

Motordaten Linearmotor für IndraDrive CS

Typ: MLD200MU

Aufspannung: vertikal



		Achstypen				
Benennung	Formelzeichen	Einheit				Bemerkungen
Elektrische Daten						
S-0-0141	Motorart	MLD200MU				
P-0-4014	Motorart	Lin.Synchmotor mit KTY		0200h		
P-0-0512	Temperatursensor			3		
	Schaltfrequenz		kHz	4		
S-0-0111	Stillstandsdauerstrom (eff.)	I_d	A	3,6		Effektivwert
	Nennkraft	F_{nenn}	N	176		bei Temperaturerhöhung von 65 °K im Motor
	Dauerverlustleistung	P_{vdauer}	W	47,4		bei Temperaturerhöhung von 65 °K im Motor
S-0-0109	Maximalstrom (eff.)	I_{max}	A	14,9		Effektivwert
	Maximalkraft	F_{max}	N	500		$I_{\text{max}} \cdot k_t$
S-0-0092	Kraft-Grenzwert bipolar	auf I_d bezogen	%	412,5		
P-0-0109	Kraft-Begrenzung	auf I_d bezogen	%	412,5		
P-0-0051	Kraftkonstante	k_t	N/A	49,0		Effektivwert
	Motorkonstante	K_m	N/√W	25,6		$F_{\text{max}}/\sqrt{I_d \cdot U_{\text{nenn}}}$
	Gegenspannung bei 1 m/s	K_e (Phase)	Vss	96		
	Thermischer Widerstand	R_{th}	K/W	1,37		del °K/ Pvdauer
S-0-0113	Maximalgeschwindigkeit	v_{max}	m/s	4		vom Messsystem abhängig
P-0-0018	Polpaarteilung	PWT	mm	28,1		Polabstand des Sekundärteils N-N
	Polzahl			9		
	Schaltungsart			Y		
	Nennspannung	U_{nenn}	VDC	300		
	Induktivität	$L_{U-V}, L_{U-W}, L_{W-U}$	mH	28		
P-0-4016	Motorlängsinduktivität	L_d	mH	14		
P-0-4017	Motorquerinduktivität	L_q	mH	14		
P-0-4048	Wicklungswiderstand bei 25 °C	$R_{U-V}, R_{U-W}, R_{W-U}$	Ohm	3,4		
	Wicklungswiderstand bei 90 °C	$R_{U-V}, R_{U-W}, R_{W-U}$	Ohm	3,975		
	Elektr. Zeitkonstante		ms	7,0		
	Zulässige Spitzenspannung	U_{maxzul}	V	2500		
	Temperatursensor Typ		KTY			
S-0-0201	Motorwarmltemperatur		°C	85		
S-0-0204	Motorabschalttemperatur		°C	90		
	Isolationsklasse		F			

Mechanische Daten mit Schlitten und Führung

Länge Primärteil	mm	170				mit Gehäuse
Breite Primärteil	mm	100				mit Gehäuse
Höhe Primärteil	mm	27				
Höhe Kühlkörper	mm	0				
Gesamthöhe Primärteil	mm	27				
Masse Primärteil ohne Schlitten	kg	2,80				
Masse Schlitten	kg	2,30				
Masse Kühlkörper	kg	0,00				
Gesamtmasse Primärteil	kg	5,10				
Gesamtmasse Führung	kg/m	19,9				ohne Anbauteile

Regelparameter ohne Zusatzträgheitsmoment

S-0-0106	Strom-Regler Verstärkung	V/A	29
S-0-0107	Strom-Regler Nachstellzeit	ms	5,9
S-0-0104	Lageverstärkung	kv	1
P-0-0004	Glättung	us	900
S-0-0100	Geschwindigkeitsverstärkung	kp	0,0031
S-0-0101	Nachstellzeit	TN	5

Lagegeberparameter

P-0-0074	Motorgeberinterface		2
S-0-0277	Lagegeberart-Parameter 1		1001 b
S-0-0278	max. Verfahrbereich	mm	3000

Motorfeedback

Art		magnetisch	magnetisch (absolut)	optisch	optisch
Bezeichnung Sensor		LE100 / LS100	TTK 70	LIDA 489	LIA 22
Bezeichnung Maßband		MB100	MBA 111	Aurodur	DOUBLEFLEX SINGLEFLEX
Hersteller		SIKO	Sick Stegmann	Heidenhain	NUMERIK
Teilungsperiode	µm	1000	1000	20	20
Versorgungsspannung	V	5	5	5	5
Signalform		sin/cos	sin/cos / Hiperface	sin/cos	sin/cos
Referenzmarkentyp		periodisch	--	single	periodisch
Referenzmarkenabstand	mm	20 / 1	--	zentrisch	50
Signalamplitude	Vss	1	1	1	1
S-0-0116 Auflösung Motorgeber	mm	1,000	1,000	0,020	0,020

Motoranschluß

Stecker	Anschluß	Stecker
Interconnectron	U	gross 1
Typ: LEAB08AN	V	gross 3
oder	W	gross 4
freie Kabelenden	Erde	gross 2
	Schalter 130 °C ;	klein C
3*Schalter und KTY in Reihe	KTY 84-130	klein D

Thermischer Motorschutz

	Sensor1	Sensor2
Art	NTC	Schalter
Typenbezeichnung	KTY 84-130	Öffner
Charakteristik	Datenblatt	130 °C

Hallsensor

Versorgungsspannung	U _{cc}	V	8...12
Signalform			Sinus/Sinus
Signalamplitude	U _{ss}	V _{ss}	1
Phase		°	120°

Anschlußbelegung Motorfeedback

	LE100	TTK 70	LIDA 489	LIA 22
Meßsystem	Stecker	Stecker	Stecker	Stecker
Signal				
5V Sense				
0V Sense	15			
Ref - / EncData-	10	8	7	4
Ref + / EncData+	9	7	14	12
/B (COS-)	6	6	11	6
B(COS+)	5	5	3	14
A(SIN+)	2	2	1	13
/A(SIN-)	3	3	9	5
N.C.				
GND (0V)	4	4	2	9
N.C.				
Ucc	12	11	4	8
N.C.				
GND (Schirm)				
N.C.				
Adapter-Kabel	Art.Nr.:	direkt	341 944	338 055