ 把持力およびセンサーシステムの調整のために取付け

ブラシレス DC サーボモーター ほとんど摩耗がなく長寿命

アタッチメントフィンガー 3 種類のインサート付きが用意されています



サイズ
数量: 4



重量
0.36 .. 1.38 kg



把持力
40 .. 230 N



ストローク / ジョー
3 .. 10 mm



ワーク重量
0.2 .. 1.15 kg

機能説明

Co-act EGP-C グリッパーは電動式で、電流制限機能と衝突保護カバーが組み込まれています。電流制限機能の働きによって、把持力が定義した値を超えることはありません。衝突保護カバーは、協働作業時に衝突が発生する危険性を最小化する

のに役立ちます。



- ① 衝突保護
- ② 小物部品用グリッパー EGP
- ③ フランジ
電子機器およびケーブリングの統合
- ④ LED ストリップライト
ステータス表示用
- ⑤ 統合的センサーシステム
ジョーの位置のモニター
- ⑥ サービス用フラップ、センサーシステム点検用
センサーシステム調整用
- ⑦ サービス用フラップ、把持力点検用
把持力調整用

詳細な機能説明

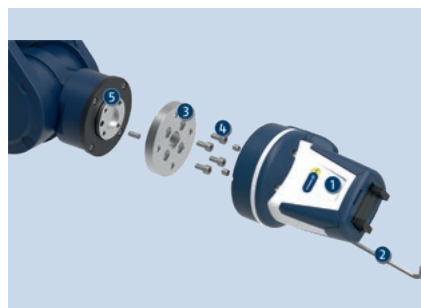
協働作業での把持力のモニター



カタログの「把持力」とは、距離 P での、各ジョーに個別に加えられる力の算術和です（図を参照）。ISO/TS 15066 に準拠して生体力学的な限界値を評価する場合、それぞれのグリッパージョーに作用する把持力のみを使用する必要があります。また、取扱説明書の情報も参照する必要があります。

- ① Co-act EGP-C グリッパー
- ② グリッパージョー(カスタム製造)
- ③ それぞれのグリッパージョーに加えられる把持力
- ④ ワーク

Co-act EGP-C の簡単組み込み



Co-act EGP-C グリッパーは、協働型ロボット（コボット）に簡単に取付けることができるよう開発されました。組み込み時に、同梱されている取付け用材料を使用して、まずアダプタープレートのコボットのフランジに取り付ける必要があります。次に、同梱されている六角ソケットレンチを使用して、アダプターフランジにグリッパーを取り付けます。最後に、電気接続を行う必要があります（KETIタイプを除く）。

- ① Co-act EGP-C グリッパー
- ② 六角ソケットレンチ
- ③ アダプターフランジ
- ④ 取付け用材料
- ⑤ コボットのフランジ

複数のコボット上での簡単な「プラグアンドワーク」



標準 Co-act グリッパー EGP-Cは、KUKA、Universal Robots、FANUC などさまざまなメーカーの協働作業用ロボット（コボット）で利用できます。このグリッパーは、コボットに電気的および機械的に直接取り付けられるように調製されています。メーカーのフランジの仕様に合わせて、さまざまなバージョンが用意されています。

- ① Co-act-EGP-C グリッパーと KUKA LBR iiwa
- ② Co-act EGP-C グリッパーと FANUC CR-7iA
- ③ Co-act EGP-C グリッパーと UR

Co-act EGP-C、Universal Robots 用



Universal Robots と Techman Robot 製のロボット用として、Co-act EGP-C グリッパーの2種類の仕様が用意されています。URID または TMID 仕様では、ロボット制御システムへの信号のフィードスルーは、ロボットのツールインターフェースを使用して行っています。ただし、この仕様は光バンドが付属しません。外部ケーブル配線を使用する場合は、自由操作が含まれる光バンドを使用することはできません。

- ① Co-act EGP-C と UR、ツールインターフェースを使用（バージョン URID）
- ② Co-act EGP-C と UR、外部ケーブル配線を使用（バージョン UREK）

ご注文例 Co-act EGP-C

	Co-act	EGP	-	C	-	40	-	N	-	N	-	KTOE
Co-act = 協働アクチュエーター												
電動式小物部品グリッパー EGP												
C = DGUV-認証ユニット												
サイズ												
25												
40												
50												
64												
N = 未使用												
N = 未使用												
ロボットとフランジのインターフェース												
FCR7 = FANUC CR-7 iA EEインターフェース経由の接続												
KTOE = KUKA LBR iiwa メディアフランジ内蔵、電気												
KTOE = KUKA LBR iiwa メディアフランジ内蔵、電気												
URID = Universal Robots / フィードスルー付き (電気ツールインターフェイス)												
UREK = Universal Robots / 外部ケーブル												
TMID = TM フィードスルー付き (電気ツールインターフェイス)												
TMEK = TM 外部ケーブル												
M1013 = Doosan Robotics												
FCRXID = FANUC CRX 10-iA、CRX 10-iA / L フィードスルー付き (電気ツールインターフェイス)												
FCRXEK = FANUC CRX 10-iA、CRX 10-iA / L 外部ケーブル												
ASSISTA = Mitsubishi MELFA ASSISTA フィードスルー (電気ツールインターフェイス) 付き												
YDTP = YASKAWA HC10DT (PNP) フィードスルー (電気ツールインターフェイス) 付き												
YDTN = YASKAWA HC10DT (NPN) フィードスルー (電気ツールインターフェイス) 付き												
YHCP = YASKAWA HC10 (PNP) フィードスルー (電気ツールインターフェイス) 付き												
YHCN = YASKAWA HC10 (NPN) フィードスルー (電気ツールインターフェイス) 付き												
GoFa = ABB GoFa (CRB 15000)												

モデルシリーズに関する一般注意事項

作動方式: ラックアンドピニオン方式

ハウジングの材質: ガラス繊維強化プラスチック (ポリアミド樹脂)

ベースジョーの材質: 銅

作動: サーボ電動、ブラシレス DC サーボモーター

保証: 「組み付け・取扱説明書」をご覧ください。

納品内容: アダプターフランジ、取付け用材料、六角ソケットレンチ、組み付け・取扱説明書 (適合宣言書を含む) および安全性情報がセットになっているアクセサリパック

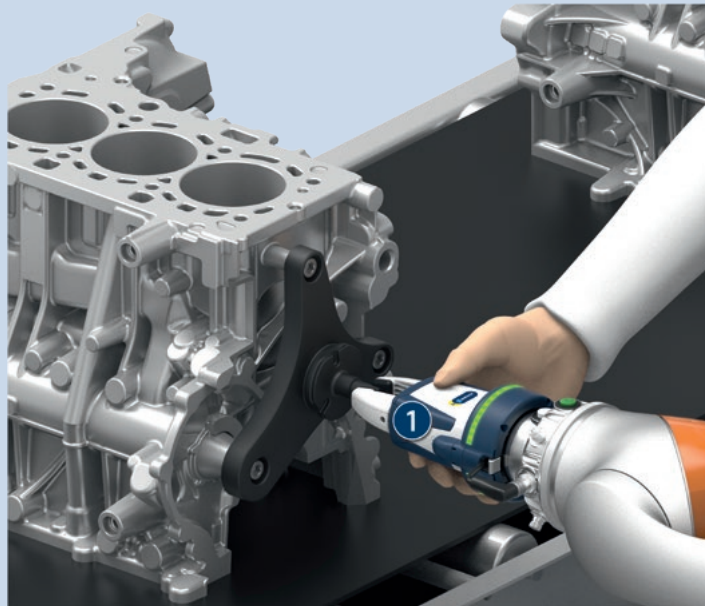
把持力: は、距離 P で各グリッパージョーにかかる把持力の算術合計です (図を参照)。詳細については、詳細な機能説明をご覧ください。

フィンガー長: 距離 P の地点の基準面から主軸の方向に測定します。

繰り返し精度: 連続 100 回のストロークでの停止位置のばらつきを示します。

ワーク重量: 圧着接合では、静止摩擦係数 0.1 と重力加速度 g におけるワークの滑り落ちに対する安全係数 2 にて計算します。形状接合と型締クランピングについては、許容可能なワークピース重量は著しく高まります。詳細については「組み付け・取扱説明書」をご覧ください。

閉 / 開回数: ベースジョーまたはフィンガーが動いている純粋な時間です。PLC 反応時間は上記の時間に含まれていないため、サイクルタイムを決める際にはこれらの値を考慮に入れる必要があります。



アプリケーション事例

ワークの供給および位置決め時に作業者をサポートする協働グリッパーユニット。

- ① 小物部品用協働型グリッパー
Co-act EGP-C

その他の SCHUNK 製品...

以下のコンポーネントは製品の生産性をさらに向上するために最適な追加品で、最高レベルの機能性、信頼性、制御生産を実現します。



手動チェンジシステム



アタッチメントフィンガー

① ここに掲載されている SCHUNK 製品について詳しくは、次の製品ページまたは SCHUNK のホームページ (schunk.com)

オプション、その他

汎用ロボットTechmanロボット向けのバリエーションを備えた軽量バンド。 FANUC、三菱: 光バンドの使用は、UREK 仕様の場合は Universal Robots 製品用の、TMEK 仕様の場合は Techman Robot 製品用の、FCRXEK 仕様の場合は FANUC 製品用の外部ケーブルを使うことによって可能となります。FANUC 製品の場合は (FCR7 仕様)、グリッパーをロボットの制御システムに直接接続することで、光バンドの使用が可能です。EE インターフェースを使用する場合は、光バンドを使用することはできません。Mitsubishi MELFA ASSISTA 仕様では、ツールインターフェースを介してライトストリップの作動が可能です。

把持力手動調節可能: 内蔵されているロータリースイッチを使用して、Co-act EGP-C 40 の把持力を、100 %、75 %、50 %および 25 % の 4 段階に調節することができます。把持力を調節するには、サービス用フラップを開く必要があります。

統合的センサースystem: このグリッパーには、誘導型近接スイッチが二つ内蔵されています。これらが、標準としてグリッパーの「開」および「閉」の位置を監視します。一つのセンサーをワークのモニターに使用することもできます。その場合は、そのセンサーを手作業で調整可能にしてください。この場合、サイズ 40 については、サービス用フラップを開く必要があります。

SAC-安全性についての注意: 同梱されている組み付け・取扱説明書には、このグリッパーの使用に関する安全上の注意事項が含まれていますので、必ずご一読ください。また、アプリケーション全般に関する情報および推奨事項も含まれています。

重量: この重量は、ケーブルおよび接続プラグを含めた、Co-act グリッパー全体のものです。

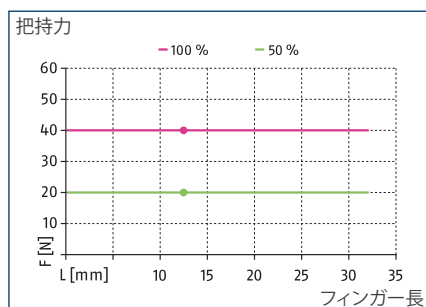
Co-act チーム: SCHUNK Co-act チームのエキスパートは、人とロボットの協働作業に関するご質問にいつでもお答えいたします。電話 (+49-7133-103-3444) または電子メール (co-act-team@de.schunk.com) にて、お問い合わせください。

Co-act EGP-C 25

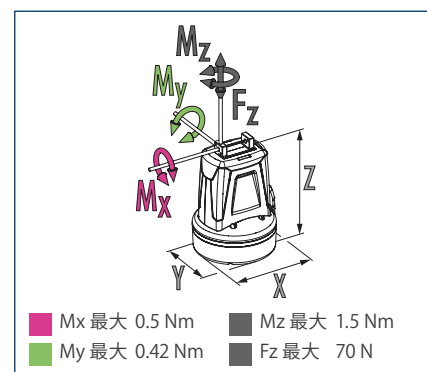
小物部品用協働型グリッパー



把持力



寸法と最大荷重



① 示されたモーメントと荷重は固定値であり、各ベースジョーに作用し、同時発生することがあります。また、荷重は、把持力自体によって生成されたモーメントと別に発生することがあります。

テクニカルデータ — FANUC 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 25-N-N-FCR7
ID		1326453
一般作動データ		
互換口ボット		FANUC CR-7 iA
ロボットフランジ		標準フランジ
LED ストリップライト		内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 105
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	3
最大 / 最小把持力	[N]	20/40
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	10/20
推奨ワーク重量	[kg]	0.2
最大許容フィンガー長	[mm]	32
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.02
繰り返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.09/0.09
重量	[kg]	0.63
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクター/ケーブル端		オープンより線
ケーブル長	[mm]	4000
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.14
最大電流	[A]	1
電子コントローラー		内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O
デジタル I/O 数		4/2

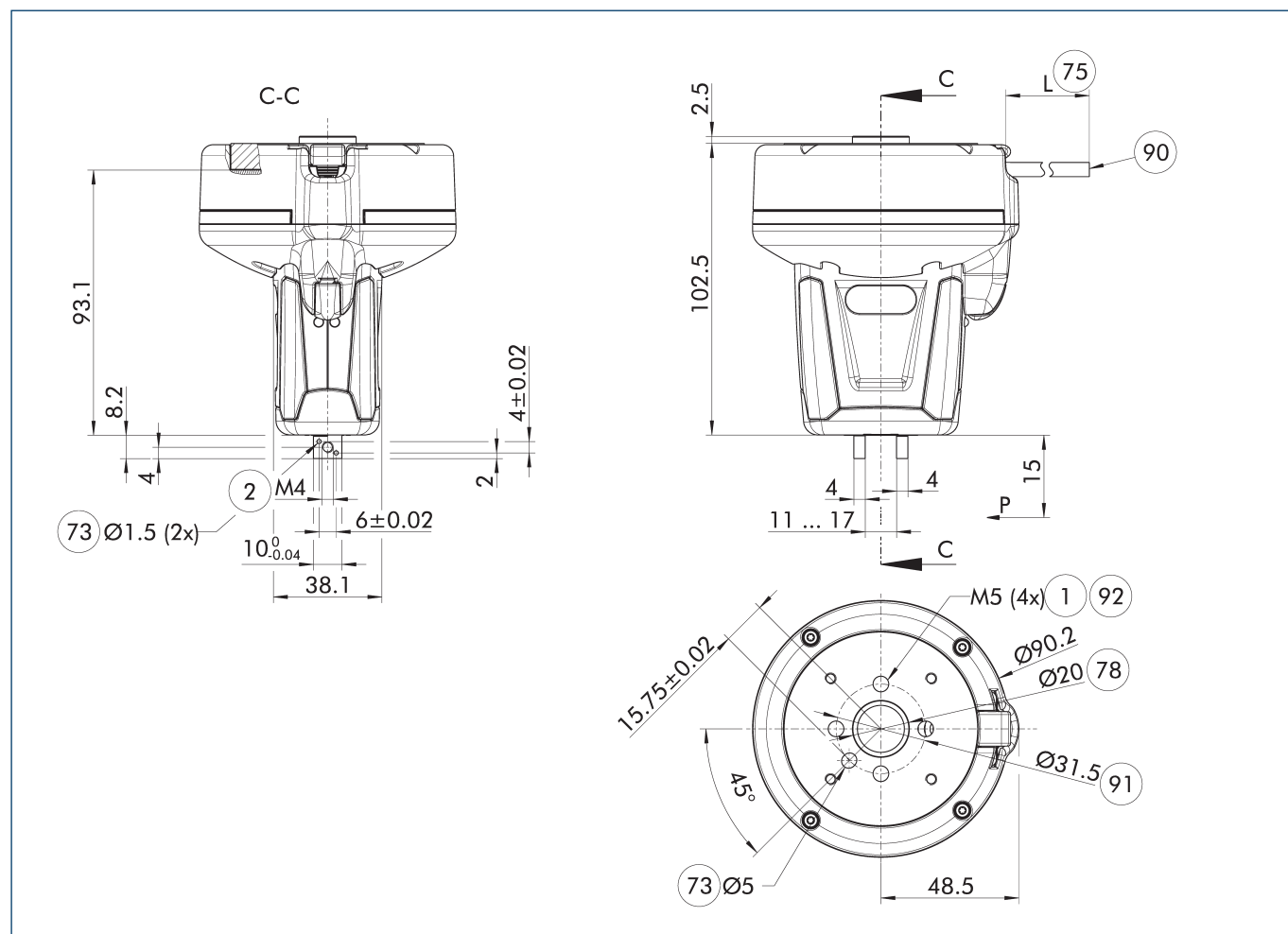
テクニカルデータ — ユニバーサルロボット用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 25-N-N-URID	Co-act EGP-C 25-N-N-UREK
ID		1326452	1327881
一般作動データ			
互換ロボット		UR 3/5/10/16	UR 3/5/10/16
ロボットフランジ		標準フランジ	標準フランジ
LED ストリップライト			内蔵
表示色			緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 105	93.8 x 90.2 x 105
機械的作動データ			
ストローク / ジョー	[mm]	3	3
最大 / 最小把持力	[N]	20/40	20/40
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	10/20	10/20
推奨ワーク重量	[kg]	0.2	0.2
最大許容フィンガー長	[mm]	32	32
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.02	0.02
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.09/0.09	0.09/0.09
重量	[kg]	0.36	0.63
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8	オープンより線
ケーブル長	[mm]	90	4000
電氣的作動データ			
公称電圧	[V DC]	24	24
定格電流	[A]	0.14	0.14
最大電流	[A]	1	1
電子コントローラー		内蔵	内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O	デジタル I/O
デジタル I/O 数		2/2	4/2

Co-act EGP-C 25

小物部品用協働型グリッパ

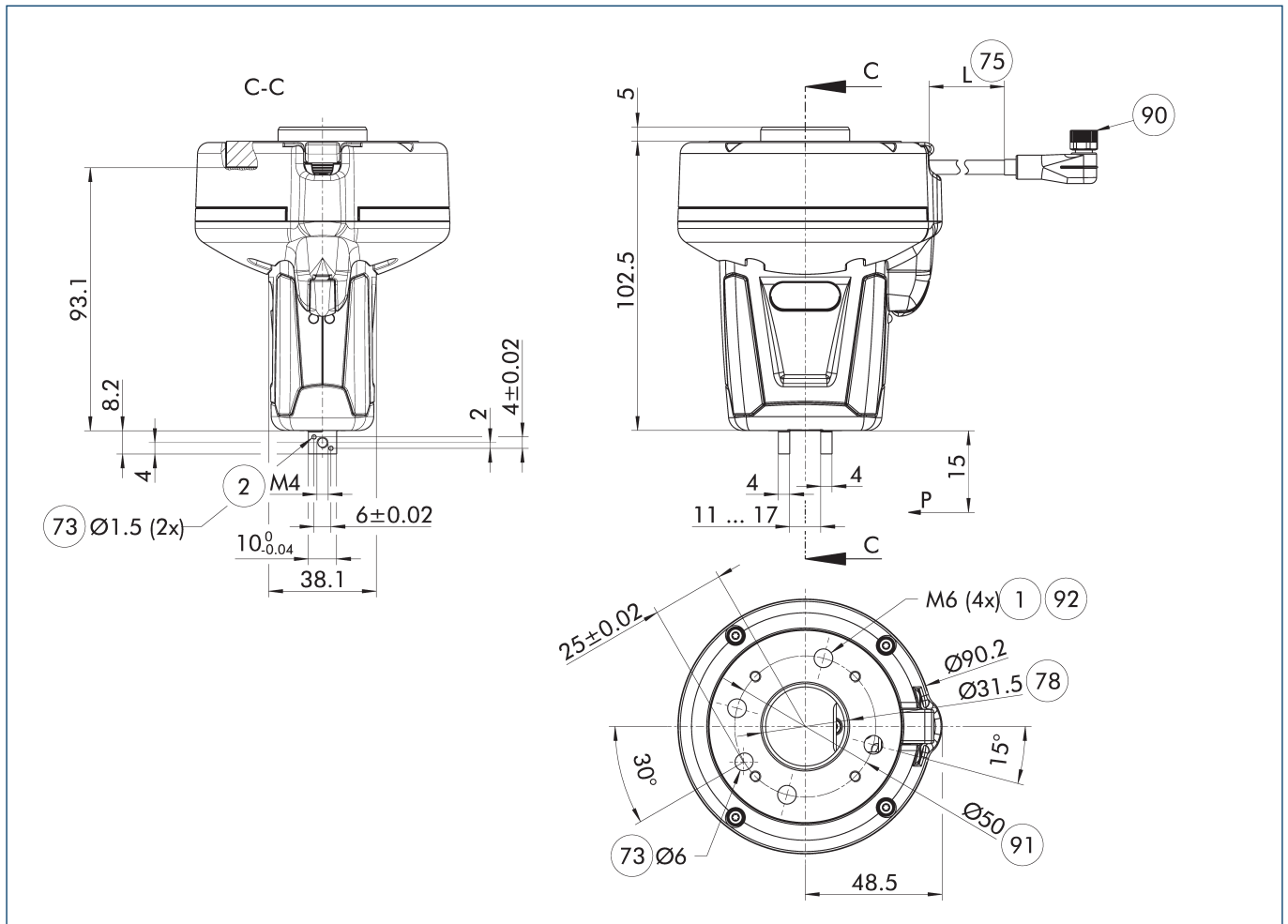
Co-act EGP-C 25-N-N-FCR7のメインビュー



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ オープンより線 |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑪ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑫ ケーブル長 | ⑨⑫ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 25-N-N-URID 全体図



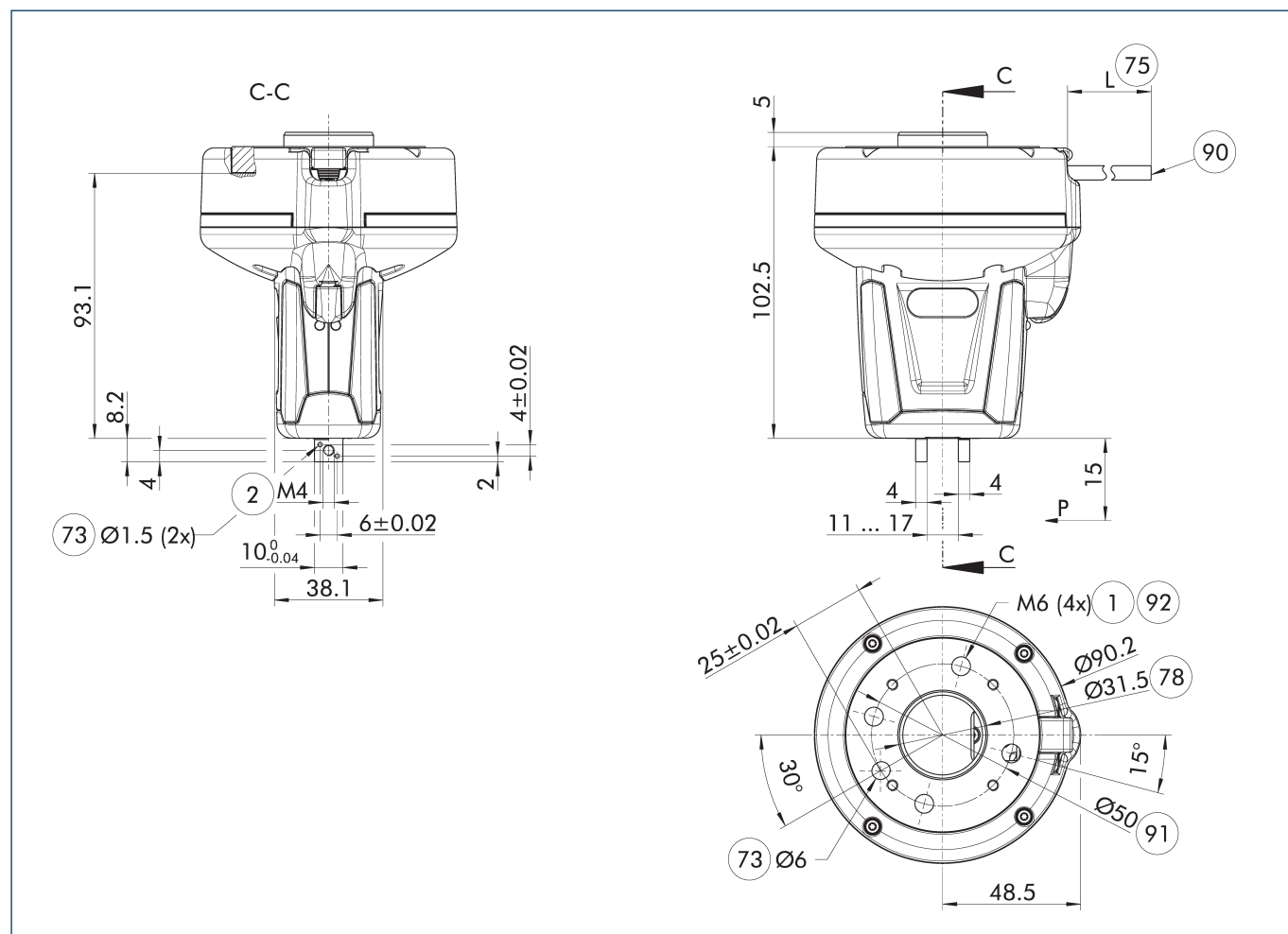
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパー接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ ソケット M8、8 ピン |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑪ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑫ ケーブル長 | ⑨⑫ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 25

小物部品用協働型グリッパ

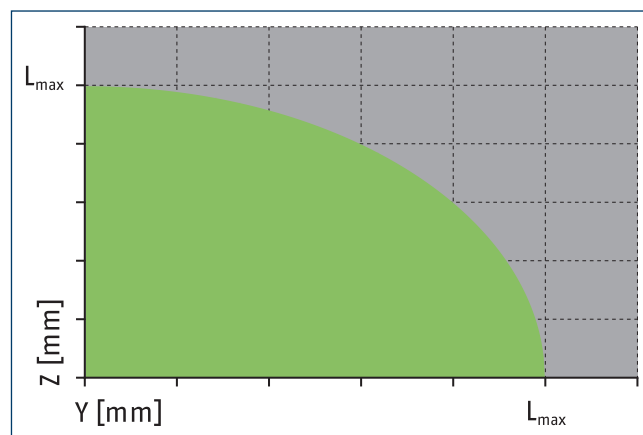
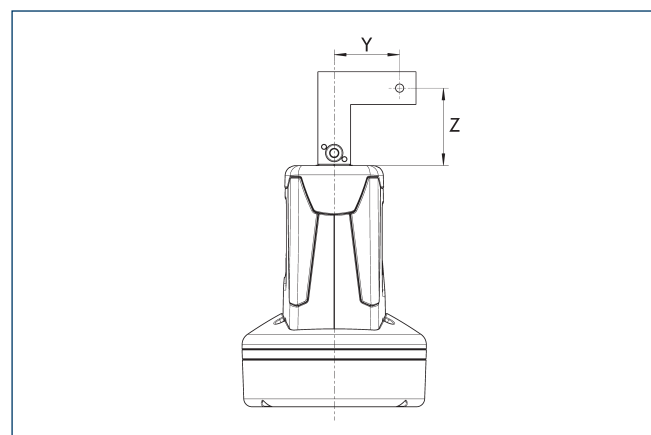
正面図 Co-act EGP-C 25-N-N-UREK



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

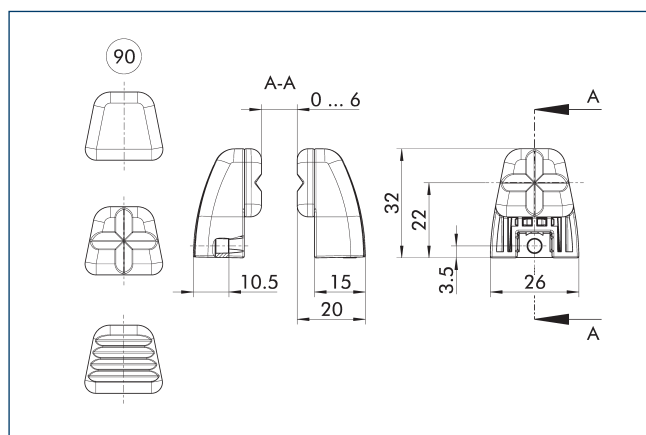
- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ オープンより線 |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑩ ケーブル長 | ⑨⑩ ネジ接続用貫通穴 |

最大許容フィンガー突起



■ 許容範囲 ■ 許容不可範囲
L_{max} は、最大許容フィンガー長に該当します。テクニカルデータ表をご参照ください。

トップジョー AUB Co-act EGP



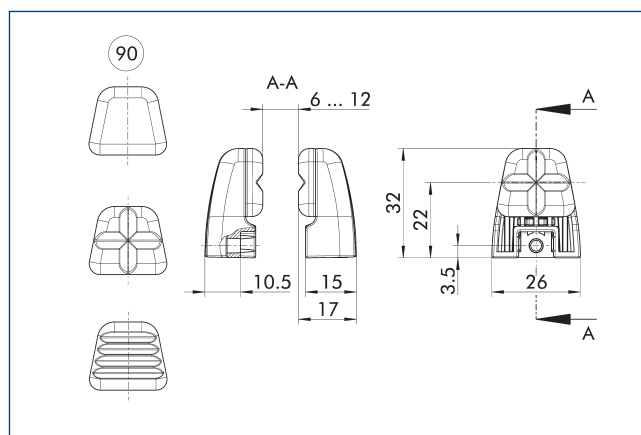
⑨⑩ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 25/06	1401279	PA/TPU

- ① 納品範囲は、固定材を含む、2つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパの「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。

トップジョー AUB Co-act EGP



⑨⑩ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 25/12	1401284	PA/TPU

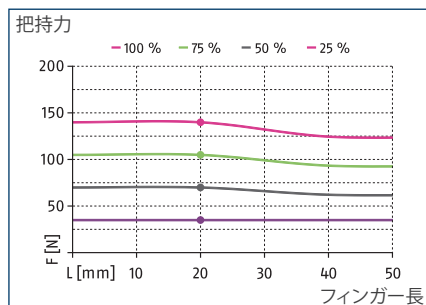
- ① 納品範囲は、固定材を含む、2つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパの「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。

Co-act EGP-C 40

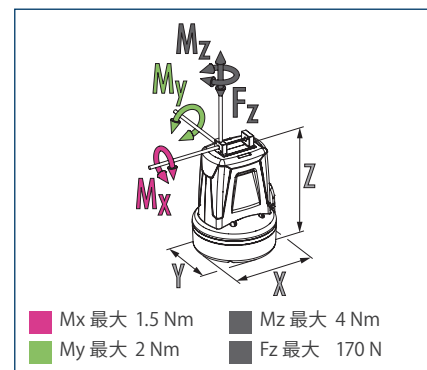
小物部品用協働型グリッパー



把持力



寸法と最大荷重



説明		Co-act EGP-C 40-N-N-GoFa
ID		1468548
一般作動データ		
互換口ボット		ABB GoFa (CRB 15000)
ロボットフランジ		標準フランジ
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 123
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2
重量	[kg]	0.62
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		2 x M8
ケーブル長 L1	[mm]	70
ケーブル長 L2	[mm]	175
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.2
最大電流	[A]	2
電子コントローラー		内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O
デジタル I/O 数		4/2

テクニカルデータ — FANUC 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 40-N-N-FCRXID	Co-act EGP-C 40-N-N-FCRXEK	Co-act EGP-C 40-N-N-FCR7
ID		1441947	1441949	1326456
一般作動データ				
互換口ボット		FANUC CRX-10iA、CRX-10iA/L	FANUC CRX-10iA、CRX-10iA/L	FANUC CR-7 iA
ロボットフランジ		標準フランジ	標準フランジ	標準フランジ
LED ストリップライト			内蔵	内蔵
表示色			緑色、黄色、赤色	緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.6 x 90.2 x 123	93.6 x 90.2 x 123	93.8 x 90.2 x 120.5
機械的作動データ				
ストローク / ジョー	[mm]	6	6	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140	35/140	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70	17.5/70	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7	0.7	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50	50	50
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.08	0.08	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2	0.2/0.2	0.2/0.2
重量	[kg]	0.59	0.86	0.66
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8	オープンより線	オープンより線
ケーブル長	[mm]	90	4000	1000
電氣的作動データ				
公称電圧	[V DC]	24	24	24
定格電流	[A]	0.2	0.2	0.2
最大電流	[A]	2	2	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵	内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O	デジタル I/O	デジタル I/O
デジタル I/O 数		2/2	4/2	4/2

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパー

テクニカルデータ — ユニバーサルロボット用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 40-N-N-URID	Co-act EGP-C 40-N-N-UREK
ID		1326455	1327883
一般作動データ			
互換ロボット		UR 3/5/10/16	UR 3/5/10/16
ロボットフランジ		標準フランジ	標準フランジ
LED ストリップライト			内蔵
表示色			緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 123	93.8 x 90.2 x 123
機械的作動データ			
ストローク / ジョー	[mm]	6	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50	50
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.08	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2	0.2/0.2
重量	[kg]	0.59	0.86
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8	オープンより線
ケーブル長	[mm]	90	4000
電氣的作動データ			
公称電圧	[V DC]	24	24
定格電流	[A]	0.2	0.2
最大電流	[A]	0.6	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O	デジタル I/O
デジタル I/O 数		2/2	4/2

技術データ — TM 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 40-N-N-TMID	Co-act EGP-C 40-N-N-TMEK
ID		1374363	1375931
一般作動データ			
互換口ボット		TM 5/12/14	TM 5/12/14
ロボットフランジ		標準フランジ	標準フランジ
LED ストリップライト			内蔵
表示色			緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 123	93.8 x 90.2 x 123
機械的作動データ			
ストローク / ジョー	[mm]	6	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50	50
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.08	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2	0.2/0.2
重量	[kg]	0.59	0.86
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8 コネクター, 8-ピン	オープンより線
ケーブル長	[mm]	210	4000
電氣的作動データ			
公称電圧	[V DC]	24	24
定格電流	[A]	0.2	0.2
最大電流	[A]	0.6	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O	デジタル I/O
デジタル I/O 数		2/2	4/2

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

技術仕様 — Doosan Robotics 向け Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 40-N-N-M1013
ID		1359018
一般作動データ		
互換ロボット		Doosan Robotics M-Series/A-Series/H-Series
ロボットフランジ		標準フランジ
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 123
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50
フィンガー片面最大許容質量	[kg]	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2
重量	[kg]	0.59
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8 コネクタ, 8-ピン
ケーブル長	[mm]	100
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.2
最大電流	[A]	2
電子コントローラ		内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O
デジタル I/O 数		2/2

技術データ — Mitsubishi 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 40 N-N-ASSISTA
ID		1408586
一般作動データ		
互換ロボット		Mitsubishi MELFA ASSISTA
ロボットフランジ		標準フランジ
LED ストリップライト		内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.6 x 92.1 x 136.9
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2
重量	[kg]	0.89
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M12 コネクタ、8 ピン
ケーブル長	[mm]	120
フィンガーは納品内容に含まれます		はい (AUB Co-act EGP 40/24)
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.2
最大電流	[A]	0.6
電子コントローラー		内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O
デジタル I/O 数		2/2

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

技術データ — YASKAWA 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 40 N-N-YDTN	Co-act EGP-C 40 N-N-YDTP	Co-act EGP-C 40 N-N-YHCN	Co-act EGP-C 40 N-N-YHCP
ID		1393738	1393739	1374366	1374367
一般作動データ					
互換口ボット		YASKAWA HC10DT (NPN)	YASKAWA HC10DT (PNP)	YASKAWA HC10 (NPN)	YASKAWA HC10 (PNP)
ロボットフランジ		標準フランジ	標準フランジ	標準フランジ	標準フランジ
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 144.1	93.8 x 90.2 x 144.1	93.8 x 90.2 x 145.2	93.8 x 90.2 x 145.2
機械的作動データ					
ストローク / ジョー	[mm]	6	6	6	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140	35/140	35/140	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70	17.5/70	17.5/70	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7	0.7	0.7	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50	50	50	50
フィンガー片面最大許容質量	[kg]	0.08	0.08	0.08	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2	0.2/0.2	0.2/0.2	0.2/0.2
重量	[kg]	0.9	0.9	0.9	0.9
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30	30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8	M8	M8	M8
ケーブル長	[mm]	90	90	90	90
電氣的作動データ					
公称電圧	[V DC]	24	24	24	24
定格電流	[A]	0.2	0.2	0.2	0.2
最大電流	[A]	0.6	0.6	0.6	0.6
電子コントローラー		内蔵	内蔵	内蔵	内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O	デジタル I/O	デジタル I/O	デジタル I/O
デジタル I/O 数		2/2	2/2	2/2	2/2

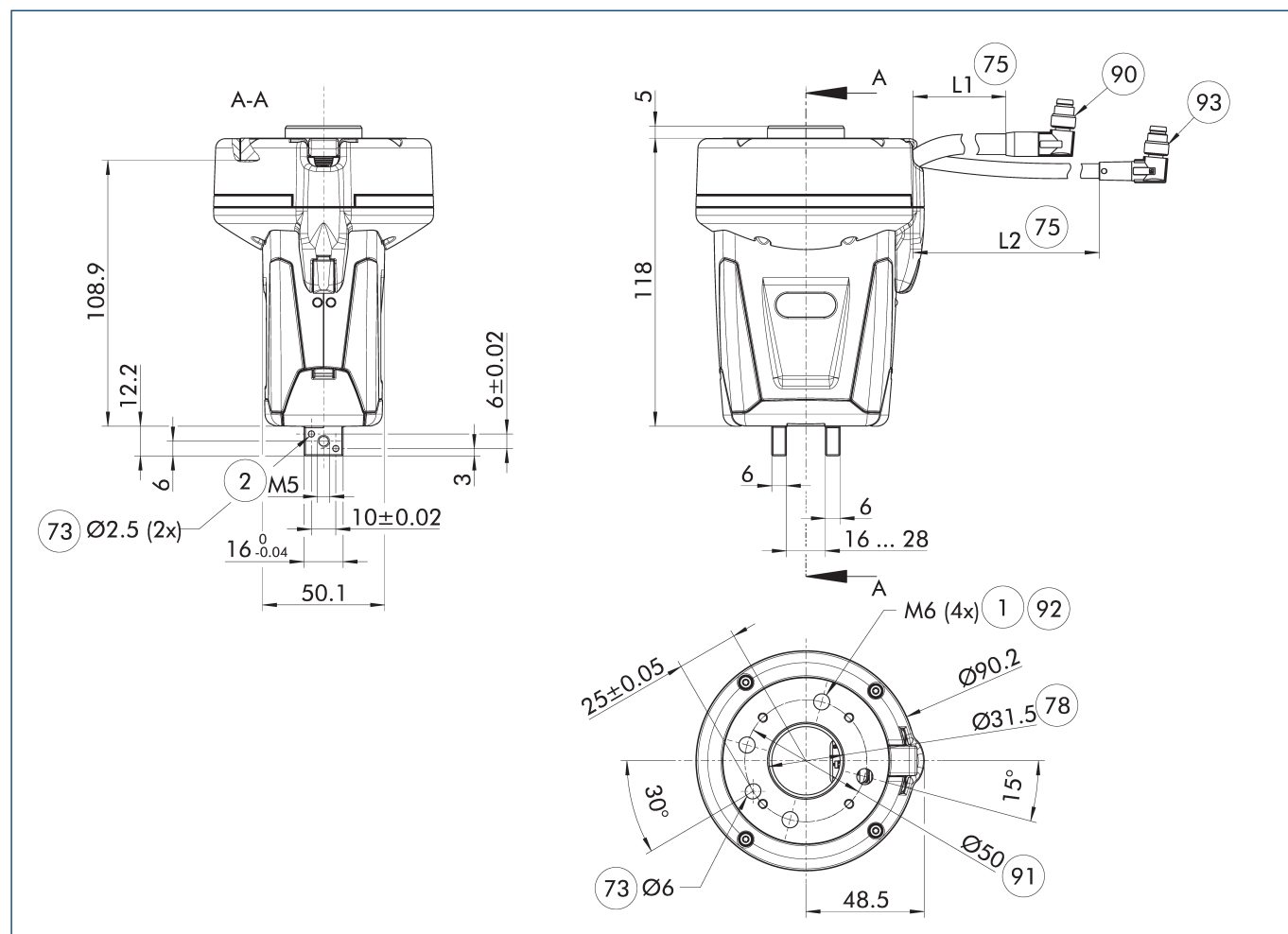
テクニカルデータ — KUKA 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 40-N-N-KETI	Co-act EGP-C 40-N-N-KTOE
ID		1326454	1321170
一般作動データ			
互換ロボット		KUKA LBR iiwa 7/14	KUKA LBR iiwa 7/14
ロボットフランジ		メディアフランジ電極、内側	メディアフランジ電極、接触子
LED ストリップライト		内蔵	内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色	緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	93.8 x 90.2 x 135	93.8 x 90.2 x 123
機械的作動データ			
ストローク / ジョー	[mm]	6	6
最大 / 最小把持力	[N]	35/140	35/140
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	17.5/70	17.5/70
推奨ワーク重量	[kg]	0.7	0.7
最大許容フィンガー長	[mm]	50	50
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.08	0.08
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.2/0.2	0.2/0.2
重量	[kg]	0.6	0.62
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端			M12
ケーブル長	[mm]		70
電氣的作動データ			
公称電圧	[V DC]	24	24
定格電流	[A]	0.2	0.2
最大電流	[A]	2	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵
通信インターフェース		デジタル I/O	デジタル I/O
デジタル I/O 数		4/2	4/2

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

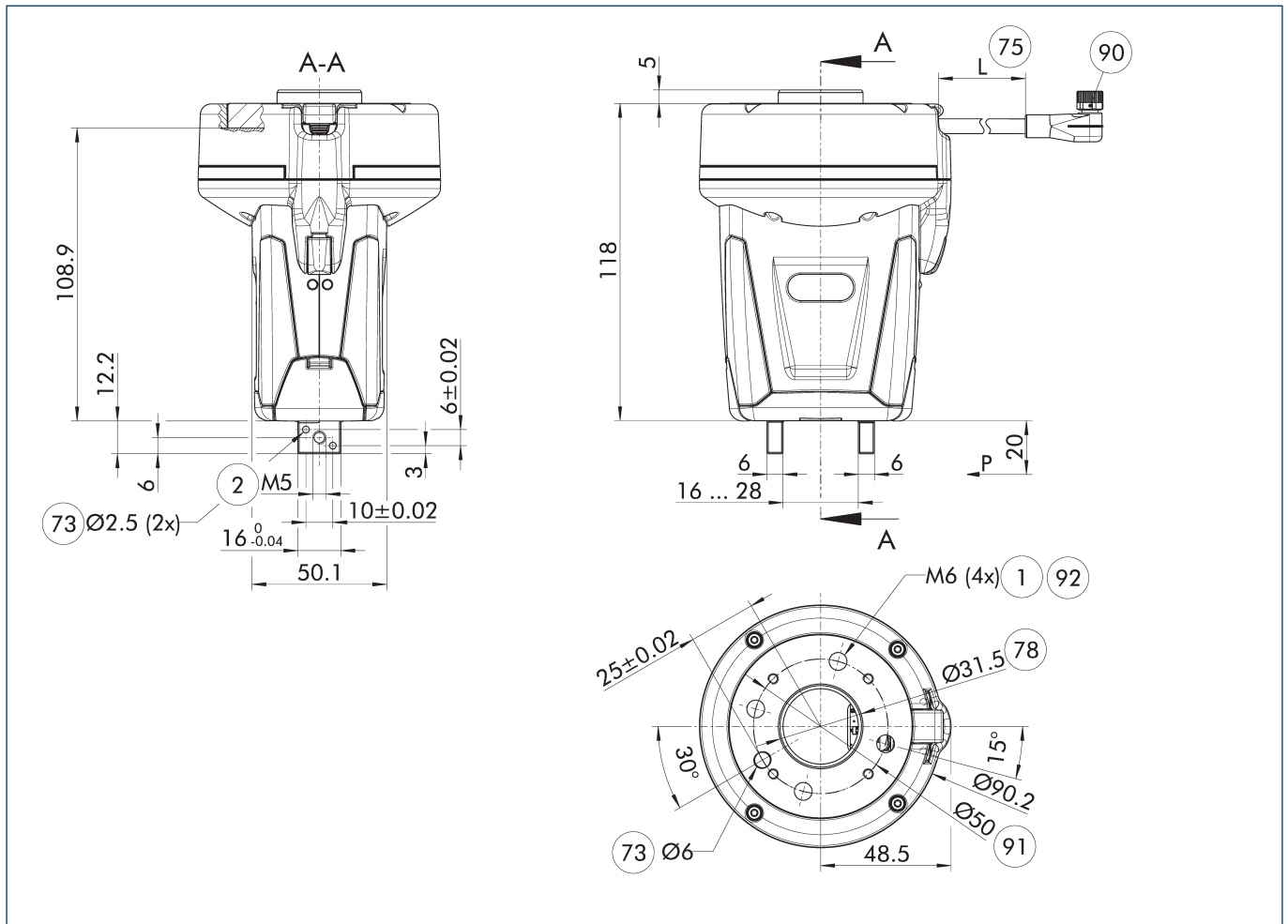
Co-act EGP-C 40-N-N-GoFaのメインビュー



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑨⑩ M8 コネクター、3 ピン |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑪ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨⑫ ネジ接続用貫通穴 |
| ⑦⑤ ケーブル長 | ⑨⑬ M8、4 ピンのオスコネクター |
| ⑦⑧ 芯出し用 | |

正面図 Co-act EGP-C 40-N-N-FCRXID



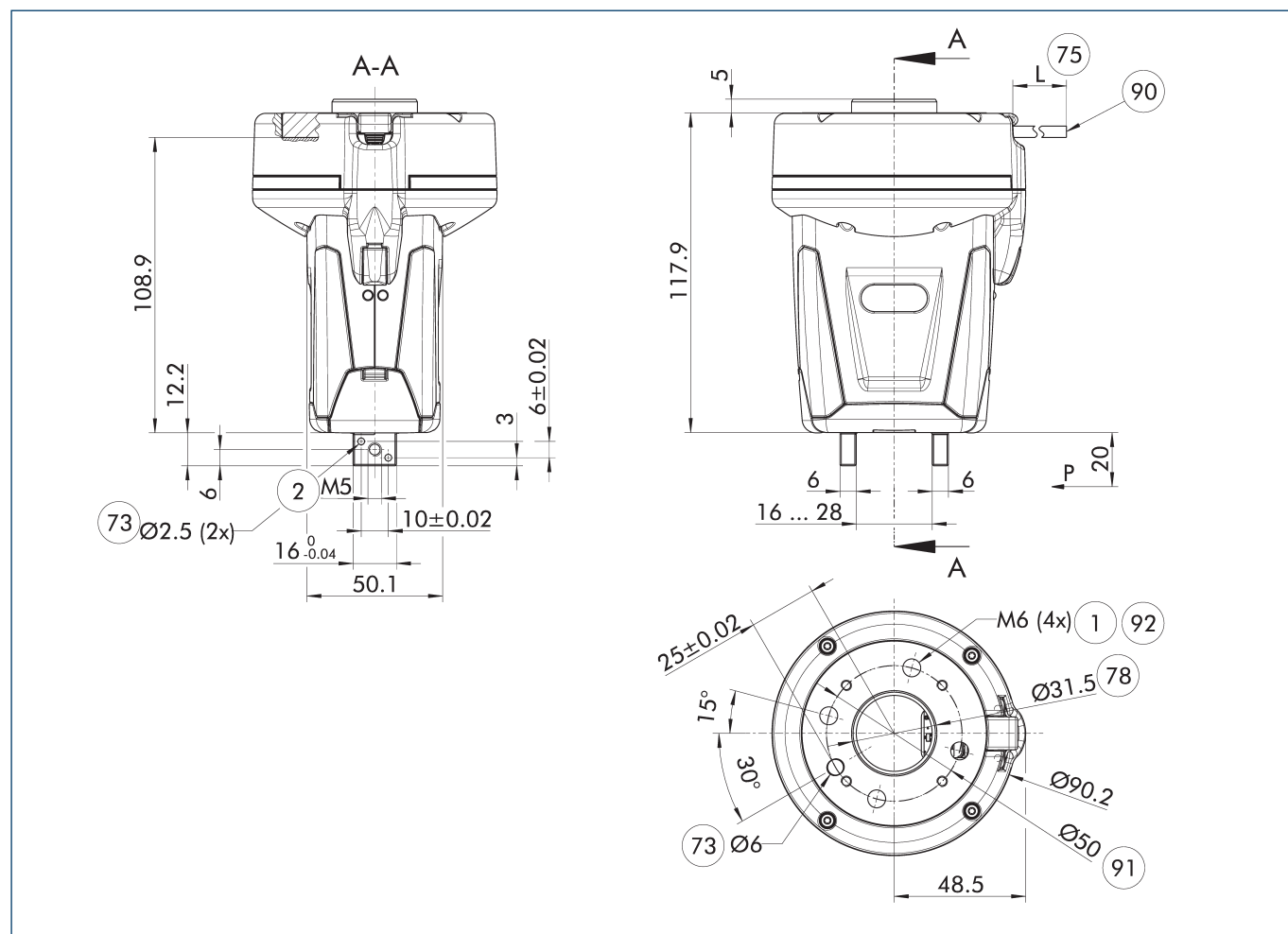
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパー接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ M8 コネクター, 8-ピン |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑪ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑫ ケーブル長 | ⑨⑫ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

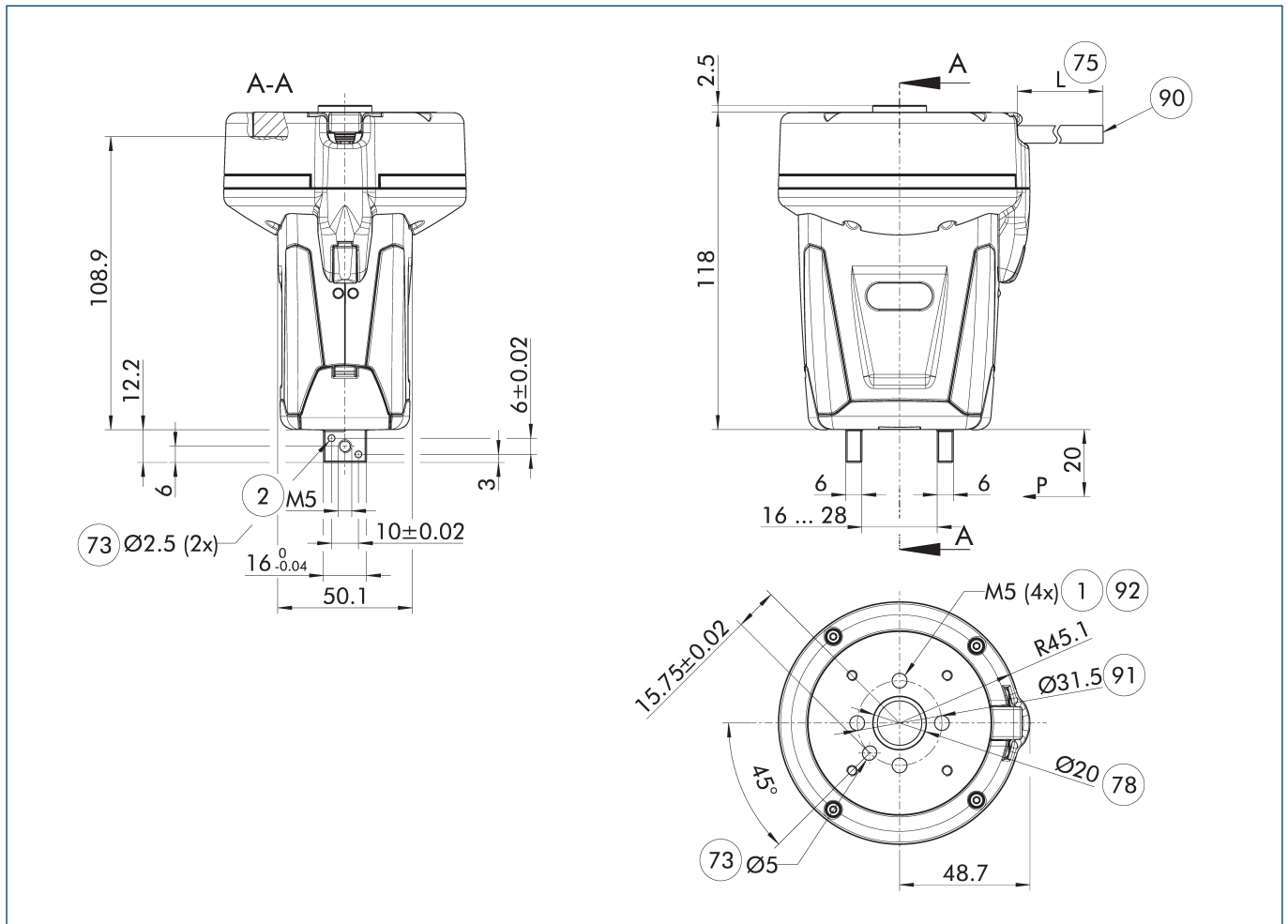
正面図 Co-act EGP-C 40-N-N-FCRXEK



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ オープンより線 |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑩ ケーブル長 | ⑨⑩ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 40-N-N-FCR7のメインビュー



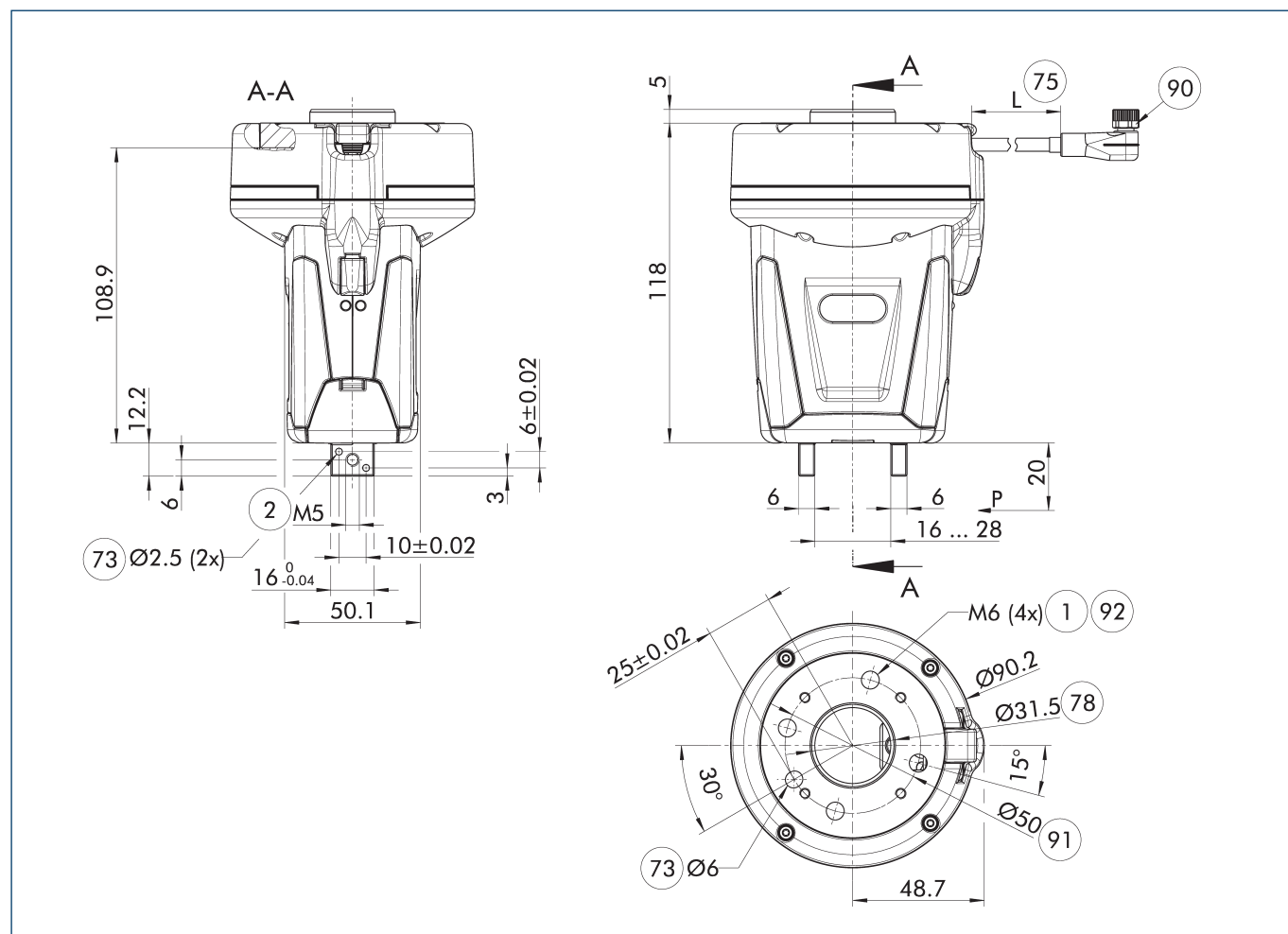
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパー接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ オープンより線 |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑪ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑫ ケーブル長 | ⑨⑫ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

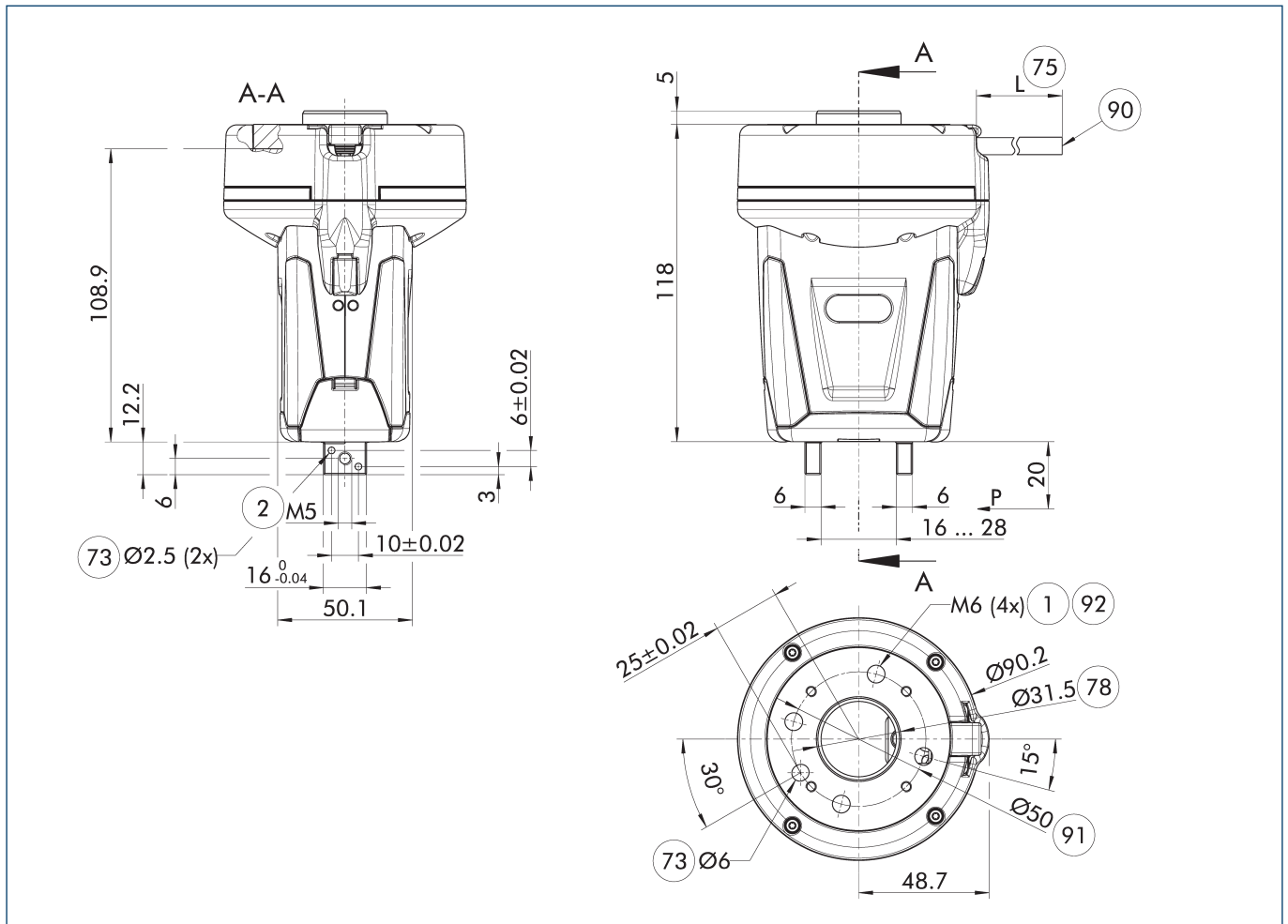
Co-act EGP-C 40-N-N-URID 全体図



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ ソケット M8、8 ピン |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑩ ケーブル長 | ⑨⑩ ネジ接続用貫通穴 |

正面図 Co-act EGP-C 40-N-N-UREK



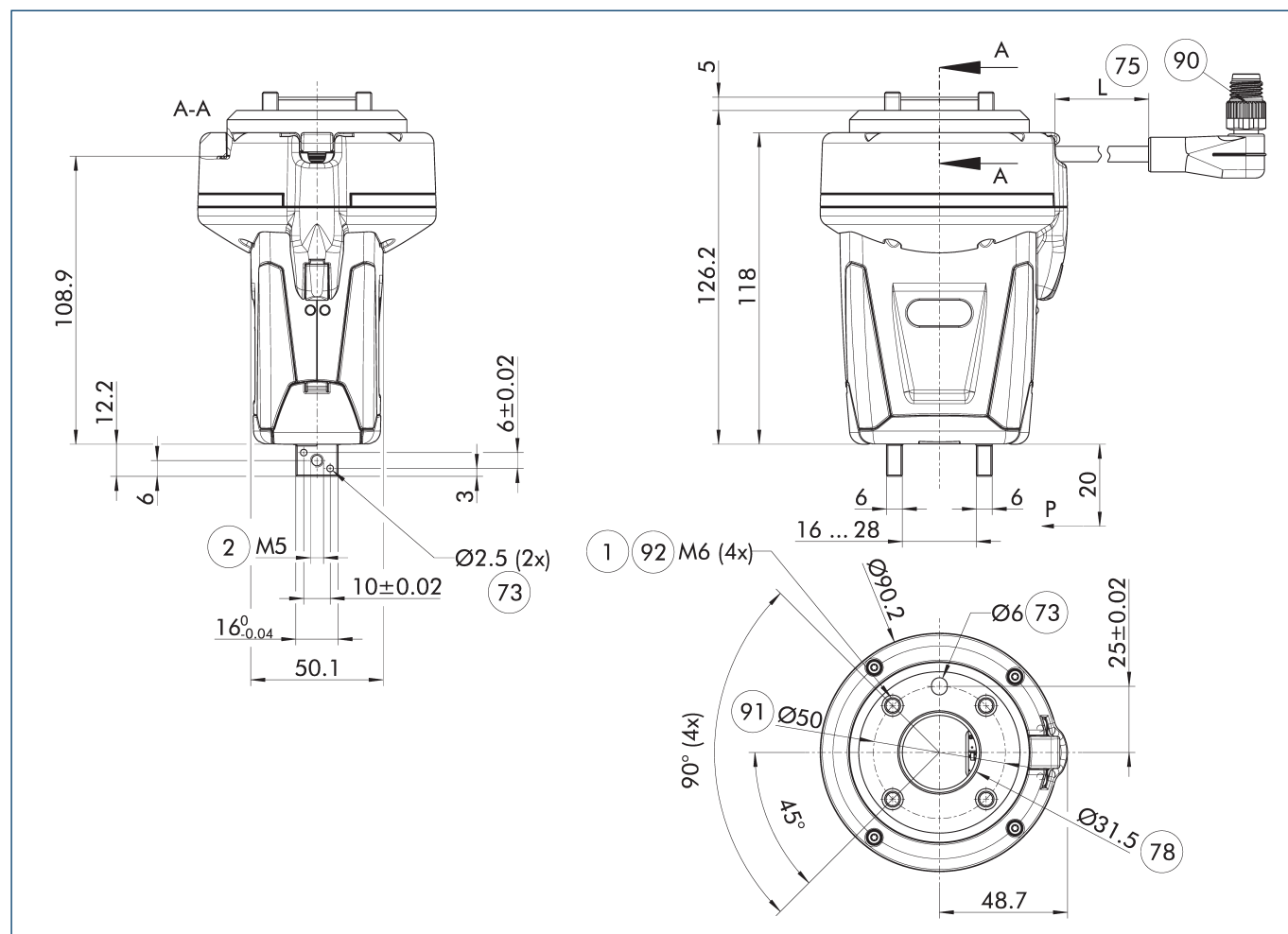
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

- ① グリッパ接続
- ② フィンガー接続
- ⑦③ 芯出しピン用
- ⑦⑤ ケーブル長
- ⑦⑧ 芯出し用
- ⑨⑩ オープンより線
- ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル
- ⑨② ネジ接続用貫通穴

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

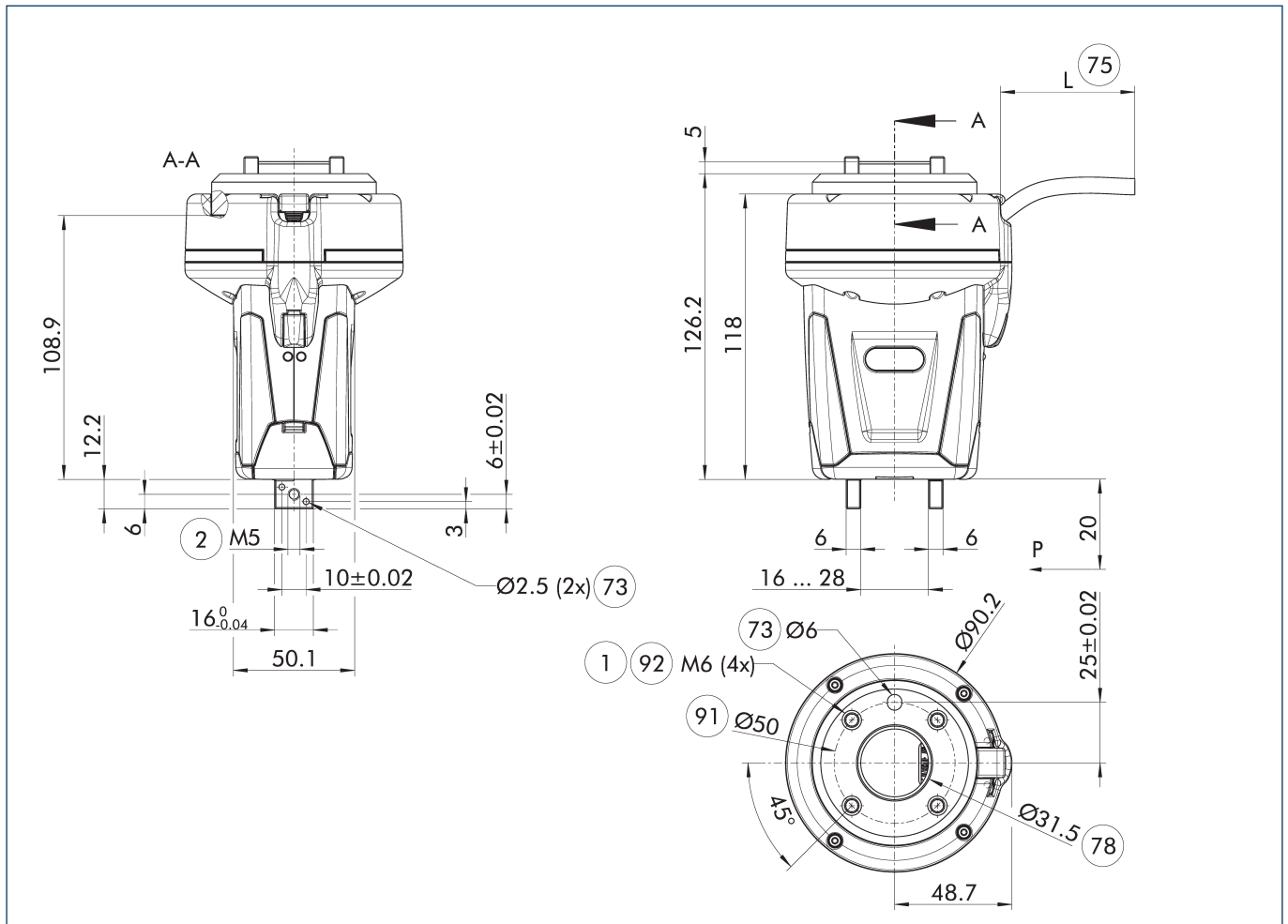
正面図 Co-act EGP-C 40-N-N-TMID



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ M8 コネクター, 8-ピン |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑤ ケーブル長 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |

正面図 Co-act EGP-C 40-N-N-TMEK



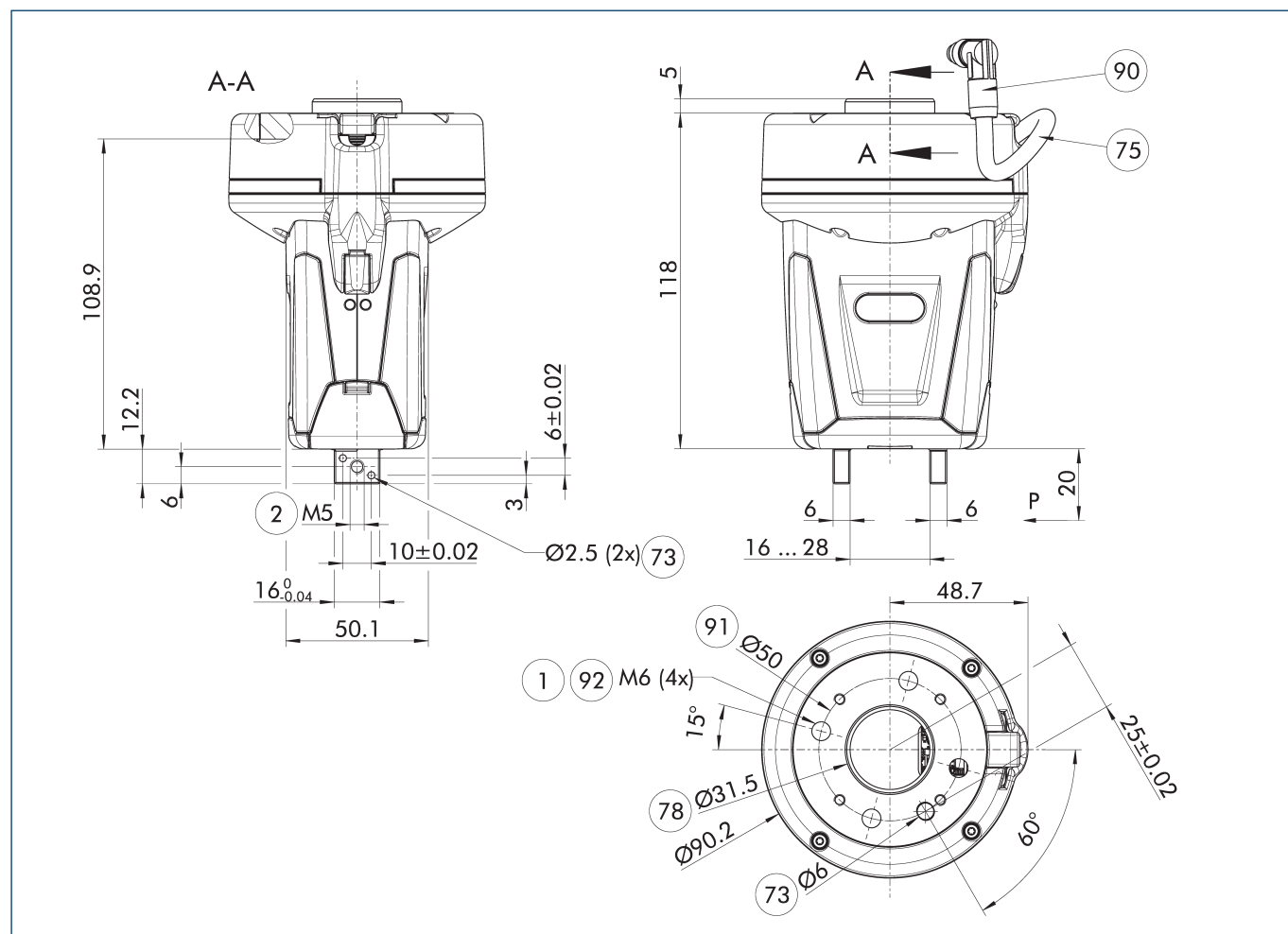
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |
| ⑦⑤ ケーブル長 | |

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

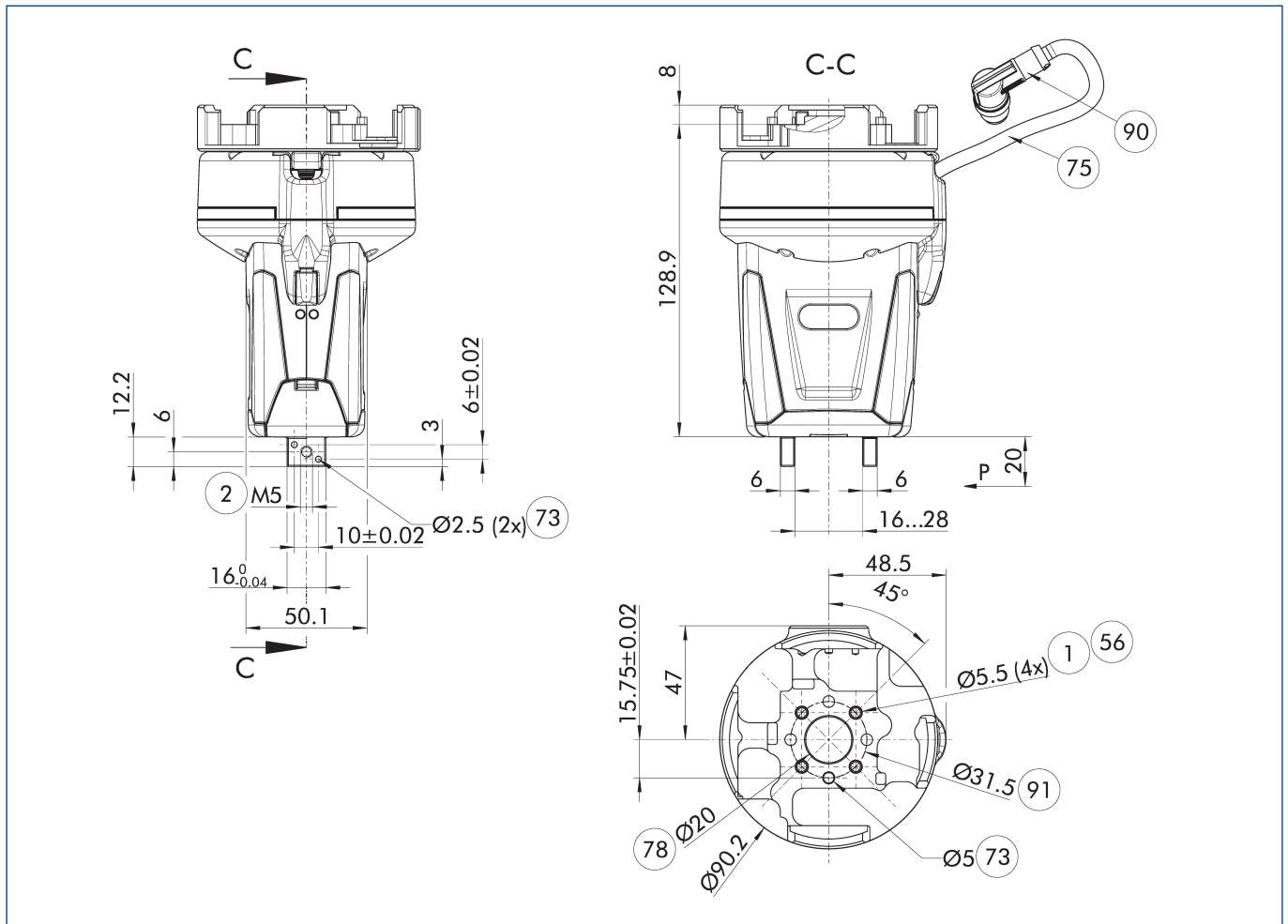
正面図 Co-act EGP-C 40-N-N-M1013



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- ① グリッパ接続
- ② フィンガー接続
- ⑦ 芯出しピン用
- ⑦ ケーブル長
- ⑦ 芯出し用
- ⑦ L形プラグ
- ⑦ DIN ISO-9409 ボルトサークル
- ⑦ ネジ接続用貫通穴

Co-act EGP-C 40 N-N-ASSISTA 全体図



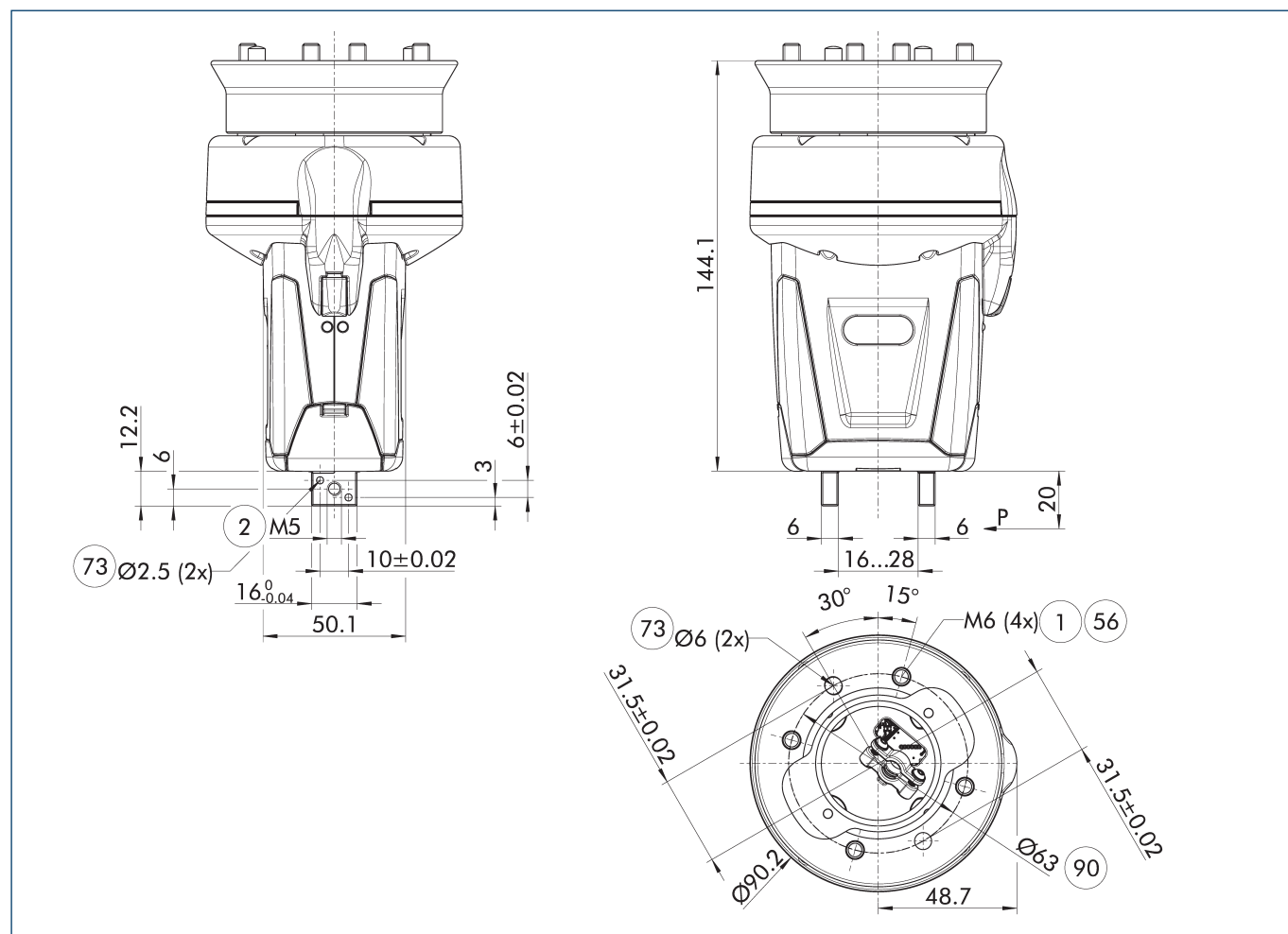
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦ ケーブル長 |
| ② フィンガー接続 | ⑧ 芯出し用 |
| ⑤ 納品内容に含む | ⑨ L形プラグ |
| ⑦ 芯出しピン用 | ⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル |

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパー

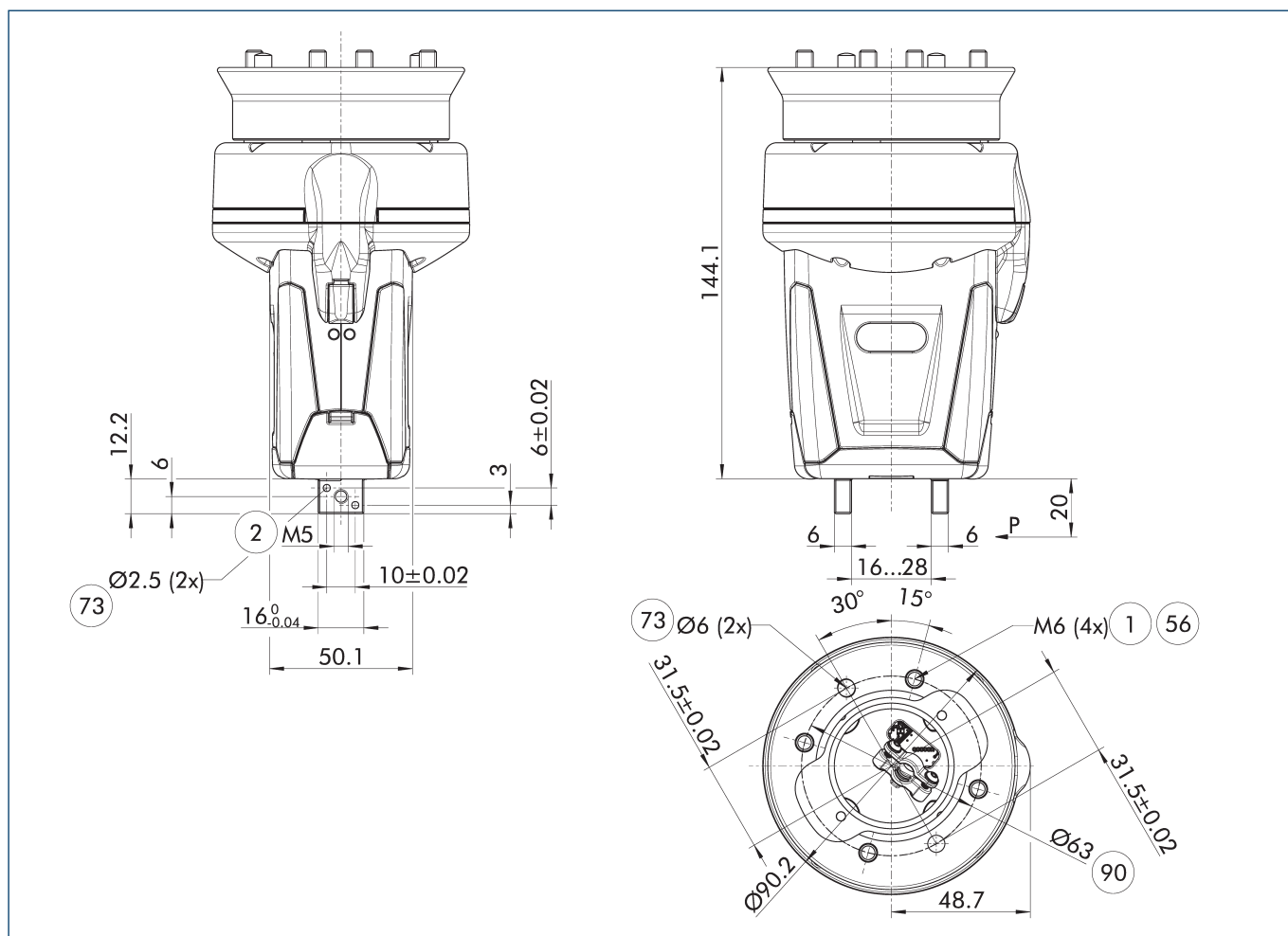
Co-act EGP-C 40 N-N-YDTN 全体図



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

- ① グリッパー接続
- ② フィンガー接続
- ⑤⑥ 納品内容に含む
- ⑦③ 芯出しピン用
- ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル

Co-act EGP-C 40 N-N-YDTP 全体図



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

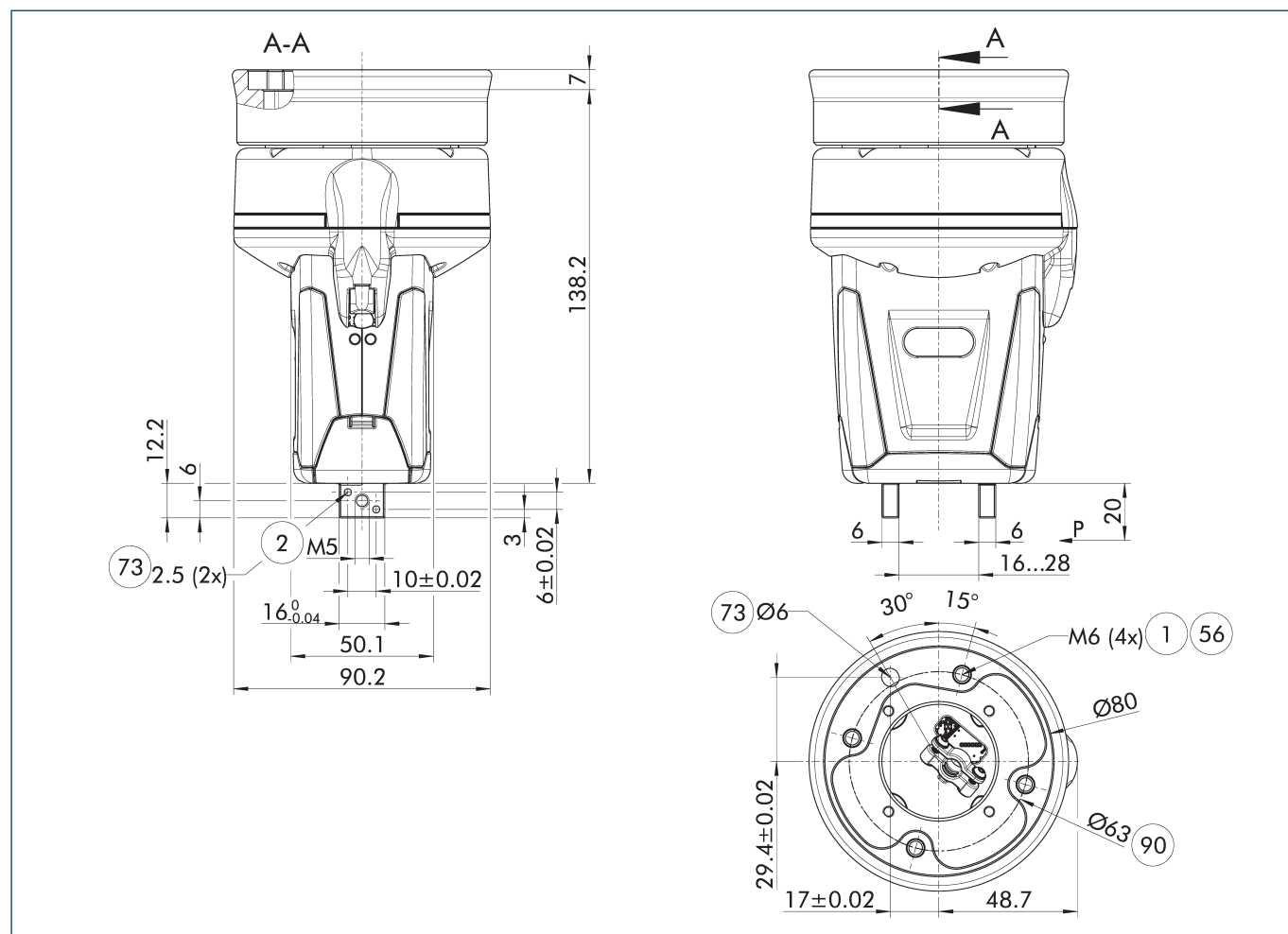
- ① グリッパー接続
- ② フィンガー接続
- ⑤⑥ 納品内容に含む

- ⑦③ 芯出しピン用
- ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパー

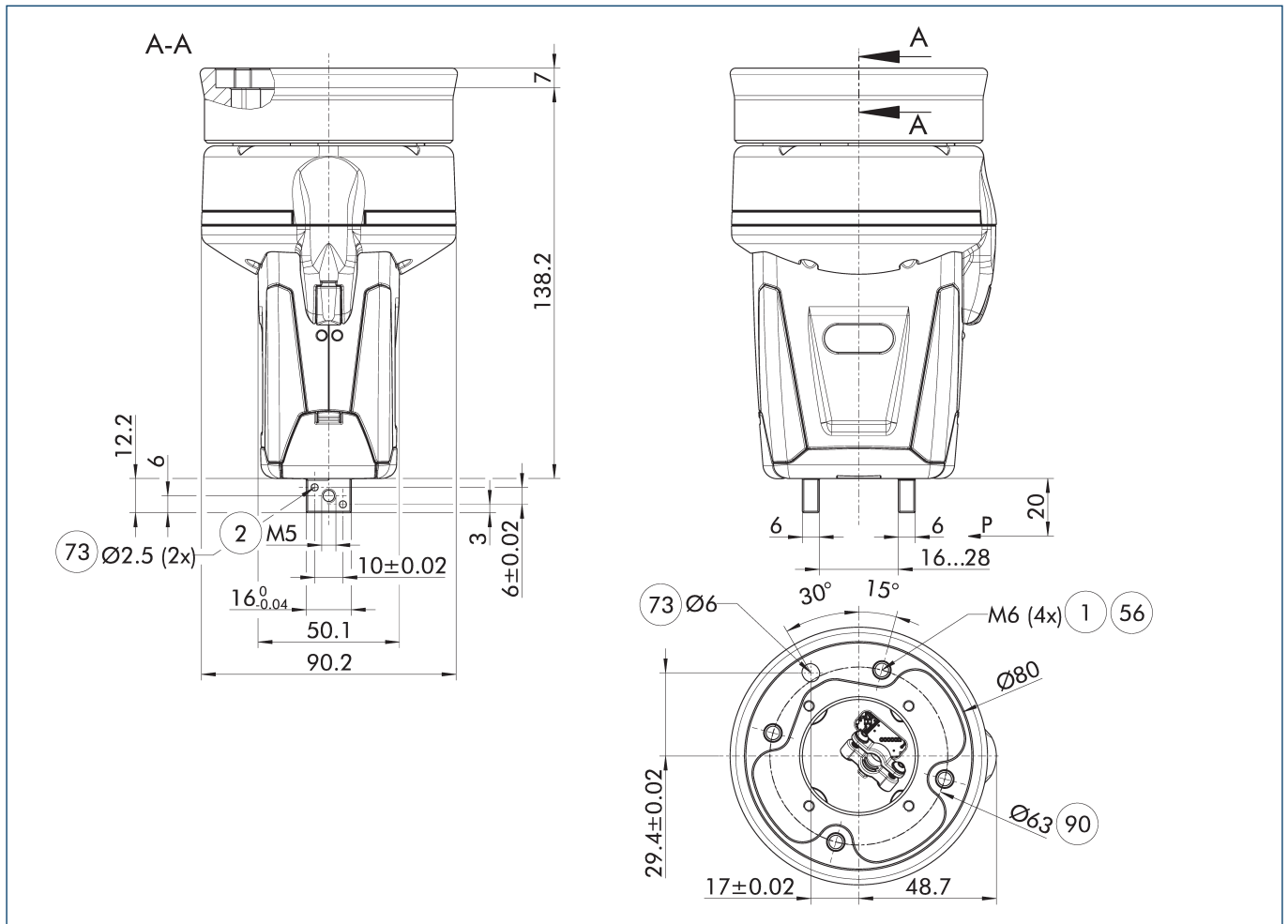
Co-act EGP-C 40 N-N-YHCN 全体図



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

- ① グリッパー接続
- ② フィンガー接続
- ⑤⑥ 納品内容に含む
- ⑦③ 芯出しピン用
- ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル

Co-act EGP-C 40 N-N-YHCP 全体図



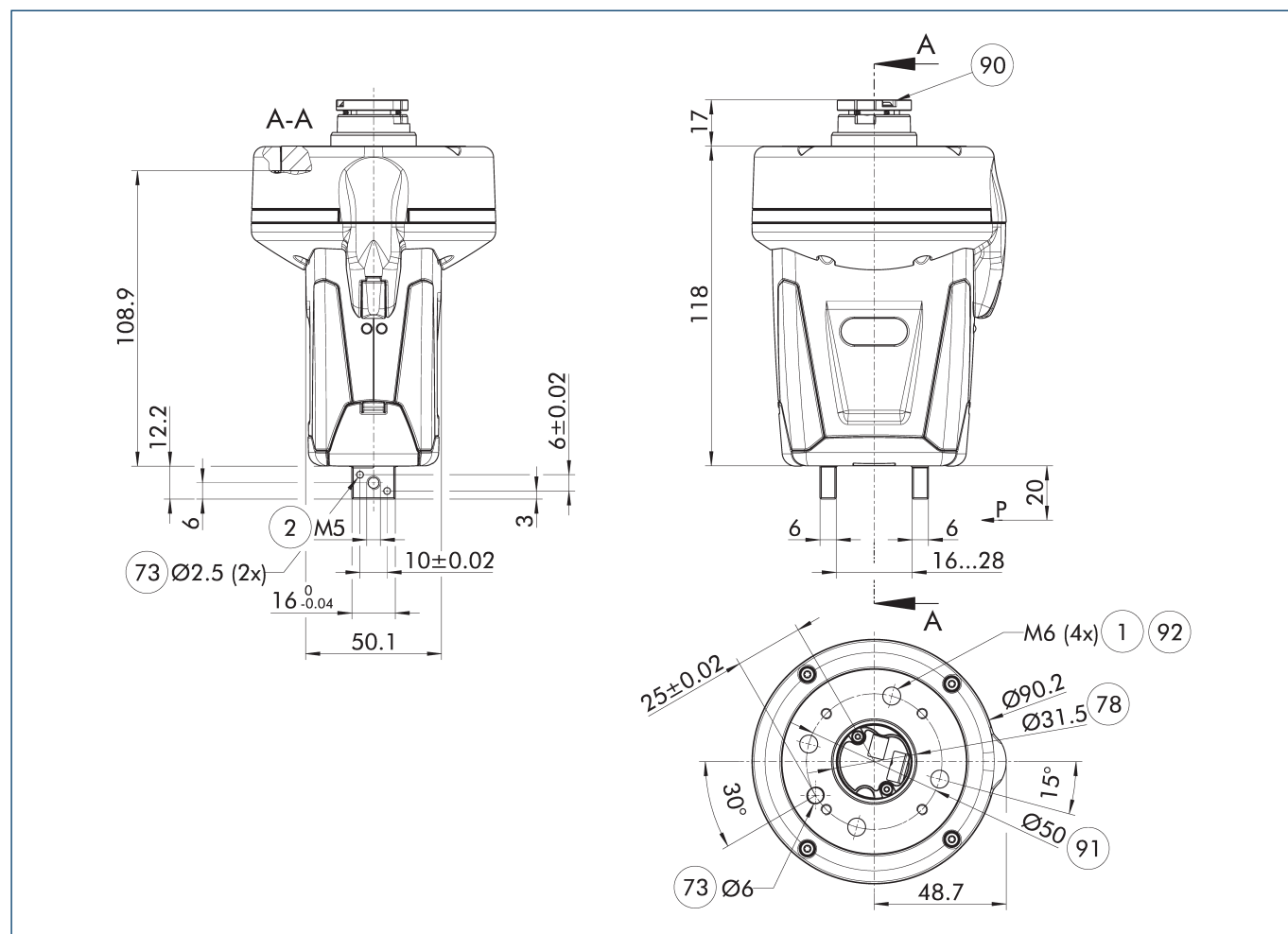
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|------------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦③ 芯出しピン用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑤⑥ 納品内容に含む | |

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ

全体図面、Co-act EGP-C 仕様 - KETI



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑨⑩ KUKA 固有 |
| ② フィンガー接続 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |
| ⑦⑧ 芯出し用 | |

Technical drawing of the 1000W motor unit, showing three views: front view (A-A), side view, and top view.

Front View (A-A):

- Total height: 108.9
- Height of upper section: 12.2
- Height of lower section: 6 ± 0.02
- Base width: 50.1
- Mounting holes: 2 Ø2.5 (2x)
- Mounting holes pitch: 16_{-0.04}⁰
- Mounting holes diameter: 10 ± 0.02
- Mounting holes thread: M5
- Mounting holes position: 3

Side View:

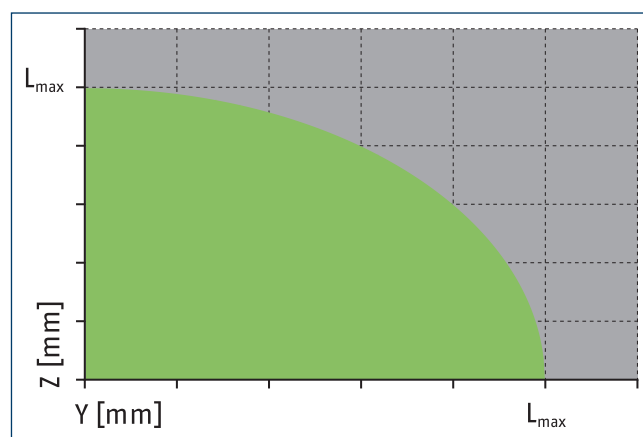
- Total height: 118
- Height of upper section: 5
- Height of lower section: 20
- Base width: 16 ... 28
- Mounting holes pitch: 6
- Mounting holes position: 6
- Mounting holes thread: M6
- Mounting holes position: 1
- Mounting holes position: 92
- Mounting holes position: 78
- Mounting holes position: 91
- Mounting holes position: 90

Top View:

- Base diameter: Ø90.2
- Central hole diameter: Ø31.5
- Mounting flange diameter: Ø50
- Mounting flange thickness: 15°
- Mounting flange position: 48.7
- Mounting flange position: 30°
- Mounting flange position: 25 ± 0.05
- Mounting flange position: 73 Ø6
- Mounting flange position: 73 Ø2.5 (2x)
- Mounting flange position: 16_{-0.04}⁰
- Mounting flange position: 10 ± 0.02
- Mounting flange position: 50.1
- Mounting flange position: 6 ± 0.02
- Mounting flange position: 12.2
- Mounting flange position: 108.9

①	グリッパ接続	78	芯出し用
②	フィンガー接続	90	M12 コネクター、17 ピン
73	芯出しピン用	91	DIN ISO-9409 ボルトサークル
75	ケーブル長	92	ネジ接続用貫通穴

Technical drawing of a mechanical assembly. The drawing shows a base with a central vertical slot and a horizontal slot. A vertical plate is mounted on the base, and a horizontal plate is mounted on the vertical plate. The horizontal plate has a circular feature. Dimensions Y and Z are indicated. Y is the horizontal distance from the center of the base to the center of the circular feature. Z is the vertical distance from the top of the base to the center of the circular feature.



 許容範囲

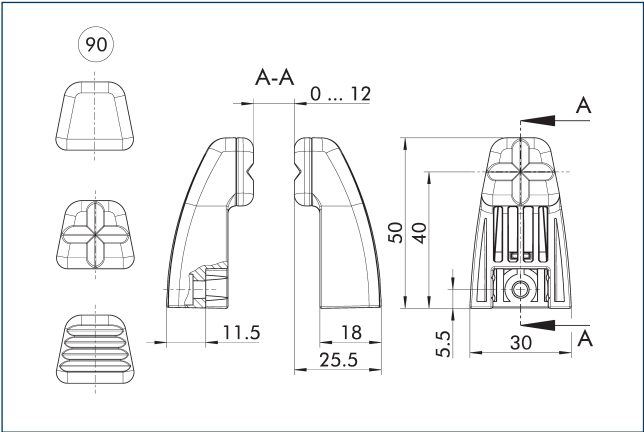
 許容不可範囲

Lmax は、最大許容フィンガー長に該当します。テクニカルデータ表をご参照ください。

Co-act EGP-C 40

小物部品用協働型グリッパ－

トップジョー AUB Co-act EGP



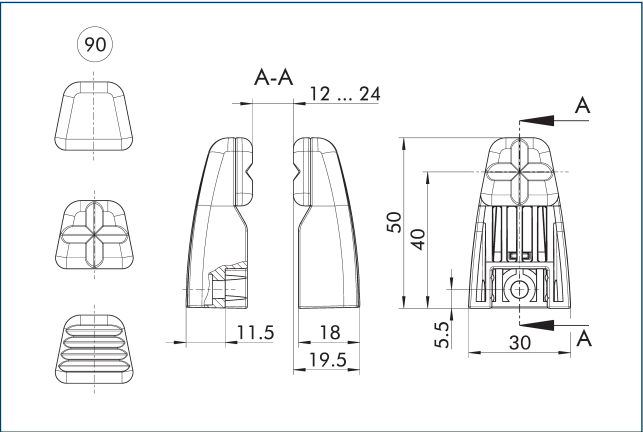
⑨⑨ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ－専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 40/12	1401285	PA/TPU

- ① 納品範囲は、固定材を含む、2 つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパ－の「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。

トップジョー AUB Co-act EGP



⑨⑨ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ－専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 40/24	1401286	PA/TPU

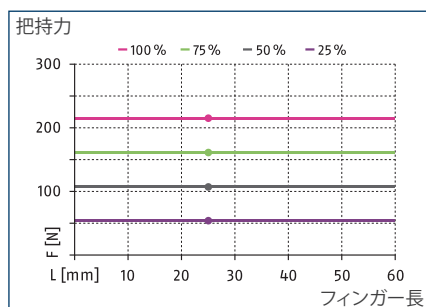
- ① 納品範囲は、固定材を含む、2 つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパ－の「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。

Co-act EGP-C 50

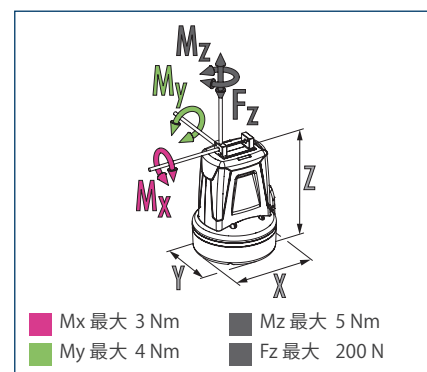
小物部品用協働型グリッパー



把持力



寸法と最大荷重



① 示されたモーメントと荷重は固定値であり、各ベースジョーに作用し、同時発生することがあります。また、荷重は、把持力自体によって生成されたモーメントと別に発生することがあります。

テクニカルデータ — FANUC 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 50-N-N-FCR7
ID		1326462
一般作動データ		
互換口ボット		FANUC CR-7 iA
ロボットフランジ		標準フランジ
LED ストリップライト		内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 136.5
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	8
最大 / 最小把持力	[N]	54/215
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	27/107.5
推奨ワーク重量	[kg]	1.05
最大許容フィンガー長	[mm]	64
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.14
繰り返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.21/0.21
重量	[kg]	1.22
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクター/ケーブル端		オープンより線
ケーブル長	[mm]	4000
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.3
最大電流	[A]	2
電子コントローラー		内蔵
デジタル I/O 数		4/2

テクニカルデータ — ユニバーサルロボット用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 50-N-N-UREK
ID		1327884
一般作動データ		
互換ロボット		UR 3/5/10/16
ロボットフランジ		標準フランジ
LED ストリップライト		内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 136.5
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	8
最大 / 最小把持力	[N]	54/215
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	27/107.5
推奨ワーク重量	[kg]	1.05
最大許容フィンガー長	[mm]	64
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.14
繰り返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.21/0.21
重量	[kg]	1.22
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		オープンより線
ケーブル長	[mm]	4000
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.3
最大電流	[A]	2
電子コントローラー		内蔵
デジタル I/O 数		4/2

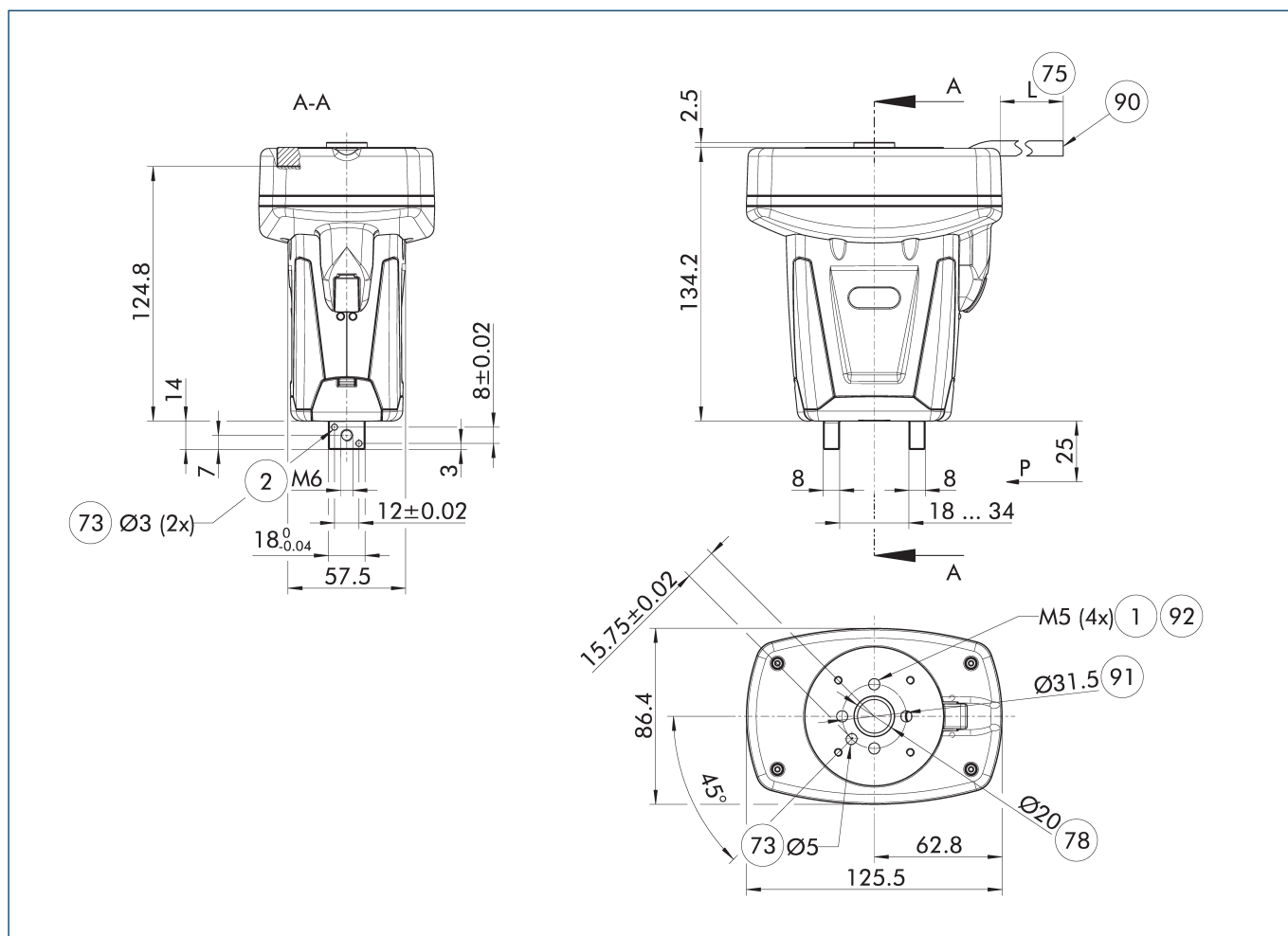
Co-act EGP-C 50

小物部品用協働型グリッパー

テクニカルデータ — KUKA 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 50-N-N-KETI	Co-act EGP-C 50-N-N-KTOE
ID		1326459	1321171
一般作動データ			
互換口ボット		KUKA LBR iiwa 7/14	KUKA LBR iiwa 7/14
ロボットフランジ		メディアフランジ電極、内側	メディアフランジ電極、接触子
LED ストリップライト		内蔵	内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色	緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 151	125.5 x 86.4 x 136.5
機械的作動データ			
ストローク / ジョー	[mm]	8	8
最大 / 最小把持力	[N]	54/215	54/215
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	27/107.5	27/107.5
推奨ワーク重量	[kg]	1.05	1.05
最大許容フィンガー長	[mm]	64	64
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.14	0.14
繰返し精度	[mm]	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.21/0.21	0.21/0.21
重量	[kg]	0.86	0.88
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端			M12
ケーブル長	[mm]		70
電氣的作動データ			
公称電圧	[V DC]	24	24
定格電流	[A]	0.3	0.3
最大電流	[A]	2	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵
デジタル I/O 数		4/2	4/2

Co-act EGP-C 50-N-N-FCR7のメインビュー



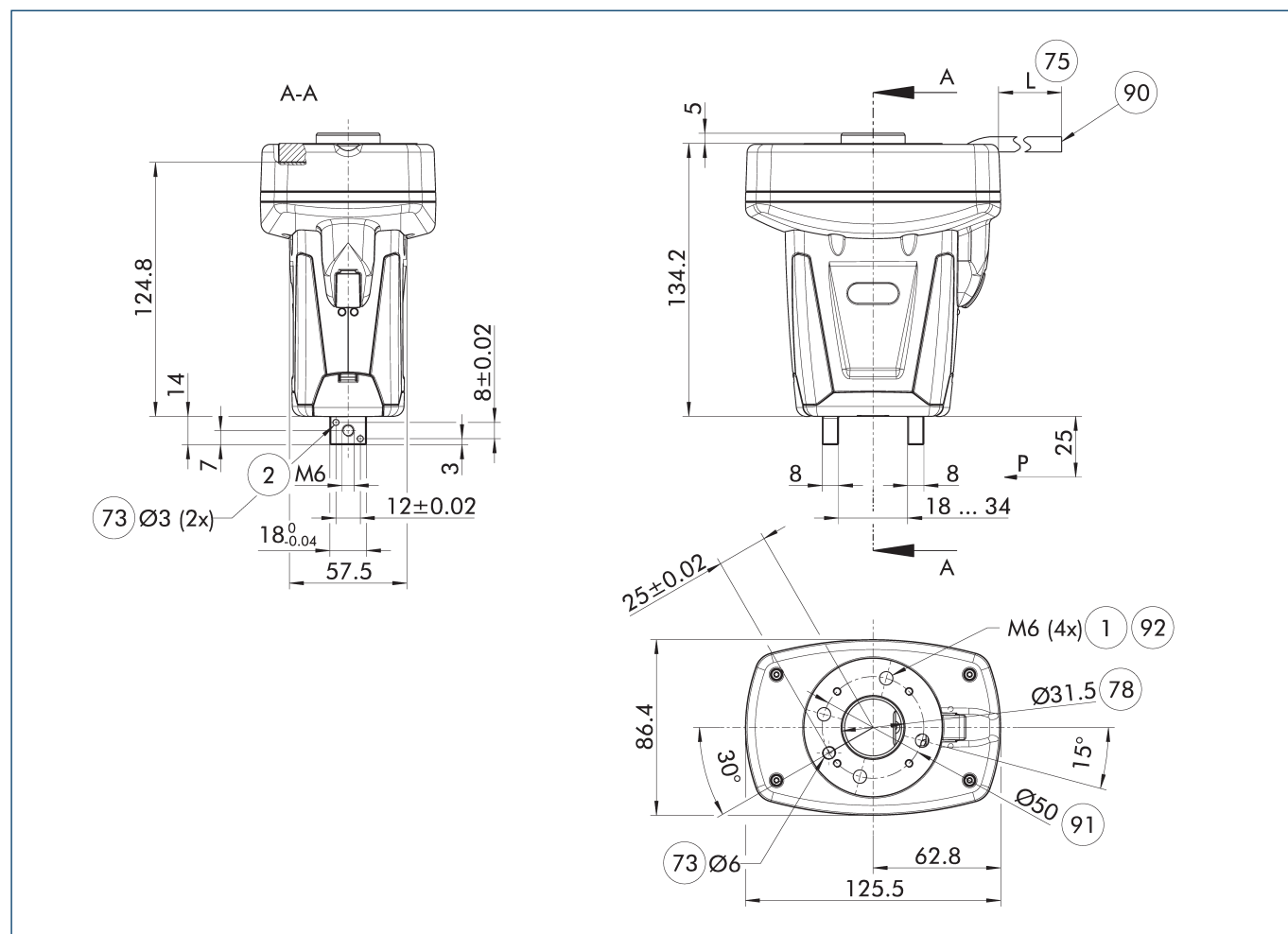
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ オープンより線 |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑩ ケーブル長 | ⑨⑩ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 50

小物部品用協働型グリッパ

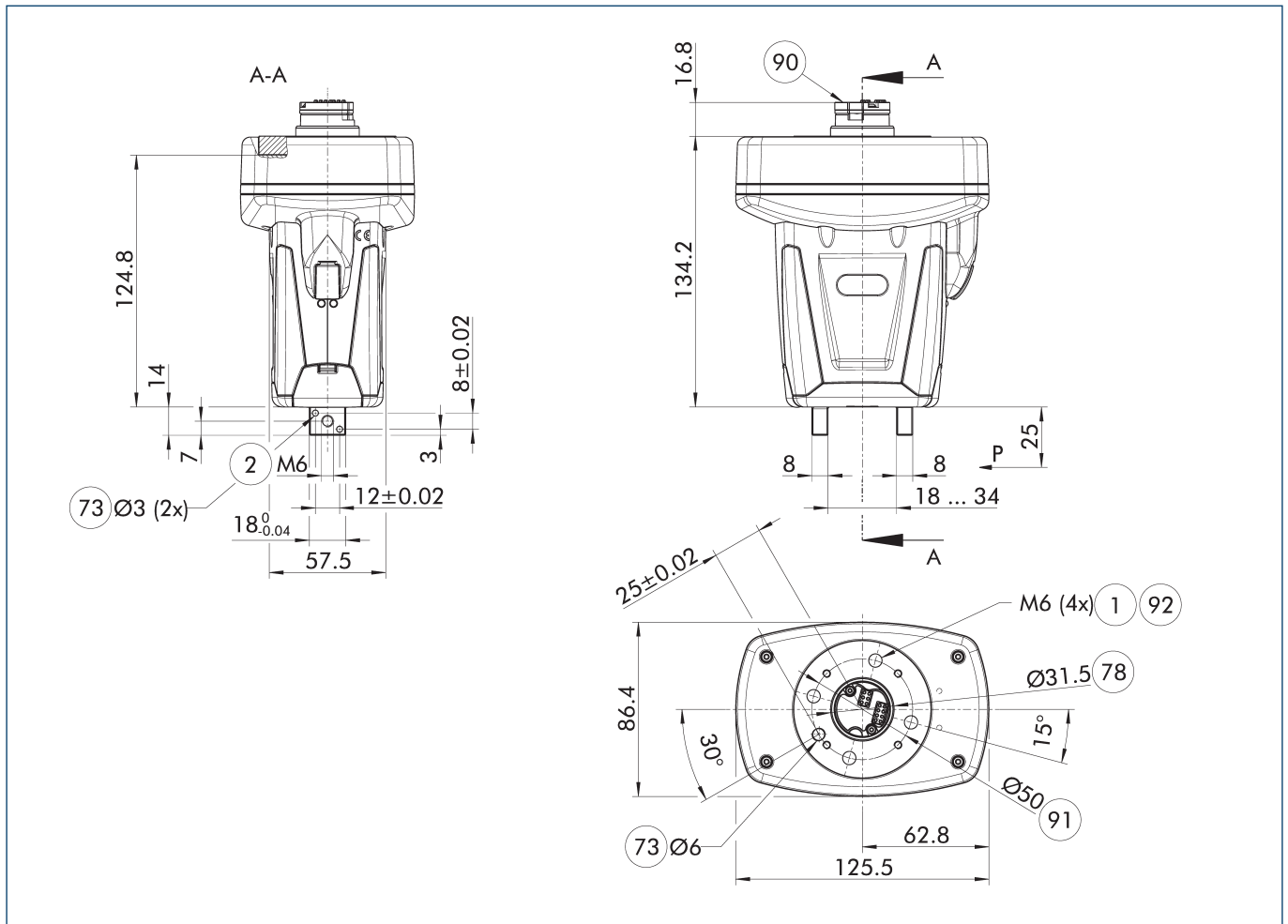
Co-act EGP-C 50-N-N-UREK 全体図



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ オープンより線 |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑩ ケーブル長 | ⑨⑩ ネジ接続用貫通穴 |

全体図面、Co-act EGP-C 仕様 - KETI



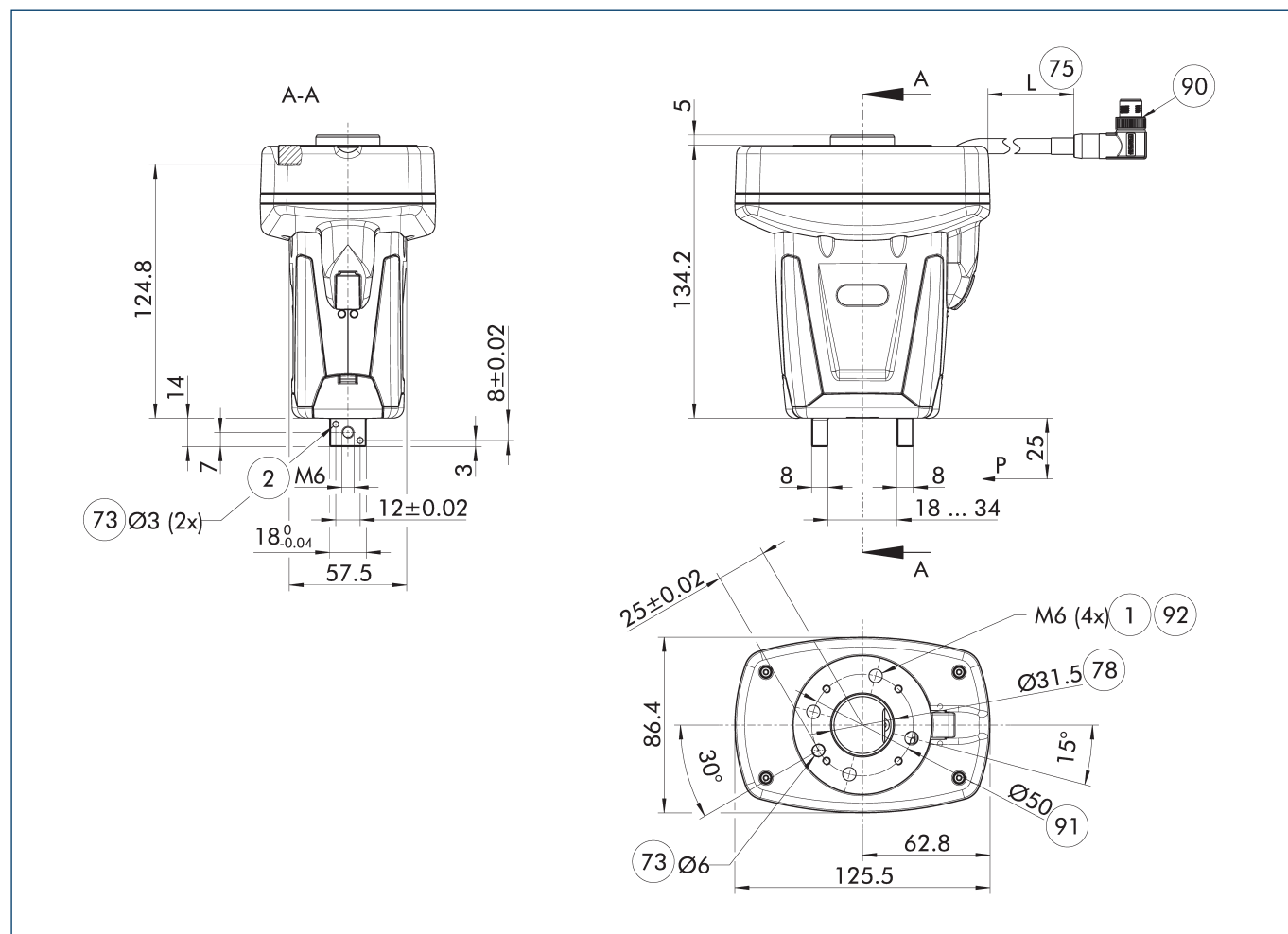
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-------------|---------------------------|
| (1) グリッパ接続 | (90) KUKA 固有 |
| (2) フィンガー接続 | (91) DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| (73) 芯出しピン用 | (92) ネジ接続用貫通穴 |
| (78) 芯出し用 | |

Co-act EGP-C 50

小物部品用協働型グリッパ

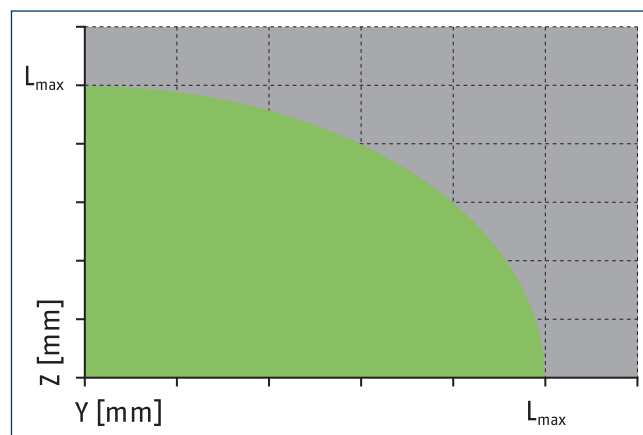
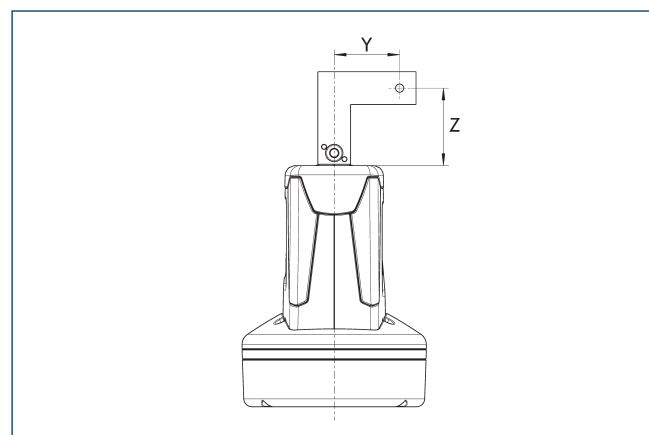
全体図面、Co-act EGP-C 仕様 - KTOE



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

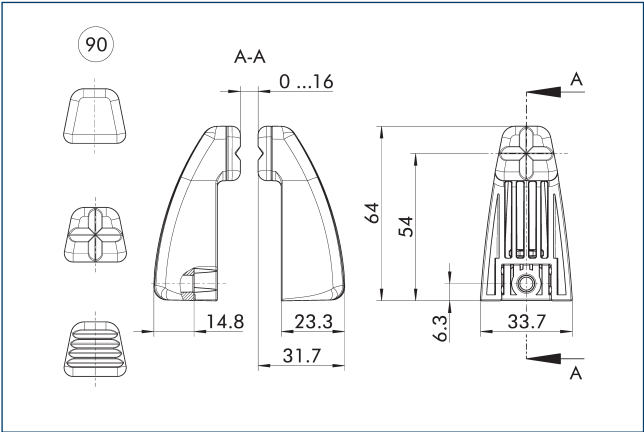
- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ M12 コネクター、17 ピン |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑪ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑫ ケーブル長 | ⑨⑫ ネジ接続用貫通穴 |

最大許容フィンガー突起



■ 許容範囲 ■ 許容不可範囲
 Lmax は、最大許容フィンガー長に該当します。テクニカルデータ表をご参照ください。

トップジョー AUB Co-act EGP



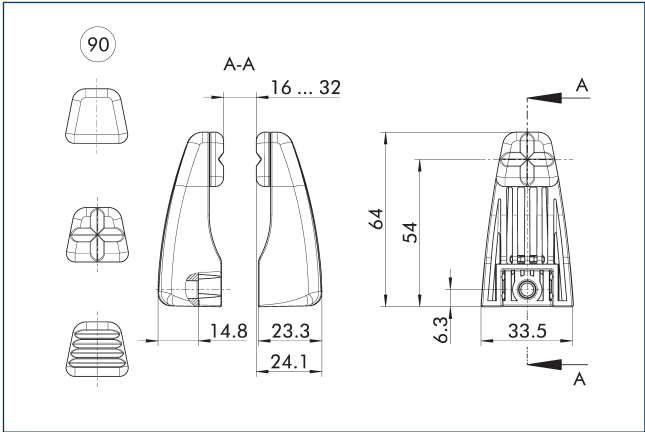
⑨⑨ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 50/16	1401289	PA/TPU

① 納品範囲は、固定材を含む、2つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパの「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。

トップジョー AUB Co-act EGP



⑨⑨ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 50/32	1401293	PA/TPU

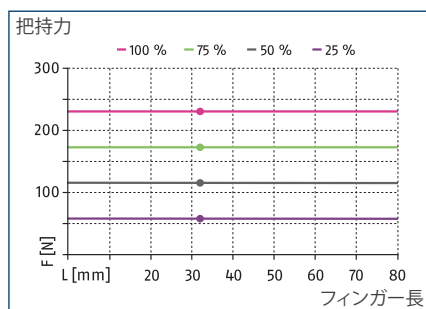
① 納品範囲は、固定材を含む、2つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパの「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。

Co-act EGP-C 64

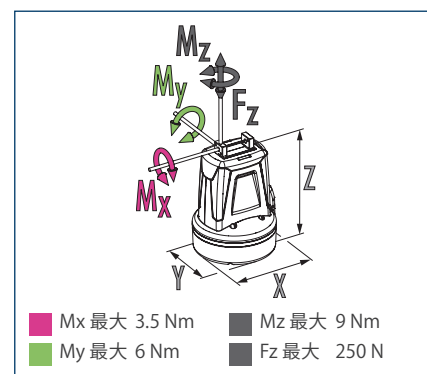
小物部品用協働型グリッパー



把持力



寸法と最大荷重



説明		Co-act EGP-C 64-N-N-GoFa
ID		1468551
一般作動データ		
互換口ボット		ABB GoFa (CRB 15000)
ロボットフランジ		標準フランジ
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 146.7
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	10
最大 / 最小把持力	[N]	65/230
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	32.5/115
推奨ワーク重量	[kg]	1.15
最大許容フィンガー長	[mm]	80
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.24
繰り返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.49/0.49
重量	[kg]	1.2
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		2 x M8
ケーブル長 L1	[mm]	70
ケーブル長 L2	[mm]	175
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.15
最大電流	[A]	2
電子コントローラー		内蔵
デジタル I/O 数		4/2

テクニカルデータ — FANUC 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 64-N-N-FCRXID	Co-act EGP-C 64-N-N-FCRXEK	Co-act EGP-C 64-N-N-FCR7
ID		1441948	1441950	1326469
一般作動データ				
互換口ボット		FANUC CRX-10iA、CRX-10iA/L	FANUC CRX-10iA、CRX-10iA/L	FANUC CR-7 iA
ロボットフランジ		標準フランジ	標準フランジ	標準フランジ
LED ストリップライト			内蔵	内蔵
表示色			緑色、黄色、赤色	緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 149.2	125.5 x 86.4 x 149.2	125.5 x 86.4 x 146.7
機械的作動データ				
ストローク / ジョー	[mm]	10	10	10
最大 / 最小把持力	[N]	65/230	65/230	65/230
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	32.5/115	32.5/115	32.5/115
推奨ワーク重量	[kg]	1.15	1.15	1.15
最大許容フィンガー長	[mm]	80	80	80
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.24	0.24	0.24
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.49/0.49	0.49/0.49	0.49/0.49
重量	[kg]	1.11	1.38	1.38
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8	オープンより線	オープンより線
ケーブル長	[mm]	90	4000	4000
電氣的作動データ				
公称電圧	[V DC]	24	24	24
定格電流	[A]	0.15	0.15	0.15
最大電流	[A]	2	2	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵	内蔵
デジタル I/O 数		2/2	4/2	4/2

Co-act EGP-C 64

小物部品用協働型グリッパ

テクニカルデータ — ユニバーサルロボット用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 64-N-N-URID	Co-act EGP-C 64-N-N-UREK
ID		1436401	1327885
一般作動データ			
互換ロボット		UR 3/5/10/16 (nur e-Series)	UR 3/5/10/16
ロボットフランジ		標準フランジ	標準フランジ
LED ストリップライト			内蔵
表示色			緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 149.2	125.5 x 86.4 x 146.7
機械的作動データ			
ストローク / ジョー	[mm]	10	10
最大 / 最小把持力	[N]	65/230	65/230
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	32.5/115	32.5/115
推奨ワーク重量	[kg]	1.15	1.15
最大許容フィンガー長	[mm]	80	80
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.24	0.24
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.49/0.49	0.49/0.49
重量	[kg]	1.11	1.38
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端		M8	オープンより線
ケーブル長	[mm]	90	4000
電氣的作動データ			
公称電圧	[V DC]	24	24
定格電流	[A]	0.15	0.15
最大電流	[A]	2	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵
デジタル I/O 数		2/2	4/2

技術データ — TM 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 64-N-N-TMEK
ID		1400578
一般作動データ		
互換口ボット		TM 5/12/14
ロボットフランジ		標準フランジ
LED ストリップライト		内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 146.7
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	10
最大 / 最小把持力	[N]	65/230
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	32.5/115
推奨ワーク重量	[kg]	1.15
最大許容フィンガー長	[mm]	80
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.24
繰返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.49/0.49
重量	[kg]	1.38
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクター/ケーブル端		オープンより線
ケーブル長	[mm]	4000
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.15
最大電流	[A]	2
電子コントローラー		内蔵
デジタル I/O 数		4/2

技術仕様 — Doosan Robotics 向け Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 64-N-N-M1013
ID		1416679
一般作動データ		
互換口ボット		Doosan Robotics M-Series/A-Series/H-Series
ロボットフランジ		標準フランジ
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 149.2
機械的作動データ		
ストローク / ジョー	[mm]	10
最大 / 最小把持力	[N]	65/230
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	32.5/115
推奨ワーク重量	[kg]	1.15
最大許容フィンガー長	[mm]	80
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.24
繰返し精度	[mm]	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.49/0.49
重量	[kg]	1.11
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55
IP 保護等級		30
ケーブルコネクター/ケーブル端		オープンより線
ケーブル長	[mm]	4000
電氣的作動データ		
公称電圧	[V DC]	24
定格電流	[A]	0.15
最大電流	[A]	2
電子コントローラー		内蔵
デジタル I/O 数		2/2

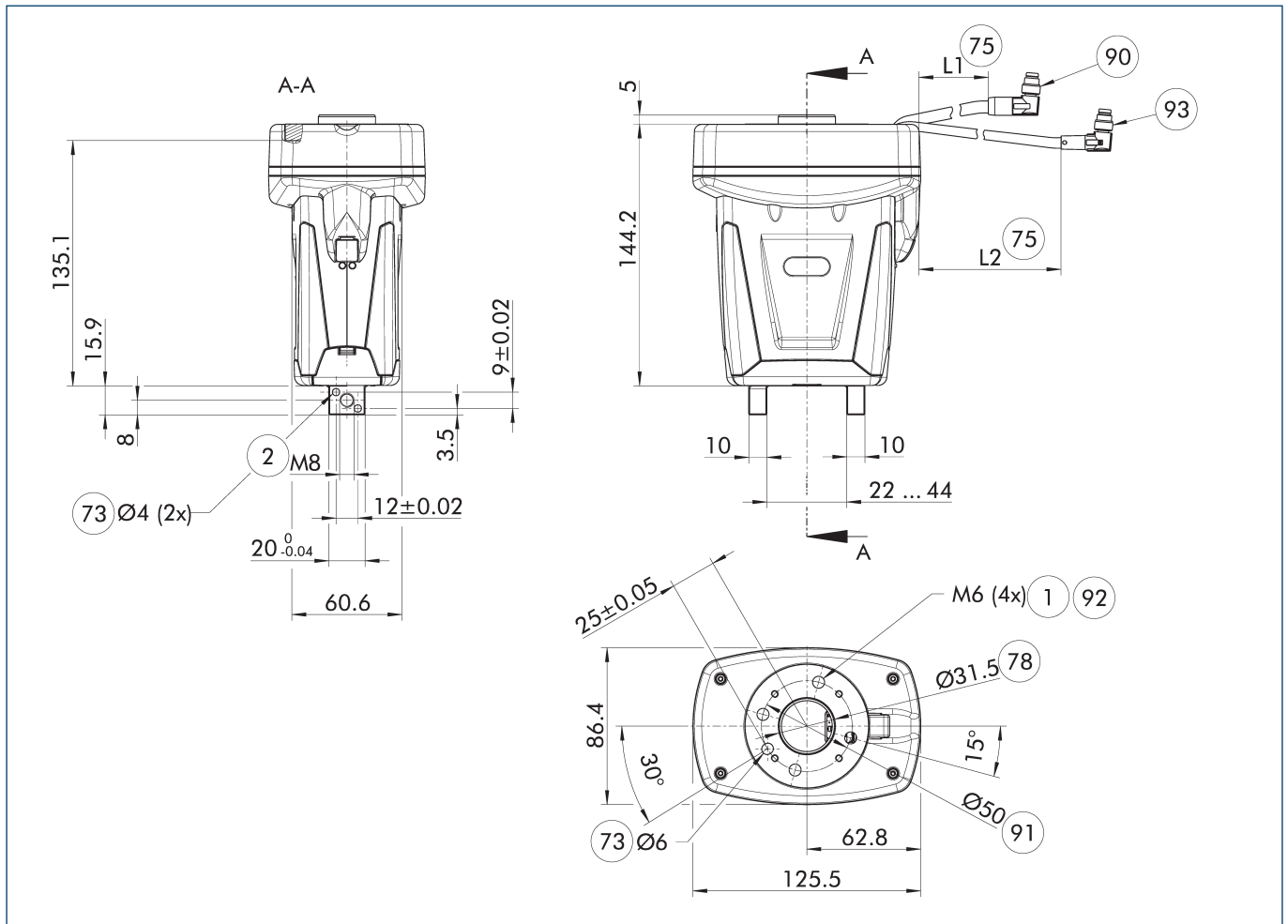
Co-act EGP-C 64

小物部品用協働型グリッパー

テクニカルデータ — KUKA 用 Co-act EGP-C

説明		Co-act EGP-C 64-N-N-KETI	Co-act EGP-C 64-N-N-KTOE
ID		1326464	1321172
一般作動データ			
互換口ボット		KUKA LBR iiwa 7/14	KUKA LBR iiwa 7/14
ロボットフランジ		メディアフランジ電極、内側	メディアフランジ電極、接触子
LED ストリップライト		内蔵	内蔵
表示色		緑色、黄色、赤色	緑色、黄色、赤色
一体型センサー		有り、誘導型、2 方向	有り、誘導型、2 方向
寸法 X x Y x Z	[mm]	125.5 x 86.4 x 161.2	125.5 x 86.4 x 146.7
機械的作動データ			
ストローク / ジョー	[mm]	10	10
最大 / 最小把持力	[N]	65/230	65/230
ジョーごとの最大/最小フォース	[N]	32.5/115	32.5/115
推奨ワーク重量	[kg]	1.15	1.15
最大許容フィンガー長	[mm]	80	80
フィンガー片側最大許容質量	[kg]	0.24	0.24
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
閉 / 開時間	[s]	0.49/0.49	0.49/0.49
重量	[kg]	1.13	1.15
最小 / 最大周囲温度	[° C]	5/55	5/55
IP 保護等級		30	30
ケーブルコネクタ/ケーブル端			M12
ケーブル長	[mm]		70
電氣的作動データ			
公称電圧	[V DC]	24	24
定格電流	[A]	0.15	0.15
最大電流	[A]	2	2
電子コントローラー		内蔵	内蔵
デジタル I/O 数		4/2	4/2

Co-act EGP-C 64-N-N-GoFaのメインビュー



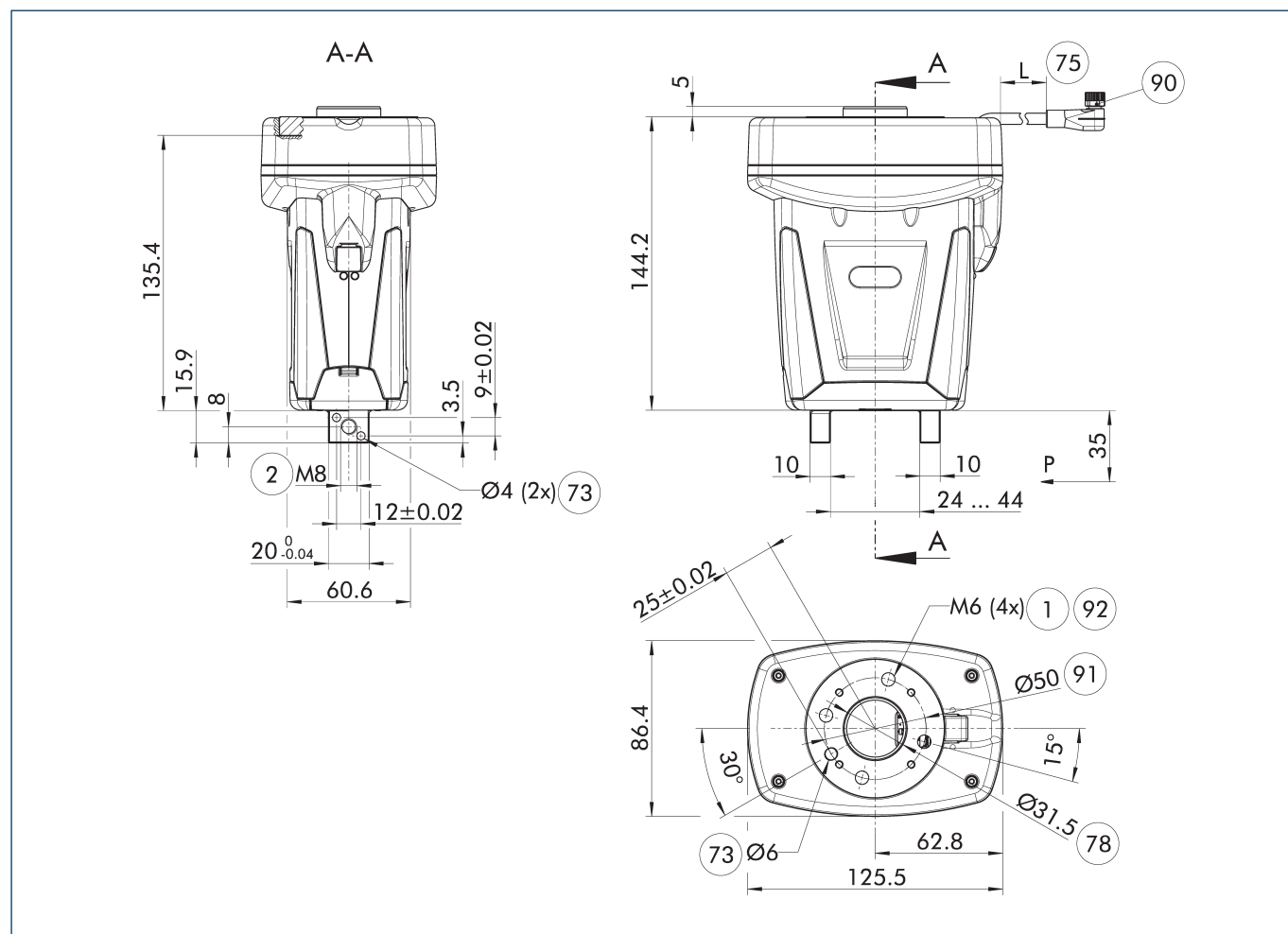
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑨⑩ M8 コネクター、3 ピン |
| ② フィンガー接続 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |
| ⑦⑤ ケーブル長 | ⑨③ M8、4 ピンのオスコネクター |
| ⑦⑧ 芯出し用 | |

Co-act EGP-C 64

小物部品用協働型グリッパ

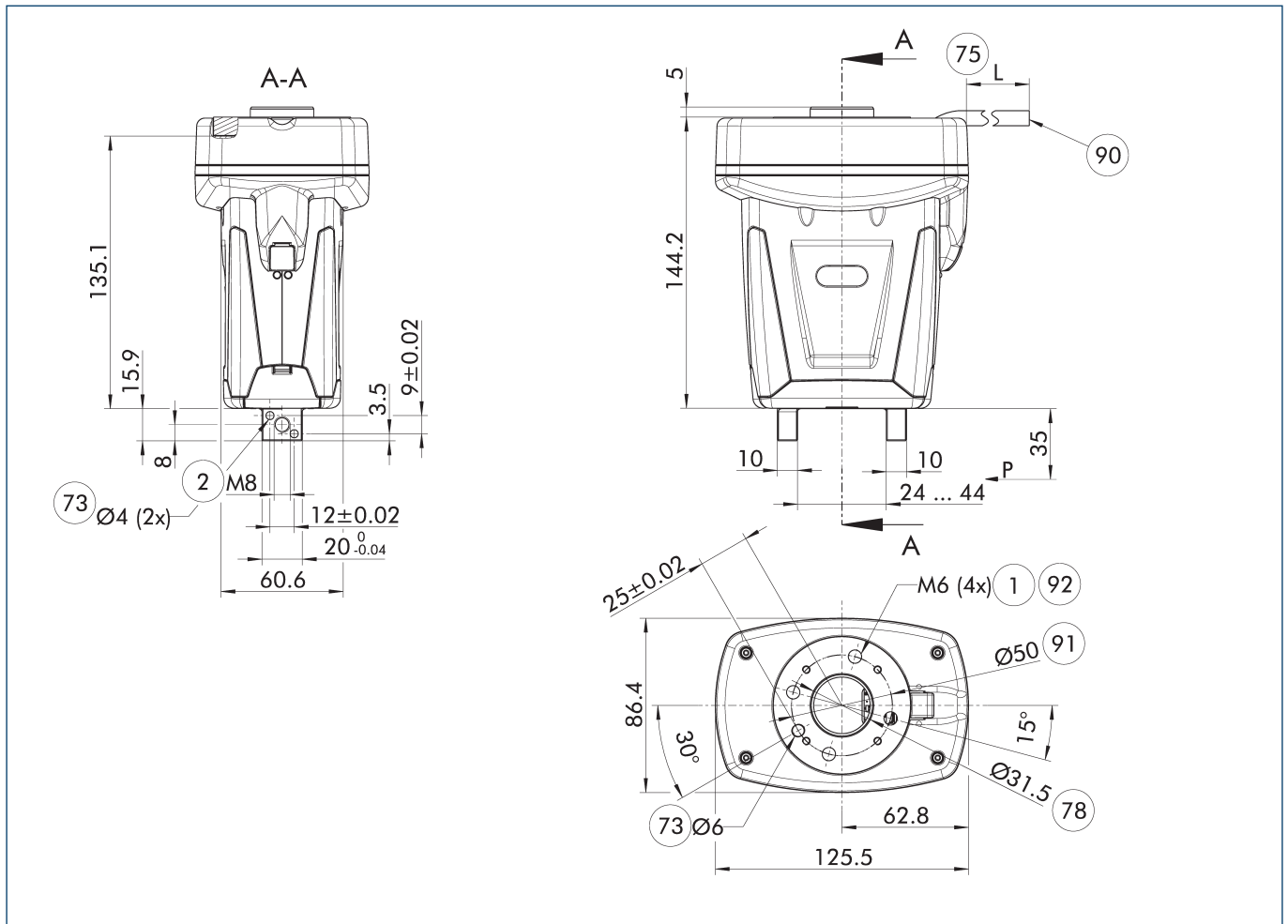
正面図 Co-act EGP-C 64-N-N-FCRXID



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ M8 コネクター, 8-ピン |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑩ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑩ ケーブル長 | ⑨⑩ ネジ接続用貫通穴 |

正面図 Co-act EGP-C 64-N-N-FCRXEK



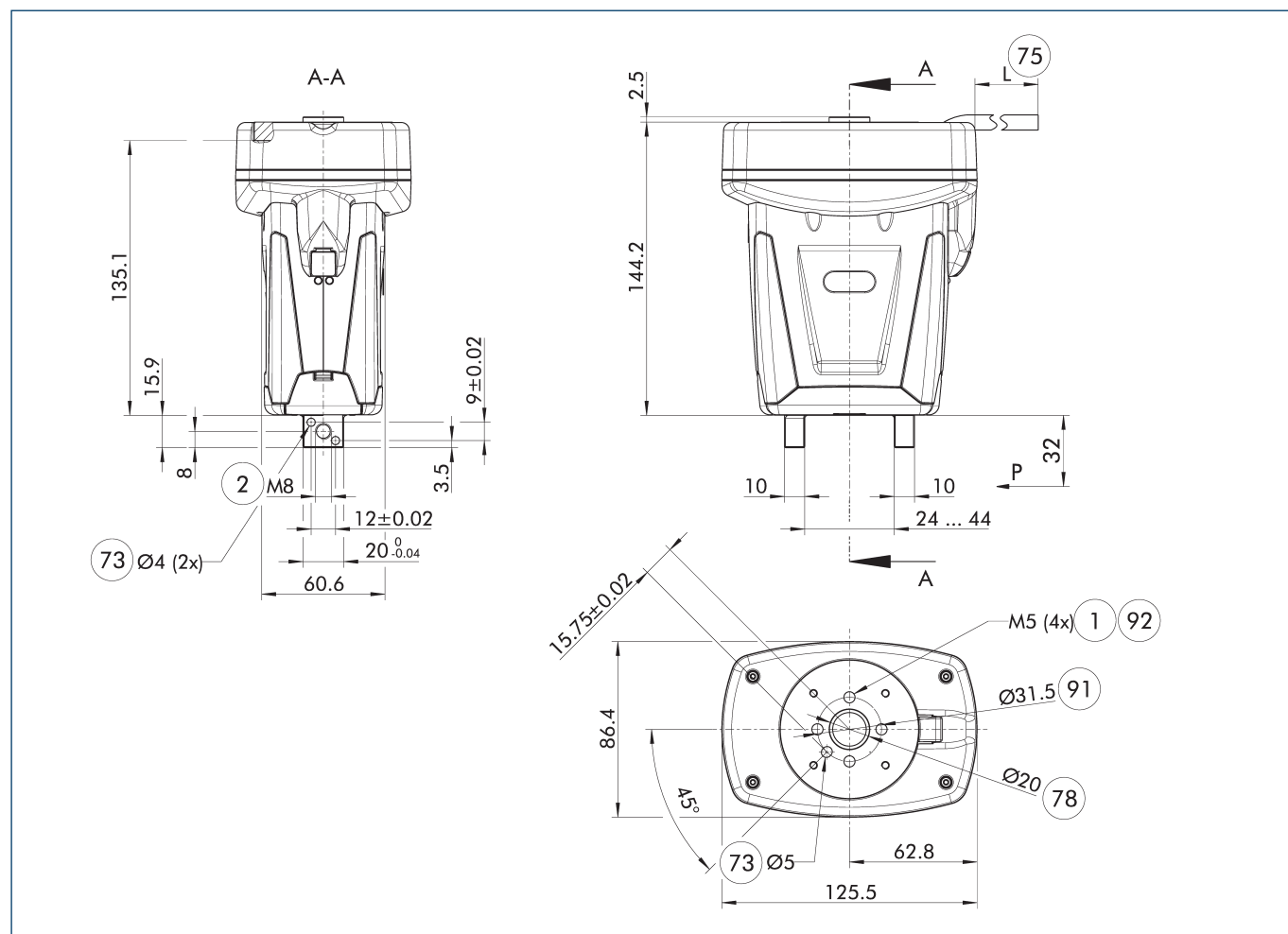
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパーを示しています。

- | | | | |
|---|---------|---|----------------------|
| ① | グリッパー接続 | ⑦ | 芯出し用 |
| ② | フィンガー接続 | ⑧ | オープンより線 |
| ③ | 芯出しピン用 | ⑨ | DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ④ | ケーブル長 | ⑩ | ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 64

小物部品用協働型グリッパ

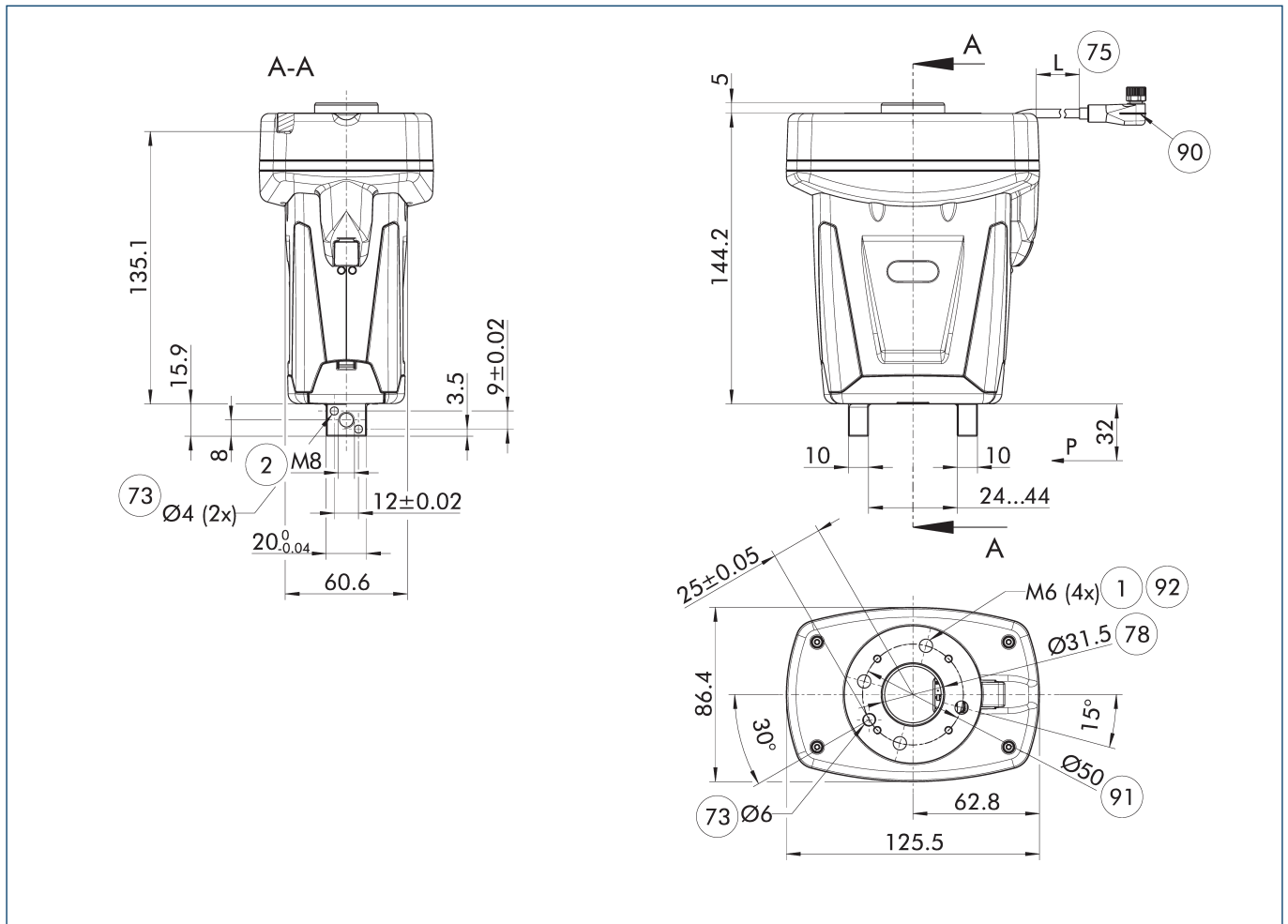
Co-act EGP-C 64-N-N-FCR7のメインビュー



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑧ オープンより線 |
| ③ 芯出しピン用 | ⑨ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ④ ケーブル長 | ⑩ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 64-N-N-URID



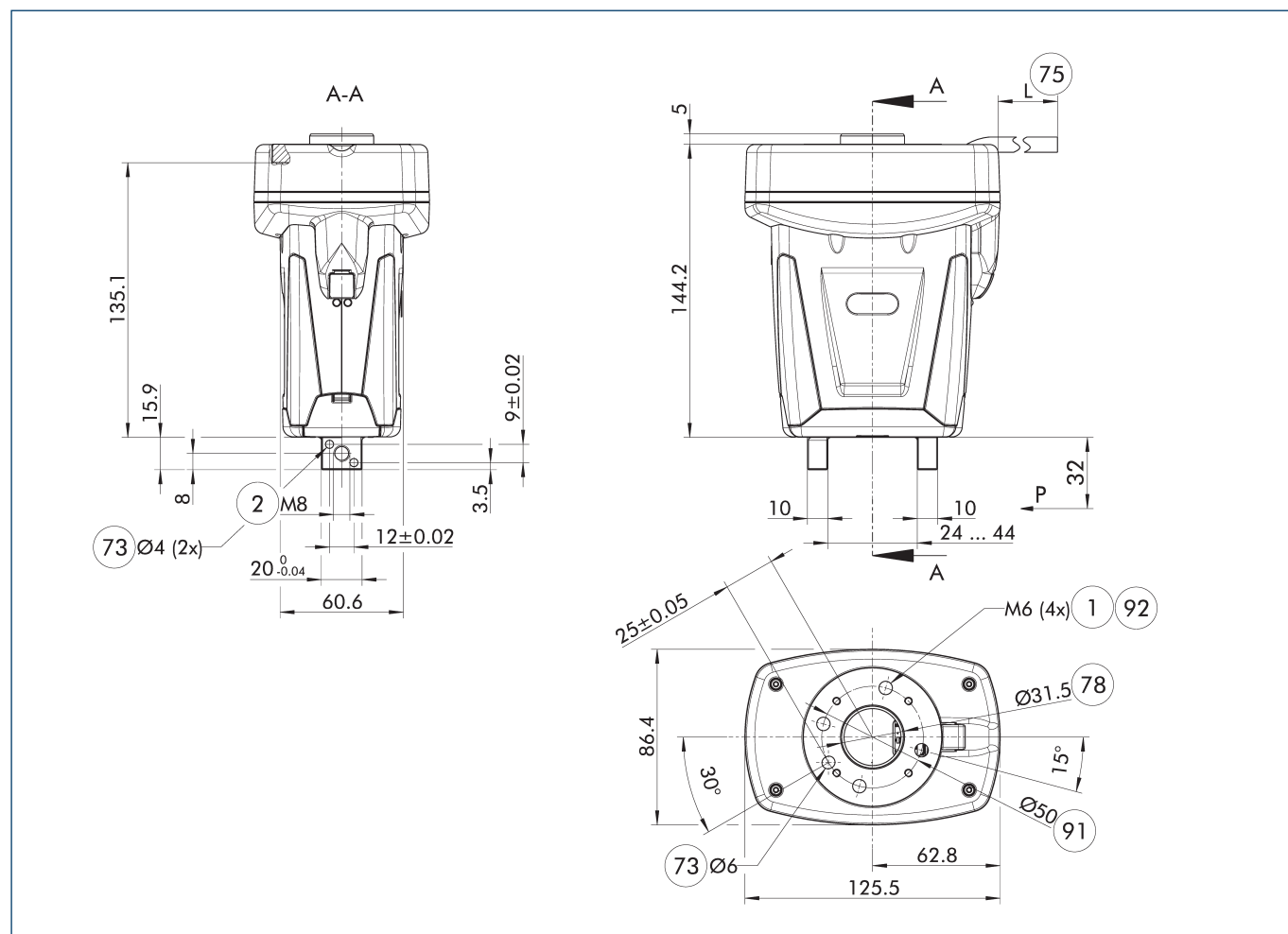
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ ソケット M8、8 ピン |
| ⑦⑩ 芯出しピン用 | ⑨⑪ DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑫ ケーブル長 | ⑨⑫ ネジ接続用貫通穴 |

Co-act EGP-C 64

小物部品用協働型グリッパ

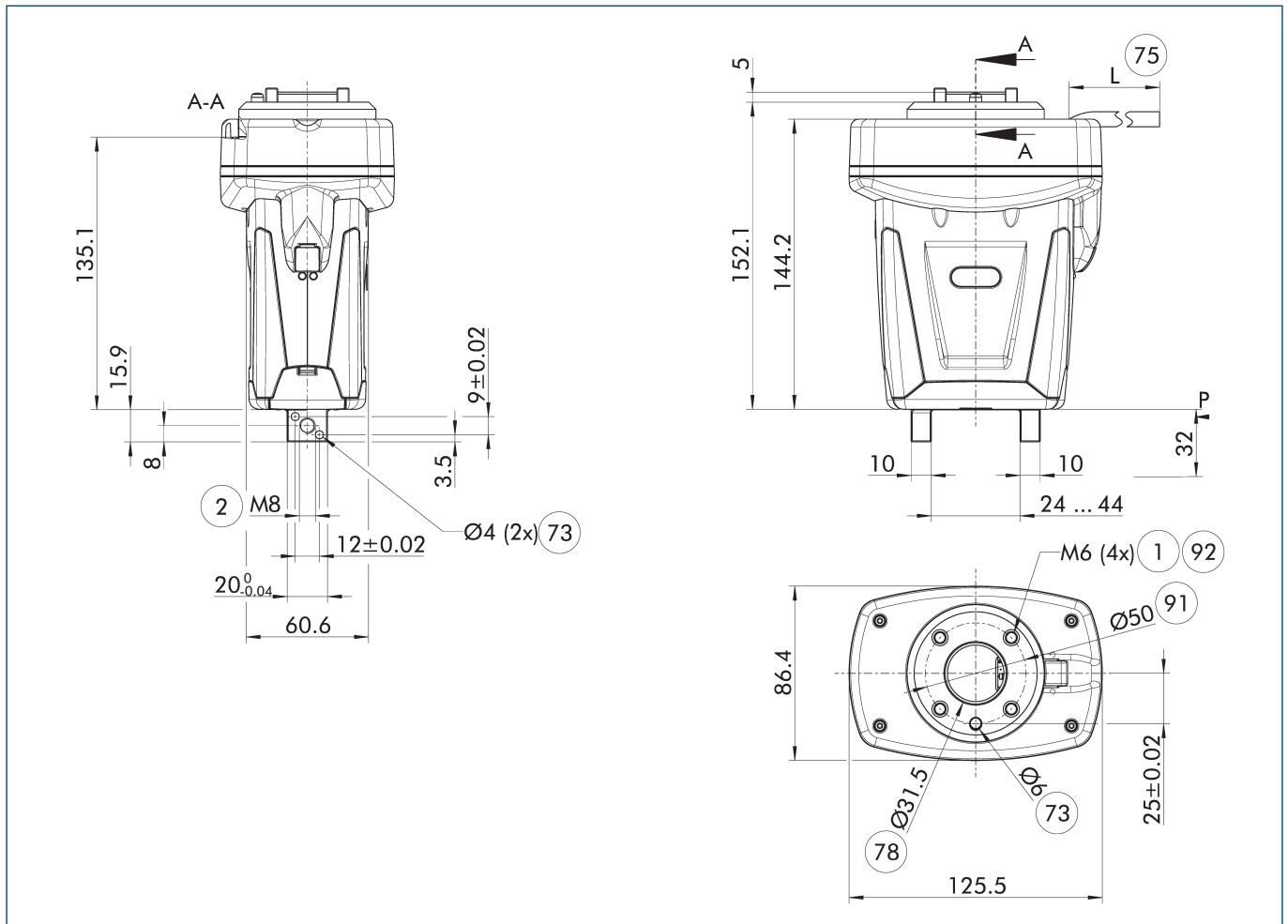
Co-act EGP-C 64-N-N-UREK 全体図



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ オープンより線 |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑤ ケーブル長 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |

正面図 Co-act EGP-C 64-N-N-TMEK



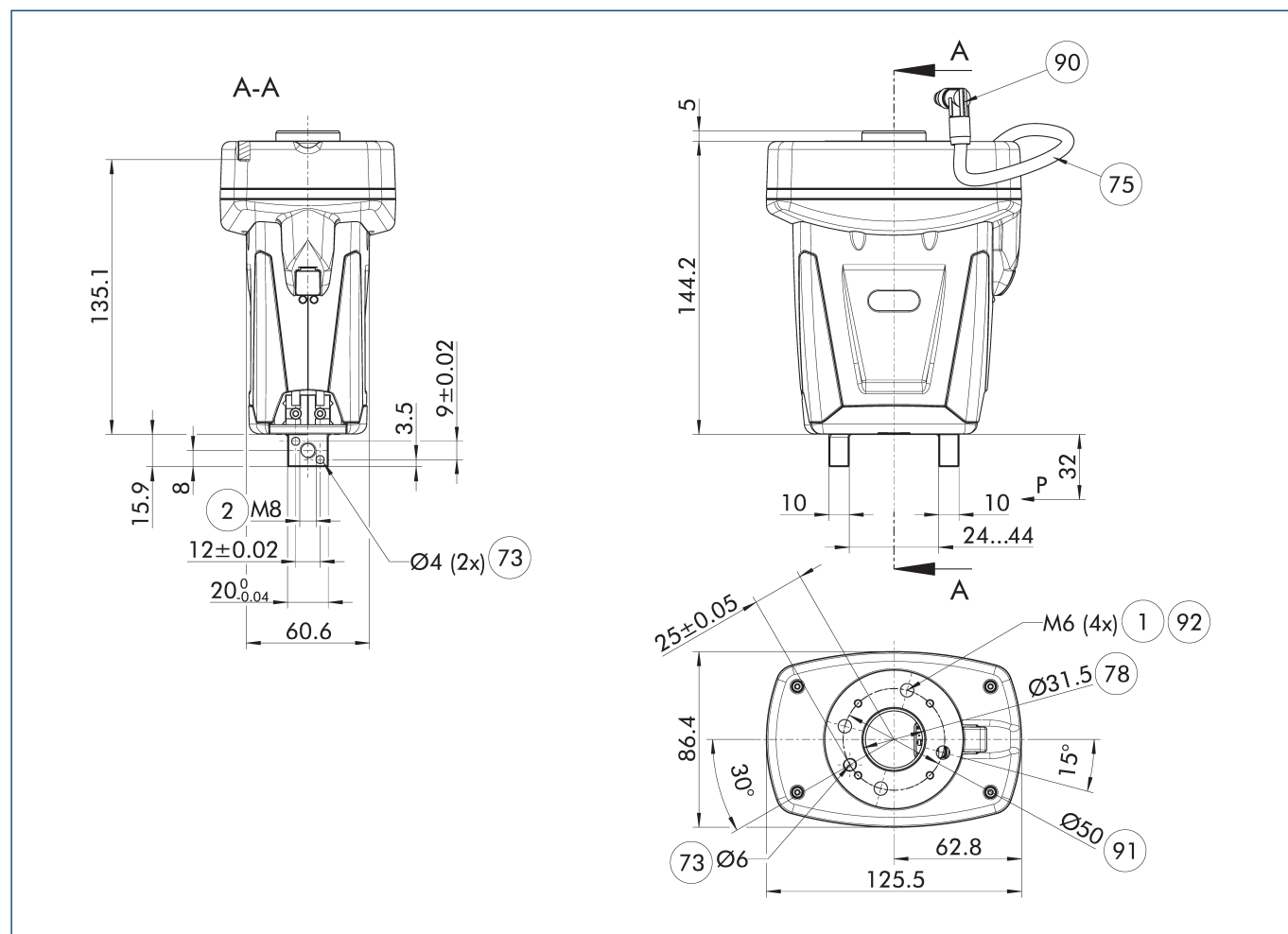
この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |
| ⑦⑤ ケーブル長 | |

Co-act EGP-C 64

小物部品用協働型グリッパ

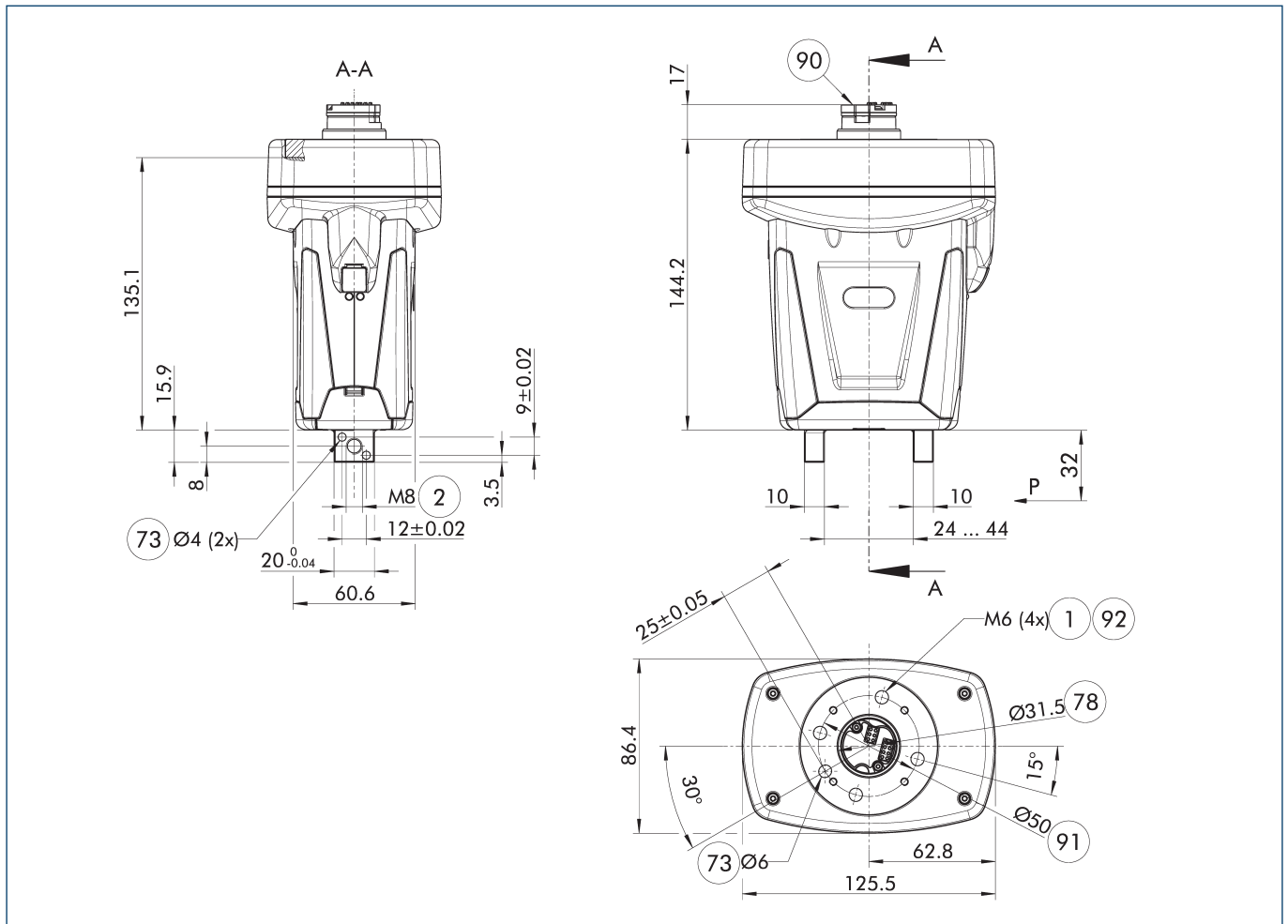
Co-act EGP-C 64-N-N-M1013 全体図



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑦⑧ 芯出し用 |
| ② フィンガー接続 | ⑨⑩ L形プラグ |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦⑤ ケーブル長 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |

全体図面、Co-act EGP-C 仕様 - KETI



この図面は、ジョーを開いた状態の基本仕様のグリッパを示しています。

- | | |
|-----------|-------------------------|
| ① グリッパ接続 | ⑨⑩ KUKA 固有 |
| ② フィンガー接続 | ⑨① DIN ISO-9409 ボルトサークル |
| ⑦③ 芯出しピン用 | ⑨② ネジ接続用貫通穴 |
| ⑦⑧ 芯出し用 | |

小物部品用協働型グリッパー

Technical drawing of the 1000W LED light fixture, showing three views: front, side, and top.

Front View (Left):

- Section line A-A.
- Overall height: 135.1.
- Distance from top to mounting bracket: 15.9.
- Mounting bracket width: 8.
- Mounting holes: 2 M8.
- Distance from mounting holes to bottom: 12 ± 0.02.
- Bottom width: 60.6.
- Bottom mounting holes: 73 Ø4 (2x).
- Bottom mounting hole offset: 20⁰_{-0.04}.
- Bottom mounting hole diameter: Ø4 (2x).
- Bottom mounting hole offset: 3.5.
- Bottom mounting hole diameter: 9 ± 0.02.

Side View (Top Right):

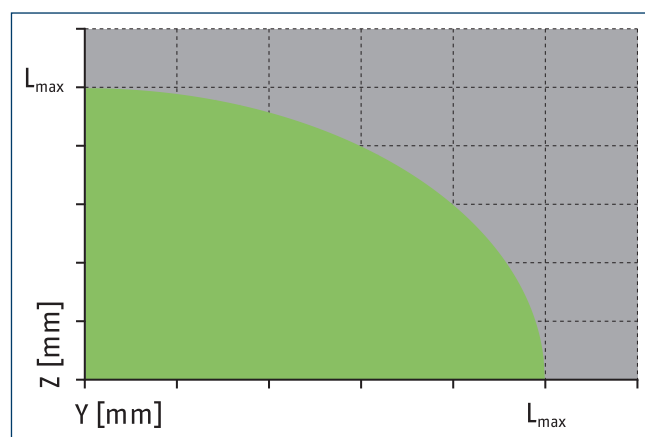
- Overall height: 144.2.
- Top mounting bracket: 75.
- Top mounting bracket offset: L.
- Top mounting bracket diameter: Ø90.
- Top mounting bracket offset: 5.
- Top mounting bracket offset: 10.
- Top mounting bracket offset: 10.
- Top mounting bracket offset: 24 ... 44.
- Top mounting bracket offset: 35.
- Top mounting bracket offset: P.

Top View (Bottom Right):

- Overall width: 125.5.
- Overall height: 86.4.
- Top mounting bracket: 75.
- Top mounting bracket offset: 25 ± 0.05.
- Top mounting bracket offset: 30°.
- Top mounting bracket offset: 15°.
- Top mounting bracket offset: 62.8.
- Top mounting bracket offset: 125.5.
- Top mounting bracket offset: 78.
- Top mounting bracket offset: Ø31.5.
- Top mounting bracket offset: Ø50.
- Top mounting bracket offset: 73 Ø6.
- Top mounting bracket offset: M6 (4x).
- Top mounting bracket offset: 1.
- Top mounting bracket offset: 92.
- Top mounting bracket offset: 91.

①	グリッパ接続	78	芯出し用
②	フィンガー接続	90	M12 コネクター、17 ピン
73	芯出しピン用	91	DIN ISO-9409 ボルトサークル
75	ケーブル長	92	ネジ接続用貫通穴

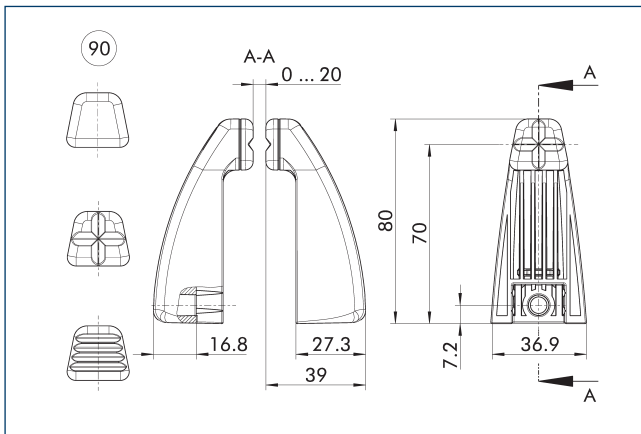
Technical drawing of a mechanical assembly. The drawing shows a base with a central vertical slot and a horizontal slot. A vertical plate is mounted on the base, and a horizontal plate is mounted on the vertical plate. The horizontal plate has a circular feature. Dimensions Y and Z are indicated. Y is the horizontal distance from the center of the base to the center of the circular feature. Z is the vertical distance from the top of the base to the center of the circular feature.



 許容範囲 許容不可範囲

Lmax は、最大許容フィンガー長に該当します。テクニカルデータ表をご参照ください。

トップジョー AUB Co-act EGP



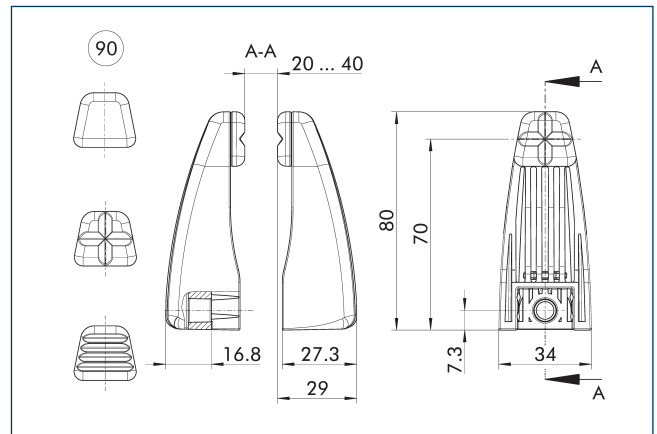
⑨⑩ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 64/20	1401294	PA/TPU

- ① 納品範囲は、固定材を含む、2つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパの「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。

トップジョー AUB Co-act EGP



⑨⑩ フィンガーインサート

このトップジョーは、Co-act EGP グリッパ専用です。サイズに合わせて、クランプ範囲の異なるタイプが用意されています。アプリケーションおよびワークに合わせて、付属のフィンガーインサートの一つを使用することができます。このフィンガーインサートは、剛性材料または弾性材料で製造されています。

説明	ID	材質
フィンガーブロック		
AUB Co-act EGP 64/40	1401297	PA/TPU

- ① 納品範囲は、固定材を含む、2つのトップジョーが含まれています。Co-act EGP グリッパの「組み付け・取扱説明書」記載の注意事項を遵守してください。



SCHUNK GmbH & Co. KG
Spann- und Greiftechnik

Bahnhofstr. 106 - 134
D-74348 Lauffen/Neckar
Tel. +49-7133-103-0
Fax +49-7133-103-2399
info@de.schunk.com
schunk.com

Folgen Sie uns | *Follow us*

