

Motordaten für Linearmotor für INDRADrive

Typ: 2 * MLS 20-85-25
 Aufspannung: Achse MLD400NPL
 2 Sekundärteile



		Achsentyp	MLD400NPL				Bemerkungen
Benennung	Formelzeichen	Einheit					
Elektrische Daten							
S-0-0141	Motorart	2 * MLS 20-85-25					
P-0-4014	Motorart	Lin.Synchmotor mit KTY		0200h			
P-0-0512	Temperatursensor			3			
	Schaltfrequenz		kHz	4			
S-0-0111	Stillstandsdauerstrom (eff.)	I_d	A	5,2			Effektivwert
	Nennkraft	F_{nenn}	N	201			bei Temperaturerhöhung von 65 °K
	Dauerverlustleistung	P_{vdauer}	W	88			bei Temperaturerhöhung von 65 °K
S-0-0109	Maximalstrom (eff.)	I_{max}	A	32,4			Effektivwert
	Maximalkraft	F_{max}	N	1000			$I_{\text{max}} \cdot k_t$
S-0-0092	Kraft-Grenzwert bipolar	auf I_d bezogen	%	628,0			
P-0-0109	Kraft-Begrenzung	auf I_d bezogen	%	628,0			
P-0-0051	Kraftkonstante	k_t	N/A	39,0			Effektivwert
	Motorkonstante	K_m	N/W	21,5			$F_{\text{max}}/\sqrt{I_d \cdot U_{\text{nenn}}}$
	Gegenspannung bei 1 m/s	K_e Phase-Phase)	V	75			
	Thermischer Widerstand	R_{th}	K/W	0,74			$\Delta \theta / P_{\text{vdauer}}$
S-0-0113	Maximalgeschwindigkeit	v_{max}	mm/min	240000			
	Maximalfrequenz	f_{max}	Hz	142			
P-0-0018	Polweite	PWT (Npol-Npol)	mm	28,1			Polabstand des Sekundärteils N-N
	Polzahl			14			
	Schaltungsart			Y			
	Nennspannung	U_{nenn}	V	300			
	Induktivität	$L_{u-v}, L_{v-w}, L_{w-u}$	mH	9,9			
P-0-4016	Motorlängsinduktivität.		mH	4,95			
P-0-4017	Motorquerinduktivität.		mH	4,95			
P-0-4048	Wicklungswiderstand bei 25 °C	$R_{u-v}, R_{v-w}, R_{w-u}$	Ohm	2,2			
	Wicklungswiderstand bei 90 °C	$R_{u-v}, R_{v-w}, R_{w-u}$	Ohm	2,6			
	Elektr. Zeitkonstante		ms	3,8			
	Temperatursensor Typ			KTY			
S-0-0201	Motorwarntemperatur		°C	85			
S-0-0204	Motorabschalttemperatur		°C	90			
	Isolationsklasse			F			
Mechanische Daten Schlitten und Führung							
	Länge Primärteil		mm	250			mit Gehäuse
	Breite Primärteil		mm	85			mit Gehäuse
	Höhe Primärteil		mm	56			
	Höhe Kühlkörper		mm	0			
	Gesamthöhe Primärteil		mm	56			2 Primärteile
	Masse Primärteil ohne Schlitten		kg	2,6			
	Masse Schlitten		kg	1,7			
	Masse Kühlkörper		kg				
	Gesamtmasse Primärteil		kg	6,9			
	Masse Sek-teil ohne Führung		kg/m	2,03			
	Masse Führung ohne Sek.teil		kg/m	4,8			
	Gesamtmasse Führung		kg/m	8,86			ohne Anbauteile

Regelparameter ohne Zusatzmasse

S-0-0106	Strom-Regler Verstärkung	V/A	15		
S-0-0107	Strom-Regler Nachstellzeit	ms	6,0		
S-0-0104	Lageverstärkung	kv	0,8		
P-0-0004	Glättung		900		
S-0-0100	Geschwindigkeitsverstärkung	kp	0,031		
S-0-0101	Nachstellzeit	TN	5		

Lagegeberparameter

P-0-0074	Motorgeberinterface für ADVANCED Steuerteil		14		
P-0-0074	Motorgeberinterface für BASIC Steuerteil		15		
S-0-0277	Lagegeberart-Parameter 1		1001 b		
S-0-0278	max. Verfahrbereich	mm	3000		
P-0-0508	Kommutierungsoffset für eingebauten Hallsensor		522		bei Messsystemen mit 1mm Auflösung
P-0-0508	Kommutierungsoffset für eingebauten Hallsensor		310		bei Messsystemen mit 0,02mm Auflösung

Motorfeedback

Art		magnetisch	magnetisch absolut	optisch	optisch
Bezeichnung Sensor		LE100 / LS100	TTK 70	LIDA 489	LIA 22
Bezeichnung Maßband		MB100	MBA 111	Aurodur	DOUBLEFLEX
Hersteller		SIKO	Sick Stegmann	Heidenhain	NUMERIK
Teilungsperiode	µm	1000	1000	20	20
Versorgungsspannung	V	5	5	5	5
Signalform		sin/cos	sin/cos / Hiperface	sin/cos	sin/cos
Referenzmarkentyp		periodisch	--	single	periodisch
Referenzmarkenabstand	mm	20 / 1	--	zentrisch	50
Signalamplitude	Vss	1	1	1	1
S-0-0116 Auflösung Motorgeber	mm	1,000	1,000	0,020	0,020

Motoranschluß

Stecker	Anschluß	Stecker
Interconnectron	U	gross 1
Typ: LEAB08AN	V	gross 4
oder	W	gross 3
freie Kabelenden	Erde	gross 2
	Schalter 130 °C ;	klein C
3*Schalter und KTY in Reihe	KTY 84-130	klein D

Thermischer Motorschutz

	Sensor1	Sensor2
Art	NTC	Schalter
Typenbezeichnung	KTY 84-130	Öffner
Charakteristik	Datenblatt	130 °C

Hallsensor

Versorgungsspannung	U _{cc}	V	8...12
Signalform			sinus/sinus
Signalamplitude	U _{ss}	V _{ss}	1
Phase		°	120°

Anschlußbelegung Motorfeedback

	LE100 / LS100	TTK 70	LIDA 489	LIA 22
Meßsystem	Signal	Buchse	Stecker	Stecker
Pinbelegung	5V Sense	1 (nur bei LE)		
15 pol.Sub-D 2 reihig	0V Sense	2 (nur bei LE)		
	Ref - / EncData-	3	8	7
	Ref + / EncData+	4	7	14
	/B (COS-)	5	6	11
	B(COS+)	6	5	3
	A(SIN+)	7	2	1
	/A(SIN-)	8	3	9
	N.C.			
	GND (0V)	10	4	2
	N.C.			
	U _{cc}	12	11	4
	N.C.			
	GND (Schirm)			
	N.C.			
Adapter-Kabel	Art.Nr.:	direkt	direkt	341 944

Hall-Sensor

	Sensor Kabel Stecker	ADVANCED EN1 Buchse	BASIC ENS Buchse
15-pol D-SUB	Signal	Pin	Signal
	N.C.	1	N.C.
	A	2	2
	B	3	3
	GND	4	4
	N.C.	5	N.C.
	N.C.	6	N.C.
	N.C.	7	N.C.
	N.C.	8	N.C.
	/A	9	3
	/B	10	6
	N.C.	11	N.C.
	U _{cc}	12	11
	N.C.	13	N.C.
	N.C.	14	N.C.
	N.C.	15	N.C.
Adapter-Kabel	Art.Nr.:	direkt	342 147