

Checkliste zur Schwenkmodulauslegung

Allgemeine Daten:

Kunde:	
Kundennummer:	
Ansprechpartner:	
Telefonnummer	
E-Mail:	

Applikationsdaten:

Schwenkwinkel [°]	
Schwenkzeit für 0°-180° [Sek.]	
Zyklen pro Stunde [$\frac{x}{h}$] - 0°-180°-0°	
Betriebsdruck [bar]	

Umgebungseinflüsse, wie z.B. Temperatur, Schmutz, etc.:

Wird eine Positionsabfrage benötigt?

☐	Nein		
☐	Ja, durch Magnetschalter	☐	Ja, durch induktive Näherungsschalter

Schwenkeinheit mit Fluiddurchführung:

Schwenkeinheit mit Elektrodurchführung:

☐	Nein	☐	Nein
☐	Ja	☐	Ja

Schwenkeinheit mit Mittelposition 0° - 90° - 180°:

☐	keine Mittelstellung	☐	pneumatische Mittelstellung
		☐	verriegelte Mittelstellung

Treten externe Kräfte auf?

☐	Ja	☐	Nein
--------------------------	----	--------------------------	------

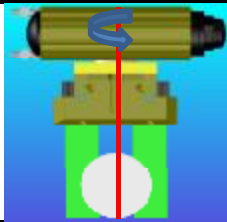
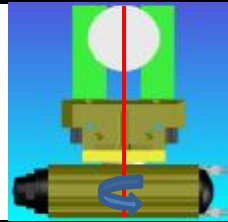
Beschreibung:

Treten weitere Beschleunigungen auf?

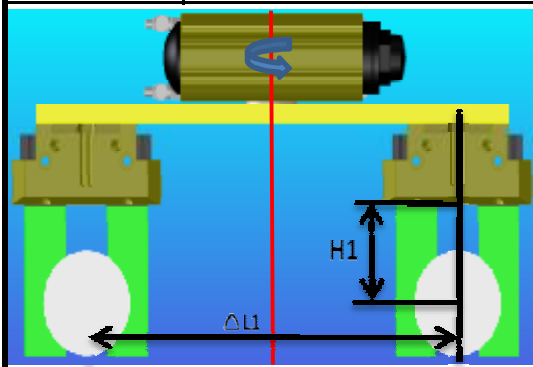
☐	Nein		
☐	Ja, durch einen Roboter	☐	Ja, durch ein Achshandling

_____ m/sek.²X-Achse = _____ m/sek.²Y-Achse = _____ m/sek.²Z-Achse = _____ m/sek.²

Lage der Schwenkachse ---> vertikal:

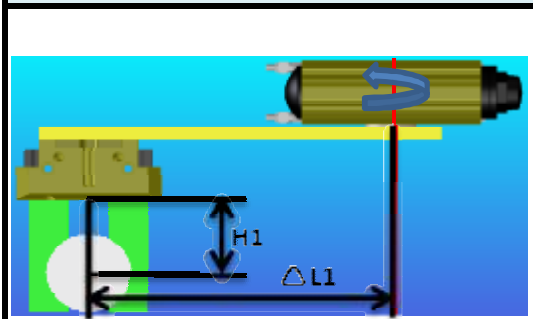

☐ hängender Anbau

☐ stehender Anbau

Beispiel 1: 2 Greifer - symetrischer Aufbau

 Beladung: ☐ einseitige Beladung ☐ beidseitige Beladung ☐ Beladung variiert


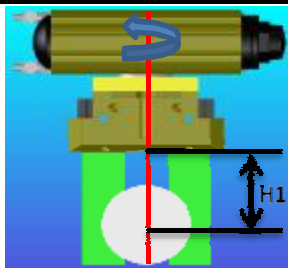
	Abmaße Länge x Breite x Höhe [mm]	Masse Kg
Adapter		
Greifer 1		
Greifer 2		
Greiferfingerpaar 1		
Greiferfingerpaar 2		
Werkstück		
Stichmaß L1		
Abstandsmaß H1		

Beispiel 2: 1 Greifer - außermittiger Aufbau



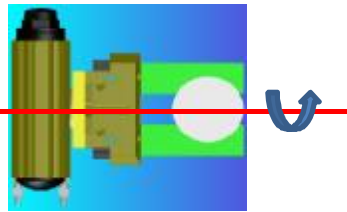
	Abmaße Länge x Breite x Höhe [mm]	Masse Kg
Adapter		
Greifer 1		
Greifer 2		
Greiferfinger 1		
Greiferfinger 2		
Werkstück		
Stichmaß L1		
Abstandsmaß H1		

Beispiel 3: 1 Greifer - zentrischer Aufbau

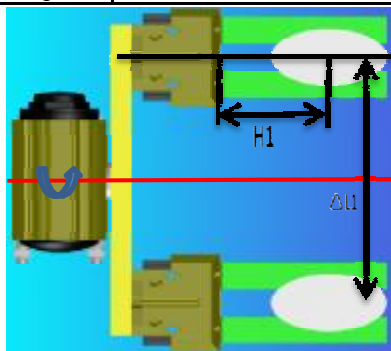


	Abmaße Länge x Breite x Höhe [mm]	Masse Kg
Adapter		
Greifer 1		
Greiferfinger 1		
Greiferfinger 2		
Werkstück		
Abstandsmaß H1		

Lage der Schwenkachse ---> horizontal:

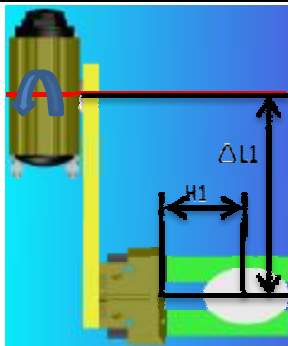

☐ liegender Aufbau

Beispiel 1: 2 Greifer - symetrischer Aufbau

 Beladung: ☐ einseitige Beladung ☐ beidseitige Beladung ☐ Beladung variiert


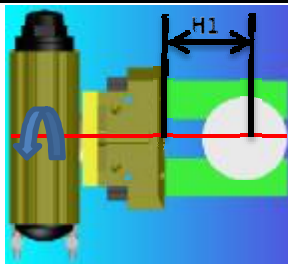
	Abmaße Länge x Breite x Höhe [mm]	Masse Kg
Adapter		
Greifer 1		
Greifer 2		
Greiferfinger 1		
Greiferfinger 2		
Werkstück		
Stichmaß L1		
Abstandsmaß H1		

Beispiel 2: 1 Greifer - außermittiger Aufbau



	Abmaße Länge x Breite x Höhe [mm]	Masse Kg
Adapter		
Greifer 1		
Greifer 2		
Greiferfinger 1		
Greiferfinger 2		
Werkstück		
Stichmaß L1		
Abstandsmaß H1		

Beispiel 3: 1 Greifer - zentrischer Aufbau



	Abmaße Länge x Breite x Höhe [mm]	Masse Kg
Adapter		
Greifer 1		
Greiferfinger 1		
Greiferfinger 2		
Werkstück		
Abstandsmaß H1		

Schwenkablauf bei horizontaler Schwenkachse



Bitte beschreiben Sie den Ablauf wie im Beispiel:

Beispiel		
Startposition 0° bei ...	Schwenkbewegung über ...	Endposition 180° bei ...
3 Uhr	6 Uhr	9 Uhr
↓	↓	↓

Sonstiger Aufbau

Bitte skizzieren Sie Ihren Anwendungsfall unter Angaben der Abmaße und Massen aller Einzelteile

