

Motordaten für Linearmotor für INDRADRIIVE

Typ: MLS 20-85-25
Aufspannung: Achse MLD200KT



		Achstypen		MLD200KT			
Benennung		Formelzeichen	Einheit				Bemerkungen
Elektrische Daten							
S-0-0141	Motortyp	MLS 20-85-25					
P-0-4014	Motorart	Lin.Synchmotor mit KTY		0200h			
P-0-0512	Temperatursensor			3			
	Schaltfrequenz		kHz	4			
S-0-0111	Stillstandsdauerstrom (eff.)	I_d	A	3,4			Effektivwert
	Nennkraft	F_{nenn}	N	136			bei Temperaturerhöhung von 65 °K
	Dauerverlustleistung	P_{vdauer}	W	60,7			bei Temperaturerhöhung von 65 °K
S-0-0109	Maximalstrom (eff.)	I_{max}	A	13,0			Effektivwert
	Maximalkraft	F_{max}	N	500			$I_{max} \cdot k_t$
S-0-0092	Kraft-Grenzwert bipolar	auf I_d bezogen	%	382,2			
P-0-0109	Kraft-Begrenzung	auf I_d bezogen	%	382,2			
P-0-0051	Kraftkonstante	k_t	N/A	40,0			Effektivwert
	Motorkonstante	K_m	N/W	17,5			$F_{max}/\sqrt{I_d \cdot U_{nenn}}$
	Gegenspannung bei 1 m/s	K_E Phase-Phase	V	75			
	Thermischer Widerstand	R_{th}	°K/W	1,07			del °K/ P_{vdauer}
S-0-0113	Maximalgeschwindigkeit	v_{max}	mm/min	240000			
	Maximalfrequenz	f_{max}	Hz	142			
P-0-0018	Polweite	PWT (Npol-Npol)	mm	28,1			Polabstand des Sekundärteils N-N
	Polzahl			14			
	Schaltungsart			Y			
	Nennspannung	U_{nenn}	V	300			
	Induktivität	$L_{U-V}, L_{V-W}, L_{W-U}$	mH	20,5			
P-0-4016	Motorlängsinduktivität.		mH	10,25			
P-0-4017	Motorquerinduktivität.		mH	10,25			
P-0-4048	Wicklungswiderstand bei 25 °C	$R_{U-V}, R_{V-W}, R_{W-U}$	Ohm	3,5			
	Wicklungswiderstand bei 90 °C	$R_{U-V}, R_{V-W}, R_{W-U}$	Ohm	4,092			
	Elektr. Zeitkonstante		ms	5,0			
	Temperatursensor Typ			KTY			
S-0-0201	Motorwarntemperatur		°C	85			
S-0-0204	Motorabschalttemperatur		°C	90			
	Isolationsklasse			F			
Mechanische Daten mit LD 600 T Schlitten und Führung							
	Länge Primärteil		mm	250			mit Gehäuse
	Breite Primärteil		mm	69			mit Gehäuse
	Höhe Primärteil		mm	28			
	Höhe Kühlkörper		mm	0			
	Gesamthöhe Primärteil		mm	28			
	Masse Primärteil ohne Schlitten		kg	2,6			
	Masse Schlitten		kg				
	Masse Kühlkörper		kg				
	Gesamtmasse Primärteil		kg	4,7			
	Masse Sek-teil ohne Führung		kg/m				
	Masse Führung ohne Sek.teil		kg/m				
	Gesamtmasse Führung		kg/m	3,5			ohne Anbauteile

Regelparameter ohne Zusatzträgheitsmoment

S-0-0106	Strom-Regler Verstärkung		V/A	29
S-0-0107	Strom-Regler Nachstellzeit		ms	5,9
S-0-0104	Lageverstärkung	kv		0,8
P-0-0004	Glättung			900
S-0-0100	Geschwindigkeitsverstärkung	kp		0,031
S-0-0101	Nachstellzeit	TN		5

Lagegeberparameter

P-0-0074	Motorgeberinterface für ADVANCED Steuerteil			14
P-0-0074	Motorgeberinterface für BASIC Steuerteil			15
S-0-0277	Lagegeberart-Parameter 1			1001 b
S-0-0278	max. Verfahrbereich	mm		3000
P-0-0508	Kommutierungsoffset für eingebauten Hallsensor			522
P-0-0508	Kommutierungsoffset für eingebauten Hallsensor			310

bei Messsystemen mit 1mm Auflösung
bei Messsystemen mit 0,02mm Auflösung

Motorfeedback

Art		magnetisch	magnetisch absolut	optisch	optisch	
Bezeichnung Sensor		LE100 / LS100	TTK 70	LIDA 489	LIA 22	
Bezeichnung Maßband		MB100	MBA 111	Aurodur	DOUBLEFLEX SINGLEFLEX	
Hersteller		SIKO	Sick Stegmann	Heidenhain	NUMERIK	
Teilungsperiode	µm	1000	1000	20	20	
Versorgungsspannung	V	5	5	5	5	
Signalform		sin/cos	sin/cos / Hiperface	sin/cos	sin/cos	
Referenzmarkentyp		periodisch	--	single	periodisch	
Referenzmarkenabstand	mm	20 / 1	--	zentrisch	50	
Signalamplitude	Vss	1	1	1	1	
S-0-0116	Auflösung Motorgeber	mm	1,000	1,000	0,020	0,020

Motoranschluß

Stecker	Anschluß	Stecker
Interconnectron	U	gross 1
Typ: LEAB08AN	V	gross 4
oder	W	gross 3
freie Kabelenden	Erde	gross 2
	Schalter 130 °C ;	klein C
3*Schalter und KTY in Reihe	KTY 84-130	klein D

Thermischer Motorschutz

	Sensor1	Sensor2
Art	NTC	Schalter
Typenbezeichnung	KTY 84-130	Öffner
Charakteristik	Datenblatt	130 °C

Hallsensor

Versorgungsspannung	U _{cc}	V	8...12
Signalform			sinus/sinus
Signalamplitude	U _{ss}	V _{ss}	1
Phase		°	120°

Anschlußbelegung Motorfeedback

Meßsystem	LE100 / LS100	TTK 70	LIDA 489	LIA 22
Pinbelegung	Buchse	Stecker	Stecker	Stecker
15 pol.Sub-D 2 reihig				
5V Sense	1 (nur bei LE)			
0V Sense	2 (nur bei LE)			
Ref - / EncData-	3	8	7	4
Ref + / EncData+	4	7	14	12
/B (COS-)	5	6	11	6
B(COS+)	6	5	3	14
A(SIN+)	7	2	1	13
/A(SIN-)	8	3	9	5
N.C.				
GND (0V)	10	4	2	9
N.C.				
U _{cc}	12	11	4	8
N.C.				
GND (Schirm)				
N.C.				
Adapter-Kabel	Art.Nr.:	direkt	341 944	338 055

Hall-Sensor

15-pol D-SUB

	Sensor Kabel Stecker	ADVANCED EN1 Buchse	BASIC ENS Buchse
Signal	Pin	Signal	Signal
N.C.	1	N.C.	N.C.
A	2	2	2
B	3	3	5
GND	4	4	4
N.C.	5	N.C.	N.C.
N.C.	6	N.C.	N.C.
N.C.	7	N.C.	N.C.
N.C.	8	N.C.	N.C.
/A	9	9	3
/B	10	10	6
N.C.	11	N.C.	N.C.
U _{cc}	12	12	11
N.C.	13	N.C.	N.C.
N.C.	14	N.C.	N.C.
N.C.	15	N.C.	N.C.
Adapter-Kabel	Art.Nr.:	direkt	342 147